Chapter 4 Impulse and Momentum



我国舰艇上发射远程导弹实验

要点回顾

质点的动量 $\vec{P} = m\vec{v}$ 质点系的动量 $\vec{P} = \sum m_i \vec{v}_i$

质点动量定理 $d\vec{P} = d(m\vec{v}) = \vec{F}dt = d\vec{I}$

$$\int_{v_1}^{v_2} d(m\vec{v}) = m\vec{v}_2 - m\vec{v}_1 = \vec{P}_2 - \vec{P}_1 = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F} dt = \vec{I}$$

动量定理搭建了过程量(冲量)与状态量(动量)之间的桥梁。

$$m\upsilon_{2_x} - m\upsilon_{1_x} = \int_{t_1}^{t_2} F_x dt$$
在直角坐标系中
$$m\upsilon_{2_y} - m\upsilon_{1_y} = \int_{t_1}^{t_2} F_y dt$$

$$m\upsilon_{2_z} - m\upsilon_{1_z} = \int_{t_1}^{t_2} F_z dt$$

平均力
$$\int_{t_1}^{t_2} F dt = \overline{F}(t_2 - t_1)$$

质点系动量定理

$$d(\sum_{i} m_{i} \vec{v}_{i}) = \sum_{i} \vec{F}_{i} dt$$

$$\sum_{i} m_{i} \vec{v}_{i} - \sum_{i} m_{i} \vec{v}_{i0} = \sum_{i} \int_{t_{0}}^{t} \vec{F}_{i} dt$$

质点系动量守恒定律

当
$$\sum_{i} \vec{F}_{i} = 0$$
 \rightarrow $d\left(\sum_{i} m_{i} \vec{v}_{i}\right) = 0$ \rightarrow $\left(\sum_{i} m_{i} \vec{v}_{i}\right) = \vec{C}$

动量守恒的分量表述

$$F_{x} = 0 \Rightarrow \left(\sum m_{i} v_{ix}\right) = P_{x} =$$
常量
$$F_{y} = 0 \Rightarrow \left(\sum m_{i} v_{iy}\right) = P_{y} =$$
常量
$$F_{z} = 0 \Rightarrow \left(\sum m_{i} v_{iz}\right) = P_{z} =$$
常量

例1: 如图,用轻弹簧把质量为m的金属盘悬挂起来,静止在平衡位置,这时弹簧伸长了 $I_1 = 10$ cm。现有一个质量与金属盘相同的橡皮泥从高于盘底 h = 30cm处由静止自由下落到盘上。

求:此金属盘向下运动的最大距离1,。

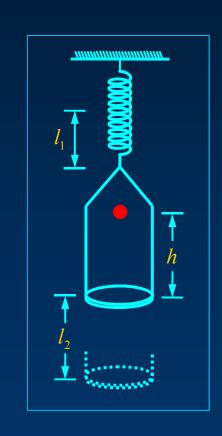
解: 泥球自由下落,落到盘底的速率为

$$v_1 = \sqrt{2gh}$$

泥球与盘碰撞(完全非弹性碰撞,内力>>外力),系统在竖直方向上的动量守恒,设碰撞后的共同速度为v₂,则

$$mv_1 = (m+m)v_2$$

$$v_2 = \frac{v_1}{2} = \sqrt{\frac{gh}{2}}$$



泥球和盘共同下降的过程

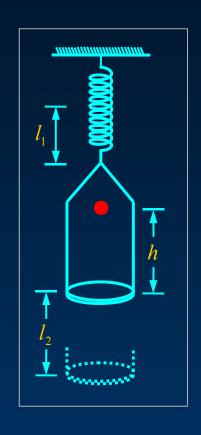
(弹簧、泥球、盘和地球组成的系统 机械能守恒)

选弹簧的自然伸长端为弹性势能零点, 以盘的最低点为重力势能零点,则

$$\frac{1}{2}(2m)v_2^2 + (2m)gl_2 + \frac{1}{2}kl_1^2 = \frac{1}{2}k(l_1 + l_2)^2$$

