

МИНОБРНАУКИ РОССИИ  
САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКОГО ГОСУДАРСТВЕННОГО  
ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКОГО УНИВЕРСИТЕТА  
«ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА)  
Кафедра АПУ

ОТЧЕТ  
по лабораторной работе № 5  
по дисциплине «Алгоритмы и структуры данных»  
Тема: Нахождение кратчайшего пути в графе

Студентка гр. 1361	_____	Горбунова Д. А.
--------------------	-------	-----------------

Студентка гр. 1361	_____	Токарева У. В.
--------------------	-------	----------------

Преподаватель	_____	Беляев А. В.
---------------	-------	--------------

Санкт-Петербург  
2022

**Цель работы:** ознакомление с вариантами реализации алгоритмов на графах на примере задачи поиска кратчайшего пути в неориентированном графе.

### Теоретическая часть

Пусть дан взвешенный связный неориентированный граф. Кратчайшим путем из одной вершины графа в другую будет называться путь, имеющий минимальную сумму весов ребер, входящих в него.

Задача поиска кратчайшего пути может быть сформулирована в виде:

- поиска кратчайшего пути между двумя конкретными вершинами
- поиска кратчайших путей от заданной вершины до всех остальных вершин графа
- поиска кратчайших путей между всеми вершинами графа попарно.

Существует несколько алгоритмов решения задачи. В данной работе будут рассмотрены:

- Алгоритм Беллмана-Форда (Ричард Беллман, Лестер Форд, 1956-1958 гг.)
- Алгоритм Дейкстры (Эдсгер Дейкстра, 1959 г.)

#### *Алгоритм Беллмана-Форда*

Алгоритм использует метод динамического программирования и формирует решение в виде квадратной матрицы, количество строк и столбцов которой равно количеству вершин графа. Ячейка на пересечении строки “ $m$ ” и столбца “ $n$ ” после окончания расчета содержит длину кратчайшего пути от заданной вершины до вершины “ $m$ ”, при условии, что он (путь) содержит не более “ $n$ ” ребер (считая номера столбцов с “0”).

Матрица заполняется по столбцам слева направо. Начальное заполнение содержит нулевой столбец, где для строки заданной (исходной) вершины установлено значение “0”, а для всех остальных строк – значение “ $\infty$ ” (на практике используется достаточно большая по величине константа).

На каждой итерации цикла заполняется один столбец по следующему алгоритму:

- 1) в заполняемый столбец копируются значения из предыдущего (соседнего слева) столбца (в качестве базовых значений)

2) перебираются все ребра графа и, если данное ребро позволяет улучшить (уменьшить) текущее значение в ячейке, соответствующей одному из концов данного ребра, то значение в ней заменяется на улучшенное

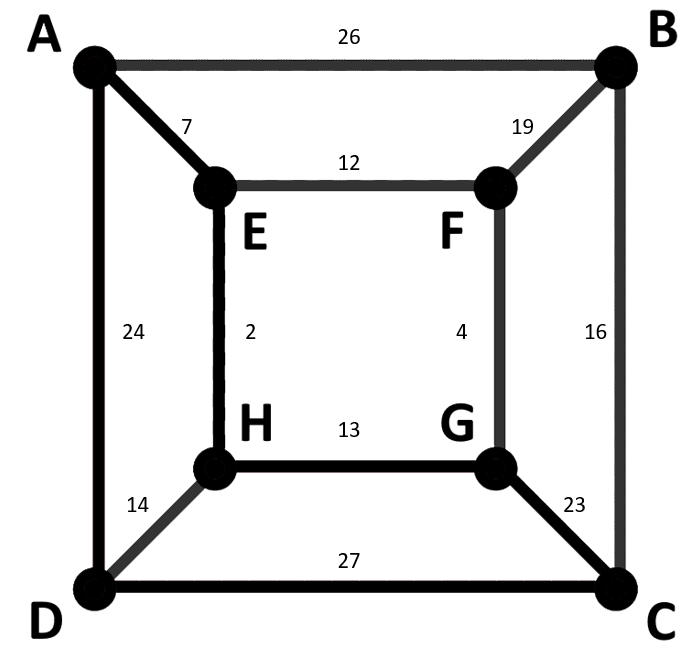
Параллельно матрице длин кратчайших путей, описанной выше, можно вести матрицу маршрутов, в которую в момент обновления значения в матрице длин записывается номер вершины, из которой “пришел” улучшенный путь.

