Задание 1. Исследование управляемости.

В соответствии с вашим вариантом по **Таблице 1** взять матрицы A и B и точку x_1 из **Таблицы 2**. Рассмотреть систему

$$\dot{x} = Ax + Bu \tag{1}$$

и выполнить следующие шаги:

- Исследовать управляемость системы:
 - Найти матрицу управляемости системы, определить ее ранг, сделать вывод об управляемости системы в целом.
 - \circ Найти собственные числа матрицы A, найти для каждого из собственных чисел матрицу Хаутуса (для управляемости), определить ранги матриц, сделать выводы об управляемости каждого собственного числа и системы в целом.
 - Найти Жорданову (или диагональную) форму системы и сделать выводы об управляемости каждого собственного числа и системы в целом.
- Найти Грамиан управляемости системы относительно времени $t_1 = 3$, вычислить его собственные числа. Проанализировать полученные собственные числа с точки зрения управляемости системы.
- Найти управление, переводящее систему из x(0) = 0 в $x(t_1) = x_1$ за время t_1 . Выполнить моделирование системы, демонстрирующее корректность выполненных расчетов.

Ожидаемые результаты:

- Матрица управляемости системы, ее ранг.
- Собственные числа системы, матрицы Хаутуса для каждого из них, их ранги.
- Представление системы в Жордановой (или диагональной) форме.
- Грамиан управляемости относительно времени $t_1 = 3$, его собственные числа.
- Управление, переводящее систему из x(0) = 0 в $x(t_1) = x_1$ за время t_1 .
- Результаты моделирования: график входа u(t) и график вектора состояния x(t). На графике x(t) должно быть видно, что система достигает состояния x_1 в момент времени t_1 .
- Выводы.

Задание 2. Еще одно исследование управляемости.

В соответствии с вашим вариантом по **Таблице 1** взять матрицу A из **Таблицы 2** и матрицу B и точки x'_1 и x''_1 из **Таблицы 3**. Рассмотреть систему (1) и выполнить следующие шаги:

- Проверить обе точки x'_1 и x''_1 на принадлежность управляемому подпространству системы. Принять целевой точкой x_1 ту, что принадлежит.
- Выполните все шаги **Задания 1** для рассматриваемой системы и выбранной целевой точки x_1 . Допускается использовать результаты, полученные в **Задании 1**.

Ожидаемые результаты:

- Результаты проверки принадлежности точек x_1' и x_1'' к управляемому подпространству системы.
- Ожидаемые результаты, перечисленные в Задании 1.

Задание 3. Исследование наблюдаемости.

В соответствии с вашим вариантом по **Таблице 1** взять матрицы A и C и сигнал f(t) из **Таблицы 4**. Рассмотреть систему

$$\begin{cases} \dot{x} = Ax \\ y = Cx \end{cases} \tag{2}$$

и выполнить следующие шаги:

- Исследовать наблюдаемость системы:
 - Найти матрицу наблюдаемости системы, определить ее ранг, сделать вывод об управляемости системы в целом.
 - \circ Найти собственные числа матрицы A, найти для каждого из собственных чисел матрицу Хаутуса (для наблюдаемости), определить ранги матриц, сделать выводы об наблюдаемости каждого собственного числа и системы в целом.
 - Найти Жорданову (или диагональную) форму системы и сделать выводы об наблюдаемости каждого собственного числа и системы в целом.
- Найти Грамиан наблюдаемости системы относительно времени $t_1 = 3$, вычислить его собственные числа. Проанализировать полученные собственные числа с точки зрения наблюдаемости системы.

• Считая, что выход системы y(t) подчиняется закону y(t) = f(t) на временном интервале $t \in [0, t_1]$ определить начальные условия системы. Выполнить моделирование системы, демонстрирующее корректность выполненных расчетов.

Ожидаемые результаты:

- Матрица наблюдаемости системы, ее ранг.
- Собственные числа системы, матрицы Хаутуса для каждого из них, их ранги.
- Представление системы в Жордановой (или диагональной) форме.
- Грамиан наблюдаемости относительно времени $t_1 = 3$, его собственные числа.
- Вектор начальных условий, соответствующий выходу y(t) = q(t).
- Результаты моделирования: график выхода системы y(t) сопоставленный с сигналом f(t). Для повышения наглядности рекомендуется строить данные графики на одной координатной плоскости или/и дополнительно построить график ошибки e(t) = y(t) f(t).
- Выводы.

