ПРОТОКОЛ ETHERNET

LD-MRS Лазерный сканер







Содержание

1.	Введение	3
2.	Конфигурация Ethernet	3
	Кодирование данных	
	Заголовок данных	
5.	Данные сканирования	5
6.	Точка сканирования	7
7.	Ошибки и предупреждения	8
	Командный интерфейс	

1. Введение

Этот документ описывает, как данные передаются и принимаются обратно с помощью сетевого соединения при использовании лазерного сканера LD – MRS. Документ относится к сканерам LD - MRS 400001 и LD - MRS 400102, а также к приложениям, использующим актуальные версии API / программного обеспечения.

2. Конфигурация Ethernet

LD – MRS использует параметры Ethernet по умолчанию, пока они не будут явно изменены.

Настройки подключения по умолчанию				
IP – адрес	192.168.0.1			
Маска подсети	255.255.255.0			
Порт	12002			

3. Кодирование данных

▲ Смотрите описание типа данных, чтобы узнать порядок байтов!

Метки времени представляют собой время, закодированное в 8 байтах. Старшие 4 байта – количество секунд. Младшие 4 байта представляют доли секунды с точностью до 2^{-32} с. Оба значения следует интерпретировать как два беззнаковых 32 — битных числа.

4. Заголовок данных

Каждое сообщение всегда начинается с заголовка данных. Для синхронизации отслеживайте «магическое слово».

Заголовок данных							
Байты	Смещение	Поле	Тип	Порядок байтов	Описание		
4	0	Магическое слово (0xAFFEC0C2)	uint32	Big endian	Магическое слово используется для поиска сообщений		
4	4	Размер предыдущего сообщения	uint32	Big endian	Не обязательно		
4	8	Размер текущего сообщения	uint32	Big endian	Помогает считывать данные сообщения. Значение без учёта этого заголовка		
1	12	Зарезервировано	uint8	Big endian	_		
1	13	ID устройства	uint8	Big endian	ID устройства. Не используется, если данные получены непосредственно от сканера. Не обязательно		
2	14	Тип данных	uint16	Big endian	Задаёт тип данных в сообщении		
8	16	Метка времени	uint64	Big endian	Время, когда это сообщение было создано. Не обязательно		
		В	сего: 24	байтов			

5. Данные сканирования

Каждый блок данных сканирования начинается с заголовка, за которым следует массив точек сканирования. Значения углов выражены в дискретных значениях угла. Для LD — MRS число дискретных значений угла в одном повороте составляет 11520. Таким образом, угловое разрешение равно $\frac{1}{32^\circ}$. Расчёт угла: угол = $2\pi \cdot \frac{\text{число дискретных значений}}{11520}$. Углы представлены в системе координат сканера ISO 8855 / DIN 70000.

	Заголовок сканирования (тип данных: 0х2202)							
Байты	Смещение	Поле	Тип	Порядок байтов	Описание			
2	0	Номер сканирования	uint16	Little endian	Номер сканирования. С каждым сканированием значение увеличивается			
2	2	Состояние сканера	uint16	Little endian	 0x7: зарезервировано 0x8: частота достигнута 0x10: внешний сигнал 0x20: "sync ok" 0x40: "sync master" 0xFF80: зарезервировано 			
2	4	Смещение синхронизации фазы	uint16	Little endian	Разница фаз (коэффициент 409.6 нс) между сигналом синхронизации и зеркалом сканера пересечения угла синхронизации			
8	6	Время первого сканирования	uint64	Little endian	Время выполнения первого измерения			
8	14	Время последнего сканирования	uint64	Little endian	Время выполнения последнего измерения			

2	22	Число дискретных значений угла	uint16	Little endian	Число дискретных значений угла в одном повороте		
2	24	Начальный угол	int16	Little endian	Начальный угол в дискретных значениях угла		
2	26	Конечный угол	int16	Little endian	Конечный угол в дискретных значениях угла		
2	28	Количество точек	uint16	Little endian	Количество точек сканирования		
2	30	Зарезервировано	int16	Little endian	-		
2	32	Зарезервировано	int16	Little endian	-		
2	34	Зарезервировано	int16	Little endian	-		
2	36	Зарезервировано	int16	Little endian	-		
2	38	Зарезервировано	int16	Little endian	_		
2	40	Зарезервировано	int16	Little endian	-		
2	42	Зарезервировано	uint16	Little endian	-		
Всего: 44 байта							

6. Точка сканирования

Массив точек следует за заголовком сканирования. Количество точек указано в заголовке сканирования.

