线性代数5

矩阵分解

从整数分解谈矩阵特征分解

分解:分解为多个组成部分,找到表达方式不变的通用 属性,帮助更好理解。

从整数分解谈矩阵特征分解

• 分解:分解为**多个组成部分**,找到**表达方式不变的通用 属性**,帮助**更好理解**。

$$12 = 2 \times 2 \times 3$$

从整数分解谈矩阵分解

• 分解:分解为**多个组成部分**,找到**表达方式不变的通用 属性**,帮助**更好理解**。

$$12 = 2 \times 2 \times 3$$

- 12不能被5整除
- 12的倍数可以被3整除

- > 特征值分解
- > 奇异值分解

• 如果说一个非零向量 v 是方阵 A 的特征向量,则一定可以表示成下面的形式:

$$Av = \lambda v$$

λ被称为特征向量 ν 对应的特征值

• 如果说一个非零向量 v 是方阵 A 的特征向量 , 则一定可以表示成下面的形式:

$$Av = \lambda v$$

- λ被称为特征向量 ν 对应的特征值
- 性质:
 - 非零性
 - v是特征向量,则 sv 也是特征向量

• 特征值分解是将一个矩阵分解成下面的形式:

$$A = V diag(\lambda)V^{-1}$$

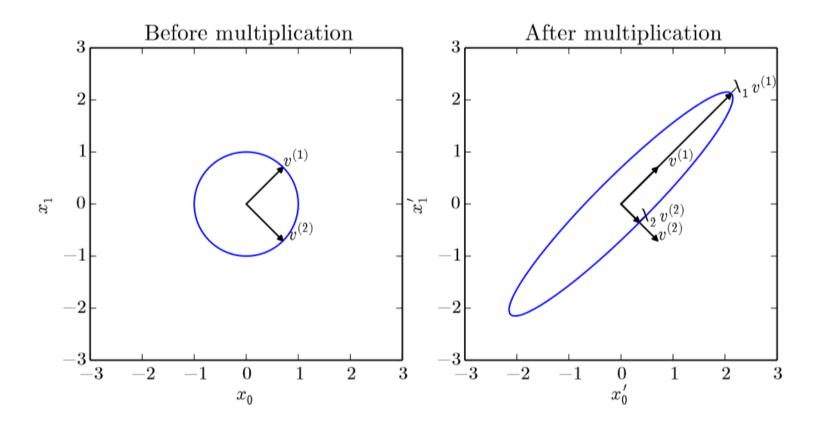
• V是矩阵A的线性无关的特征向量组成的矩阵

$$V = \{v^{(1)}, v^{(2)}, \dots, v^{(n)}\}$$

• Σ 是一个对角阵,对角线上元素就是一个特征值 $\{v^{(1)},v^{(2)},...,v^{(n)}\}$ 对应的特征向量

$$\{\lambda^{(1)},\lambda^{(2)},\dots,\lambda^{(n)}\}$$

- 特征值分解的存在性
 - 不是每一个矩阵都可以特征分解
 - 实对称矩阵都可以特征分解
 - $A = Q\Lambda Q^T$
 - Q是A的特征向量组成的正交矩阵, A是对角矩阵
- 特征值分解的唯一性
 - 可能并不唯一



- 正定矩阵
- 半正定矩阵
- 负定矩阵
- 半负定矩阵

$$\forall \boldsymbol{x}, \boldsymbol{x}^{\top} \boldsymbol{A} \boldsymbol{x} \geq 0$$

$$\boldsymbol{x}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{A} \boldsymbol{x} = 0 \Rightarrow \boldsymbol{x} = \boldsymbol{0}$$

- 特征值分解是一个提取矩阵特征很不错的方法
- 但是它只是对方阵而言的,在现实的世界中,我们看到的大部分矩阵都不是方阵
- 比如说有N个学生,每个学生有M科成绩,这样形成的一个N*M的矩阵就不可能是方阵

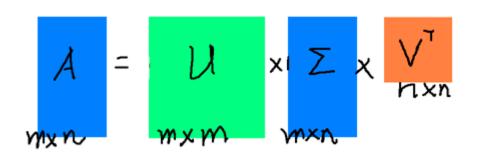
我们怎样才能描述这样普通的矩阵呢的重要特征呢?

奇异值分解可以用来干这个事情, 奇异值分解是一个能适用于任意矩阵的一种分解的方法

- 应用广泛
 - 每个实数矩阵都有一个奇异值分解,但不一定都有 特征分解
 - 非方阵的矩阵没有特征分解,这时只能使用奇异值分解

分解形式: $A = UDV^{\mathsf{T}}$.