#### *Алгоритм Дейкстры*

Алгоритм последовательно анализирует (“обрабатывает”) все вершины графа, начиная от заданной (исходной) следующим образом.

Изначально всем вершинам, кроме исходной, присваивается оценка длины кратчайшего пути, равная “ $\infty$ ”, (исходной вершине присваивается оценка “0”). Все вершины считаются “необработанными”.

В каждой итерации цикла среди необработанных вершин выбирается одна, имеющая наименьшую на текущий момент оценку кратчайшего пути от заданной (исходной). Анализируются все ребра, исходящие от нее в сторону необработанных вершин, и если какое-либо из ребер улучшает (уменьшает) текущую оценку, то эта оценка обновляется.



Алгоритм Форда-Беллмана

Изначальный вид матрицы:

<b>A</b>	0	0	0	0	—
<b>B</b>	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	
<b>C</b>	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	
<b>D</b>	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	
<b>E</b>	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	
<b>F</b>	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	
<b>G</b>	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	
<b>H</b>	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	

Добавляем значения ребер, соединенных с A, указывая путь до вершины

<b>A</b>	0	0	0	0	—
<b>B</b>	26,A	$\infty$	$\infty$	$\infty$	A-B
<b>C</b>	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	
<b>D</b>	24,A	$\infty$	$\infty$	$\infty$	A-D
<b>E</b>	7,A	$\infty$	$\infty$	$\infty$	A-E
<b>F</b>	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	
<b>G</b>	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	
<b>H</b>	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	

Переписываем пути длины 1, параллельно добавляя пути длины 2. Если вес нового пути меньше существующего, заменяем его.

<b>A</b>	0	0	0	0	—
<b>B</b>	26,A	26,A	$\infty$	$\infty$	A-B
<b>C</b>	$\infty$	42,B	$\infty$	$\infty$	A-B-C
<b>D</b>	24,A	24,A	$\infty$	$\infty$	A-D
<b>E</b>	7,A	7,A	$\infty$	$\infty$	A-E

<b>F</b>	$\infty$	19,E	$\infty$	$\infty$	A-E-F
<b>G</b>	$\infty$	23,F	$\infty$	$\infty$	A-E-F-G
<b>H</b>	$\infty$	9,E	$\infty$	$\infty$	A-E-H

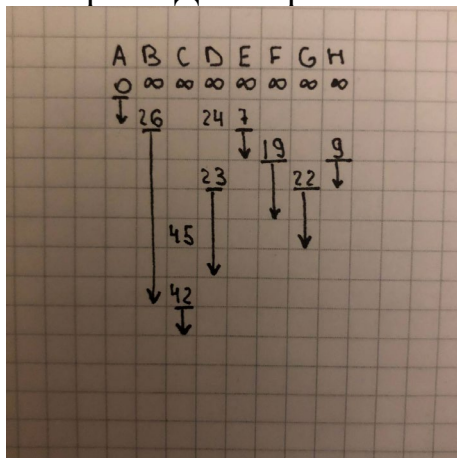
Ищем новые пути, вес которых меньше веса существующего пути.  
Если изменений нет, завершаем алгоритм.

<b>A</b>	0	0	0	0	—
<b>B</b>	26,A	26,A	26,A	$\infty$	A-B
<b>C</b>	$\infty$	42,B	42,B	$\infty$	A-B-C
<b>D</b>	24,A	24,A	23,H	$\infty$	A-E-H-D
<b>E</b>	7,A	7,A	7,A	$\infty$	A-E
<b>F</b>	$\infty$	19,E	19,E	$\infty$	A-E-F
<b>G</b>	$\infty$	23,F	22,H	$\infty$	A-E-H-G
<b>H</b>	$\infty$	9,E	9,E	$\infty$	A-E-H

Ищем новые пути, вес которых меньше веса существующего пути.  
Если изменений нет, завершаем алгоритм.

