시스템 프로그래밍 (2016)

강의 5 : 산술 명령과 제어문

* Some slides are from Original slides of Bryant and O'Hallaron's Computer Systems:

A Programmer's Perspective

Bryant and O'Hallaron, Computer Systems: Programmer's Perspectual 한 제 보기나, 그외 저작권이 있는 내용들이 포함되어 있으므로, 시스템프로그래밍 강의 수강 이외 용도로 사용할 수 없음.



강의 일정

주	날짜	강의실	날짜	실습실
1	9월 1일(목)	소개 강의	MTH NEITON	리눅스 개발환경 익히기 (VI, 쉘 기본명령어들)
2	9월 8일(목)	정수 표현 방법	9월 13일(화)	GCC & Make, shell script
3	9월 15일(목)	추석 휴강	9월 20일(화)	C 복습과 GDB 사용하기 1 (소스 수준 디버깅)
4	9월 22일(목)	실수 표현 방법	9월 27일(화)	Data lab (GDB활용)
5	9월 29일(목)	어셈1 - 데이터이동	10월 4일(화)	어셈1 – move(실습),
6	10월 6일(목)	어셈2 – 제어문	10월 11일(화)	어셈2- 제어문 (실습)
7	10월 13일(목)	어셈3 – 프로시저	10월 18일(화)	어셈3-프로시저(실습)
8	10월 20일(목)	어셈보충/중간시험	10월 25일(화)	GDB 사용하기2(어셈수준)
9	10월 27일(목)	보안(buffer overflow)	11월 1일(화)	Binary bomb 1 (GDB활용)
10	11월 3일(목)	프로세스 1	11월 8일(화)	Binary bomb 2 (GDB활용)
11	11월 10일(목)	프로세스 2	11월 15일(화)	Tiny shell 1
12	11월 17일(목)	시그널	11월 22일(화)	Tiny shell 2
13	11월 24일(목)	동적메모리 1	11월 29일(화)	Malloc lab1
14	12월 1일(목)	동적메모리 2	12월 6일(화)	Malloc lab2
15	12월 8일(목)	기말시험	12월 13일(화)	Malloc lab3





- 1. 주소계산 및 산술 논리 연산 명령어
- 2. 특수 연산(128비트 곱셈, 나눗셈연산 명령)
- 3. 제어문 ... 상태플래그, condition code
- 4. Setx 명령
- 5. JMP, JX 명령어
- 6. CMOV 조건 데이터 이동 명령어
- 7. LOOP 문 (do-while, while, for문) 번역
- 8. switch 문 번역



1. 주소계산 및 산술 논리 연산 명 령어





- leaq Src, Dst
 - Src 는 주소지정 모드 표현
 - Dst 는 Src로 지정된 주소값을 갖게됨
- 사용예
 - 메모리 참조없는 주소 계산임
 - 예: p = &x[i]; 이 명령을 번역하면 ...
 - x + k*y 형태의 산술 수식 계산에 사용됨(상수 곱셈 수식)
 - K = 1, 2, 4, or 8
- 예

```
long m12(long x)
{
   return x*12;
}
```

컴파일러 생성 어셈 코드:

```
leaq (%rdi,%rdi,2), %rax # t <- x+x*2
salq $2, %rax # return t<<2</pre>
```



연습문제. leaq 명령

 %rax = x, %rcx = y 일때, 다음 명령 수행 결과 인 %rdx를 x, y의 수식으로 표시하시오

leaq
 9(%rax, %rcx, 2), %rdx





• 피연산자가 두개의 명령들:

포맷	계산 내용		
addq	Src,Dest	Dest = Dest + Src	
subq	Src,Dest	Dest = Dest – Src	
imulq	Src,Dest	Dest = Dest * Src	
salq	Src,Dest	Dest = Dest << Src	<i>shlq</i> 라고도함
sarq	Src,Dest	Dest = Dest >> Src	산술
shrq	Src,Dest	Dest = Dest >> Src	논리
xorq	Src,Dest	Dest = Dest ^ Src	
andq	Src,Dest	Dest = Dest & Src	
orq	Src,Dest	Dest = Dest Src	

- 인자 순서에 주의!
- 부호 있는 수와 없는 수 간의 구분이 없음(왜?)





