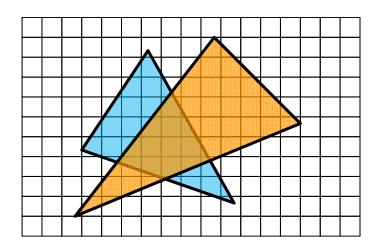
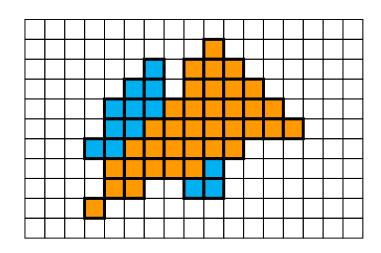
Rendering und Rasterisierung



- 3D-Grafik erzeugt ein Bild aus der Beschreibung einer virtuellen Szene
 - meist werden Oberflächen von Objekten durch Dreiecke beschrieben
 - Bilderzeugung nennt man Rendering
- eine Rendering-Technik ist die Rasterisierung (rasterization)
 - beinhaltet einige Schritte: Transformationen, Projektionen, Clipping, ...
 - wir betrachten zunächst den letzten Schritt davon Scan Conversion: Bestimmung der Pixel, die von einem grafischen Primitiv bedeckt sind

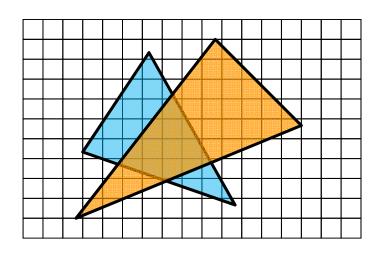


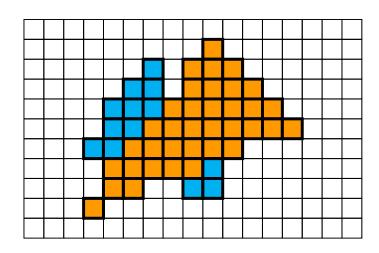


Rasterisierung



- Rasterisierung (scan conversion) von 2D Liniensegmenten und Dreiecken
 - transformiere kontinuierliches Primitiv in diskrete Samples/Pixel
 - zusammenhängende Pixel, keine Lücken
 - wie macht man das akkurat und schnell?
- in der Vorlesung betrachten wir nur einfache Verfahren
 - Übung: effizientere Varianten
 - aktuelle Grafik-Hardware setzt Rasterisierung ein und verarbeitet bis zu 2 Milliarden Dreiecke pro Sekunde

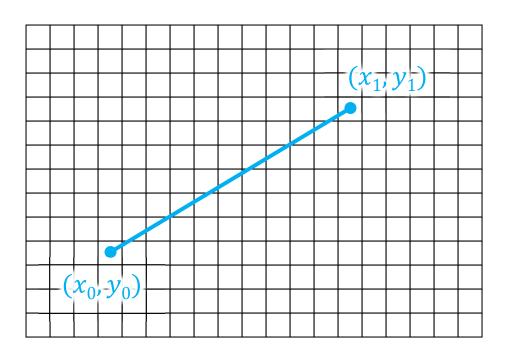




Rasterisierung



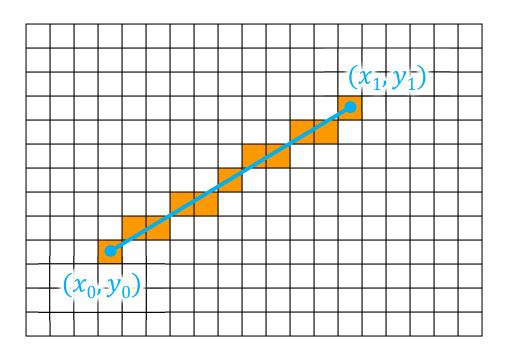
- \triangleright geg.: Endpunkte des Liniensegments als Integertupel $(x_0, y_0), (x_1, y_1)$
- ges.: Menge der Pixel, die gesetzt werden sollen
 - optional: wenn die Linie eine bestimmte Dicke hat welche Pixel muss man mit welcher Intensität setzen



Rasterisierung



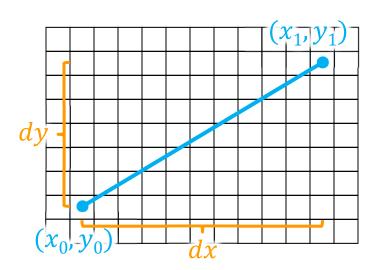
- \triangleright geg.: Endpunkte des Liniensegments als Integertupel $(x_0, y_0), (x_1, y_1)$
- ges.: Menge der Pixel, die gesetzt werden sollen
 - optional: wenn die Linie eine bestimmte Dicke hat welche Pixel muss man mit welcher Intensität setzen