Задание 4. Еще одно исследование наблюдаемости.

В соответствии с вашим вариантом по **Таблице 1** взять матрицу A и сигнал f(t) из **Таблицы 4** и матрицу C из **Таблицы 5**. Рассмотреть систему (2) и выполнить следующие шаги:

- Выполните все шаги **Задания 3** для рассматриваемой системы. Допускается использовать результаты, полученные в **Задании 3**.
- Определить, мог ли выход вида y(t) = f(t) быть порожден начальными условиями, отличными от найденных. Если да, то привести хотя бы три таких вектора начальных условий и выполнить для каждого из них (включая изначально найденный) моделирование, демонстрирующее корректность выполненных расчетов (одинаковые выходы при разном поведении векторов состояния систем).

Ожидаемые результаты:

- Ожидаемые результаты, перечисленные в Задании 3.
- Найденные альтернативные начальные условия.
- Результаты моделирования систем при различных начальных условиях: графики поведение векторов состояния систем x(t), графики выходов системы y(t), их сопоставление между собой. Для повышения наглядности рекомендуется строить графики y(t) на одной координатной плоскости, а на графиках x(t) должны быть видны начальные условия.

Задание 5. (Необязательное) Исследование управляемости по выходу.

В соответствии с вашим вариантом по **Таблице 1** взять матрицу A из **Таблицы 2** и матрицы B и C из **Таблицы 6**. Рассмотреть систему

$$\begin{cases} \dot{x} = Ax + Bu \\ y = Cx + Du \end{cases}$$

и выполнить следующие шаги:

- Найти Жорданову (или диагональную) форму системы (допускается использовать результаты, полученные в предыдущих Заданиях).
- Определить управляемость и наблюдаемость каждого из собственных чисел и системы в целом любым удобным способом (допускается использовать результаты, полученные в предыдущих Заданиях).
- Найти матрицу управляемости системы по выходу при $D=\mathbf{0}_{2\times 2},$ определить ее ранг, сделать вывод об управляемости системы по выходу.
- Проанализировав полученные результаты, попытаться сделать выводы о причинах управляемости или неуправляемости системы по выходу.
- Предложить такую матрицу связи D, которая могла бы обеспечить полную управляемость по выходу.

Ожидаемые результаты:

- Жорданова (или диагональная) форма системы.
- Матрица управляемости системы по выходу, ее ранг.
- Выводы.

Контрольные вопросы для подготовки к защите:

- 1. Что такое управляемое подпространство?
- 2. Что такое «полностью управляемая система»? Какие критерии управляемости вам известны?
- 3. Как можно интерпретировать управляемость собственных чисел?
- 4. В чем заключается идея программного управления?
- 5. Что такое ненаблюдаемое подпространство?
- 6. Что такое «полностью наблюдаемая система»? Какие критерии наблюдаемости вам известны?
- 7. Как определить полностью ли управляема система по выходу? Равносильны ли управляемость и управляемость по выходу?

Таблица 1: Распределение Заданий по Вариантам

	Задан	ния		Задаг	- RNH		Задания	
Вариант	1, 2 и 5	3 и 4	Вариант	1, 2 и 5	3 и 4	Вариант	1, 2 и 5	3 и 4
1	№ 1	№ 6	11	№ 6	№ 11	21	№ 11	№ 1
2	№ 2	№ 7	12	№ 7	№ 12	22	№ 12	№ 2
3	№ 3	№ 8	14	№ 8	№ 13	24	№ 13	№ 3
4	№ 4	№ 9	14	№ 9	№ 14	24	№ 14	№ 4
5	№ 5	№ 10	15	№ 10	№ 15	25	№ 15	№ 5
6	№ 1	№ 11	16	№ 6	№ 1	26	№ 11	№ 6
7	№ 2	№ 12	17	№ 7	№ 2	27	№ 12	№ 7
8	№ 3	№ 13	18	№ 8	№ 3	28	№ 13	№ 8
9	№ 4	№ 14	19	№ 9	№ 4	29	№ 14	№ 9
10	№ 5	№ 15	20	№ 10	№ 5	30	№ 15	№ 10