- 시프트 연산
 - SAL/SHL k, D D \leftarrow D <<k
 - SAR k, D D ← D >> k (산술시프트)
 - SHR k, D D ← D >> k (논리시프트)
- 단일 피연산자 명령

```
incq Dest Dest = Dest + 1

decq Dest Dest = Dest - 1

negq Dest Dest = -Dest

notq Dest Dest = \sim Dest
```

• 더 많은 명령어들은 책이나 참고문헌...

산술연산 명령어 사용 사례

```
long arith
(long x, long y, long z)
{
  long t1 = x+y;
  long t2 = z+t1;
  long t3 = x+4;
  long t4 = y * 48;
  long t5 = t3 + t4;
  long rval = t2 * t5;
  return rval;
}
```

arith:

```
leaq (%rdi,%rsi), %rax
addq %rdx, %rax
leaq (%rsi,%rsi,2), %rdx
salq $4, %rdx
leaq 4(%rdi,%rdx), %rcx
imulq %rcx, %rax
ret
```

Interesting Instructions

- leaq: address computation
- salq: shift
- imulq: multiplication
 - But, only used once

산술연산 명령어 사용 사례

arith:

```
long arith
(long x, long y, long z)
{
  long t1 = x+y;
  long t2 = z+t1;
  long t3 = x+4;
  long t4 = y * 48;
  long t5 = t3 + t4;
  long rval = t2 * t5;
  return rval;
}
```

```
leaq (%rdi,%rsi), %rax # t1
addq %rdx, %rax # t2
leaq (%rsi,%rsi,2), %rdx
salq $4, %rdx # t4
leaq 4(%rdi,%rdx), %rcx # t5
imulq %rcx, %rax # rval
ret
```

Register	Use(s)
%rdi	Argument x
%rsi	Argument y
%rdx	Argument z
%rax	t1, t2, rval.
%rdx	t4 ·
%rcx	t5 .



연습

주소	값	레지스터	값
0x100	0xFF	rax	0x100
0x108	0xAB	rcx	0x1
0x110	0x13	rdx	0x3
0x118	0x11		
0x120	0x12		

명령	destination	값
Addq %rcx, (%rax)		
Subq %rdx, 8(%rax)		
Imulq \$16, (%rax,%rdx,8)		
Incq 16(%rax)		
Decq %rcx		
Subq %rdx, %rax		



2. 특수 연산(128비트 곱셈, 나눗 셈연산 명령)



특수 연산 명령어들(128bit연산)

명령어	효과	설명
Imulq S	$R[\%rdx]:R[\%rax] \leftarrow S \times R[\%rax]$	부호형 완전 곱셈
Mulq S	$R[\%rdx]:R[\%rax] \leftarrow S \times R[\%rax]$	비부호형 완전 곱셈
Cqto	R[%rdx]:R[%rax] ← SingExt(R[%rax])	Quad to Oct Word 변환
Idivq S	R[%rdx] ←R[%rdx]:R[%rax] mod S R[%rax] ←R[%rdx]:R[%rax] / S	부호형 나누기
Divq S	R[%rdx] ←R[%rdx]:R[%rax] mod S R[%rax] ←R[%rdx]:R[%rax] / S	비부호형 나누기



C 코드(128비트 곱셈 연산)

#include <inttypes.h> #128비트 지원안함.

```
typedef unsigned __int128 uint128_t; #gcc __int128 이용
void store_uprod(uint128_t *dest, uint64_t x, uint64_t y) {
    *dest = x * (uint128_t) y;
}
```



어셈 코드(128비트 곱셈연산)

void store_uprod(uint128_t *dest, uint64_t x, uint64_t y) {
 Dest in %rdi, x in %rsi, y in %rdx

```
store_uprod:
movq %rsi, %rax
mulq %rdx
movq %rax, (%rdi)
movq %rdx, 8(%rdi)
ret
```



C 코드(나눗셈연산예제)

```
void remdiv(long x, long y, long *qp, long *rp) {
    long q = x / y;
    long r = x % y;
    *qp = q;
    *rp = r;
}
```