弹簧的劲度系数为

$$k = \frac{mg}{l_1}$$



$$\overline{m}$$
 $v_2 = \sqrt{\frac{gh}{2}}$, $l_1 = 10$ cm, $h = 30$ cm

另外一个解 $l_3 = -10$ cm 略去

则
$$l_2^2 - 20l_2 - 300 = 0$$
 $l_2 = 30$ cm



4-4 质心 质心运动定理

一、质心

N个质点系统(质点系), 定义质量中心 ■ 质心

定义:
$$\sum_{i=1}^{N} m_i \vec{r}_i = \sum_{i=1}^{N} m_i \vec{r}_i$$

$$\vec{r}_C = \frac{\sum_{i=1}^{N} m_i}{\sum_{i=1}^{N} m_i} = \frac{\sum_{i=1}^{N} m_i \vec{r}_i}{m}$$

—— 分立系统的质心公式

直角坐标系中的分量式

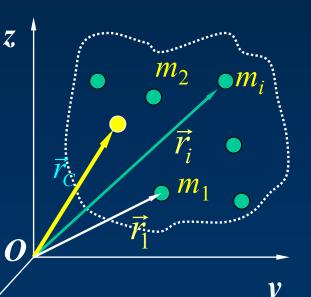
$$x_C = \frac{\sum m_i x_i}{m}$$

$$y_C = \frac{\sum m_i y_i}{m}$$

$$z_C = \frac{\sum m_i z_i}{m}$$

$$m_1, m_2, \dots, m_i, \dots, m_n$$

$$\vec{r}_1, \vec{r}_2, \dots, \vec{r}_i, \dots, \vec{r}_n$$

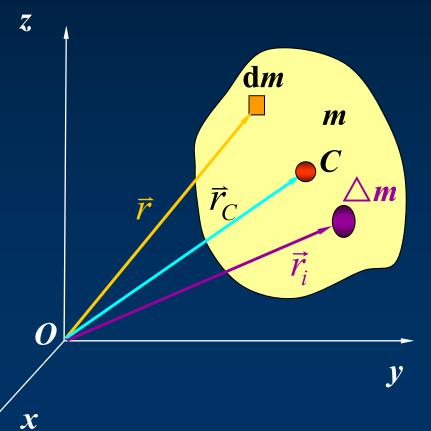


• 对于质量连续分布的系统

直角坐标系中的分量式

$$\vec{r}_C = \frac{\sum_{i=1}^{N} \vec{r}_i \Delta m_i}{m} = \frac{\lim_{N \to \infty} \sum_{i=1}^{N} \vec{r}_i \Delta m_i}{m} = \frac{\int \vec{r} dm}{m}$$

$$x_C = \frac{\int x dm}{\int dm} = \frac{\int x dm}{m}$$



$$y_C = \frac{\int y dm}{\int dm} = \frac{\int y dm}{m}$$

$$z_C = \frac{\int z dm}{\int dm} = \frac{\int z dm}{m}$$

例2: 已知一半圆环半径为R,质量为m,且均匀分布

求:它的质心位置

解: 建坐标系如图 $dm = \lambda dl$

$$dl = Rd\theta$$
 $dm = \frac{m}{\pi R}Rd\theta = \frac{m}{\pi}d\theta$

$$x = R\cos\theta$$
 $y = R\sin\theta$

$$y_C = \frac{\int y dm}{m} = \frac{\int_0^R R \sin \theta - \frac{m}{m} d\theta}{n}$$

注意: 弯曲铁丝的质心:

物体质心的位置只与其质量和质量分布有关,而与作用在物体上的外力无关

几何对称性

例如,

$$\frac{\mathrm{d}m}{n} = \frac{\int_{0}^{R} R \cos \theta \frac{m}{\pi} \, \mathrm{d}\theta}{m} = 0$$

y

 $d\theta$

dm

心与重心的区别与联系

· 重心是作用在物体 上各部分重力的合力 的作用点

m, R Mr m,=mv=m 27 F m, F= amm (2R)2 Stfm, Fr= GMM
(JR)2 apm.13 引力(重力)を力 下十十一一一36月で 12 311 +1919 3. amm F. 2R+F2.3R=(F.+F2)// F. 2RTP2

GMM + GMM = GMM /3 . 131

2R + 3R = 36R = 7.31R

=> 131 = 33 R = 7.31R

=> 131 = 13 R = 7.31R

Zm = 2.51 差加与加强证,则质与重要

🗡 说明

- (1)质心矢量与参照系的选取有关,但质心相对于系统内各质点的相对位置与参照系选取无关
- (2)一般形状对称的质量均匀分布的物体,其质心位于它的几何对称中心
- (3) 质心的位置不一定在物体系统的某个质点上,可以在其 延拓的部分
- (4)对质心的位矢求导可以得出质心的速度和加速度

$$\vec{v}_C = \frac{d\vec{r}_C}{dt} \qquad \vec{a}_c = \frac{d\vec{v}_C}{dt} = \frac{d^2\vec{r}_C}{dt^2}$$

