

5.1. Distribuição Binomial [$B(n, p)$]

5.1.1. Introdução

Os processos mais simples de recolha de dados consistem na **contagem do número de vezes que um determinado acontecimento ocorre** ao longo de uma série de experiências (ex. contagem de peças defeituosas num posto de inspecção).

Frequentemente talas experiências apresentam as seguintes características:

- ▶ A cada experiência tem apenas *dois resultados possíveis* (sucesso ou insucesso).
- ▶ A *probabilidade de ocorrência* de cada resultado mantém-se *inalterada* de experiência para experiência
- ▶ Os *resultados* associados a diferentes experiências são *independentes* (a probabilidade de sucesso p não é afectada pelo possível conhecimento dos resultados obtidos até então).

Experiências nestas condições dizem-se **experiências de Bernoulli**.

Uma variável aleatória binomial Y representa o número de vezes que, no decurso de n experiências de Bernoulli, ocorre um dos resultados possíveis. A variável aleatória Y pode tomar os valores $0, 1, 2, \dots, n$.

$$Y \rightsquigarrow B(n, p)$$

- ▶ Trata-se de uma distribuição muito utilizada em amostragem, em situações em que se conhece a dimensão da amostra e se sabe quantas vezes um acontecimento ocorreu.
- ▶ A Distribuição Binomial está para as distribuições discretas de probabilidade, assim como a distribuição normal está para as distribuições contínuas.

5.1.2. Função de Probabilidade

$$p(y) = \binom{n}{y} \times p^y \times q^{(n-y)} = C_y^n \times p^y \times q^{(n-y)}$$

$p(y)$ representa a probabilidade de, em n tentativas, se obterem y sucessos e $(n - y)$ insucessos.

Exemplo

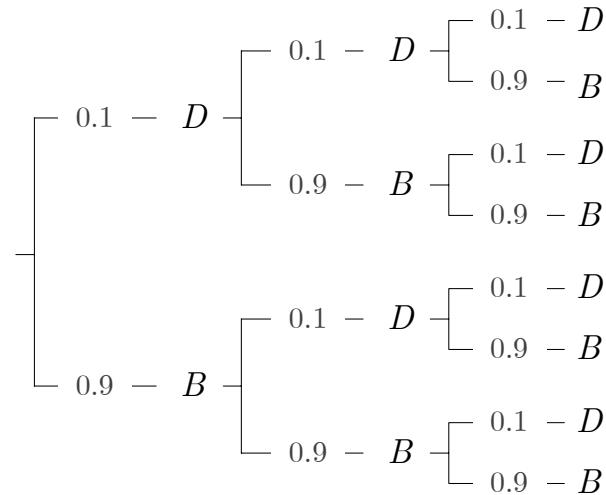
De uma linha de produção, retiram-se 3 peças (cada uma de um turno diferente). Admitindo que, para todos os turnos, a percentagem de peças defeituosas é de 10%, calcular a probabilidade de entre as três peças recolhidas haver 0, 1, 2 ou 3 peças defeituosas.

sendo: Y – número de peças defeituosas de entre as três seleccionadas

p – probabilidade de saída de peça defeituosa (*sucesso*)

q – probabilidade de saída de peça não defeituosa

**representação
dos acontecimentos
(diagrama em árvore)**



Função de Probabilidade

$y = 0$	$p(0) = 1 \times (0.1)^0 \times (0.9)^3 = 0.7290$
$y = 1$	$p(1) = 3 \times (0.1)^1 \times (0.9)^2 = 0.2430$
$y = 2$	$p(2) = 3 \times (0.1)^2 \times (0.9)^1 = 0.0270$
$y = 3$	$p(3) = 1 \times (0.1)^3 \times (0.9)^0 = 0.0010$