- naiver Algorithmus (Achtung: keine Bereichsüberprüfung etc.)
 - 6 Gleitkommaoperation pro Pixel: multiply, add, round

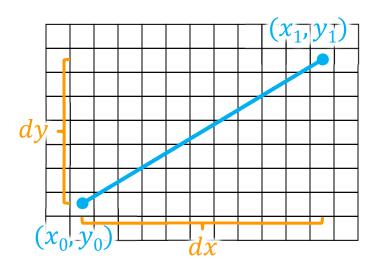
```
float dx = (x1 - x0);
float dy = (y1 - y0);
// durch diese "Länge" wird je ein
// Pixel pro Zeile/Spalte gesetzt
float length = max( dx, dy );
dx /= length;
dy /= length;
for ( int i = 0; i <= length; i++ ) {</pre>
  float x = x0 + i * dx;
  float y = y0 + i * dy;
  set_pixel( round( x ), round( y ) );
```





- naiver Algorithmus mit inkrementeller Auswertung
 - 4 Gleitkommaoperation pro Pixel: add, round

```
float dx = (x1 - x0);
float dy = (y1 - y0);
// durch diese "Länge" wird je ein
// Pixel pro Zeile/Spalte gesetzt
float length = max( dx, dy );
dx /= length;
dy /= length;
float x = x0, y = y0;
for ( int i = 0; i <= length; i++ ) {</pre>
  set pixel( round( x ), round( y ) );
  x += dx; y += dy;
```



Rasterisierung von Linien



Bresenham Algorithmus

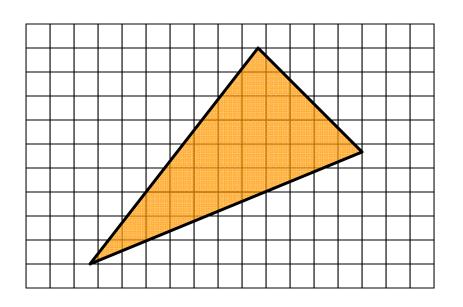
- effizienter Algorithmus mit inkrementeller Auswertung
 - keine Gleitkommaoperation (interessant für Hardwareumsetzung)
- wir brauchen wir später, aber nicht für einfaches Linienzeichnen
- keine Magie (Erklärung in der Übung):

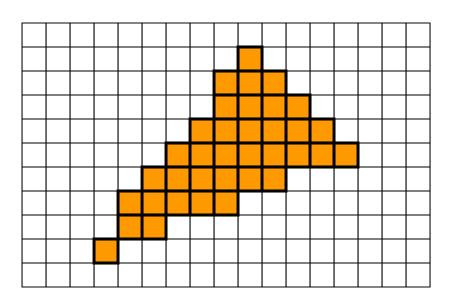
```
int y = y0, dx = 2*(x1-x0), dy = 2*(y0-y1);
int d = (2*y0+1)*(x1-x0)+(x0+1)*dy+2*y1*y0-2*y0*x1;

for ( int x = x0; x <= x1; x++ ) {
    set_pixel( x, y );
    if ( d < 0 ) {
        y = y + 1;
        d = d + dx + dy;
    } else {
        d = d + dy;
    }
}</pre>
```



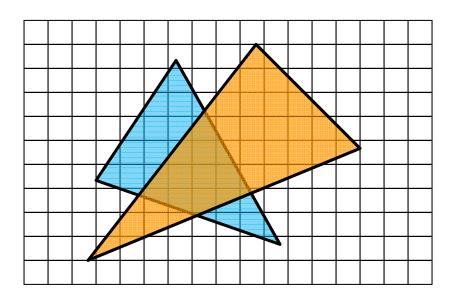
- Polygon-Rasterisierung:
 - ightharpoonup geg. ein 2D-Polygon mit n Eckpunkten P_1 , ..., P_n
 - färbe alle Pixel im Inneren des Polygons