어셈 코드(나눗셈연산예제)

void remdiv(longx, longy, long *qp, long *rp) {
x in %rdi, y in %rsi, qp in %rdx, rp in %rcx

```
remdiv:
movq %rdx, %r8
movq %rdi, %rax
cqto
idivq %rsi
movq %rax, (%r8)
movq %rdx, (%rcx)
ret
```



연습: 어떤 코드가 생성될까?

```
void uremdiv(unsigned longx, unsigned longy,
unsigned long *qp, unsigned long *rp) {
     unsigned long q = x / y;
     unsigned long r = x \% y;
     *qp = q;
     *rp = r;
```

• 앞의 remdiv()를 수정하여 완성함!!



3. 상태플래그/CONDITION CODE와 CMP, TEST 명령





	16개 데시스터	
	%rax	%r8
현재 실행 프로그램관련 정보	%rbx	%r9
임시 데이터	%rcx	%r10
(% rax ,) 실행시간 스택 위치	%rdx	%r11
(%rsp)	%rsi	%r12
현재 코드의 제어포인트(실행) 위치	%rdi	%r13
(%rip,) 최근 테스트 상태(제어 조건)	%rsp	%r14
(CF, ZF, SF, OF)	%rbp	%r15
현재 스택 top	%rip CF ZF SF	Instruction pointer Condition codes
	CF ZF SF	20

16개 레지스터





▶ 1비트 플래그 Single Bit Registers

CF Carry Flag(비부호연산용)SFSign Flag(부호연산용)ZF Zero FlagOFOverflow Flag(부호연산용)

▶ 연산명령어의 결과로 자동 세팅됨

addq $Src, Dest \leftarrow \rightarrow t \leftarrow a + b$

○ CF: MSB로부터 carry가 발생한 경우에 1로 세팅됨(unsigned용)

∞ ZF : t==0인 경우 1로

SF: t < 0인 경우 1로</p>

OF: 2의 보수 오버플로우(signed에서 의미)발생시 1로 (a>0 && b>0 && t<0) | (a<0 && b<0 && t>=0)

- ▶ leal 명령은 flag에 영향주지 않음.(주소명령이라)
- ▶ Signed와 unsigned를 위해 모두 설정된다.

상태 플래그 세팅 명령어 - CMP



- Compare 명령의 flag자동설정 cmpq Src2, Src1 # cmpq b, a는 dest없는 a-b 효과
 - CF: MSB에서 carry발생시 1로 (unsigned)
 - ZF: a==b일때 1로 세팅됨
 - SF: a < b일때 1로 세팅됨
 - OF: 2's complement (signed) overflow 발생시 설정
 - (a>0 && b<0 && (a-b)<0) | | (a<0 && b>0 && (a-b)>0)

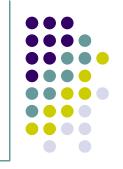


상태 플래그 세팅 명령어 - TEST

- Test 명령어를 이용한 플래그 세팅 testq *Src2*, *Src1* : a&b를 dest없이 하는 효과
 - Src1 & Src2로 플래그설정, 하나는 대개 mask
 - 단순 and 연산을 수행하지만, dest없음.
 - ZF set when a&b == 0
 - SF set when a&b < 0



