# Молекулярная динамика

Этап №2

Гафиров Абдималик НФИбд-01-18; Логинов Сергей НФИбд-01-18; Мулихин Павел НФИбд-01-18; Наливайко Сергей НФИбд-01-18; Смирнова Мария НФИбд-01-18; Сорокин Андрей НФИбд-03-18

## Метод молекулярной динамики

Метод молекулярной динамики (МД) рассматривает поведение вещества на микроуровне - мы наблюдаем за движением отдельных молекул. При этом мы хотим понять поведение сложной многочастичной системы. Применение метода МД даже к небольшим системам, состоящим из нескольких сотен или тысяч частиц, дает много для понимания наблюдаемых свойств газов, жидкостей и твердых тел.

Мы вывели 2N уравнений первого порядка (N — число частиц):

$$\frac{d\mathbf{r}_i}{dt} = \mathbf{v}_i,$$
$$\frac{d\mathbf{v}_i}{dt} = \mathbf{a}_i.$$

Здесь мы ввели скорости частиц  $\mathbf{v}_i$  и их ускорения  $\mathbf{a}_i = \mathbf{F}_i/m_i.$ 

# Алгоритм Верле

Алгоритм Верле в скоростной форме выглядит следующим образом:

$$\begin{split} \mathbf{r}_i^{n+1} &= \mathbf{r}_i^n + \mathbf{v}_i^n \cdot \Delta t + \mathbf{a}_i^n \cdot \frac{\Delta t^2}{2} \,, \\ \mathbf{v}_i^{n+1} &= \mathbf{v}_i^n + \frac{1}{2} (\mathbf{a}_i^n + \mathbf{a}_i^{n+1}) \Delta t. \end{split}$$

Нам придется использовать два массива для хранения ускорений, но мы можем переписать схему, чтобы этого избежать:

$$\begin{split} \mathbf{v}_i^{n+1/2} &= \mathbf{v}_i^n + \mathbf{a}_i^n \cdot \frac{\Delta t}{2} \,, \\ \mathbf{r}_i^{n+1} &= \mathbf{r}_i^n + \mathbf{v}_i^{n+1/2} \cdot \Delta t \,, \\ \mathbf{v}_i^{n+1} &= \mathbf{v}_i^{n+1/2} + \mathbf{a}_i^{n+1} \cdot \frac{\Delta t}{2} . \end{split}$$

#### 1. Начальные условия

Необходимо ввести начальные условия:

$$\mathbf{r}_i(t=0) = \mathbf{r}_{i0}, \ \mathbf{v}_i(t=0) = \mathbf{v}_{i0}$$

При этом суммарный импульс частиц должен быть равен 0.

### 2. Граничные условия

Граничные условия зададим периодическими:

если 
$$|\Delta x| > L/2$$
,  $\Delta x = \Delta x - \operatorname{sgn}(\Delta x) \cdot L$ .

#### 3. Вычисление ускорений

Так как мы переписали уравнения движения, необходимо перед интегрированием вычислить значения ускорений, в соответствии с третим законом Ньютона:

$$\mathbf{F}_{ij} = -\mathbf{F}_{ji}.$$

#### 4. Выбор шага по времени

Критерием для выбора шага по времени будет служить условие сохранения полной энергии системы:

$$E = \sum_{i} \frac{m_{i} v_{i}^{2}}{2} + \sum_{i < j} U_{ij}.$$

Приемлемым можно считать сохранение E с точностью 0.5%

### 5. Потенциал Леннард-Джонса

Потенциал – описывает парное взаимодействие молекул. Мы будем использовать Потенциал Леннард-Джонса, который выглядит следующим образом:

$$U_{LJ}(r) = \varepsilon \left( \left( \frac{b}{r} \right)^{12} - 2 \left( \frac{b}{r} \right)^6 \right)$$

# 6. Интегрирование уравнений движения

Последний шаг нашего алгоритма - интегрирование уравнений движения в цикле по времени.

Выводы: На втором этапе проекта мы

построили алгоритм для программы

двумерной молекулярной динамики