Точка сканирования						
Байты	Смещение	Поле	Тип	Порядок байтов	Описание	
1	0	Эхо и слой	uint8	Little endian	Bits 0 – 3: слой точки Bits 4 – 7: эхо точки (начинаются с нуля)	
1	1	Флаги	uint8	Little endian	0x01: прозрачная0x02: атмосферная0x08: загрязнение0x0F: зарезервировано	
2	2	Горизонтальный угол	int16	Little endian	Угол точки в дискретных значениях угла в системе координат сканера	
2	4	Радиальное расстояние	uint16	Little endian	Расстояние точки в дискретных значениях угла в системе координат сканера	
2	6	Ширина эхо — импульса	uint16	Little endian	Ширина эхо — импульса в см	
2	8	Зарезервировано	uint16	Little endian	-	
		Вс	его: 10 б	айтов		

7. Ошибки и предупреждения

Данное сообщение будет отправлено, как только LD - MRS обнаруживает ошибку или хочет выдать предупреждение. Флаги ошибок и предупреждений сбрасываются после отправки этого сообщения. Сообщение будет периодически отправляться, если ошибки или предупреждения не будут исправлены.

Ошибки и предупреждения (тип данных: 0x2030)								
Байты	Смещение	Поле	Тип	Порядок байтов	Описание			
2	O	Первый регистр ошибок	uint16	Little endian	Вits 0 — 1: поддержка Вit 2: буфер передан не полностью, снизьте разрешение сканирования, поддержка Вit 3: буфер переполнен, снизьте разрешение сканирования, поддержка Вits 4: поддержка Вits 5 — 7: зарезервировано Вit 8: обогрейте сканер Вit 9: охладите сканер Вits 8 — 9: дефект датчика температуры, обратитесь в службу поддержки Вits 10 — 13: поддержка Вits 14 — 15: зарезервировано			

2	2	Второй регистр ошибок	uint16	Little endian	Вits 0 – 3: поддержка Вit 4: неправильные данные конфигурации, загрузьте корректные значения Вit 5: конфигурация содержит некорректные параметры, загрузите правильные значения Вit 6: тайм-аут обработки данных, снизить разрешение или частоту сканирования Вit 7: поддержка Вit 8 – 15: зарезервировано
2	4	Первый регистр предупреждений	uint16	Little endian	Вit 0: внутренняя ошибка связи Вits 1 — 2: внутреннее предупреждение Вit 3: температура слишком низка Вit 4: температура слишком высока Вits 5 - 6: внутреннее предупреждение Вit 7: ошибка синхронизации Вits 8 — 15: зарезервировано

2	6	Второй регистр предупреждений	uint16	Little endian	Віt 0: зарезервировано Віt 1: Ethernet блокирован, проверьте подключение Віt 2: зарезервировано Віt 3: поддержка Віt 4: ошибка получения данных, проверьте подключение Віt 5: неправильная команда Віt 6: ошибка доступа к памяти, перезагрузите сканер, поддержка Віts 7 — 15: зарезервировано			
2	8	Зарезервировано	uint16	Little endian	_			
2	10	Зарезервировано	uint16	Little endian	_			
2	12	Зарезервировано	uint16	Little endian	-			
2	14	Зарезервировано	uint16	Little endian	_			
	Всего: 16 байтов							

8. Командный интерфейс

Команды используются для настройки параметров сканера. Структуры данных, описанные ниже, показывают, как сообщения формируются и передаются.

Команда «Сброс» (тип данных: 0x2010)							
Байты	Смещение	Поле	Тип	Порядок байтов	Описание		
2	0	ID команды (0x0000)	uint16	Little endian	Сброс цифрового сигнального процессора (СМП)		
2	2	Зарезервировано	uint16	Little endian	-		
Всего: 4 байта							

Команда «Получить статус» (тип данных: 0x2010)							
Байты	Смещение	Поле	Тип	Порядок байтов	Описание		
2	0	ID команды (0x0001)	uint16	Little endian	Запрос информации о состоянии сканера		
2	2	Зарезервировано	uint16	Little endian	_		
Всего: 4 байта							

Команда «Сохранить конфигурацию» (тип данных: 0x2010)								
Байты	Смещение	Поле	Тип	Порядок байтов	Описание			
2	0	ID команды (0x0004)	uint16	Little endian	Сохранение текущих настроек. Перед сохранением могут быть изменены несколько параметров			
2	2	Зарезервировано	uint16	Little endian	_			
	Всего: 4 байта							