- A 是一个N×M的矩阵
- U是一个M×M的方阵
 - U的列向量称为左奇异向量
- ∑是一个N×M的矩阵
 - 除了对角线的元素都是0,对角线上的元素称为 奇异值
- V^T是一个N×N的矩阵
 - V^T列向量称为右奇异向量)



- 那么奇异值和特征值是怎么对应起来的呢?
- 将一个矩阵A的转置 乘以 A , 并将会得到一个方程:

$$(A^T A) v_i = \lambda_i v_i$$

我们利用这个方阵求特征值 λ; 以及特征向量组 V, 就是我们上面的右奇异向量。此外我们还可以得到:

$$\sigma_i = \sqrt{\lambda_i}$$

$$u_i = \frac{1}{\sigma_i} A v_i$$

• 这里的σ就是奇异值 , u就是上面说的左奇异向量。

奇异值σ跟特征值类似,在矩阵Σ中也是从大到小排列,而且σ的减少特别的快,在很多情况下,前10%甚至1%的奇异值的和就占了全部的奇异值之和的99%以上了。也就是说,我们也可以用前r(r远小于m、n)个的奇异值来近似描述矩阵,即部分奇异值分解:

$$A_{m imes n} = U_{m imes m} \Sigma_{m imes n} V_{n imes n}^T$$
 $A = U_{m imes m} \times \Sigma \times V_{n imes n}^T$
 $V_{m imes n} \times V_{n imes n}^T$
 $V_{m imes n} \times V_{n imes n}^T$

右边的三个矩阵相乘的结果将会是一个接近于A的矩阵, 在这儿,r越接近于n,则相乘的结果越接近于A。

$$A_{m \times n} = U_{m \times m} \Sigma_{m \times n} V_{n \times n}^T$$



其实整个求解 SVD 的过程就是求解这 3 个矩阵的过程,而求解这 3 个矩阵的过程就是求解特征值和特征向量的过程,问题就在于 **求谁的特征值和特征向量**。

- U 的列由 AA^T 的单位化过的特征向量构成
- V 的列由 A^TA 的单位化过的特征向量构成
- Σ 的对角元素来源于 AA^T 或 A^TA 的特征值的平方根,并且是按从大到小的顺序排列的

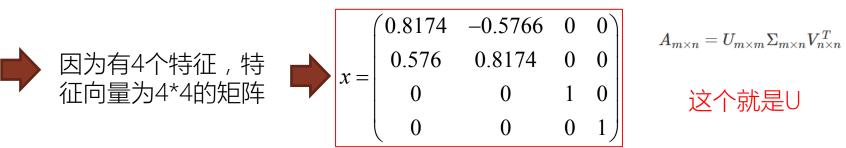


- 1. 求 AA^T 的特征值和特征向量,用单位化的特征向量构成 U
- 2. 求 A^TA 的特征值和特征向量,用单位化的特征向量构成 V
- 3. 将 AA^T 或者 A^TA 的特征值求平方根,然后构成 Σ

$$\begin{vmatrix} 20 - \lambda & 14 & 0 & 0 \\ 14 & 10 - \lambda & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -\lambda & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -\lambda \end{vmatrix} = 0 \qquad \qquad \lambda_1 \approx 29.86606875, \ \ \lambda_2 \approx 0.13393125, \ \ \lambda_3 = \lambda_4 = 0$$







$$A_{m imes n} = U_{m imes m} \Sigma_{m imes n} V_{n imes n}^T$$

同样的过程求解 A^TA 的特征值和特征向量,求得 $\lambda_1\approx 0.13393125$, $\lambda_2\approx 29.86606875$,将**特征值降序排列后**对应的单位化过的特征向量为

$$\begin{pmatrix} 0.40455358 & -0.9145143 \\ 0.9145143 & 0.40455358 \end{pmatrix}$$

$$A_{m imes n} = U_{m imes m} \Sigma_{m imes n} V_{n imes n}^T$$

这个就是V

而矩阵 Σ 根据上面说的为特征值的平方根构成的对角矩阵

$$\left(egin{array}{ccc} 5.4649857 & 0 \ 0 & 0.36596619 \ 0 & 0 \ 0 & 0 \end{array}
ight)$$

到此, SVD 分解就结束了, 原来的矩阵 A 就被分解成了 3 个矩阵的乘积。

$$A_{4\times2} = U_{4\times4} \Sigma_{4\times2} V_{2\times2}^T$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 1 & 3 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 0.81741556 & -0.57604844 & 0 & 0 \\ 0.57604844 & 0.81741556 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 5.4649857 & 0 \\ 0 & 0.36596619 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0.40455358 & -0.9145143 \\ 0.9145143 & 0.40455358 \end{pmatrix}^T$$