$$p(y) = C_y^n \times p^y \times q^{(n-y)}$$



$$Y \rightsquigarrow B(n = 3, p = 0.1)$$

5.1.3. Simetria

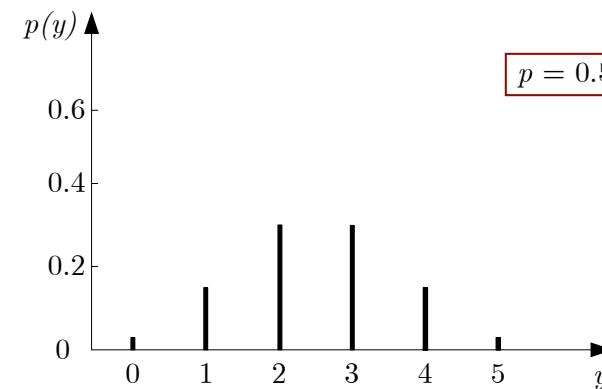
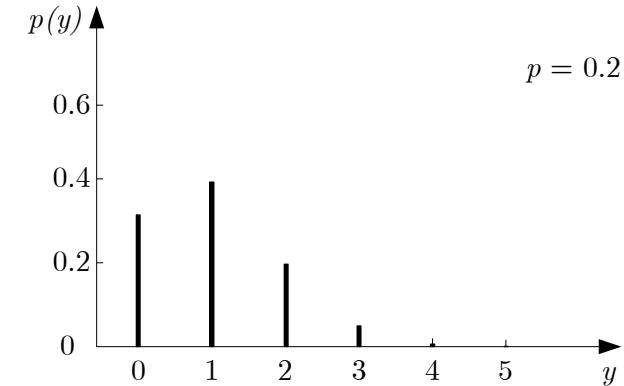
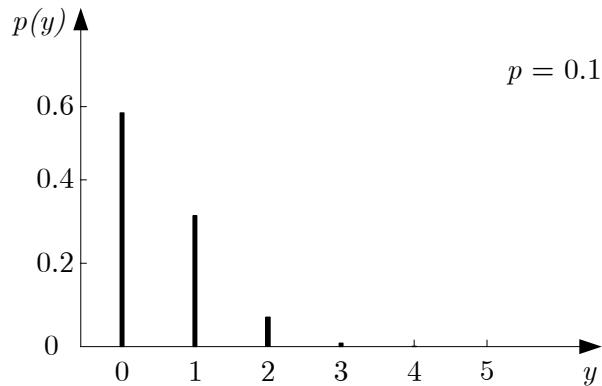
Considere-se a distribuição associada à variável aleatória Y :

$$Y \rightarrow B(n = 5, p)$$

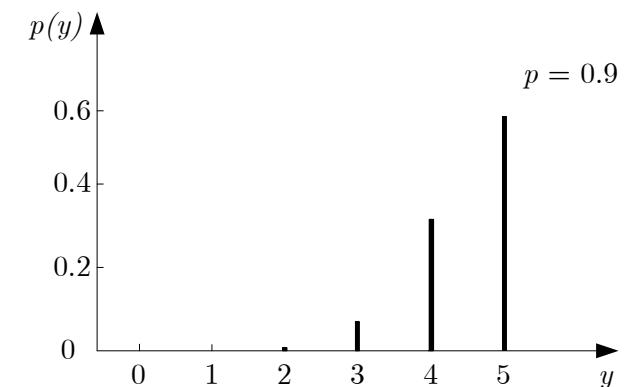
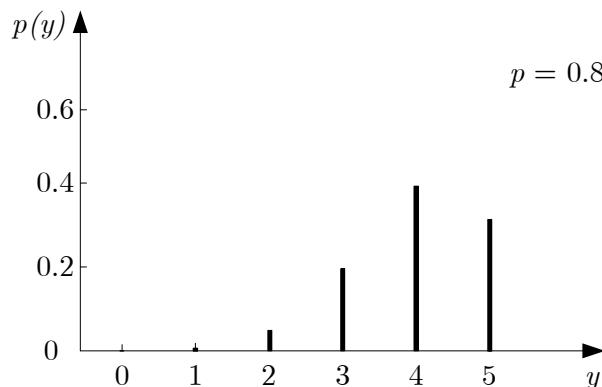
y	$p(y)$				
	$p = 0.1$	$p = 0.2$	$p = 0.5$	$p = 0.8$	$p = 0.9$
0	0.5905	0.3277	0.0313	0.0003	0
1	0.3281	0.4096	0.1563	0.0064	0.0005
2	0.0729	0.2048	0.3125	0.0512	0.0081
3	0.0081	0.0512	0.3125	0.2048	0.0729
4	0.0005	0.0064	0.1563	0.4096	0.3281
5	0	0.0003	0.0313	0.3277	0.5905
	1	1	1	1	1