Таблица 2: Исходные данные для Задания 1 и Задания 2

$N_{\overline{0}}$	A	B	x_1	№	A	В	x_1
1	$\begin{bmatrix} -1 & 1 & 0 \\ -2 & -4 & -1 \\ 2 & 2 & -1 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 2\\3\\-1 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 1 \\ -3 \\ 3 \end{bmatrix}$	9	$\begin{bmatrix} 0 & 4 & 2 \\ -4 & -8 & -4 \\ 4 & 4 & 0 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -3\\5\\-2 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -4\\0\\0\end{bmatrix}$
2	$ \begin{bmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 2 & -3 & 2 \\ -2 & 1 & -4 \end{bmatrix} $	$\begin{bmatrix} -3\\-1\\3 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 4 \\ 3 \\ -3 \end{bmatrix}$	10	$\begin{bmatrix} 4 & -2 & 8 \\ 4 & -4 & 4 \\ -4 & 0 & -8 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -5 \\ -2 \\ 5 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -2\\0\\0\end{bmatrix}$
3	$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ -4 & -5 & -2 \\ 4 & 4 & 1 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -2\\5\\-3 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 1 \\ -2 \\ 2 \end{bmatrix}$	11	$\begin{bmatrix} 3 & 4 & -1 \\ -10 & -11 & -4 \\ 10 & 10 & 3 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -2\\5\\-3 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -2\\1\\-1 \end{bmatrix}$
4	$\begin{bmatrix} 5 & -4 & 6 \\ 4 & -3 & 4 \\ -4 & 2 & -5 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -5\\ -3\\ 5 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ -2 \end{bmatrix}$	12	$\begin{bmatrix} 13 & -11 & 14 \\ 10 & -7 & 10 \\ -10 & 6 & -11 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -5 \\ -3 \\ 5 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -3 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}$
5	$\begin{bmatrix} 1 & 3 & 0 \\ -6 & -8 & -3 \\ 6 & 6 & 1 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -2\\3\\-3 \end{bmatrix}$	13	$\begin{bmatrix} -1 & 0 & -2 \\ -4 & -5 & 0 \\ 4 & 4 & -1 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -4\\1\\3 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 3 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$
6	$\begin{bmatrix} 7 & -6 & 9 \\ 6 & -5 & 6 \\ -6 & 3 & -8 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -2\\-1\\2\end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -5 \\ -3 \\ 3 \end{bmatrix}$	14	$\begin{bmatrix} 3 & -6 & 4 \\ 4 & -5 & 4 \\ -4 & 4 & -5 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -1\\3\\1 \end{bmatrix}$	$x \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$
7	$\begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 \\ -6 & -7 & -2 \\ 6 & 6 & 1 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -2\\4\\-2 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 2 \\ -3 \\ 3 \end{bmatrix}$	15	$\begin{bmatrix} 5 & -2 & 8 \\ 4 & -3 & 4 \\ -4 & 0 & -7 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -7 \\ -5 \\ 7 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -2 \\ -3 \\ 3 \end{bmatrix}$
8	$\begin{bmatrix} 7 & -7 & 8 \\ 6 & -5 & 6 \\ -6 & 4 & -7 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -4 \\ -2 \\ 4 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 5 \\ 3 \\ -3 \end{bmatrix}$				