4. SETX 명령

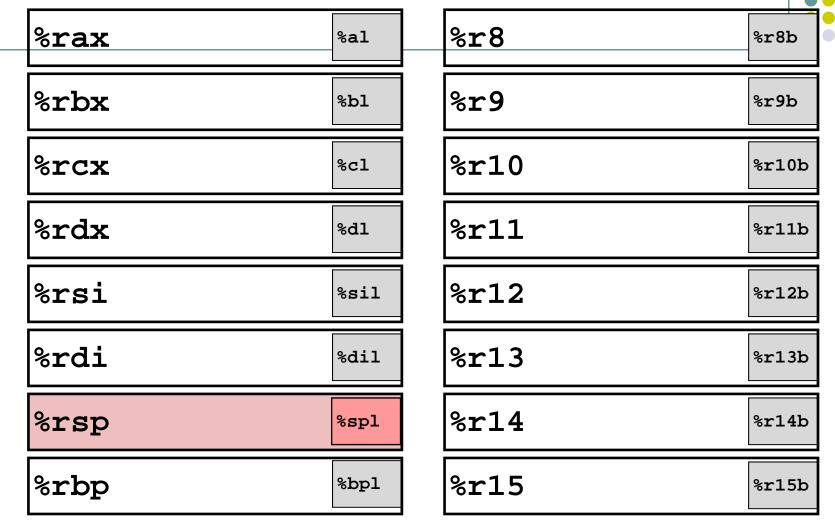


상태 플래그의 이용명령 - SET

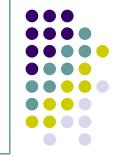
- ●명령어 : SetX [byte Register/Memory] (최하단 바이트 R or M)
 - 상태 플래그들의 조합의 결과를 한 바이트 오퍼랜드에 저장

SetX	Condition	Description Q. Why OF
sete	ZF	Equal / Zero
setne	~ZF	Not Equal / Not Zero
sets	SF	Negative
setns	~SF	Nonnegative
setg	~(SF^OF)&ZF	Greater (Signed)
setge	~(SF^OF)	Greater or Equal (Signed)
setl	(SFAOF)	Less (Signed)
setle	(SF^OF) ZF	Less or Equal (Signed)
seta	~CF&~ZF	Above (unsigned)
setb	CF	Below (unsigned)

x86-64 Integer Registers



Can reference low-order byte



SetI byte: (SF ^ OF)?

- Less than (Src < Dest → SF^OF=1)
- 1. Src > 0, Dest > 0 (4-7=-3): SF=1
- 2. Src < 0, Dest < 0 (-4 -3 = -1) : SF=1
- 3. Src > 0, Dest < 0 : 불가능한 경우 (Src가 큼)
- 4. Src < 0, Dest > 0 : (두가지로 구분)
 - 1. |Src-Dest| <= |Tmin| : (-4 -3=-7, -4 -4 = -8) SF=1
 - 2. |Src-Dest| > |Tmin| (-4 -5 = -9) → 표현 불가(OF)
 - 1. 1100
 - 2. 1011
 - 3. 1 0111 (SF = 0, OF=1)





```
Int comp(data_t a, data_t b) a in %rdi, b in %rsi
```

comp:

```
cmpq %rsi, %rdi # a, b 비교
setl %al # a < b이면, al을 1로
movzbl %al, %eax #%eax, %rax 나머지부분을 0으로
ret
```

상태 플래그 이용 명령 – SET (1)

- SetX 명령
 - 상태 플래그를 한 바이트에 저장
 - 지정 가능한 바이트 사용
 - movzbl 로 마침

```
int gt (long x, long y)
{
  return x > y;
}
// x in %rdi, y in %rsi,
// return value in %rax/eax
```

Body

```
      cmpq
      %rsi, %rdi
      # Compare x(rdi)-y(rsi) ← cm

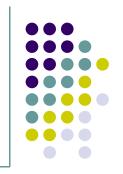
      setg
      %al
      # Set when >

      movzbl %al, %eax
      # Zero rest of %rax
      # II

      ret
      # Zero rest of %rax
      # Pero rest of %rax
```

<u>cm</u>p명령은 비교순서에 유의!

상태플래그/Condition Code(X) 를 사용하는 세가지 명령



- 1. 바이트 R/M를 0/1로 (CC의 조합에 의해) - setX
- 2. 프로그램 상의 특정 위치로 조건 점프-jX
- 3. CC의 조합/조건에 따라 데이터 이동 - cmovX



5. JMP, JX 명령



▶jX Label

상태 플래그에 따라 조건(condition)이 참인 경우에 프로그램의 다른 곳으로 점프함

jΧ	Condition	Description
jmp	1.	Unconditional
je	ZF	Equal / Zero
jne	~ZF	Not Equal / Not Zero
js	SF	Negative
jns	~SF /	Nonnegative
jg	~(SF^OF)&~ZF	Greater (Signed)
jge	~(SF^OF)	Greater or Equal (Signed)
jl	(SF^OF)	Less (Signed)
jle	(SF^OF) ZF	Less or Equal (Signed)
ja	~CF&~ZF	Above (unsigned)
jb	CF	Below (unsigned)



간접 점프!