二、质心运动定理

$$\vec{r}_{c} \longrightarrow \vec{v}_{C} \longrightarrow \vec{a}_{C} \longrightarrow \vec{F}$$

• 质心的速度

$$\vec{v}_C = \frac{d\vec{r}_C}{dt} = \frac{d\left(\sum_{i=1}^N m_i \vec{r}_i / m\right)}{dt} = \frac{\sum_i m_i \frac{d\vec{r}_i}{dt}}{m} = \frac{\sum_i m_i \vec{v}_i}{m} = \frac{\sum_i \vec{P}_i}{m}$$

$$\sum \vec{P}_i = m\vec{v}_C = \vec{P} \qquad \vec{P} = m\vec{v}_C$$

质点系的总动量

质点系的总质量

质心的速度

• 质心的加速度和动力学规律

$$\vec{a}_c = \frac{d\vec{v}_C}{dt} = \frac{1}{m} \frac{dm\vec{v}_C}{dt} = \frac{1}{m} \frac{dP}{dt}$$

质点系的动量定理

$$\vec{F} = \frac{\mathrm{d}\vec{P}}{\mathrm{d}t}$$

质点系的动量定理

质点系的 总动量

 $d(m\vec{v}_C)$ 作用在质点系上的所有外力◆ dt

$$\vec{F} = \frac{d\vec{P}}{dt} = m\frac{d\vec{v}_C}{dt} = m\vec{a}_C$$

$$\vec{a}_c = \frac{\mathrm{d}\vec{v}_C}{\mathrm{d}t}$$

直角坐标系中的分量式

$$\begin{cases} \sum_{i} F_{ix} = ma_{Cx} \\ \sum_{i} F_{iy} = ma_{Cy} \\ \sum_{i} F_{iz} = ma_{Cz} \end{cases}$$



说明

(1)质点系内各质点由于内力和外力的作用,其运动情况可能 很复杂,但有一个特殊点 质心

- (2) 可将质点系质心的运动看作为:一个质点的运动,该质点集中了整个系统的质量,并集中了系统受的所有外力。与质量的分布,力作用于何处无关 $\vec{F} = m\vec{\alpha}_C$
- (3) 质心动量等于质点系的总动量; $\sum \bar{P}_i = m\vec{v}_C = \vec{P}$
- (4) 质心运动状态取决于系统所受外力,内力不能使质心产生加速度。 $\vec{F} = m\vec{a}_C$

例如: 跳水运动员、投掷的手榴弹

(5) 研究质心运动的意义 研究刚体的运动— 平动、转动



质心速度不变

若
$$\sum_{i} \vec{F}_{i} = 0$$
 \Longrightarrow $m\vec{a}_{c} = 0 \Rightarrow \vec{v}_{c} = \vec{C}$

即: 系统内力不会影响质心的运动

例3: 质量分别为 m_1 和 m_2 ,速度分别为 $\bar{\upsilon}_1$ 和 $\bar{\upsilon}_2$ 的两质点碰撞后合为一体。

求:碰撞后二者的共同速度

解: 根据动量守恒定律

$$(m_1 + m_2)\vec{\upsilon} = m_1\vec{\upsilon}_1 + m_2\vec{\upsilon}_2$$

$$\vec{v} = \frac{m_1 \vec{v}_1 + m_2 \vec{v}_2}{m_1 + m_2}$$

质点系合外力为0,质心速度不变

碰撞后二者的运动速度



$$m\vec{v}_c = \sum m_i \vec{v}_i$$

$$\vec{v}_c = \frac{m_1 \vec{v}_1 + m_2 \vec{v}_2}{m_1 + m_2}$$

04: 一枚炮弹发射的初速度为 v_0 ,发射角为 θ ,在它飞行的最 高点炸裂成质量均为m 两部分。一部分在炸裂后竖直下落, 另一部分则继续向前飞行。

两部分的着地点以及质心的着地点。(忽略空气阻力)