	Команда «Установить параметр» (тип данных: 0x2010)									
Байты	Смещение	Поле	Тип	Порядок байтов	Описание					
2	0	ID команды (0x0010)	uint16	Little endian	Установка параметра по номеру. Параметр устанавливается временно, пока не будет сохранён					
2	2	Зарезервировано	uint16	Little endian	_					
2	4	Номер параметра	uint16	Little endian	Обратитесь к списку параметров (см. ниже)					
4	6	Параметр	uint32	Little endian	Значение параметра в соответствии со списком параметров					
		Вс	сего: 10 б	айтов						

	Команда «Получить параметр» (тип данных: 0x2010)									
Байты	Смещение	Поле	Поле Тип Порядок байтов		Описание					
2	0	ID команды (0x0011)	uint16	Little endian	Получение параметра по номеру					
2	2	Зарезервировано	uint16	Little endian	-					
2	4	Номер параметра	uint16	Little endian	Обратитесь к списку параметров (см. ниже)					
		В	сего: 6 ба	———— эйтов						

	Команда «Сброс параметров» (тип данных: 0x2010)									
Байты	Смещение	Поле	Описание							
2	0	ID команды (0x001A)	uint16	Little endian	Сброс всех параметров к заводским настройкам					
2	2	Зарезервировано	uint16	Little endian	_					
	Всего: 4 байта									

	Команда «Начать измерение» (тип данных: 0x2010)									
Байты	Смещение	Поле	Тип	Порядок байтов	Описание					
2	0	ID команды (0x0020)	uint16	Little endian	Запуск измерения с текущими настройками					
2	2	Зарезервировано	uint16	Little endian	_					
	Всего: 4 байта									

	Команда «Остановить измерение» (тип данных: 0x2010)									
Байты	Смещение	Поле	Тип	Порядок байтов	Описание					
2	0	ID команды (0x0021)	uint16	Little endian	Остановка измерения, пока оно не будет запущено вновь					
2	2	Зарезервировано	uint16	Little endian	_					
	Всего: 4 байта									

	Команда « Установить секунды времени NTP » (тип данных: 0x2010)									
Байты	Смещение	Поле	Тип	Порядок байтов	Описание					
2	0	ID команды (0x00030)	uint16	Little endian	Установка секунд метки времени NTP					
4	2	Зарезервировано	uint32	Little endian	-					
4	6	Метка времени	uint32	Little endian	Секунды (формат NTP). Время будет применено при получении доли секунды (см. ниже)					
		B	сего: 10	байтов						

Команда « Установить доли секунды времени NTP» (тип данных: 0x2010)

▲ Перед выполнением этой команды необходимо установить секунды времени!

Байты	Смещение	Поле	Тип	Порядок байтов	Описание				
2	0	ID команды (0x00031)	uint16	Little endian	Установка доли секунды метки времени NTP				
4	2	Зарезервировано	uint32	Little endian	_				
4	6	Метка времени uin		Little endian	Доли секунды (формат NTP)				
	Всего: 10 байтов								

Ответ «Получить статус» (тип данных: 0x2020)									
Байты	Смещение	Поле	Тип	Порядок байтов	Описание				
2	0	ID команды	uint16	Little endian	0х0001 : выполнено 0х8001 : не выполнено, оставшаяся часть сообщения отсутствует				
2	2	Версия прошивки	uint16	Little endian	0x1230 = 1.2.3 0x123B = 1.2.3b				
2	4	Версия ППВМ	uint16	Little endian	0x1230 = 1.2.3 0x123B = 1.2.3b				
2	6	Состояние сканера	uint16	Little endian	Bit 0: мотор включён Bit 1: лазер включён Bit 2: зарезервировано Bit 3: частота блокирована Bit 4: внешний сигнал Bit 5: фаза блокирована Bits 6 – 10: —				
4	8	Зарезервировано	uint32	Little endian	-				
2	12	Температура	uint16	Little endian	$T(^{\circ}C) = -\frac{\text{Температура} - 579.2364}{3.63}$				
2	14	Серийный номер	uint16	Little endian	0x0740 = год '07, календарная неделя 40				
2	16	Серийный номер	uint16	Little endian	Счётчик серийного номера				
2	18	Зарезервировано	uint16	Little endian	_				
6	20	Метка ППВМ	uint48	Little endian	'YYYY' 'MMDD' 'hhmm'				
6	26	Метка СМП	uint48	Little endian	'YYYY' 'MMDD' 'hhmm'				
	Всего: 32 байта								

	Ответ «Сохранить конфигурацию» (тип данных: 0x2020)									
Байты	Байты Смещение Поле Тип Порядок байтов Описание									
2	0	ID команды	uint16	Little endian	0х0004 : выполнено 0х8004 : не выполнено					
	Всего: 2 байта									