- jmp L1
- jmp *(%rax)

%rax

0x200

무조건 L1으로 가라

• jmp *%rax %rax에 저장된 주소로 가라

???	Memory
0x100	
)x200	0x100

조건형 분기 예(Old Style)

- 년 6 년 기 기(Old Otyl) • 생성방법:
- \$ gcc -Og -S -fno-if-conversion control.c

```
long absdiff
  (long x, long y)
{
  long result;
  if (x > y)
    result = x-y;
  else
    result = y-x;
  return result;
}
```

```
absdiff:
```

```
cmpq %rsi, %rdi # x:y
  jle .L4
  movq %rdi, %rax
  subq %rsi, %rax
  ret
.L4: # x <= y
  movq %rsi, %rax
  subq %rdi, %rax
  ret
  ret</pre>
```

Register	Use(s)
%rdi	Argument x
%rsi	Argument y
%rax	Return value





```
-O2 Optimize even more. GCC performs nearly all supported
   optimizations that do not involve a space-speed tradeoff. As
   compared to -0, this option increases both compilation time and the
   performance of the generated code.
   -02 turns on all optimization flags specified by -0. It also turns
   on the following optimization flags: -fthread-jumps
   -falign-functions -falign-jumps -falign-loops -falign-labels
   -fcaller-saves -fcrossjumping -fcse-follow-jumps -fcse-skip-blocks
   -fdelete-null-pointer-checks -fdevirtualize
   -fdevirtualize-speculatively -fexpensive-optimizations -fgcse
   -fgcse-lm -fhoist-adjacent-loads -finline-small-functions
   -findirect-inlining -fipa-cp -fipa-cp-alignment -fipa-sra -fipa-icf
   -fisolate-erroneous-paths-dereference -flra-remat
   -foptimize-sibling-calls -foptimize-strlen -fpartial-inlining
   -fpeephole2 -freorder-blocks -freorder-blocks-and-partition
   -freorder-functions -frerun-cse-after-loop -fsched-interblock
   -fsched-spec -fschedule-insns -fschedule-insns2 -fstrict-aliasing
   -fstrict-overflow -ftree-builtin-call-dce -ftree-switch-conversion
   -ftree-tail-merge -ftree-pre -ftree-vrp -fipa-ra
   Please note the warning under -fgcse about invoking -02 on programs
   that use computed gotos.
   NOTE: In Ubuntu 8.10 and later versions, -D_FORTIFY_SOURCE=2 is set
   by default, and is activated when -0 is set to 2 or higher. This
   enables additional compile-time and run-time checks for several
   libc functions. To disable, specify either -U FORTIFY SOURCE or
   -D_FORTIFY_SOURCE=0.
-03 Optimize yet more. -03 turns on all optimizations specified by -02
   and also turns on the -finline-functions, -funswitch-loops,
   -fpredictive-commoning, -fgcse-after-reload, -ftree-loop-vectorize,
   -ftree-loop-distribute-patterns, -ftree-slp-vectorize,
   -fvect-cost-model, -ftree-partial-pre and -fipa-cp-clone options.
```



gcc –O options

- -00 Reduce compilation time and make debugging produce the expected results. This is the default.
- -Os Optimize for size. -Os enables all -O2 optimizations that do not typically increase code size. It also performs further optimizations designed to reduce code size.
 - -Os disables the following optimization flags: -falign-functions
 - -falign-jumps -falign-loops -falign-labels -freorder-blocks
 - -freorder-blocks-and-partition -fprefetch-loop-arrays

-Ofast

Disregard strict standards compliance. -Ofast enables all -O3 optimizations. It also enables optimizations that are not valid for all standard-compliant programs. It turns on -ffast-math and the Fortran-specific -fno-protect-parens and -fstack-arrays.

Optimize debugging experience. -Og enables optimizations that do not interfere with debugging. It should be the optimization level of choice for the standard edit-compile-debug cycle, offering a reasonable level of optimization while maintaining fast compilation and a good debugging experience.