Таблица 3: Исходные данные для Задания 2

$N_{\overline{0}}$	В	x_1'	x_1''	№	В	x_1'	x_1''	№	В	x_1'	x_1''
1	$\begin{bmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 1 \\ -3 \\ 3 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 0 \\ -2 \\ 3 \end{bmatrix}$	6	$\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -6 \\ -3 \\ 4 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -5\\ -3\\ 3 \end{bmatrix}$	11	$\begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -2\\1\\-1 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -5\\4\\-1 \end{bmatrix}$
2	$\begin{bmatrix} 3 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 4 \\ 3 \\ -3 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 3 \\ 3 \\ -2 \end{bmatrix}$	7	$\begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 2 \\ -3 \\ 3 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 1 \\ -2 \\ 3 \end{bmatrix}$	12	$\begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -3\\-1\\1\end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -6 \\ -1 \\ 4 \end{bmatrix}$
3	$\begin{bmatrix} 2\\1\\-1 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 0 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 1 \\ -2 \\ 2 \end{bmatrix}$	8	$\begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 5 \\ 3 \\ -3 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 4 \\ 3 \\ -2 \end{bmatrix}$	13	$\begin{bmatrix} 4 \\ -7 \\ 7 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 3 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 0 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix}$
4	$\begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 2\\2\\-1 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ -2 \end{bmatrix}$	9	$\begin{bmatrix} 3 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -8\\3\\0 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -4\\0\\0\end{bmatrix}$	14	$\begin{bmatrix} 11 \\ 7 \\ -7 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$
5	$\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -3\\4\\-3 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -2\\3\\-3 \end{bmatrix}$	10	$\begin{bmatrix} 4 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -4\\0\\2 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -2\\0\\0\end{bmatrix}$	15	$\begin{bmatrix} -1\\ -3\\ 3 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -2 \\ -3 \\ 3 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} -3 \\ -3 \\ 4 \end{bmatrix}$

Таблица 4: Исходные данные для Задания 3 и Задания 4 (номера 1-8)

Nº	A	C	f(t)
1	$\begin{bmatrix} -15 & -30 & 2 \\ 6 & 11 & -2 \\ -4 & -10 & -1 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 2 & 4 & -1 \end{bmatrix}$	$-6e^{-3t}\cos(2t) - 4e^{-3t}\sin(2t)$
2	$ \begin{bmatrix} -9 & 0 & -10 \\ -4 & -1 & -6 \\ 6 & -2 & 5 \end{bmatrix} $	$\begin{bmatrix} 2 & -1 & 2 \end{bmatrix}$	$-3e^{-3t}\cos(2t) - 2e^{-3t}\sin(2t)$
3	$\begin{bmatrix} -14 & -33 & -3 \\ 6 & 13 & 0 \\ -3 & -9 & -2 \end{bmatrix}$	[1 3 0]	$5e^{-2t}\cos(3t) + 2e^{-2t}\sin(3t)$
4	$\begin{bmatrix} -8 & -3 & -12 \\ -3 & -2 & -6 \\ 6 & 0 & 7 \end{bmatrix}$	[1 0 2]	$2e^{-2t}\cos(3t) + e^{-2t}\sin(3t)$
5	$\begin{bmatrix} -13 & -36 & -8 \\ 6 & 15 & 2 \\ -2 & -8 & -3 \end{bmatrix}$	[1 4 1]	$1e^{-t}\cos(4t) + 3e^{-t}\sin(4t)$
6	$\begin{bmatrix} -7 & -6 & -14 \\ -2 & -3 & -6 \\ 6 & 2 & 9 \end{bmatrix}$	[1 1 3]	$4e^{-t}\cos(4t) + 6e^{-t}\sin(4t)$
7	$\begin{bmatrix} -16 & -27 & 7 \\ 6 & 9 & -4 \\ -5 & -11 & 0 \end{bmatrix}$	[2 7 1]	$-9e^{-4t}\cos(t) + 9e^{-4t}\sin(t)$
8	$\begin{bmatrix} -10 & 3 & -8 \\ -5 & 0 & -6 \\ 6 & -4 & 3 \end{bmatrix}$	[2 1 5]	$-3e^{-4t}\cos(t) + 3e^{-4t}\sin(t)$

Таблица 4: Исходные данные для Задания 3 и Задания 4 (номера 9-15)