<b>A</b>	0	0	0	0	—
<b>B</b>	26,A	26,A	26,A	26,A	A-B
<b>C</b>	$\infty$	42,B	42,B	42,B	A-B-C
<b>D</b>	24,A	24,A	23,H	23,H	A-E-H-D
<b>E</b>	7,A	7,A	7,A	7,A	A-E
<b>F</b>	$\infty$	19,E	19,E	19,E	A-E-F
<b>G</b>	$\infty$	23,F	22,H	22,H	A-E-H-G
<b>H</b>	$\infty$	9,E	9,E	9,E	A-E-H

Алгоритм Дейкстры



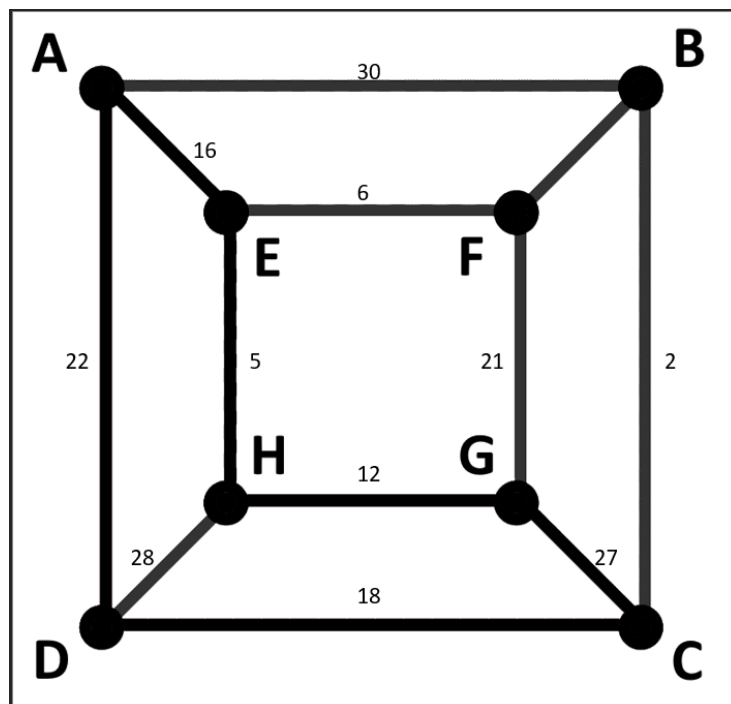
A	0	0	0	0	0	0	0	-
B	$\infty$	26,A					26,A	AB
C	$\infty$					45,G	42,B	ABC
D	$\infty$	24,A		23,H			23,H	AEHD
E	$\infty$	7,A					7,A	AE
F	$\infty$	$\infty$	19,E				19,E	AEF
G	$\infty$	$\infty$	$\infty$	22,H			22,H	AENG
H	$\infty$	$\infty$	9,E				9,E	AEH

Описание алгоритма:

В таблице на каждой иттерации (каждый столбец) указан минимальный путь до вершины и та вершина, из которой мы пришли. Предпоследний столбец окончательный итог минимальных весов, к которым мы пришли в ходе выполнения алгоритма.

Вывод: В результате нахождения кратчайших путей оба метода дали одинаковый результат, следовательно алгоритмы работают корректно.

*Токарева Ульяна*  
*Вариант 17*



Алгоритм Форда-Беллмана

Изначальный вид матрицы:

<b>A</b>	0	0	0	0	0	—
<b>B</b>	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	
<b>C</b>	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	
<b>D</b>	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	
<b>E</b>	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	
<b>F</b>	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	
<b>G</b>	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	
<b>H</b>	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	

Добавляем значения ребер, соединенных с A, указывая путь до вершины

<b>A</b>	0	0	0	0	0	—
<b>B</b>	$\infty$	30,A	$\infty$	$\infty$	$\infty$	A - B
<b>C</b>	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	
<b>D</b>	$\infty$	22,A	$\infty$	$\infty$	$\infty$	A - D

<b>E</b>	$\infty$	16,A	$\infty$	$\infty$	$\infty$	A-E
<b>F</b>	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	
<b>G</b>	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	
<b>H</b>	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	

Переписываем пути длины 1, параллельно добавляя пути длины 2. Если вес нового пути меньше существующего, заменяем его.

<b>A</b>	0	0	0	0	0	–
<b>B</b>	$\infty$	30,A	30,A	$\infty$	$\infty$	A-B
<b>C</b>	$\infty$	$\infty$	32,B	$\infty$	$\infty$	A-B-C
<b>D</b>	$\infty$	22,A	22,A	$\infty$	$\infty$	A-D
<b>E</b>	$\infty$	16,A	16,A	$\infty$	$\infty$	A-E
<b>F</b>	$\infty$	$\infty$	22,E	$\infty$	$\infty$	A-E-F
<b>G</b>	$\infty$	$\infty$	43,F	$\infty$	$\infty$	A-E-F-G
<b>H</b>	$\infty$	$\infty$	21,E	$\infty$	$\infty$	A-E-H

Ищем новые пути, вес которых меньше веса существующего пути.