조건형 분기문의 예

```
int max(int x, int y)
{
    if (x > y)
        return x;
    else
        return y;
}

cmpl %esi, $edi
    jle .L3
        movl %edi, %eax
L3:
        movl %esi, %eax
    ret
    return y;
}
```

x in %edi, y in %esi





```
      movl
      $0x2, %eax
      (1)

      movl
      $0x4, %edx
      (2)

      shl
      $0x1, %eax
      (3)

      cmpl
      %eax, %edx
      (4):

      jne
      .L2
      (5)

      .L1: nop
      (6)

      .L2: movl
      %eax
      (7)
```

- 1) 위 코드를 (3) 까지 실행할 때 %eax, 와 %edx 값은 각각 얼마인가?
- 2) **(4)** 를 실행한 후의 condition codes 의 레지스터 값은 각각 어떻게 되는가?
- ▶ CF: ZF: SF: OF:
- ▶ 3) (5)를 실행한 다음 실행되는 코드는 무엇인가?



6. 조건적인 데이터 이동 명령어 (CMOV)

조건에 따른 이동 명령(CMOV)



- 조건적인 이동 명령
 - 명령이 지원하는 방식: if (Test) Dest ← Src
 - 1995후반 x86 에서 지원
 - GCC도 cmov 명령 사용
- 왜 이런 명령을?
 - 분기 명령은 명령어 파이프 라인에서 매우 바람직하지 않음.
 - cmov는 제어 이동을 하지 않음(분기명령처럼)

C 코드 표현 예

```
val = Test
? Then_Expr
: Else_Expr;
```

풀어헤진 형태(cmov 용)

```
result = Then_Expr;
eval = Else_Expr;
nt = !Test;
if (nt) result = eval;
return result;
```

조건에 따른 이동 명령 사례



```
long absdiff
  (long x, long y)
{
    long result;
    if (x > y)
        result = x-y;
    else
        result = y-x;
    return result;
}
```

Register	Use(s)
%rdi	Argument x
%rsi	Argument y
%rax	Return value

absdiff:

```
movq %rdi, %rax # x
subq %rsi, %rax # result = x-y
movq %rsi, %rdx
subq %rdi, %rdx # eval = y-x
cmpq %rsi, %rdi # x:y
cmovle %rdx, %rax # if <=, result = eval
ret</pre>
```

조건 이동 명령 적용에 주의할 경우



계산이 복잡한 경우(then, else 부분 모두)

```
val = Test(x) ? Hard1(x) : Hard2(x);
```

- 두 값을 모두 계산해두어야 함
- 계산이 매우 단순한 경우에 의미있음

미리 해두기에는 위험한 계산

```
val = p ? *p : 0;
```

- 두 값이 모두계산되어야 하는데
- p==0인 경우에, *p를 미리 계산하는 건 위험함!!

부작용(side-effect)이 있을 수 있는 계산

```
val = x > 0 ? x*=7 : x+=3;
```

- 두 값이 모두 계산되어야 하는데...
- x에 대한 값의 변화까지 가져오는 계산이라서 . . .



do-while, while, for 문

7. 순환문/반복문 번역

어셈블리어에서의 루프구현



- 루프, do-while, while, for문을 어셈에서는?
- 어셈블리어에는 편리한 루프명령이 없음
- 어셈블리어에서 루프는 조건비교와 점프로 구현
- 대부분 컴파일러에서는 루프문들을 do-while 형 태로 구현

"Do-While" 루프 예제



C Code

```
long pcount_do
  (unsigned long x) {
  long result = 0;
  do {
    result += x & 0x1;
    x >>= 1;
  } while (x);
  return result;
}
```

Goto Version(어셈과 가까움)

```
long pcount_goto
  (unsigned long x) {
  long result = 0;
  loop:
    result += x & 0x1;
    x >>= 1;
    if(x) goto loop;
    return result;
}
```

- 인자 x에 있는 1의 수를 세는 기능
- 조건 분기를 사용해서, 루프 계속 또는 중단 구현

"Do-While" 루프 컴파일



46

Goto Version

```
long pcount_goto
  (unsigned long x) {
  long result = 0;
  loop:
    result += x & 0x1;
    x >>= 1;
    if(x) goto loop;
    return result;
}
```