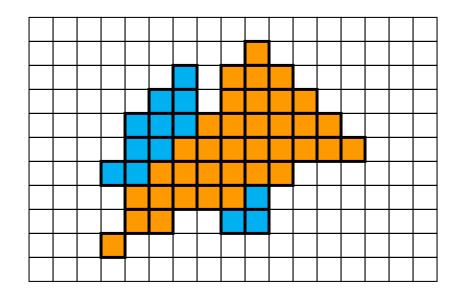






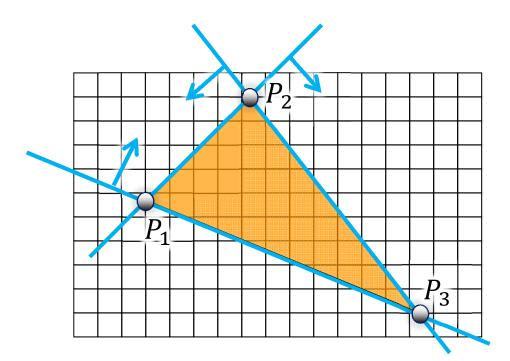
- Polygon-Rasterisierung:
 - ightharpoonup geg. ein 2D-Polygon mit n Eckpunkten P_1 , ..., P_n
 - färbe alle Pixel im Inneren des Polygons
- wir möchten 3D Szenen rasterisieren
 - wir müssen die 2D Polygone am Bildschirm bestimmen
 - wir müssen das Verdeckungs- oder Sichtbarkeitsproblem lösen
 - einfach: durch Sortierung und Zeichnen "von hinten nach vorne"





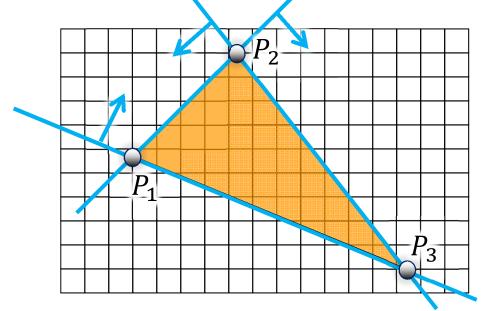


- stelle die Geradengleichungen der Kanten auf
- ▶ Orientierung so, dass der gerichtete Abstand aller Punkte im Inneren des Dreiecks zu den Kanten positiv ist → Test für jeden Pixel(mittelpunkt)
- Konvention: lege fest, dass man ein Polygon "sieht", wenn die Punkte im oder gegen den Uhrzeigersinn angeordnet sind



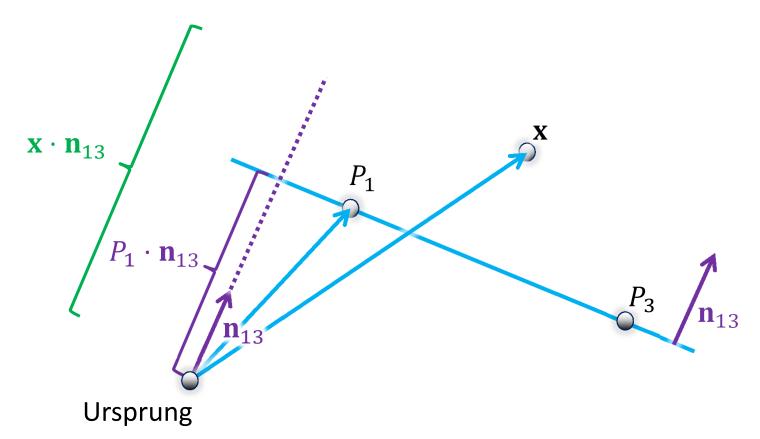


- stelle die Geradengleichungen der Kanten auf
- ▶ Orientierung so, dass der gerichtete Abstand aller Punkte im Inneren des Dreiecks zu den Kanten positiv ist → Test für jeden Pixel(mittelpunkt)
- ightharpoonup gerichteter Abstand zur Kante $\overline{P_1P_3}$:
 - ightharpoonup Kante $\mathbf{e}_{13}=P_3-P_1$, Normale $\mathbf{n}_{13}=\left(-\mathbf{e}_{13,y},\mathbf{e}_{13,x}\right)$
 - ightharpoonup Abstand $\mathbf{x} \cdot \mathbf{n}_{13} P_1 \cdot \mathbf{n}_{13}$



