DP题解

本次考试题目难度较为平和,考了几种常见的DP形式。

T1 product

考虑贡献单独计算。

考虑最后出栈的是 i ,则 1 至 i-1 在 i 入栈前就已经弹出,与 i+1 至 n 的顺序没有关系,并且 i+1 至 n 的惩罚值只跟他们的顺序与 Σt_j ($1 \le j < i$)有关。即可以将 [1,n] 的计算转化为两个子问题 [1,i-1] 和 [i+1,n]。

f[l,r]表示[l,r]的最小惩罚值。

有转移:

 $f[l,r] = min(f[l,mid-1] + f[mid+1,r] + (st_{mid-1} - st_{l-1}) * (sd_r - sd_{mid}) + (st_r - st_{l-1}) * d_{mid})$ (l < mid < r, 其中 s_t 为时间前缀和, s_d 为惩罚前缀和)

时间复杂度 $O(N^3)$ 。区间DP常数较小。

空间复杂度 $O(N^2)$ 。

T2

一个显然的结论:假设一个守夜集合为S,则最优代价为2*(max(x)+max(y)),即走了一个大矩形。

这启示我们,能够产生贡献的点必然在构成的类似单调栈的结构上。

假设k = 1,则答案即为y[1] + x[n]、

当k > 1时,此时守夜人会有两种选择:

- 1、选择一个"垃圾"。"垃圾"定义为单调栈以外的元素。
- 2、选择若干个栈上元素并吃掉大矩形内的垃圾。

这里又有一个显然的结论:每一个人在单调栈上的选择是连续的。

这样,我们就有一个暴力思路:

设f[i][k]为前i个单调栈上的元素,一共选择k次的答案,然后再求一个垃圾的权值排序的和,一一对应合并即可。

复杂度O(nk)。

当没有垃圾时,由于答案是凸的(后面会证明),可以wqs二分。复杂度O(nlogk),

考虑另一种思路,我们考虑一个"断点"可以为答案带来如何影响。

假设之前答案为S,则增加量为一个固定的值: y[i-1] + x[i].

我们直接拿堆维护即可。每次取出最大的一个作为新的增量。

这也证明了,答案的增量单调递减,呈凸性可以二分。

这样也可以得到任意个k的答案。

T3

原题是SCOI2015小凸玩密室。

10:暴搜顺序检验。

30:设f[i][j]表示访问完第i棵子树,最后留在j号点的最小值。转移显然。由于转移是O(n)的,所以总复杂度O(n^3)。

50: 发现一个点只会在LCA处和其他点合并一次, 所以上个算法的复杂度其实是均摊O(n^2)的。

特殊:发现dis只跟最后停下的位置有关,而对于一棵子树,最后停下的本质不同的dep只有2种,所以DP是O(n)的。

部分分做法:

考虑n^2的DP:

f[x][i]表示访问完当前子树,在i节点结尾的最小代价。

假设先去左边再去右边,转移f[x][y] = min(f[lc][k] + dis(k,rc) * A[rc] + f[rc][y]),右儿子同理。

这是当前状态对后续状态仍然有影响的更新方式;但只有dis(k,u)*A[rc]这一段是跟k有关的,所以我们改写:

f[x][y] = dis(y, rc) * A[rc] + f[rc][y] + min(f[lc][k] + dis[k][x] * A[rc])

我们额外开一个状态g[x][y]表示后面那一段即可转移。

注意树是二叉树所以可以O(nlogn)满足。

注:测试数据是只能以1为根,网上代码是可以随意。

T4 report

THUWC 2020 D2T1

这题数据也太难造了。

 $n \leq 15$ 启发我们状态压缩,一个朴素的想法是只存这个集合决策后得到的最大值和最小值,但是只存最大最小值的话,那么之后的一些以乘法为主的操作可能使得答案向负数的部分偏离。也就是说,最优决策可能需要用一个接近0的数来规避掉一些会使得答案变得不优的转移。

那么转移的时候存最大最小值,和最接近0的正数和负数,但是会发现转移的时候后两个信息没办法正确维护,比方说一个集合能得到的取值可以是 $\{-15,-8,-1\}$,然后有一个(0,0,8)的操作,这时因为只存了 $\{-15,-1\}$ 这两个数,所以得没办法得到0这个绝对值最小的结果。

注意到转移实际上是kx+c的形式,其中k=0的话是平凡的,不需要考虑。其他时候有 $|k|\geq 1$,所以 $|kx|\geq |x|$,也就是说这个乘法部分不会使得答案更加接近0。那么只需要考虑+c这部分,这部分如果会出现无法描述且产生更接近0的数只有可能在越过0的转移上出现。为了表示这些转移,可以存下绝对值小于|nc|的所有位置,这样就可以表示所有可能需要的答案了。

总复杂度是 $O(2^n nc^2)$ 的,实际上跑得非常快。