Ŋoႍ	A	C	f(t)
9	$\begin{bmatrix} -18 & -47 & -9 \\ 8 & 19 & 2 \\ -3 & -11 & -4 \end{bmatrix}$	$[2 \ 3 \ -3]$	$2e^{-2t}\cos(5t) - 4e^{-2t}\sin(5t)$
10	$\begin{bmatrix} -10 & -7 & -18 \\ -3 & -4 & -8 \\ 8 & 2 & 11 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 2 & -3 & 1 \end{bmatrix}$	$e^{-2t}\cos(5t) - 2e^{-2t}\sin(5t)$
11	$\begin{bmatrix} -21 & -38 & 6 \\ 8 & 13 & -4 \\ -6 & -14 & -1 \end{bmatrix}$	[9 18 -2]	$3e^{-5t}\cos(2t) - 1e^{-5t}\sin(2t)$
12	$\begin{bmatrix} -13 & 2 & -12 \\ -6 & -1 & -8 \\ 8 & -4 & 5 \end{bmatrix}$	$[9 \ -2 \ 9]$	$21e^{-5t}\cos(2t) - 7e^{-5t}\sin(2t)$
13	$\begin{bmatrix} -10 & -6 & 16 \\ 3 & 0 & -7 \\ -5 & -8 & 3 \end{bmatrix}$	$[3 \ 6 \ -2]$	$-6e^{-4t}\cos(2t) + 4e^{-4t}\sin(2t)$
14	$\begin{bmatrix} -7 & 9 & 1 \\ -5 & 3 & -3 \\ 3 & -7 & -3 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 3 & -2 & 3 \end{bmatrix}$	$-3e^{-4t}\cos(2t) + 2e^{-4t}\sin(2t)$
15	$\begin{bmatrix} -11 & -9 & -21 \\ -3 & -5 & -9 \\ 9 & 3 & 13 \end{bmatrix}$	[2 1 2]	$6e^{-2t}\cos(6t) + 9e^{-2t}\sin(6t)$

Таблица 5: Исходные данные для Задания 4

$N_{\overline{0}}$	C	No	C	№	C
1		6	$\begin{bmatrix} 0 & 2 & 2 \end{bmatrix}$	11	[7 14 0]
2		7	$\begin{bmatrix} 0 & -5 & -5 \end{bmatrix}$	12	[7 0 7]
3	$\begin{bmatrix} 0 & 2 & 2 \end{bmatrix}$	8	[0 3 3]	13	$\begin{bmatrix} 3 & 6 & 0 \end{bmatrix}$
4	$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$	9	$\begin{bmatrix} 0 & -7 & -7 \end{bmatrix}$	14	[3 0 3]
5	[0 4 4]	10	$\begin{bmatrix} 0 & -1 & -1 \end{bmatrix}$	15	[5 0 5]

Таблица 6: Исходные данные для Задания 5

$N_{\overline{0}}$	В	C	$N_{\overline{0}}$	В	C	No॒	В	C
1	$\begin{bmatrix} 2\\3\\-1 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 0 & -1 & -2 \\ 0 & 1 & 2 \end{bmatrix}$	6	$\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 0 & -1 & 1 \\ 0 & -3 & 0 \end{bmatrix}$	11	$\begin{bmatrix} -2\\5\\-3 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 0 & -1 & -3 \\ 0 & 3 & 9 \end{bmatrix}$
2	$\begin{bmatrix} 3 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & -4 & 2 \end{bmatrix}$	7	$\begin{bmatrix} -2\\4\\-2 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 0 & -3 & 3 \end{bmatrix}$	12	$\begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & 5 \end{bmatrix}$
3	$\begin{bmatrix} -2\\5\\-3 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 0 & -3 & -2 \\ 0 & 9 & 6 \end{bmatrix}$	8	$\begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 2 \\ 0 & 9 & 3 \end{bmatrix}$	13	$\begin{bmatrix} -4\\1\\3 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 0 & -1 & 1 \\ 0 & 3 & -3 \end{bmatrix}$
4	$\begin{bmatrix} -5\\ -3\\ 5 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 0 & 2 & 3 \\ 0 & 6 & 9 \end{bmatrix}$	9	$\begin{bmatrix} 3 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 0 & 3 & 3 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$	14	$\begin{bmatrix} -1\\3\\1 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 0 & -4 & -3 \\ 0 & -8 & -6 \end{bmatrix}$
5	$\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 0 & 5 & 5 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$	10	$\begin{bmatrix} -5\\-2\\5\end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 0 & -5 & -3 \\ 0 & 15 & 9 \end{bmatrix}$	15	$\begin{bmatrix} -1 \\ -3 \\ 3 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 0 & 3 & 5 \\ 0 & 14 & 9 \end{bmatrix}$