\sum

5. Distribuições Discretas de Probabilidade



$p(y)$ é simétrica se $p = 0.5$



5.1.4. Parâmetros

Valor esperado	$\mu = n \times p$
Variância	$\sigma^2 = n \times p \times q$
Desvio Padrão	$\sigma = \sqrt{n \times p \times q}$

5.1.5. Valores Tabelados

Os valores tabelados correspondem às probabilidades

$$p(y) = C_y^n \times p^y \times q^{(n-y)}$$

Exemplo

$$Y \sim B(n = 3, p = 0.1)$$

$$n = 2$$

y	p (0.95)	0.05	0.10	0.15	0.20	0.25	0.30	0.35	0.40	0.45	0.50
		(0.95)	(0.90)	(0.85)	(0.80)	(0.75)	(0.70)	(0.65)	(0.60)	(0.55)	(0.50)
0 (2)	.9025	.8100	.7225	.6400	.5625	.4900	.4225	.3600	.3025	.2500	
1 (1)	.0950	.1800	.2550	.3200	.3750	.4200	.4550	.4800	.4950	.5000	
2 (0)	.0025	.0100	.0225	.0400	.0625	.0900	.1225	.1600	.2025	.2500	

$$n = 3$$

y	p (0.95)	0.05	0.10	0.15	0.20	0.25	0.30	0.35	0.40	0.45	0.50
		(0.95)	(0.90)	(0.85)	(0.80)	(0.75)	(0.70)	(0.65)	(0.60)	(0.55)	(0.50)
0 (3)	.8574 →	.7290	.6141	.5120	.4219	.3430	.2746	.2160	.1664	.1250	
1 (2)	.1354 →	.2430	.3251	.3840	.4219	.4410	.4436	.4320	.4084	.3750	
2 (1)	.0071 →	.0270	.0574	.0960	.1406	.1890	.2389	.2880	.3341	.3750	
3 (0)	.0001 →	.0010	.0034	.0080	.0156	.0270	.0429	.0640	.0911	.1250	

5.2. Distribuição Binomial Negativa [BN(r, p)]

5.2.1. Introdução

Esta distribuição permite descrever o comportamento de uma variável aleatória que, embora associada à *repetição de experiências de Bernoulli*, **envolve um processo de contagem distinto daquele que é descrito pela distribuição Binomial**.

Numa *sequência infinita de experiências de Bernoulli*, a variável Y seguirá uma distribuição Binomial Negativa se representar **o número de insucessos até ocorrer o r -ésimo sucesso (inclusive)**.

$$Y \rightsquigarrow \text{BN}(r, p)$$

5.2.2. Função de Probabilidade

$$p(y) = C_y^{y+r-1} \times p^r \times q^y$$

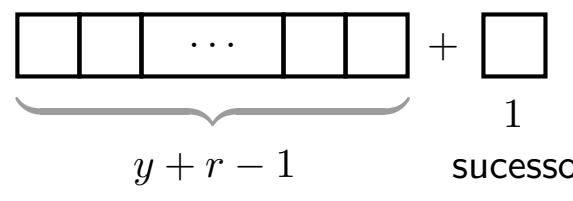
$p(y)$ representa a probabilidade de ocorrerem y insucessos até ocorrer o r -ésimo sucesso.

Definição da distribuição Binomial Negativa a partir da distribuição Binomial

Y – número de insucessos até ao r -ésimo sucesso

p – probabilidade de sucesso

Número total de tentativas = $Y + r$



$$\binom{r-1 \text{ sucessos}}{y \text{ insucessos}}$$



$$\begin{aligned} p(y) &= \left(C_y^{y+r-1} \times p^{r-1} \times q^y \right) \times p \\ &= C_y^{y+r-1} \times p^r \times q^y \end{aligned}$$

5.2.3. Parâmetros

Valor esperado	$\mu = \frac{r \times q}{p}$
Variância	$\sigma^2 = \frac{r \times q}{p^2}$
Desvio Padrão	$\sigma = \sqrt{\frac{r \times q}{p^2}}$