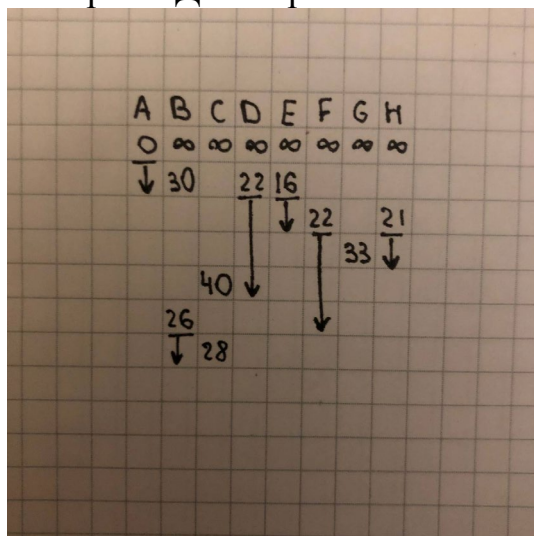
<b>A</b>	0	0	0	0	0	–
<b>B</b>	$\infty$	30,A	30,A	26,F	$\infty$	A-E-F-B
<b>C</b>	$\infty$	$\infty$	32,B	28,B	$\infty$	A-E-F-B-C
<b>D</b>	$\infty$	22,A	22,A	22,A	$\infty$	A-D
<b>E</b>	$\infty$	16,A	16,A	16,A	$\infty$	A-E
<b>F</b>	$\infty$	$\infty$	22,E	22,E	$\infty$	A-E-F
<b>G</b>	$\infty$	$\infty$	43,F	33,H	$\infty$	A-E-H-G
<b>H</b>	$\infty$	$\infty$	21,E	21,E	$\infty$	A-E-H

Ищем новые пути, вес которых меньше веса существующего пути.

Если изменений нет, завершаем алгоритм.

<b>A</b>	0	0	0	0	0	–
<b>B</b>	$\infty$	30,A	30,A	26,F	26,F	A-E-F-B
<b>C</b>	$\infty$	$\infty$	32,B	28,B	28,B	A-E-F-B-C
<b>D</b>	$\infty$	22,A	22,A	22,A	22,A	A-D
<b>E</b>	$\infty$	16,A	16,A	16,A	16,A	A-E
<b>F</b>	$\infty$	$\infty$	22,E	22,E	22,E	A-E-F
<b>G</b>	$\infty$	$\infty$	43,F	33,H	33,H	A-E-H-G
<b>H</b>	$\infty$	$\infty$	21,E	21,E	21,E	A-E-H

Алгоритм Дейкстры



A	0	0	0	0	0	0	0	-
B	$\infty$	30,A				26,F	26,F	AEFB
C	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	40,D		28,B	AEFBA
D	$\infty$	22,A					22,A	AD
E	$\infty$	16,A					16,A	AE
F	$\infty$	$\infty$	22,E				22,E	AEF
G	$\infty$	$\infty$	$\infty$	33,H			33,H	AENG
H	$\infty$	$\infty$	21,E				21,E	AEN

Описание алгоритма:

В таблице на каждой иттерации (каждый столбец) указан минимальный путь до вершины и та вершина, из которой мы пришли. Предпоследний столбец окончательный итог минимальных весов, к которым мы пришли в ходе выполнения алгоритма.

Вывод: В результате нахождения кратчайших путей оба метода дали одинаковый результат, следовательно алгоритмы работают корректно.



