

Rapport de la séance du 10 janvier 2020

Lors de cette séance nous avons continué la modélisation du gant. Je me suis chargée de la partie programmation en Python pendant que Pauline terminait le montage avec les boutons poussoirs et écrivaient le code Arduino. Mon programme Python est inspiré de celui du projet du contrôleur gestuel de l'année dernière. Il a pour but de remplacer les chaînes de caractères affichées dans le moniteur série par la simulation de l'appui sur une touche. Pour cela j'utilise la fonction « `pyautogui.press` » sur Python. En effet, il va par exemple transformer la chaîne de caractère « PLAY/PAUSE » par l'appui sur la touche espace. Les musiques et vidéos vont ainsi se mettre sur pause. Pour lier le code Python à l'Arduino il utilise le port USB. Pour cela il faut avoir le module `pyserial`. J'ai rencontré un problème lors de cette étape. En effet je n'arrivais pas à accéder au port USB. J'ai fini par réaliser que ma version Python était trop récente et ne pouvait pas gérer le module `pyserial`. J'ai donc dû installer une version plus ancienne de Python. Finalement tout fonctionne et on peut donc gérer le volume, play/pause, et avancer une vidéo/musique sur un ordinateur.