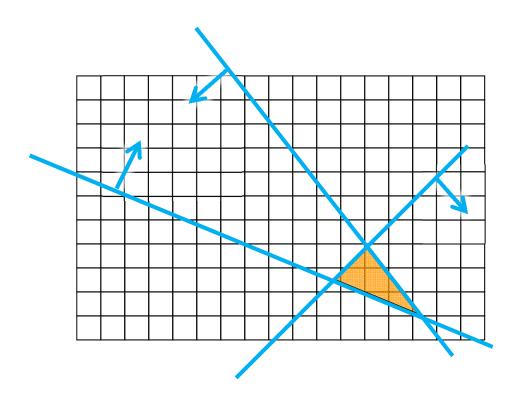


- ightharpoonup Kante $\mathbf{e}_{13}=P_3-P_1$, Normale $\mathbf{n}_{13}=\left(-\mathbf{e}_{13,y},\mathbf{e}_{13,x}
 ight)$
 - ightharpoonup wir nehmen o.B.d.A. an $\|\mathbf{n}_{13}\|=1$
 - $ho_1 \cdot \mathbf{n}_{13}$ = Länge des Ortsvektors P_1 projiziert auf Gerade \mathbf{n}_{13} durch den Ursprung



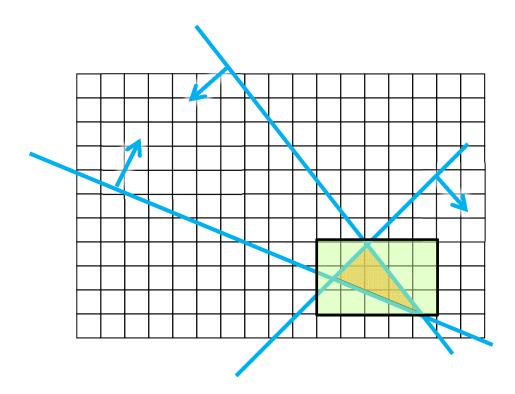


- stelle die Geradengleichungen der Kanten auf
- ▶ Orientierung so, dass der gerichtete Abstand aller Punkte im Inneren des Dreiecks zu den Kanten positiv ist → Test für jeden Pixel
- Problem: viele überflüssige Tests bei kleinen Dreiecken



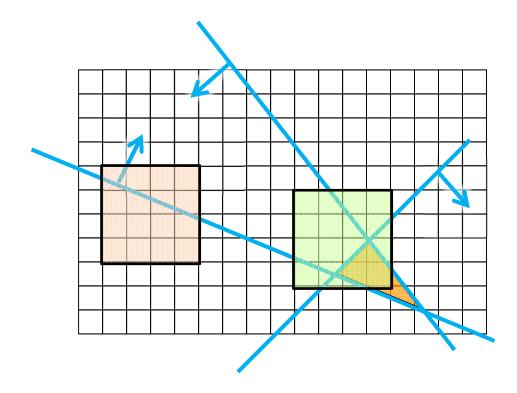


- Problem: viele überflüssige Tests bei kleinen Dreiecken
 - eine mögliche (und einfache) Optimierung: berechne Hüll-Rechteck des Dreiecks, teste nur enthaltene Pixel





- Problem: viele überflüssige Tests bei kleinen Dreiecken
 - weitere Optimierung: "Binning"
 - ▶ teste zuerst größere rechteckige Bereiche, ob sie das Dreieck schneiden oder umschließen (= kein trivial reject)
 - teste dann kleinere Teilbereiche oder einzelne Pixel

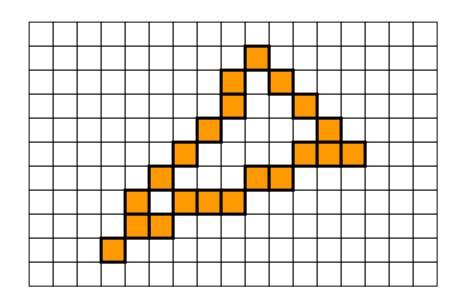


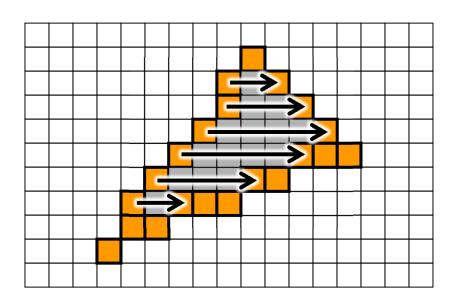
Polygon Rasterisierung



Scanline Polygon Rendering

- behandle eine Scanline (Pixel-Zeile) nach der anderen
 - von unten nach oben (oder umgekehrt, je nach Implementation)
- finde Schnitte der Scanline mit dem Polygon
- setze die Pixel in diesem Teil





Polygon Rasterisierung

Scanline Polygon Rendering: weitere Aspekte

Interpolation von Farben (und Attributen) an den Eckpunkten

lückenlose und konsistente (= von der Reihenfolge der Dreiecke unabhängige) Rasterisierung an gemeinsamen Kanten