若炮弹没有炸裂,则 下落的水平距离为

$$x_c = \frac{v_0^2 \sin 2\theta}{g}$$

内力不影响质心的运动, 故水。不变。

竖直下落的部分炮弹 的水平距离为

的水平距离为
$$x_1 = \frac{v_0^2 \sin 2\theta}{2g} \quad x_c = \frac{mx_1 + mx_2}{2m} \quad \Longrightarrow \quad x_2 = \frac{3}{2} \cdot \frac{v_0^2 \sin 2\theta}{g}$$

 χ_1

 X_{c}

X

例5: 如图所示,人与船构成质点系。开始静止,人从船头走到 船尾。人、船的质量为:m、M,船长为l(不考虑水的阻力)

求: 人和船各移动的距离

解:在水平方向上,外力为零,则

$$a_{cx} = \frac{\mathrm{d}\nu_{cx}}{\mathrm{d}t} = 0 \quad \nu_{cx} = 0 \quad x_c = x_c'$$

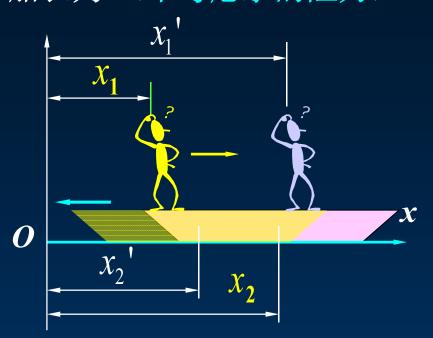
开始时,系统质心位置

$$x_c = \frac{mx_1 + Mx_2}{m + M}$$

终了时,系统质心位置

$$x_c' = \frac{mx_1' + Mx_2'}{m + M}$$

解得
$$S = \frac{ml}{m+M}$$
 $S_{\perp} = l - S = \frac{Ml}{m+M}$



了时,系统质心位置
$$S = S_{a} = S_{a} + S_{a}$$
 $X'_{c} = \frac{mx'_{1} + Mx'_{2}}{m + M}$ $M(x_{2} - x_{2}') = m(x_{1}' - x_{1})$ 解得 $S = \frac{ml}{l - S}$

另解(利用相对运动思想)

水平方向上,系统所受合外力为零,则其在水平方向上动量守恒

$$m\upsilon + MV = 0$$

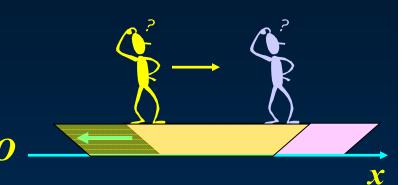
$$m(V + \upsilon_r) = -MV$$

 $mv_r = -(m+M)V$ 两边同乘以dt

$$m dx_r = -(m+M) dx_{canoe}$$

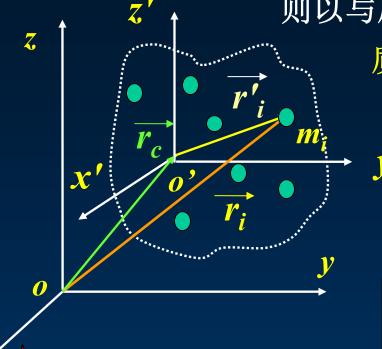
$$m \int_0^l \mathrm{d}x_r = -(m+M) \int_0^{x_{canoe}} \mathrm{d}x_{canoe} \qquad S = -x_{canoe} = \frac{ml}{m+M}$$

利用 $\vec{S}_{\text{\text{\frac{d}{2}}}} = \vec{S}_{\text{\text{\frac{d}{2}}}} + \vec{S}_{\text{\text{\frac{d}{2}}}}$ 求得人移动的距离



三、质心参考系 —— 若将参照系的坐标原点选在系统质心上,

则以与质心相同速度作平移的参照系称



质心系性质

$$\mathbf{R} \quad \mathbf{\vec{r_i}}' = \mathbf{\vec{r_i}} - \mathbf{\vec{r_c}}$$

$$\sum_{i=1}^{N} m_i (\mathbf{\vec{r_i}} - \mathbf{\vec{r_c}}) = \sum_{i=1}^{N} m_i \mathbf{\vec{r_i}}' = \mathbf{0}$$

$$\mathbf{m} \mathbf{\vec{r_c}} = \sum_{i=1}^{N} m_i \mathbf{\vec{r_i}}$$

$$\mathbf{\vec{r_c}}' = \mathbf{0}$$

根据
$$\vec{F} = \frac{d\vec{P}}{dt} = m \frac{d\vec{v}_C}{dt} = m\vec{a}_C$$

- 若质点系所受外力矢量和为零,则其总动量守恒 —— 质心作 惯性运动 —— 质心系是惯性系,反之,为非惯性系。
- 质心系为零动量系 $\vec{P}' = \sum_{i=1}^{N} m_i \frac{d\vec{r}_i'}{dt} = d\sum_{i=1}^{N} m_i \vec{r}_i' / dt = 0$

