词法分析

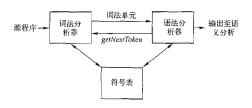
魏恒峰

hfwei@nju.edu.cn

2020年11月4日



输人: 程序文本/字符串 s & 词法单元 (token) 的规约



输出: 词法单元流

token: (token-class, attribute-value)

词法单元	非正式描述	词素示例
if	字符 i, f	if
else	字符 e, 1, s, e	else
comparison	<或>或 <= 或 >= 或 == 或 !=	<=, !=
id	字母开头的字母/数字串	pi, score, D2
number	任何数字常量	3.14159, 0, 6.02e23
literal	在两个"之间,除"以外的任何字符	"core dumped"

token: (token-class, attribute-value)

词法单元	非正式描述	词素示例
if	字符 i, f	if
else	字符 e, 1, s, e	else
comparison	<或>或 <= 或 >= 或 == 或 !=	<=, !=
id	字母开头的字母/数字串	pi, score, D2
number	任何数字常量	3.14159, 0, 6.02e23
literal	在两个"之间,除"以外的任何字符	"core dumped"

int/if 关键词

ws 空格、制表符、换行符

comment "//"开头的一行注释或者"/**/"包围的多行注释

```
int main(void)
{
    printf("hello, world\n");
}
```

```
int main(void)
{
    printf("hello, world\n");
}
```

```
\frac{\text{LB ws}}{\text{LB ws}} ws id LP literal RP SCws RB
```

```
int main(void)
{
    printf("hello, world\n");
}
```

本质上, 这就是一个字符串 (匹配/识别) 算法

词法分析器的三种设计方法



手写词法分析器



词法分析器的生成器

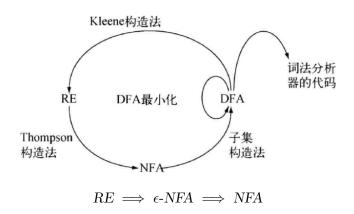


自动化词法分析器

生产环境下的编译器 (如 gcc) 通常选择手写词法分析器



目标: 正则表达式 RE ⇒ 词法分析器



终点固然令人向往,这一路上的风景更是美不胜收

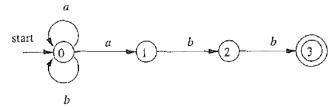
Definition (NFA (Nondeterministic Finite Automaton))

非确定性有穷自动机 A 是一个五元组 $A = (\Sigma, S, s_0, \delta, F)$:

- (1) 字母表 Σ ($\epsilon \notin \Sigma$)
- (2) 有穷的状态集合 S
- (3) 唯一的初始状态 $s_0 \in S$
- (4) 状态转移函数 δ

$$\delta: S \times (\Sigma \cup {\epsilon}) \to 2^S$$

(5) 接受状态集合 $F \subseteq S$





Michael O. Rabin (1931 \sim)

Finite Automata and Their Decision Problems:

Abstract. Finite automatou are considered in this paper as instruments for clearlying finite topes. Each onepope automaton defices a set of larges, to nev-ope, automaton defines a set of pairs of larges, for clears. The structure of the defined sets is studied. Various generalizations of the nation of an automaton are introduced and their relations to the discussion automato is determined. Some decision problems concerning automaton are shown to be solvable by effective algorithmic softers trum out to be unsolvable by algorithmic.

发表于 1959 年; 1976 年, 共享图灵奖



Dana Scott (1932 \sim)

"which introduced the idea of nondeterministic machines, which has proved to be an enormously valuable concept."

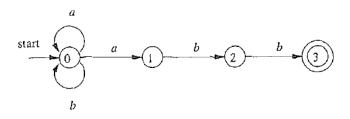
(非确定性) 有穷自动机是一类极其简单的计算装置

它可以<mark>识别</mark> (接受/拒绝) Σ 上的字符串

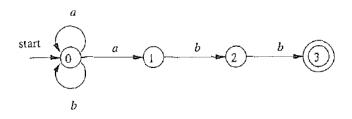
Definition (接受 (Accept))

(非确定性) 有穷自动机 A 接受字符串 x, 当且仅当**存在**一条从开始状态 s_0 到某个接受状态 $f \in F$ 、标号为 x 的路径。

因此,A 定义了一种语言 L(A): 它能接受的所有字符串构成的集合



$$aabb \in L(\mathcal{A})$$
 $ababab \notin L(\mathcal{A})$



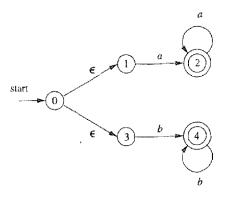
$$aabb \in L(\mathcal{A})$$
 $ababab \notin L(\mathcal{A})$

$$L(\mathcal{A}) = L((a|b)^*abb)$$

关于语言与自动机 A 的两个最基本的问题:

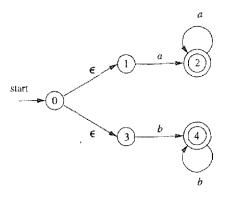
给定字符串 $x, x \in L(A)$?