5.2.4. Caso Particular - Distribuição Geométrica ($r = 1$) [G(p)]

Y representa o número de experiências de Bernoulli realizadas até à ocorrência do primeiro sucesso (inclusive).

$$Y \rightsquigarrow G(p)$$

5.2.4.1. Função de Probabilidade

$$\underbrace{\boxed{} \boxed{} \dots \boxed{}}_{y \text{ insucessos}} + \boxed{}_1 \rightarrow p(y) = q^y \times p = p \times q^y$$

5.2.4.2. Parâmetros

Valor esperado	$\mu = \frac{q}{p}$
Variância	$\sigma^2 = \frac{q}{p^2}$

5.3. Distribuição Hipergeométrica $[H(M \times p, M \times q, n)]$

5.3.1. Introdução

Considere-se uma **população finita constituída por M elementos de dois tipos** (ex.

peças defeituosas e peças boas). Sejam p e $q = 1 - p$ as proporções nas quais os dois tipos de elementos figuram na população. Nestas condições teremos:

$M \times p$ elementos de um tipo (ex. peças defeituosas)

$M \times q$ elementos do outro tipo (ex. peças não defeituosas)

Admitindo que se retiram sucessivamente e sem reposição, n elementos da população.

- ▶ Uma variável aleatória Hipergeométrica Y representa o número de vezes que, no decurso das n experiências sucessivas, ocorre um dos dois resultados possíveis. Y pode tomar os valores $0, 1, 2, \dots, n$.

A diferença fundamental entre esta situação e a que estava na base da distribuição Binomial é que **as experiências não são de Bernoulli**. De facto dado que a população é finita e que se tiram elementos sem reposição, os resultado de cada experiência passará a estar dependente dos resultados obtidos nas experiências anteriores. Dessa forma, os **resultados das sucessivas experiências deixam de ser independentes**.

5.3.2. Função de Probabilidade

$$p(y) = \frac{C_y^{M \times p} \times C_{n-y}^{M \times q}}{C_n^M}$$

$p(y)$ representa a probabilidade de, em n tentativas, se obterem y sucessos e $n-y$ insucessos.

No conjunto dos n resultados, o *número de casos possíveis* é:

$$C_n^M$$

Dessas combinações, o número daquelas que contêm exactamente y elementos do primeiro tipo e consequentemente, $n - y$ elementos do segundo tipo é:

$$C_y^{M \times p} \times C_{n-y}^{M \times q}$$

Dado que *as diferentes combinações de elementos da população são equiprováveis*, a função de probabilidade $p(y)$ vem dada por:

$$p(y) = \frac{\text{nº casos favoráveis}}{\text{nº casos possíveis}} = \frac{C_y^{M \times p} \times C_{n-y}^{M \times q}}{C_n^M}$$

5.3.3. Parâmetros

Valor esperado	$\mu = n \times p$
Variância	$\sigma^2 = n \times p \times q \times \frac{M - n}{M - 1}$
Desvio Padrão	$\sigma = \sqrt{n \times p \times q \times \frac{M - n}{M - 1}}$

5.3.4. Relação entre as Distribuições Hipergeométrica e Binomial

Quando $M \gg n$, o facto de não haver reposição dos elementos retirados **não afecta substancialmente as probabilidades** associadas aos resultados das experiências subsequentes. Dessa forma:

$$H(M \times p, M \times q, n) \approx B(n, p)$$

Critério de aproximação (regra prática):

$$M \geq 10 \times n$$

Exemplo

y	$p(y)$			
	H(10,90,10)	B(10,0.1)	H(10,90,5)	B(5,0.1)
0	0.330	0.349	0.584	0.590
1	0.408	0.387	0.339	0.328
2	0.202	0.194	0.070	0.073
3	0.052	0.057	0.006	0.008
4	0.008	0.011	0.000	0.000
5	0.001	0.002	0.000	0.000
Σ	1.000	1.000	1.000	1.000
μ	1.000	1.000	0.500	0.500
σ^2	0.818	0.900	0.432	0.450

5.4. Distribuição de Poisson [$P(\lambda)$]

5.4.1. Introdução

A distribuição de Poisson tem na sua génese um processo de Poisson e permite descrever certos tipos de fenómenos ou **acontecimentos cuja ocorrência se repete no tempo ou no espaço.**

Exemplos:

- ▶ O número de golos marcados num jogo de futebol
- ▶ O número de avarias de uma máquina durante um dia de trabalho
- ▶ O número de erros ortográficos existentes num livro
- ▶ O número de defeitos de isolamento ao longo de um cabo eléctrico.

