## 虚函数:实现自动求导算子基类Function

自动求导模块是现代深度学习框架的一个重要部分,它是实现反向传播算法的关键技术,其推导效率和计算效率直接决定了深度学习框架的训练和推理效率。

**反向传播算法**:反向传播算法是神经网络中的一种重要的学习算法,其主要目标是计算神经网络中权值的梯度。BP算法的关键步骤如下:

1. 前向传播: 输入样本, 通过神经网络进行计算, 得到预测值。

2. 计算损失: 使用损失函数 (如均方误差) 计算预测值与真实值之间的差距。

3. 反向传播: 计算损失函数关于每个权重和偏置的梯度。这是通过链式法则来完成的。

**链式求导**是反向传播中计算梯度的关键步骤。假设我们有一个复合函数f(g(x)),我们想要计算这个函数关于x的导数。根据链式法则,我们有:

$$\frac{df}{dx} = \frac{df}{dg} \cdot \frac{dg}{dx}$$

在神经网络中,我们通常有多个这样的复合函数,因此我们需要反复应用链式法则来计算梯度。

例如,假设我们的损失函数为L=f(y,t),其中y=g(x,w)是神经网络的输出,t是目标值,w是权重。我们想要计算损失函数关于权重的梯度,即 $\frac{dL}{dw}$ 。根据链式法则,我们有:

$$\frac{dL}{dw} = \frac{dL}{dy} \cdot \frac{dy}{dw}$$

这就是BP算法中链式求导的基本原理。

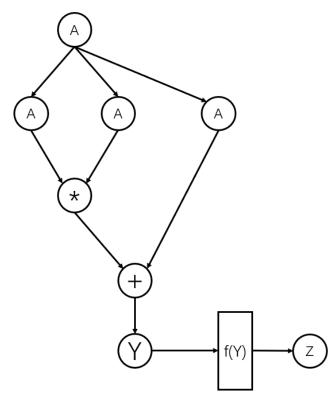
**自动求导模块**:自动求导模块是现代深度学习框架的一个重要的组成部分,其通过接收来自上层的梯度(比如上面提到的 $\frac{dL}{dy}$ ),以及为每个基本算子计算当前层的梯度(比如上面提到的 $\frac{dy}{dw}$ ),来自动计算输出对算子每一个输入的梯度,并且通过逐步地将梯度往下层传播,可以实现任意计算图的自动求导。

对于自动求导模块的关键模块包括:

- 1. 一个用于自动求导的算子基类Function, Function类是一个抽象基类, 其具有forward和backward两组纯虚函数(可能有多种不同参数表的重载函数),以及一个ctx的上下文对象列表,类型为vector,
- 2. 若干个继承自Function的派生类,其根据实际计算规则实现forward和backward函数用于计算前向和反向传播。其中forward计算函数的输出结果,backward则由输出的梯度计算输入的梯度。

对于计算公式是Z=f(Y),Y=H(A)+A,H(A)=A\*A,我们需要实现+和\*(对位乘法)两个操作的forward和backward函数。其中forward函数就是由两个输入计算得到一个输出结果(+或者\*)我们假设 $\frac{dZ}{dY}=K$ 是已知的,按照以下步骤计算:

- 1. 在+运算的backward函数需要接受一个梯度值  $\frac{dZ}{dY}$  作为参数,然后来分别计算两个输入H(A)和A的梯度,即: $\frac{dZ}{d(H(A))} = \frac{dZ}{dY} \cdot \frac{dY}{d(H(A))}$  以及  $\frac{dZ}{d(A)} = \frac{dZ}{dY} \cdot \frac{dY}{dA}$ 。值得注意的是我们在一个运算中不展开计算底层的梯度,即H(A)对A的梯度,因为这个将会在链式求导的下一步再计算。 $\frac{dZ}{dY} = K$ 是已知的。
- 2. 接下来,我们需要再计算的是\*运算的输出对两个输入的梯度,在计算公式 H(A)=A\*A中我们知道输出是H(A),输入是A和A(为了通用性,此处我们看作两个参数分别求导),则对前一个A求梯度为:  $\frac{dZ}{dA}=\frac{dZ}{d(H(A))}\cdot\frac{d(H(A))}{dA}$ ,对后一个A求梯度也是:  $\frac{dZ}{dA}=\frac{dZ}{d(H(A))}\cdot\frac{d(H(A))}{dA}$ ,注意这里的 $\frac{dZ}{d(H(A))}$ 是我们在上一步已经求出来的。
- 3. 最后,我们将所有步骤中求得的 $\frac{dZ}{dA}$ 加起来得到总的 $\frac{dZ}{dA}$ 的梯度,即: $\frac{dZ}{dY} \cdot \frac{dY}{dA}$ (步骤1得出的)+  $\frac{dZ}{d(H(A))} \cdot \frac{d(H(A))}{dA} + \frac{dZ}{d(H(A))} \cdot \frac{d(H(A))}{dA} = (K*1) + (K*1*A) + (K*1*A).$ 请注意这三个结果分别是在不同的步骤中计算获得的。



请你用C++代码来实现计算公式Z=f(Y),Y=H(A)+A,H(A)=A\*A,的前向传播和反向传播,即对A的梯度。

为了实现这个功能, 你可能需要完成:

1. 首先你需要实现一个Tensor类,用于存储张量的数据。为了测试简单,请你用随机数生成器来生成数据填充,随机算法为std::mt19937,种子为0,类型float,范围0.0到1.0

- 2. 基于Tensor类,你需要实现一个GradTensor类用于Function的前向传播和累积反向传播中的梯度。GradTensor为带梯度的Tensor,其相比于普通的Tensor类多了一个Tensor类型的grad成员用于存储和更新梯度。
- 3. 设计一个可以自动求导的Function基类,其包含forward和backward两组虚函数,分别用于计算函数值和梯度。并且包含一个ctx的成员变量,其是一个vector对象,用于存储GradTensor对象。
- 4. 实现由Function派生出的Add类和Mul类,分别用于实现GradTensor加法和对位乘法,以及对这两个参数的自动求导。

## 输入和输出:

输入三个整数[m,n,k],然后调用Mul和Add类的forward函数用于计算A\*A+A的结果,你需要分别列出每一步的计算结果。

然后通过Mul和Add类的backward函数,计算A \* A + A对A的梯度。

请参考BP算法和链式求导法则进行反向求导,假设最后层对输出的梯度也为A.