L(A) 究竟是什么?



$$aaa \in \mathcal{A}$$
?

$$L(A) =$$



$$aaa \in \mathcal{A}$$
?

$$L(\mathcal{A}) = L((aa^*|bb^*))$$

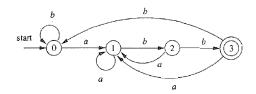
Definition (DFA (Deterministic Finite Automaton))

确定性有穷自动机 A 是一个五元组 $A = (\Sigma, S, s_0, \delta, F)$:

- (1) 字母表 Σ ($\epsilon \notin \Sigma$)
- (2) 有穷的状态集合 S
- (3) 唯一的初始状态 $s_0 \in S$
- (4) 状态转移函数 δ

$$\delta: S \times {\color{red}\Sigma} \to {\color{blue}S}$$

(5) 接受状态集合 $F \subseteq S$



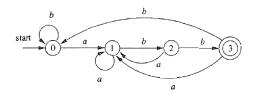
Definition (DFA (Deterministic Finite Automaton))

确定性有穷自动机 A 是一个五元组 $A = (\Sigma, S, s_0, \delta, F)$:

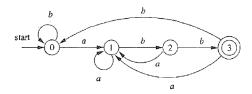
- (1) 字母表 Σ ($\epsilon \notin \Sigma$)
- (2) 有穷的状态集合 S
- (3) 唯一的初始状态 $s_0 \in S$
- (4) 状态转移函数 δ

$$\delta: S \times \Sigma \to S$$

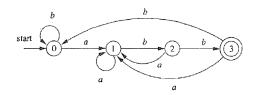
(5) 接受状态集合 $F \subseteq S$



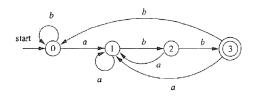
约定: 所有没有对应出边的字符默认指向一个不存在的"死状态"



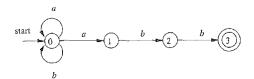
$$L(\mathcal{A}) =$$



$$L(\mathcal{A}) = L((a|b)^*abb)$$



$$L(\mathcal{A}) = L((a|b)^*abb)$$



NFA 与 DFA 的优缺点比较:

 $x \in L(A)$: DFA 易于实现; NFA 不易实现

L(A): NFA 简洁易于理解; DFA 状态多转移多

取长补短:

用 NFA 描述, 用 NFA 实现;

从 NFA 到 DFA 的转化自动完成

从 NFA 到 DFA 的转换: 子集构造法 (Subset/Powerset Construction)



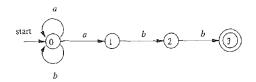
Michael O. Rabin (1931 \sim)



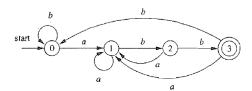
Dana Scott (1932 \sim)

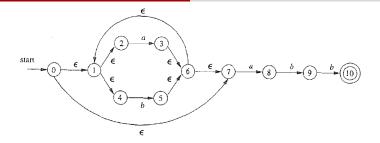
思想: 用 DFA 模拟 NFA

用 DFA 模拟 NFA

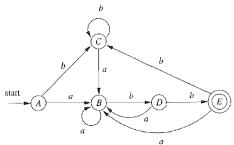


$$L(\mathcal{A}) = L((a|b)^*abb)$$





$$L(\mathcal{A}) = L((a|b)^*abb)$$



 ϵ -closure(s)

$$\epsilon$$
-closure(s)

$$\epsilon$$
-closure $(T) = \bigcup_{s \in T} \epsilon$ -closure (s)

$$\epsilon$$
-closure(s)

$$\epsilon$$
-closure $(T) = \bigcup_{s \in T} \epsilon$ -closure (s)

$$move(T, a) = \bigcup_{s \in T} \delta(s, a)$$

子集构造法 $(\mathcal{N} \implies \mathcal{D})$ 实现时采用标记搜索过程

```
一开始, \epsilon-closure(s_0)是 Dstates 中的唯一状态, 且它未加标记;
while (在 Dstates 中有一个未标记状态T) {
     给T加上标记;
     for(每个输入符号a){
          U = \epsilon-closure(move(T, a));
          if(U 不在Dstates中
                 将 U 加入到 D states 中,且不加标记;
          Dtran[T,a] = U;
```

接受状态集 $F_{\mathcal{D}} = \{ s \in S_{\mathcal{D}} \mid \exists f \in F_{\mathcal{N}}. \ f \in s \}$

$$\Theta(2^n)$$

$$\Theta(2^n)$$

最坏情况下,复杂度为 $\Omega(2^n)$

 $\Theta(2^n)$

最坏情况下, 复杂度为 $\Omega(2^n)$

"长度为 $m \ge n$ 个字符的 0,1 串, 且倒数第 n 个字符是 1"

 $\Theta(2^n)$

最坏情况下, 复杂度为 $\Omega(2^n)$

"长度为 $m \ge n$ 个字符的 0,1 串, 且倒数第 n 个字符是 1"

作业: m = n = 3

Thank You!



Office 926 hfwei@nju.edu.cn