## Исходный код программы Algoritm\_Ford\_Bellman

```
#include <iostream>

#include <time.h>

#include <vector>

#include <algorithm>


using namespace std;

struct Edge{

    int vertex_begin;

    int vertex_end;

    int weight;};

struct Way{

    int vertex;

    int weigth_edge;};

void Print_Edges (int ** graph, int flag){

    cout << "Edges \t Weight \t Number"<< endl;

    int count = 1;

    for (int v1=0; v1 < flag; v1++)

        for (int v2= v1 + 1; v2 < flag; v2++)

            if (graph[v1][v2] > 0)

                cout << v1 << " -- " << v2 << ": \t" << graph[v1][v2] << " \t" << count++<< endl;

    return;}
```

```

int Generator_graph(int **graph, int flag){
    int Curr_time = time(NULL);
    if (Curr_time == -1 ){
        cout << "Error time!"<< endl;
        return 1;
    }
    srand (Curr_time);
    int count_edges=0;
    for (int v1=0; v1 < flag-1; v1++)
        for (int v2= v1 + 1; v2 < flag; v2++){
            if ((v1 != v2 && graph[v1][v2] == 0 ) && rand() % 100 < 34 ) {
                graph[v1][v2] = graph[v2][v1]= rand() % 50 + 1 ;
            }
            else graph[v1][v2] = graph[v2][v1] = -1;}
    int critical_weight=200;
    for (int v1=0; v1<flag-1; v1++){
        int v2=v1+1;
        if (graph[v1][v2] == -1){
            graph[v1][v2] = graph[v2][v1]= critical_weight;
            count_edges++;}}
    return count_edges;
}

```

```

void Add_Struct_Edges (int ** graph, Edge* edges, int count, int flag ) {
    int k = 0;
    for (int v1 = 0; v1 < flag; v1++)
        for (int v2 = v1 + 1; v2 < flag; v2++)
            if (graph[v1][v2] > 0) {
                edges[k].weight = graph[v1][v2];
                edges[k].vertex_begin = v1;
                edges[k++].vertex_end = v2;
            }
}

void Way_graph(Way** way, int ver_i,int flag){
    int edge;
    printf("Way: \t%d", ver_i);
    for (int i=flag -1; i> 0 ; i--)
        if (way[ver_i][i].vertex!=-1)
            cout << "("<<way[ver_i][i].weight<<") "<< way[ver_i][i].vertex;
    cout << endl;
    return;}

void Alg_Ford_Bellman(int * start_vertex, int ed, Edge * graph, Way ** MyWay, int flag){
    int min_way [flag][flag];
    for (int v1=0;v1<flag;v1++)
        for (int v2=0; v2<flag;v2++){
            if (*start_vertex == v1) min_way[v1][v2] = 0;

```

```

        else min_way[v1][v2] = 5000;
        if (v2!=0) MyWay[v1][v2].vertex = -1;
        else MyWay[v1][0].vertex =v1;
        MyWay[v1][v2].weight_edge = 0; }
for (int v1=0;v1<flag;v1++) {
    for (int v2 = 0; v2 < flag; v2++)
        min_way[v2][v1] = min_way[v2][v1 - 1];
    for (int v2 = 0; v2 < flag; v2++)
        for (int k = 0; k < ed; k++)
            if (graph[k].vertex_begin == v2 || graph[k].vertex_end == v2) {
                if (min_way[graph[k].vertex_end][v1] > min_way[graph[k].vertex_begin][v1 - 1] + graph[k].weight) {
                    min_way[graph[k].vertex_end][v1] = min_way[graph[k].vertex_begin][v1 - 1] + graph[k].weight;
                    MyWay[graph[k].vertex_end][v1].weight_edge = graph[k].weight;
                    MyWay[graph[k].vertex_end][v1].vertex = graph[k].vertex_begin;}
                else if (min_way[graph[k].vertex_begin][v1] > min_way[graph[k].vertex_end][v1 - 1] +
graph[k].weight){
                    min_way[graph[k].vertex_begin][v1] = min_way[graph[k].vertex_end][v1 - 1] + graph[k].weight;
                    MyWay[graph[k].vertex_begin][v1].weight_edge = graph[k].weight;
                    MyWay[graph[k].vertex_begin][v1].vertex = graph[k].vertex_end;}}}}
for (int i=0; i<flag;i++){
    for (int j=0; j<flag; j++)
        if (min_way[i][j] >0 )

```

```

        cout << min_way[i][j]<<" ";

    cout << endl;}

cout << endl;

return;}

int main(){

    int n;

    cout << "Enter the number of verties:";

    cin >> n;

    int** graph = new int*[n];

    for(int v1 = 0; v1<n; v1++){

        graph[v1] = new int[n]; }

    for (int v1=0; v1<n; v1++)

        for (int v2=0; v2<n; v2++)

            graph[v1][v2]=0;

    int count_edges;

    count_edges=Generator_graph(graph, n);

    Edge* currEdge = new Edge [count_edges];

    Print_Edges(graph,n);

    Add_Struct_Edges(graph, currEdge, count_edges, n);

    int start_vertex;

    cout <<"Enter the start vertex:";

    cin >> start_vertex;