记住, 如果对A有多个梯度, 需要将其累加。

输入输出请参考示例,数值类型为float类型。

参考代码如下:

```
/*
首先你需要实现一个Tensor类,用于存储张量的数据。
设计一个可以自动求导的Function基类,其包含forward和backward两个虚函数,分别用于计算函数值和梯度。
并且包含一个ctx的成员变量,其是一个vector对象,用于存储Tensor对象,Tensor对象是一个包含高维度的张量。
Function还重载了()运算符,其直接调用forward函数用于计算输出Tensor。
然后你需要实现一个add和一个mul类,分别用于实现Tensor加法和乘法的自动求导。
输入一个Tensor的A维度[m,n](假设为2维),然后调用add类分别计算A+A和A*A的结果,
然后通过Function的backward, 计算A+A和A*A分别对A的梯度。
记住,如果对A有多个梯度,需要将其累加。
*/
#include <vector>
#include <iostream>
#include <random>
using namespace std;
template <typename T>
class Tensor {
protected:
   T* data;
   int* shape;
   int dims;
   int size;
   // Add a reference count to the Tensor class
   bool ownsData;
   int* refCount;
   static std::mt19937* generator;
   static std::uniform_real_distribution<T>* fdist;
   void init(){
      if (ownsData){
          for (int i = 0; i < size; ++i) {
             data[i] = (*fdist)(*generator);
      }
   }
public:
   int get_dims(){
      return dims;
   }
   int get_size(){
      return size;
```

```
int* get_shape(){
    return shape;
}
int* get_data(){
   return data;
}
// Empty constructor
Tensor(): data(nullptr), shape(nullptr), dims(0), size(0), ownsData(false), refCount(nullpt
// Regular constructor
Tensor(int dims, int* shape) : dims(dims) {
   this->shape = new int[dims];
    size = 1;
    for (int i = 0; i < dims; ++i) {
       this->shape[i] = shape[i];
        size *= shape[i];
    }
    data = new T[size];
    ownsData = true;
    refCount = new int(1);
   init();
}
Tensor(int index, Tensor& t) {
    dims = t.dims - 1;
    size = t.size/t.shape[0];
    data = t.data + index * size;
    shape = t.shape + 1;
    refCount = t.refCount;
    ownsData = false;
    *refCount++;
}
Tensor(int dims, int* shape, T* data, int* refCount=nullptr) : dims(dims), shape(shape), dat
    size = 1;
    for (int i = 0; i < dims; ++i) {
        size *= shape[i];
    if (refCount != nullptr) {
        *refCount ++;
    }
```

```
// Copy constructor
Tensor(const Tensor& other) {
    // std::cout<<"Test Here"<<std::endl;</pre>
    if (other.data!=nullptr) {
        dims = other.dims;
        size = other.size;
        ownsData = true;
        refCount = new int(1);
        shape = new int[dims];
        for (int i = 0; i < dims; ++i) {</pre>
            shape[i] = other.shape[i];
        }
        data = new T[size];
        for (int i = 0; i < size; ++i) {</pre>
            data[i] = other.data[i];
        }
    }else{
        data = nullptr;
        shape = nullptr;
        refCount = nullptr;
        dims = 0;
        size = 0;
        ownsData=false;
    }
}
// Destructor
~Tensor() {
    if (ownsData) {
        if (refCount != nullptr) {
            if (--(*refCount) == 0) {
                delete[] data;
                delete[] shape;
                delete refCount;
            }
        }
    }
    // delete[] data;
    // delete[] shape;
}
```

```
// Assignment operator
Tensor& operator=(const Tensor& other) {
    // std::cout<<"Test Here"<<std::endl;</pre>
    if (this != &other) {
        if (data!=nullptr){
            delete[] data;
            delete[] shape;
            delete refCount;
        }
        if (other.data!=nullptr) {
            dims = other.dims;
            size = other.size;
            shape = new int[dims];
            size = 1;
            for (int i = 0; i < dims; ++i) {
                shape[i] = other.shape[i];
                size *= shape[i];
            }
            data = new T[size];
            for (int i = 0; i < size; ++i) {
                data[i] = other.data[i];
            }
            ownsData = true;
            refCount = new int(1);
        }else{
            data = nullptr;
            shape = nullptr;
            refCount = nullptr;
            dims = 0;
            size = 0;
            ownsData=false;
        }
    return *this;
}
T* get_data_ptr() {
    return data;
}
// [] operator
Tensor operator[](int index) {
    // This is a simple example that returns a 1D tensor.
```

```
// You need to implement this according to your requirements.
    if(index<0 || index>=shape[0]){
        cout<<"error"<<endl;</pre>
        return Tensor();