Register	Use(s)
%rdi	Argument x
%rax	result

일반적인 Do-While 문의 번역



C Code

Goto Version

```
do
Body
while (Test);
```

```
loop:
Body
if (Test)
goto loop
```

● Body 는 C 문장이 오면 됨

```
{
    Statement<sub>1</sub>;
    Statement<sub>2</sub>;
    ...
    Statement<sub>n</sub>;
}
```

Test 는 수식으로 정수값을 출력함
 = 0 이면 거짓, ≠0 이면 참으로 해석

일반적인 "While"문의 번역

1. Goto Version



```
c Code

while (Test)
Body

test:
   if (Test)
       goto loop;
done:
```

Do-While Version

```
if (!Test)
    goto done;
    do
    Body
    while(Test);
done:
```

2. Goto Version

```
if (!Test)
    goto done;
loop:
    Body
    if (Test)
       goto loop;
done:
```

2013 가을학기, 시스템 프로그리

"For" 루프

```
int result;
for (result = 1;
    p != 0;
     p = p >> 1)
  if (p \& 0x1)
    result *= x;
  x = x*x;
```

General Form

Init

result = 1

Test

p! = 0

Update

p = p >> 1

Body

```
if (p & 0x1)
  result *= x;
x = x*x;
```

"For"→ "While"



```
For Version
```

While Version

```
for (Init; Test; Update)

Body

Do-While Version

Init;

while (Test) {

Body

Update;

}
```

```
Init;
if (!Test)
  goto done;
do {
  Body
  Update;
} while (Test)
done:
```

Goto Version

```
Init;
if (!Test)
  goto done;
loop:
  Body
  Update;
  if (Test)
   goto loop;
done:
```

2013 가을학기, 시스템



8. SWITCH 문 번역

```
long switch_eg
   (long x, long y, long z)
    long w = 1;
    switch(x) {
    case 1:
        w = y*z;
       break;
    case 2:
       w = y/z;
        /* Fall Through */
    case 3:
       w += z;
       break;
    case 5:
    case 6:
       w -= z;
        break;
    default:
       w = 2;
    return w;
```

Switch 문 예제



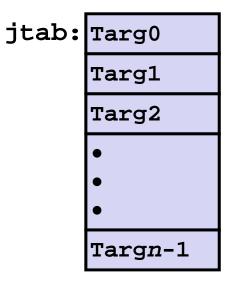
- 다양한 case들
- 다중 case 레이블
 - case: 5 & 6
- Fall through 사례
 - case: 2
- 빠진 case
 - case: 4

점프테이블(Jump Table) 구조

Switch Form

```
switch(x) {
  case val_0:
    Block 0
  case val_1:
    Block 1
    • • •
  case val_n-1:
    Block n-1
}
```

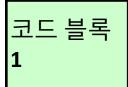
점프 테이블



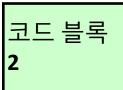
점프 타켓



Targ1:



Targ2:



번역 (확장된 형태의 C 표현)

```
goto *JTab[x];
```

•

•

Targn-1:

코드 블록 *n*–1

Switch 문 예제



```
long switch_eg(long x, long y, long z)
{
    long w = 1;
    switch(x) {
        . . .
    }
    return w;
}
```

Setup:

```
switch_eg:
    movq %rdx, %rcx
    cmpq $6, %rdi # x:6
    ja .L8
    jmp *.L4(,%rdi,8)

    값의 범위 고려!!
```

Register	Use(s)
%rdi	Argument x
%rsi	Argument y
%rdx	Argument z
%rax	Return value

Switch 문 예제

```
long switch_eg(long x, long y, long z)
{
    long w = 1;
    switch(x) {
        . . .
    }
    return w;
}
```

Setup:

```
switch_eg:

movq %rdx, %rcx
cmpq $6, %rdi # x:6

ja .L8 # Use default

Indirect
jmp *.L4(,%rdi,8) # goto *JTab[x]
```

Jump table

```
.section
          .rodata
  .align 8
.L4:
          .L8 \# x = 0
 .quad
 .quad
          .L3 \# x = 1
 .quad
          •L5 \# x = 2
          .L9 \# x = 3
 .quad
          .L8 \# x = 4
  .quad
 .quad
          .L7 \# x = 5
          .L7
               \# x = 6
  .quad
```