• 克尼希定理(了解即可)

质点系的动能

$$E_{k} = \sum_{i} \frac{1}{2} m_{i} v_{i}^{2} = \sum_{i} \frac{1}{2} m_{i} (\vec{v}_{i}' + \vec{u})^{2}$$

$$= \sum_{i} \frac{1}{2} m_{i} (v_{i}'^{2} + u^{2} + 2\vec{v}_{i}' \cdot \vec{u})$$

$$= E_{k}' + \frac{1}{2} m u^{2} + (\sum_{i} m_{i} \vec{v}_{i}') \cdot \vec{u}$$

$$= E_{k}' + \frac{1}{2} m v_{c}^{2}$$

$$= E_{k}' + \frac{1}{2} m v_{c}^{2}$$

如果惯性系S'是 质心系,则有

$$\sum m_i \vec{v}'_i = 0$$

$$\vec{u} = \vec{v}_c$$

质点系的总动能,等于相对质心系的动能,加上随质心整体 平动的动能 —— 克尼希定理(König theorem)。 思考题: 长L、质量线密度为 λ 的匀质软绳,开始时两端A和B均悬挂在固定点上。使B端脱离悬挂点自由下落,如图示 ,当B端下落高度为1/2时,使A脱离悬挂点,分析此后经 过多长时间绳子完全伸直?

(提示:在质心参考系中分析) $t=\frac{1}{12}$

解: A端脱离悬挂点后,质心和B端相对于地面的加速度都是g, 在质心系中, B端相对质心加速度为0, 相对质心速度不变

B端的速度 $v_R = \sqrt{gl}$ (自由下落) 质心动量等于质点系总动量 质心速度 $mv_C = mv_R / 4 \implies v_C = \sqrt{gl} / 4$

质心离A点的位置 $\frac{3}{4}m\frac{3}{8}l + \frac{1}{4}m\frac{5}{8}l = mr_A \implies r_A = \frac{7}{16}l$

B端相对质心的距离 $r_{RC} = l/16$

绳子伸直后B端相对质心的距离 $r_{RC} = l/2$ 所用时间

绳子伸直

$$t = \frac{l/2 - l/16}{v_B - v_C}$$

质点动力学小结

 \vec{F} 在空间上的累积: 功 \rightarrow 机械能

功:
$$A = \int_{a(L)}^{b} \vec{F} \cdot d\vec{r}$$
 $A = \int_{a(L)}^{b} (F_x dx + F_y dy + F_z dz)$

功率: $P = \overline{F} \cdot \overline{v} = Fv \cos \theta$

动能定理:
$$A = \sum_{i} A_{i} = \sum_{i} A_{i} + \sum_{i} A_{i} + \sum_{i} A_{i} + \sum_{i} A_{i} = E_{k2} - E_{k1}$$
 不等于合力的功!

势能:
$$E_p(M) = \int_M^{M_0} \vec{F} \cdot d\vec{r}$$

$$\vec{F} = -(\frac{\partial E_P}{\partial x}\vec{i} + \frac{\partial E_P}{\partial y}\vec{j} + \frac{\partial E_P}{\partial z}\vec{k})$$

机械能守恒定律:
$$A_{\text{M}} + A_{\text{H}} = \Delta E_k + \Delta E_p = \Delta E$$

$$E = E_k + E_p = 常数$$
 A 外 + A 非內 = 0

戸 在时间上的累积: 冲量 → 动量定理

冲量: $\vec{I} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F} dt$

质点动量定理: $d(m\vec{v}) = d\vec{P} = \vec{F}dt = d\vec{I}$

$$m\vec{v}_2 - m\vec{v}_1 = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F} dt$$

$$mv_{2_{x}} - mv_{1_{x}} = \int_{t_{1}}^{t_{2}} F_{x} dt$$
 $mv_{2_{y}} - mv_{1_{y}} = \int_{t_{1}}^{t_{2}} F_{y} dt$
 $mv_{2_{z}} - mv_{1_{z}} = \int_{t_{1}}^{t_{2}} F_{z} dt$