    }
    return Tensor(index, *this);
    // return Tensor(index, )
}
// + operator
Tensor operator+(const Tensor& other) const {
    // This is a simple example that returns a 1D tensor.
    // You need to implement this according to your requirements.
    if (dims != other.dims) {
        std::cout << "Error: Tensors have different dimensions!" << std::endl;</pre>
        return Tensor();
    }
    for (int i = 0; i < dims; ++i) {
        if (shape[i] != other.shape[i]) {
            std::cout << "Error: Tensors have different shapes!" << std::endl;</pre>
            return Tensor();
        }
    }
    Tensor result(dims, shape);
    for (int i = 0; i < size; ++i) {</pre>
        result.data[i] = data[i] + other.data[i];
    }
    return result;
}
Tensor operator+=(const Tensor& other) {
    *this = *this + other;
    return *this;
}
// * operator
Tensor operator*(const Tensor& other) const {
    // This is a simple example that returns a 1D tensor.
    // You need to implement this according to your requirements.
    if (dims != other.dims) {
        std::cout << "Error: Tensors have different dimensions!" << std::endl;</pre>
        return Tensor();
    }
```

```
for (int i = 0; i < dims; ++i) {
             if (shape[i] != other.shape[i]) {
                 std::cout << "Error: Tensors have different shapes!" << std::endl;</pre>
                 return Tensor();
            }
        }
        Tensor result(dims, shape);
        for (int i = 0; i < size; ++i) {
             result.data[i] = data[i] * other.data[i];
        }
        return result;
    }
    // Print function
    void printTensor() {
        if(data==nullptr) {std::cout << "Empty tensor" << std::endl; return;}</pre>
        int rowSize = shape[dims - 2];
        int columnSize = shape[dims - 1];
        int matrixSize = rowSize * columnSize;
        int numMatrices = size / matrixSize;
        for (int i = 0; i < numMatrices; ++i) {</pre>
             for (int j = 0; j < matrixSize; ++j) {</pre>
                 std::cout << data[i * matrixSize + j];</pre>
                 if ((j + 1) \% \text{ columnSize} == 0) {
                     std::cout << std::endl;</pre>
                 }else
                 {
                     std::cout<<" ";</pre>
                 }
             }
            if (i != numMatrices - 1)
                 std::cout << std::endl;</pre>
        }
    }
    bool is_empty(){
        return data==nullptr;
    }
};
template <typename T>
std::mt19937* Tensor<T>:::generator = new std::mt19937(0);
template <typename T>
```

```
std::uniform_real_distribution<T>* Tensor<T>::fdist = new std::uniform_real_distribution<T>(0.0)
template <typename T>
class Function;
template <typename T>
class GradTensor: public Tensor<T> {
public:
   Tensor<T> grad;
   // 记录计算得到本tensor的所有之前的tensor,以用于反向计算图推导
   vector<GradTensor<T>*> inputs;
   // 定义一个Function对象指针列表用于存储计算得到的该函数的function对象
   Function<T>* grad_fn;
   // Tensor<T> data;
   GradTensor() : Tensor<T>() {
       grad = Tensor<T>();
       // data = *this;
   }
   GradTensor(int dims, int* shape) : Tensor<T>(dims, shape) {
       grad = Tensor<T>();
       // data = *this;
   }
   GradTensor(int dims, std::vector<int> shape) : Tensor<T>(dims, shape.data()) {
       grad = Tensor<T>();
       // data = *this;
   }
   GradTensor(const Tensor<T>& other) : Tensor<T>(other) {
       grad = Tensor<T>();
       // data = *this;
   }
   GradTensor(const GradTensor<T>& other) : Tensor<T>(other) {
       grad = other.grad;
       // data = other.data;
   }
   // Assignment operator
   GradTensor& operator=(const GradTensor& other) {
       if (this != &other) {
           // Tensor<T>::operator=(other);
```

```
*this = other;
            grad = other.grad;
        }
        return *this;
    }
    GradTensor& operator=(const Tensor<T>& other) {
        if (this != &other) {
           // Tensor<T>::operator=(other);
            *this = other;
            grad = Tensor<T>();
           // data = *this;
        }
        return *this;
    }
    void grad_zero_(){
        if (grad.is_empty()){
            grad = Tensor<T>(this->dims, this->shape);