```

```

Way ** MyWay = new Way * [n];
for(int i = 0; i<n; i++)
    MyWay[i] = new Way [n];
Alg_Ford_Bellman(&start_vertex, count_edges, currEdge, MyWay, n);
for (int i=0; i<n;i++)
    if (i!=start_vertex)
        Way_graph(MyWay, i, n);
delete(graph);
delete (currEdge);
delete (MyWay);
return 0;}

```

## Результат работы программы.

```
Enter the number of verties:15
Edges      Weight      Number
0 -- 1:    200      1
0 -- 3:    16       2
0 -- 9:    33       3
0 -- 11:   39       4
1 -- 2:    200      5
1 -- 5:    25       6
1 -- 6:    50       7
1 -- 7:    22       8
1 -- 10:   26       9
1 -- 11:   15      10
1 -- 13:   30      11
1 -- 14:   49      12
2 -- 3:    200     13
2 -- 4:    27      14
2 -- 7:    10      15
2 -- 8:    35      16
2 -- 9:     5      17
2 -- 13:   31      18
3 -- 4:    200     19
3 -- 5:    41      20
3 -- 6:    48      21
3 -- 8:     5      22
3 -- 9:    21      23
3 -- 10:   24      24
4 -- 5:    17      25
```

```
4 -- 11:    18      26
4 -- 13:     1      27
5 -- 6:    13      28
5 -- 9:     8      29
5 -- 10:   18      30
6 -- 7:    200     31
6 -- 8:    30      32
6 -- 9:     7      33
6 -- 11:   13      34
6 -- 12:   20      35
6 -- 14:   26      36
7 -- 8:    37      37
7 -- 14:   45      38
8 -- 9:    200     39
8 -- 12:     6      40
9 -- 10:   50      41
9 -- 13:   13      42
10 -- 11:  200     43
10 -- 14:   24      44
11 -- 12:   50      45
11 -- 13:   25      46
11 -- 14:     9      47
12 -- 13:  200     48
13 -- 14:  200     49
```

Рисунок 1 – Вывод созданного графа

```
Enter the start vertex:5
50, 28, 28, 28, 28, 28, 28, 28, 28, 28, 28, 28, 28, 28,
5000, 12, 12, 12, 12, 12, 12, 12, 12, 12, 12, 12, 12, 12,
16, 16, 16, 16, 16, 16, 16, 16, 16, 16, 16, 16, 16, 16,
5000, 30, 21, 21, 21, 21, 21, 21, 21, 21, 21, 21, 21, 21,
13, 13, 13, 13, 13, 13, 13, 13, 13, 13, 13, 13, 13, 13,

200, 67, 22, 22, 22, 22, 22, 22, 22, 22, 22, 22, 22, 22,
30, 21, 21, 21, 21, 21, 21, 21, 21, 21, 21, 21, 21, 21,
7, 7, 7, 7, 7, 7, 7, 7, 7, 7, 7, 7, 7, 7, 7,
5000, 31, 31, 31, 31, 31, 31, 31, 31, 31, 31, 31, 31, 31,
13, 13, 13, 13, 13, 13, 13, 13, 13, 13, 13, 13, 13, 13,
20, 20, 20, 20, 20, 20, 20, 20, 20, 20, 20, 20, 20, 20,
5000, 20, 20, 20, 20, 20, 20, 20, 20, 20, 20, 20, 20, 20,
26, 22, 22, 22, 22, 22, 22, 22, 22, 22, 22, 22, 22, 22,
```

Рисунок 2 – Вывод матрицы длин кратчайших путей.

```
Way:      0
Way:      1(15) 11
Way:      2(5) 9
Way:      3
Way:      4(1) 13(17) 5
Way:      6
Way:      7(10) 2(37) 8
Way:      8(5) 3
Way:      9
Way:     10(18) 5
Way:     11
Way:     12
Way:     13(13) 9
Way:     14(9) 11
```

**Рисунок 3 – Вывод списка восстановленных кратчайших путей до каждой вершины, кроме исходной.**



## **ВЫВОД**

В ходе выполнения данной лабораторной работы был изучен алгоритм Форда-Беллмана для нахождения кратчайшего пути в графе. Программа, выполняющая построение графа, была дополнена алгоритмом Форда-Беллмана.