어셈블러 설정 (switch문처리)

- 테이블 구조
 - 각 타겟은 8 바이트 차지
 - 베이스 주소는 **.**L4
- 점프
 - 직접 점프는: jmp .L8
 - 점프 타켓은 레이블 .L8 표시

Jump table

```
.section
           .rodata
  .align 8
.L4:
          .L8 \# x = 0
  .quad
          .L3 \# x = 1
  .quad
          .L5 \# x = 2
  .quad
  .quad
          .L9 \# x = 3
          .L8 \# x = 4
  .quad
          .L7 \# x = 5
  .quad
           .L7 \# x = 6
  .quad
```

- 간접 점프: jmp *.L4(,%rdi,8)
- 점프 테이블의 시작주소: **.L4**
- scale factor는 8로 해야 함 (주소가 8바이트 자치)
- 타켓 주소는: .L4 + x*8 (0과 6사이의 x에 대해서)₅



점프 테이블



Jump table

```
.section
          .rodata
 .align 8
.L4:
         .L8 \# x = 0
 .quad
          .L3. \# x = 1
 .quad
          .L5 \# x = 2
 .quad
 .quad .L9 \# x = 3
 .quad .L8 \cdot # x = 4
          .L7 \# x = 5
 .quad
          .L7 \# x = 6
  .quad
```

```
switch(x) {
case 1: // .L3.
   w = y*z;
   break;
case 2: // .L5
   w = y/z;
   /* Fall Through */
case 3: // .L9
   w += z;
   break;
case 5:
case 6: // .L7
   w -= z;
   break;
default: // .L8
   w = 2;
```

코드 블록 (x == 1)

```
.L3:

movq %rsi, %rax # y

imulq %rdx, %rax # y*z

ret
```

Register	Use(s)
%rdi	Argument x
%rsi	Argument y
%rdx	Argument z
%rax	Return value

Fall-Through 처리



```
long w = 1;
switch(x) {
                               case 2:
                                   w = y/z;
case 2: -
                                   goto merge;
   w = y/z;
    /* Fall Through */
case 3:
   w += z;
   break;
                                          case 3:
                                                  w = 1;
                                          merge:
                                                  w += z;
```

코드 블록 (x == 2, x == 3)

```
long w = 1;
...
switch(x) {
...
case 2:
    w = y/z;
    /* Fall Through */
case 3:
    w += z;
    break;
...
}
```

```
.L5:
                  # Case 2
         %rsi, %rax
  movq
 cqto
  idivq %rcx # y/z
                 # goto merge
  jmp
         .L6
.L9:
                  # Case 3
         $1, %eax # w = 1
  movl
.L6:
                  # merge:
  addg %rcx, %rax # w += z
  ret
```

Register	Use(s)
%rdi	Argument x
%rsi	Argument y
%rdx	Argument z
%rax	Return value

코드 블록 (x == 5, x == 6, default)

```
switch(x) {
    . . .
    case 5: // .L7
    case 6: // .L7
    w -= z;
    break;
    default: // .L8
    w = 2;
}
```

Register	Use(s)
%rdi	Argument x
%rsi	Argument y
%rdx	Argument z
%rax	Return value





- C 언어의 제어문
 - if-then-else
 - do-while
 - while
 - switch
- 어셈블리어의 제어문
 - 무조건 점프문(JMP)
 - 간접 점프(JMP *L(rb,ri,S))
 - 조건 점프문(Jx)
 - 조건 데이터 이동문(CMOVx)
- 컴파일러
 - 보다 복잡한 어셈블리 코드를 생성해 낸다

- 표준 기법
 - 모든 루프는 do-while로 변환된 다
 - Switch문은 점프테이블로 구성 될 수 있다
- 주소 계산문: leaq
- 산술: add, sub, mul, div
- 논리: and, or, not, neg,
- 128bit: rdx:rax, divq, mulq
- 비교: cmpq
- 테스트: testq

실습과 다음 주 준비



- 이어지는 실습: 어셈2 산술문,제어문(실습)
- 다음주 강의 동영상: 어셈블리어 프로그래밍3
 프로시저
- 예습 질문은 개인과제로 올림.