        }
        for (int i = 0; i < grad.get_size(); ++i) {</pre>
            grad.get_data_ptr()[i] = T(0);
        }
    }
    // 如果输出是一个标量,则不需要添加最后一层的结果
    void backward();
    void backward(Tensor<T> grad);
};
template <typename T>
class Function {
public:
    std::vector<GradTensor<T>*> ctx;
    virtual GradTensor<T> forward(GradTensor<T>& input1,GradTensor<T>& input2) = 0;
    virtual void backward(const Tensor<T>& grad) = 0;
    virtual void backward() = 0;
    Function() {
        ctx = std::vector<GradTensor<T>*>();
    }
    GradTensor<T> operator()(GradTensor<T>& input1,GradTensor<T>& input2) {
        GradTensor<T> result = this->forward(input1, input2);
```

```
result.grad_fn = this;
        result.inputs.push_back(&input1);
        result.inputs.push_back(&input2);
        return result;
    }
};
template <typename T>
void GradTensor<T>::backward(){
    grad_fn->backward();
    for (int i = 0; i < inputs.size(); ++i) {</pre>
        inputs[i]->backward(inputs[i]->grad);
    }
}
template <typename T>
void GradTensor<T>::backward(Tensor<T> grad){
    if (this->grad.is_empty()){
        this->grad = grad;
    }
    grad_fn->backward(grad);
    for (int i = 0; i < inputs.size(); ++i) {</pre>
        inputs[i]->backward(inputs[i]->grad);
    }
}
template <typename T>
class Add : public Function<T> {
public:
    GradTensor<T> forward(GradTensor<T>& input1,GradTensor<T>& input2) {
        // Implementation of forward function for addition
        this->ctx.push_back(&input1);
        this->ctx.push_back(&input2);
        return input1+input2;
    }
    void backward(){};
    void backward(const Tensor<T>& grad) {
        // Implementation of backward function for addition
        GradTensor<T>* input1= this->ctx[0];
        GradTensor<T>* input2= this->ctx[1];
        if (input1->grad.is_empty()){
            input1->grad_zero_();
        }
```

```
if (input2->grad.is_empty()){
            input2->grad_zero_();
        }
        input1->grad += grad;
        input2->grad += grad;
        // for (int i = 0; i < output.get_size(); ++i) {</pre>
        // input1.grad.data[i] = 1.0;
        //
               input2.grad.data[i] = 1.0;
        // }
    }
};
template <typename T>
class Mul : public Function<T> {
public:
    GradTensor<T> forward(GradTensor<T>& input1,GradTensor<T>& input2) {
        // Implementation of forward function for multiplication
        this->ctx.push_back(&input1);
        this->ctx.push_back(&input2);
        return input1*input2;
    }
    void backward(){};
    void backward(const Tensor<T>& grad) {
        // Implementation of backward function for multiplication
        GradTensor<T>* input1 = this->ctx[0];
        GradTensor<T>* input2 = this->ctx[1];
        if (input1->grad.is_empty()){
            input1->grad_zero_();
        }
        if (input2->grad.is_empty()){
            input2->grad_zero_();
        }
        input1->grad += *input2*grad;
        input2->grad += *input1*grad;
    }
};
int main() {
    using T=float;
    // Create a GradTensor<T> object A with dimensions [m, n]
    // vector<int> shape = {1,2,3};
    int m,n,k;
    cin>>m>>n>>k;
```

```
vector<int> shape = {m,n,k};
    GradTensor<T> A(3, shape.data());
    std::cout<<"Tensor A:"<<std::endl;</pre>
    A.printTensor();
    // Create instances of Add and Mul classes
    Add<T> add;
    Mul<T> mul;
    // Calculate A + A and A * A using the add and mul objects
    GradTensor<T> resultMul = mul.forward(A,A);
    std::cout<<"\nTensor A*A:"<<std::endl;</pre>
    resultMul.printTensor();
    GradTensor<T> resultAdd = add.forward(resultMul,A);
    std::cout<<"\nTensor A*A + A:"<<std::endl;</pre>
    resultAdd.printTensor();
    // Tensor<T> gradA;
    add.backward(A);
    std::cout<<"\nA's grad after add backward:"<<std::endl;</pre>
    A.grad.printTensor();
    std::cout<<"\n(A*A)'s grad after add backward:"<<std::en</pre>
    dl;
    resultMul.grad.printTensor();
    // A.grad=Tensor<T>();
    mul.backward(resultMul.grad);
    std::cout<<"\nA's grad after (A*A)+A backward:"<<std::endl;</pre>
    A.grad.printTensor();
    return 0;
}
```