

Arduino Micro 設定パラメーター一覧 (EEPROMアドレス)

baud	115200
改行コード	CR
DataBit	8
StopBit	1
Parity	none

書き込み：[WR_(No.)_数値]

読み出し：[RD_(No.)]

※ _ は半角1文字

番号(No.)	名称	単位	型	有効範囲	デフォルト	機能
000	緩め位置設定	-	uint16_t	0~1023	0	ポテンショ 値(緩め位置)
002	非常位置設定	-	uint16_t	0~1023	512	ポテンショ (非常位置)
004	ブレーキ段数	-	uint16_t	0~255	8	直通帯ブレーキ段数(常用)
006	直通帯角度	deg	uint16_t	0~非常位置(No.008)	80	直通帯の角度
008	非常位置角度	deg	uint16_t	0~ブレーキ最大角度(No.010)	150	非常位置の角度
010	ブレーキ最大角度	deg	uint16_t	0~255	165	ブレーキの全体角度
012	速度計調整10km/h	-	uint16_t	0~4095	150	速度計用DA変換テーブル
014	速度計調整20km/h	-	uint16_t	0~4095	400	速度計用DA変換テーブル
016	速度計調整30km/h	-	uint16_t	0~4095	680	速度計用DA変換テーブル
018	速度計調整40km/h	-	uint16_t	0~4095	1010	速度計用DA変換テーブル
020	速度計調整50km/h	-	uint16_t	0~4095	1330	速度計用DA変換テーブル
022	速度計調整60km/h	-	uint16_t	0~4095	1650	速度計用DA変換テーブル
024	速度計調整70km/h	-	uint16_t	0~4095	2000	速度計用DA変換テーブル
026	速度計調整80km/h	-	uint16_t	0~4095	2340	速度計用DA変換テーブル
028	速度計調整90km/h	-	uint16_t	0~4095	2680	速度計用DA変換テーブル
030	速度計調整100km/h	-	uint16_t	0~4095	3020	速度計用DA変換テーブル
032	速度計調整110km/h	-	uint16_t	0~4095	3340	速度計用DA変換テーブル
034	速度計調整120km/h	-	uint16_t	0~4095	3650	速度計用DA変換テーブル
036	速度計調整130km/h	-	uint16_t	0~4095	4000	速度計用DA変換テーブル
038	速度計調整140km/h	-	uint16_t	0~4095	4095	速度計用DA変換テーブル
040	速度計調整150km/h	-	uint16_t	0~4095	4095	速度計用DA変換テーブル
042	速度計調整160km/h	-	uint16_t	0~4095	4095	速度計用DA変換テーブル
044	最高速度設定	-	uint16_t	10~160 (10刻み)	120	最高速度上限
046	回生モード	-	bool	0(false) or 1(true)	0	0：無効、1：有効
048	計器モード	-	bool	0(false) or 1(true)	1	0：電流計、1：電圧計
050						
052	列車抵抗	Ω	uint16_t	1~	500	電圧算出用
054	チャタリングフィルタ	deg	uint16_t	0~2	1	チャタリング防止用
056	常用最大角度	deg	uint16_t	1~直通帯角度(No.006)	67	常用最大角度(ここから直通帯角度までが常用最大)
058	直通帯最小角度	deg	uint16_t	1~常用最大角度(No.056)	3	常用最小角度(0~ここまでがブレーキ無効)
060	自動帯常用開始角度	deg	uint16_t	直通帯最大角度~非常位置	130	自動帯常用位置の(BP減圧)開始位置
062	自動帯常用全開角度	deg	uint16_t	直通帯最大角度~非常位置	135	自動帯常用位置の(BP減圧)最大位置
064	自動帯減圧インターバル	-	uint16_t	0~100	20	ブレーキ管(BP)減圧速度
066	自動帯増圧インターバル	-	uint16_t	0~100	20	ブレーキ管(BP)加圧速度
068	自動帯使用	-	bool	0(false) or 1(true)	0	自動帯使用可否選択
070	マスコンノッチ数(コントローラー側)	-	uint16_t	1~	5	コントローラー側のマスコンノッチ数(MC53の場合5)
072	マスコンノッチ数(車両データ側)	-	uint16_t	1~	5	車両データのマスコンノッチ数(201系や113系の場合4)
074	スイッチ反転	-	uint16_t	0~	1	0:B接点 1:A接点 0bit:警報持続、(1bit:ATS確認→)2bit:ATS復帰、3bit:EB、4bit:警笛 1、5bit:警笛2
076	ATS確認ボタン反転	-	bool	0(false) or 1(true)	0	0:B接点 1以上:A接点
078	自動ノッチ合わせ	-	bool	0(false) or 1(true)	0	0：無効、1：有効 有効時、マスコン角度とBE角度を常時一致させる (キーボード操作無効)
080	実際のエア圧で自動帯再現	-	bool	0(false) or 1(true)	0	0：無効、1：有効 ※要自動帯操作基板
082	ATS接点情報を他基板へ伝送	-	bool	0(false) or 1(true)	0	0：無効、1：有効 ※要表示灯・ATS操作基板 ブレーキ弁からのATS接点情報をUART経由で他基板に伝送
084						
086						
088						
090						