质点系动量定理:
$$d(\sum_{i} m_{i}\vec{v}_{i}) = \sum_{i} \vec{F}_{i}dt$$

$$\sum_{i} m_{i}\vec{v}_{i} - \sum_{i} m_{i}\vec{v}_{i0} = \sum_{i} \int_{t_{0}}^{t} \vec{F}_{i}dt = \int_{t_{0}}^{t} (\sum_{i} \vec{F}_{i})dt$$

$$d\vec{P} = \vec{F}dt$$

$$\vec{P}_2 - \vec{P}_1 = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F} dt$$

质点系动量守恒定律:

$$\sum_{i} \vec{F}_{i} = 0$$

$$\left(\sum_{i} m_{i} \vec{v}_{i}\right) = 常矢量$$

$$F_{x} = 0 \Rightarrow \left(\sum m_{i} v_{ix}\right) = P_{x} = 常量$$
 $F_{y} = 0 \Rightarrow \left(\sum m_{i} v_{iy}\right) = P_{y} = 常量$
 $F_{z} = 0 \Rightarrow \left(\sum m_{i} v_{iz}\right) = P_{z} = 常量$

质心:
$$\vec{r}_c = \frac{\sum\limits_{i=1}^{N} m_i \vec{r}_i}{\sum\limits_{i=1}^{N} m_i} = \frac{\sum\limits_{i=1}^{N} m_i \vec{r}_i}{m}$$

$$\vec{r}_c = \frac{\lim\limits_{N \to \infty} \sum\limits_{i=1}^{N} \vec{r}_i \Delta m_i}{m} = \frac{\int \vec{r} dm}{m}$$

质心运动定理: $\vec{P} = m\vec{v}_c$

$$\vec{F} = \frac{d\vec{P}}{dt} = m\frac{d\vec{v}_c}{dt} = m\vec{a}_c$$

例 如图所示,由可以看作非弹性体的金属小环组成的均质链条,堆 放在光滑的水平桌面上(堆放体积可忽略不计),它的一端从光 滑的小孔中由静止自由下落,没有进入小孔的链条在桌面上保持 静止。求下落端的运动学方程

解(方法一)用牛顿运动定律求解

选整个链条为研究对象,设链条线密度为D

$$m = \rho y$$

$$\sum f = mg = \frac{d(mv + 0)}{dt}$$

$$\Rightarrow \rho yg = \frac{dm}{dt}v + m\frac{dv}{dt} \Rightarrow yg = v^2 + y\frac{dv}{dt} = v^2 + y\frac{dv}{dy}v$$
 两边同乘以2y

$$2y^2gdy = 2yv^2dy + 2y^2vdv = d(v^2y^2) \longrightarrow v^2 = \frac{2}{3}yg$$

$$\upsilon = \sqrt{\frac{2}{3}yg} = \frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}t} \left[\int_0^t \mathrm{d}t = \int_0^y \mathrm{d}y / \sqrt{\frac{2}{3}gy} \right] \quad y = \frac{1}{6}gt^2$$

$$y = \frac{1}{6}gt^2$$

(方法二) 用动量定理解

设
$$t, y, v$$
 $t + dt, y + dy, v + dv$

选落下 y 部分和此后即将下落的 dy 段 为研究对象

$$\sum_{x} f dt = y \rho g dt = (y + dy) \rho (v + dv) - y \rho v$$

$$ygdt = yv + ydv + dyv + dydv - yv yg = y\frac{dv}{dt} + v^2$$

$$yg = y\frac{dv}{dt} + v^{2}$$
$$= v^{2} + y\frac{dv}{dy}v$$

t, y, v

两边同乘以2v

$$2y^2gdy = 2yv^2dy + 2y^2vdv = d(v^2y^2) \rightarrow v^2 = \frac{2}{3}yg$$

$$\upsilon = \sqrt{\frac{2}{3}yg} = \frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}t} \left[\int_0^t \mathrm{d}t = \int_0^y \mathrm{d}y / \sqrt{\frac{2}{3}gy} \right] \quad y = \frac{1}{6}gt^2$$

$$y = \frac{1}{6}gt^2$$