Para que a distribuição de Poisson tenha aplicação é suficiente que se verifiquem as seguintes condições:

- ▶ Os acontecimentos ocorrem um a um e não em grupos.
- ▶ A probabilidade de um acontecimento ocorrer num intervalo (de tempo ou de espaço) infinitamente pequeno é proporcional ao comprimento do intervalo e é independente do número de ocorrências verificadas em intervalos anteriores (**processo sem memória**).

Uma variável aleatória de Poisson Y representa o **número ocorrências de um dado evento num intervalo temporal ou numa região espacial**. Y pode tomar os valores

$$\{0, 1, 2, 3, \dots\} = \mathbb{N}_0$$

5.4.2. Função de Probabilidade

$$p(y) = \frac{e^{-\lambda} \times \lambda^y}{y!}$$

$p(y)$ representa a probabilidade de se verificarem y ocorrências de um dado evento no intervalo de espaço/tempo considerado

5.4.3. Parâmetros

Valor esperado	$\mu = \lambda$
Variância	$\sigma^2 = \lambda$
Desvio Padrão	$\sigma = \sqrt{\lambda}$

5.4.4. Valores Tabelados

Os valores correspondem às probabilidades acumuladas: $F(y) = \sum_{u=0}^y \frac{e^{-\lambda} \times \lambda^u}{u!}$

y ↓	λ										
	0.10	0.20	0.30	0.40	0.50	0.60	0.70	0.80	0.90	1.00	
0	0.9048	0.8187	0.7408	0.6703	0.6065	0.5488	0.4966	0.4493	0.4066	0.3679	
1	0.9953	0.9825	0.9631	0.9384	0.9098	0.8781	0.8442	0.8088	0.7725	0.7358	
2	0.9998	0.9989	0.9964	0.9921	0.9856	0.9769	0.9659	0.9526	0.9371	0.9197	
3	1.0000	0.9999	0.9997	0.9992	0.9982	0.9966	0.9942	0.9909	0.9865	0.9810	
4	1.0000	1.0000	1.0000	0.9999	0.9998	0.9996	0.9992	0.9986	0.9977	0.9963	
5	1.0000	1.0000	1.0000	1.0000	1.0000	1.0000	0.9999	0.9998	0.9997	0.9994	
6	1.0000	1.0000	1.0000	1.0000	1.0000	1.0000	1.0000	1.0000	1.0000	0.9999	

Exemplo

$$\lambda = 1$$

$$P(y = 3) = ?$$

$$P(y = 3) = \frac{e^{-\lambda} \times \lambda^y}{y!} = \frac{e^{-1} \times 1^3}{3!} = 0.0613 \quad (\text{da função de probabilidade})$$

$$P(y = 3) = F(3) - F(2) = 0.9810 - 0.9197 = 0.0613 \quad (\text{da tabela})$$

5.4.5. Relação entre a Distribuição de Poisson e a Distribuição Binomial

Na prática, interessa aproximar a distribuição Binomial pela de Poisson pois o cálculo da função de probabilidade desta última é mais fácil.

Critério de aproximação (regra prática):

- ▶ A dimensão da amostra é elevada $(n \geq 20)$
- ▶ A distribuição binomial é assimétrica $(n \times p < 7)$

Se a distribuição Binomial for simétrica, torna-se mais prático aproxima-la à distribuição normal (*distribuição simétrica*).

Se uma distribuição Hipergeométrica poder ser aproximada por uma distribuição Binomial e esta, por uma distribuição de Poisson, então deve recorrer-se a essa última distribuição para calcular $p(y)$.

Exemplo

DGI 2019	y	$p(y)$			
		B(10,0.1)	B(50,0.02)	B(100,0.01)	P(1)
	0	0.349	0.364	0.366	0.368
	1	0.387	0.372	0.370	0.368
	2	0.194	0.186	0.185	0.184
	3	0.057	0.061	0.061	0.061
	4	0.011	0.015	0.015	0.015
	5	0.002	0.003	0.003	0.003