	Ответ «Установить параметр» (тип данных: 0x2020)									
Байты	Смещение	Поле	Тип	Порядок байтов	Описание					
2	0	ID команды	uint16	Little endian	0x0010 : выполнено 0x8010 : не выполнено					
	Всего: 2 байта									

	Ответ «Получить параметр» reply (тип данных: 0x2020)									
Байты	Смещение	Поле	Тип	Порядок байтов	Описание					
2	0	ID команды	uint16	Little endian	0х0011 : выполнено 0х8011 : не выполнено, оставшаяся часть сообщения отсутствует					
2	2	Номер параметра	uint16	Little endian	Обратитесь к списку параметров (см. ниже)					
4	4	Параметр	uint32	Little endian	Значение параметра в соответствии со списком параметров					
			Всего: 8 (байтов						

	Ответ «Сброс параметров» (тип данных: 0x2020)										
Байты	Байты Смещение Поле Тип Порядок байтов Описание										
2	0	ID команды	uint16	Little endian	0x001A : выполнено 0x801A : не выполнено						
	Всего: 2 байта										

Ответ «Начать измерение» (тип данных: 0x2020)								
Байты	Байты Смещение Поле Тип Порядок байтов Описание							
2	0 ID к	ID команды	uint16	Little endian	0x0020 : выполнено 0x8020 : не выполнено			
Всего: 2 байта								

Ответ «Остановить измерение» (тип данных: 0x2020)									
Байты	Байты Смещение Поле Тип Порядок байтов Описание								
2	0	ID команды	uint16	Little endian	0x0021 : выполнено 0x8021 : не выполнено				
Всего: 2 байта									

Ответ «Установить секунды времени NTP» (тип данных: 0x2020)								
Байты	Байты Смещение Поле Тип Порядок байтов Описание							
2	0	ID команды	uint16	Little endian	0x0030 : выполнено 0x8030 : не выполнено			
Всего: 2 байта								

Ответ «Установить доли секунды времени NTP» (тип данных: 0x2020)								
Байты	Байты Смещение Поле Тип Порядок байтов Описание							
2	0x0031 : выполнено 0x8031 : не выполнено							
Всего: 2 байта								

Список параметров							
Байты	Номер	Имя параметра	Тип	Описание			
4	0x1000	IP — адрес	uint32	IP – адрес сканера			
2	0x1001	ТСР порт	uint16	ТСР порт сканера			
4	0x1002	Маска подсети	uint32	Маска подсети сканера			
4	0x1003	Стандартный шлюз	uint32	Стандартный шлюз сканера			
2	0x1012	Флаги выходных данных	uint16	True: отключить выход False: включить выход Bit 0: данные сканирования Bit 1 – 3: зарезервировано Bit 4: ошибки / предупреждения Bit 5 – 15: зарезервировано			
2	0x1100	Начальный угол	int16	В 1/32°, в системе координат сканера. Допустимый диапазон: [-1920; 1599]. Начальный угол должен быть больше конечного!			
2	0x1101	Конечный угол	int16	В 1/32°, в системе координат сканера. Допустимый диапазон: [-1919; 1600]. Начальный угол должен быть больше конечного!			

2	0x1102	Частота сканирования	uint16	В 1/256 Гц. Допустимые значения: 3200 (12.5 Гц) 6400 (25.0 Гц) 12800 (50.0 Гц)
2	0x1103	Смещение угла синхронизации	int16	В 1/32°, в системе координат сенсора. Допустимый диапазон: [-5760; 5759] (-180° 180°)
2	0x1104	Тип углового разрешения	uint16	0: фокусированный1: постоянный2: зарезервировано
2	0x1105	Дискретные значения угла	uint16	11520 (только для чтения)

Пример (установить IP — адрес: 10.152.32.200)								
Байты	Смещение	ие Заголовок данных		Порядок байтов	Значение			
4	0	Магическое слово	uint32	Big endian	0xAFFEC0C2			
4	4	Размер предыдущего сообщения	uint32	Big endian	0x0000			
4	8	Размер текущего сообщения	uint32	Big endian	0x000A			
1	12	Зарезервировано	uint8	Big endian	0x0000			
1	13	ID устройства	uint8	Big endian	0x0007			
2	14	Тип данных	uint16	Big endian	0x2010			
8	16	Метка времени	uint64	Big endian	0x0000			
Байты	Смещение	Данные сообщения	Тип	Порядок байтов	Значение			
2	24	ID команды	uint16	Little endian	0x0010			
2	26	Зарезервировано	uint16	Little endian	0x0000			
2	28	Номер параметра	uint16	Little endian	0x1000			
4	30	30 Параметр		Little endian	0x0A824C8			
Всего: 34 байта								

