

## 第五章 二次曲线方程的化简及其性质

# 第五章 二次曲线方程的化简及其性质

可以视为第四章的应用,

# 第五章 二次曲线方程的化简及其性质

可以视为第四章的应用，只讲前两节

## 二次曲线方程的化简

在右手直角坐标系中，二次曲线的一般方程为：

$$a_{11}x^2 + 2a_{12}xy + a_{22}y^2 + 2b_1x + 2b_2y + c = 0$$

在右手直角坐标系中，二次曲线的一般方程为：

$$a_{11}x^2 + 2a_{12}xy + a_{22}y^2 + 2b_1x + 2b_2y + c = 0$$

太复杂，看不出任何性质。

在右手直角坐标系中，二次曲线的一般方程为：

$$a_{11}x^2 + 2a_{12}xy + a_{22}y^2 + 2b_1x + 2b_2y + c = 0$$

太复杂，看不出任何性质。

通过选取合适的新的坐标系，使曲线在新的坐标系下的方程简单(9种标准方程)。

在右手直角坐标系中，二次曲线的一般方程为：

$$a_{11}x^2 + 2a_{12}xy + a_{22}y^2 + 2b_1x + 2b_2y + c = 0$$

太复杂，看不出任何性质。

通过选取合适的新的坐标系，使曲线在新的坐标系下的方程简单(9种标准方程)。

如何选取？



在右手直角坐标系中，二次曲线的一般方程为：

$$a_{11}x^2 + 2a_{12}xy + a_{22}y^2 + 2b_1x + 2b_2y + c = 0$$

太复杂，看不出任何性质。

通过选取合适的新的坐标系，使曲线在新的坐标系下的方程简单(9种标准方程)。

如何选取？通过转轴和移轴。

在右手直角坐标系中，二次曲线的一般方程为：

$$a_{11}x^2 + 2a_{12}xy + a_{22}y^2 + 2b_1x + 2b_2y + c = 0$$

太复杂，看不出任何性质。

通过选取合适的新的坐标系，使曲线在新的坐标系下的方程简单(9种标准方程)。

如何选取？通过转轴和移轴。

最核心的问题：处理交叉项 $2a_{12}$ ，

在右手直角坐标系中，二次曲线的一般方程为：

$$a_{11}x^2 + 2a_{12}xy + a_{22}y^2 + 2b_1x + 2b_2y + c = 0$$

太复杂，看不出任何性质。

通过选取合适的新的坐标系，使曲线在新的坐标系下的方程简单(9种标准方程)。

如何选取？通过转轴和移轴。

最核心的问题：处理交叉项 $2a_{12}$ ，需要利用转轴变换。

做转轴消去交叉项

## 做转轴消去交叉项

记  $T = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$ , 考虑转轴变换

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

## 做转轴消去交叉项

记  $T = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$ , 考虑转轴变换

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

代入二次曲线方程, 有何最显著的特点?

## 做转轴消去交叉项

记  $T = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$ , 考虑转轴变换

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

代入二次曲线方程, 有何最显著的特点?

保持次数不变, 二次项仍为二次项, 一次项仍为一次项。

## 做转轴消去交叉项

记  $T = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$ , 考虑转轴变换

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

代入二次曲线方程, 有何最显著的特点?

保持次数不变, 二次项仍为二次项, 一次项仍为一次项。

因此, 要处理交叉项, 只要限制在二次项中考虑即可。



## 做转轴消去交叉项

记  $T = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$ , 考虑转轴变换

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

代入二次曲线方程, 有何最显著的特点?

保持次数不变, 二次项仍为二次项, 一次项仍为一次项。

因此, 要处理交叉项, 只要限制在二次项中考虑即可。

令  $\varphi(x, y) = a_{11}x^2 + 2a_{12}xy + a_{22}y^2$ , 其中  $a_{12} \neq 0$

## 做转轴消去交叉项

记  $T = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$ , 考虑转轴变换

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

代入二次曲线方程, 有何最显著的特点?

保持次数不变, 二次项仍为二次项, 一次项仍为一次项。

因此, 要处理交叉项, 只要限制在二次项中考虑即可。

令  $\varphi(x, y) = a_{11}x^2 + 2a_{12}xy + a_{22}y^2$ , 其中  $a_{12} \neq 0$

做转轴变换

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

代入二次项有:

$$\begin{aligned}\varphi(x, y) = & \ a_{11}(\cos \theta x' - \sin \theta y')^2 \\ & + 2a_{12}(\cos \theta x' - \sin \theta y')(\sin \theta x' + \cos \theta y') \\ & + a_{22}(\sin \theta x' + \cos \theta y')^2\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\varphi(x, y) &= a_{11}(\cos \theta x' - \sin \theta y')^2 \\
&\quad + 2a_{12}(\cos \theta x' - \sin \theta y')(\sin \theta x' + \cos \theta y') \\
&\quad + a_{22}(\sin \theta x' + \cos \theta y')^2 \\
&= (a_{11} \cos^2 \theta + a_{12} \sin 2\theta + a_{22} \sin^2 \theta) x'^2 \\
&\quad + (a_{11} \sin^2 \theta - a_{12} \sin 2\theta + a_{22} \cos^2 \theta) y'^2 \\
&\quad + [(a_{22} - a_{11}) \sin 2\theta + 2a_{12} \cos 2\theta] x' y'
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\varphi(x, y) &= a_{11}(\cos \theta x' - \sin \theta y')^2 \\
&\quad + 2a_{12}(\cos \theta x' - \sin \theta y')(\sin \theta x' + \cos \theta y') \\
&\quad + a_{22}(\sin \theta x' + \cos \theta y')^2 \\
&= (a_{11} \cos^2 \theta + a_{12} \sin 2\theta + a_{22} \sin^2 \theta) x'^2 \\
&\quad + (a_{11} \sin^2 \theta - a_{12} \sin 2\theta + a_{22} \cos^2 \theta) y'^2 \\
&\quad + [(a_{22} - a_{11}) \sin 2\theta + 2a_{12} \cos 2\theta] x' y'
\end{aligned}$$

$$\text{令 } (a_{22} - a_{11}) \sin 2\theta + 2a_{12} \cos 2\theta = 0,$$

$$\begin{aligned}
\varphi(x, y) &= a_{11}(\cos \theta x' - \sin \theta y')^2 \\
&\quad + 2a_{12}(\cos \theta x' - \sin \theta y')(\sin \theta x' + \cos \theta y') \\
&\quad + a_{22}(\sin \theta x' + \cos \theta y')^2 \\
&= (a_{11} \cos^2 \theta + a_{12} \sin 2\theta + a_{22} \sin^2 \theta) x'^2 \\
&\quad + (a_{11} \sin^2 \theta - a_{12} \sin 2\theta + a_{22} \cos^2 \theta) y'^2 \\
&\quad + [(a_{22} - a_{11}) \sin 2\theta + 2a_{12} \cos 2\theta] x' y'
\end{aligned}$$

$$\text{令 } (a_{22} - a_{11}) \sin 2\theta + 2a_{12} \cos 2\theta = 0, \text{ 即}$$

$$\operatorname{ctg} 2\theta = \frac{\cos 2\theta}{\sin 2\theta} = \frac{a_{11} - a_{22}}{2a_{12}}$$

$$\begin{aligned}
\varphi(x, y) &= a_{11}(\cos \theta x' - \sin \theta y')^2 \\
&\quad + 2a_{12}(\cos \theta x' - \sin \theta y')(\sin \theta x' + \cos \theta y') \\
&\quad + a_{22}(\sin \theta x' + \cos \theta y')^2 \\
&= (a_{11} \cos^2 \theta + a_{12} \sin 2\theta + a_{22} \sin^2 \theta) x'^2 \\
&\quad + (a_{11} \sin^2 \theta - a_{12} \sin 2\theta + a_{22} \cos^2 \theta) y'^2 \\
&\quad + [(a_{22} - a_{11}) \sin 2\theta + 2a_{12} \cos 2\theta] x' y'
\end{aligned}$$

令  $(a_{22} - a_{11}) \sin 2\theta + 2a_{12} \cos 2\theta = 0$ , 即

$$\operatorname{ctg} 2\theta = \frac{\cos 2\theta}{\sin 2\theta} = \frac{a_{11} - a_{22}}{2a_{12}}$$

此时, 有

$$a'_{11} =$$

$$\begin{aligned}
\varphi(x, y) &= a_{11}(\cos \theta x' - \sin \theta y')^2 \\
&\quad + 2a_{12}(\cos \theta x' - \sin \theta y')(\sin \theta x' + \cos \theta y') \\
&\quad + a_{22}(\sin \theta x' + \cos \theta y')^2 \\
&= (a_{11} \cos^2 \theta + a_{12} \sin 2\theta + a_{22} \sin^2 \theta)x'^2 \\
&\quad + (a_{11} \sin^2 \theta - a_{12} \sin 2\theta + a_{22} \cos^2 \theta)y'^2 \\
&\quad + [(a_{22} - a_{11}) \sin 2\theta + 2a_{12} \cos 2\theta]x'y'
\end{aligned}$$

令  $(a_{22} - a_{11}) \sin 2\theta + 2a_{12} \cos 2\theta = 0$ , 即

$$\operatorname{ctg} 2\theta = \frac{\cos 2\theta}{\sin 2\theta} = \frac{a_{11} - a_{22}}{2a_{12}}$$

此时, 有

$$a'_{11} = a_{11} + a_{12} \operatorname{tg} \theta$$



$$\begin{aligned}
\varphi(x, y) &= a_{11}(\cos \theta x' - \sin \theta y')^2 \\
&\quad + 2a_{12}(\cos \theta x' - \sin \theta y')(\sin \theta x' + \cos \theta y') \\
&\quad + a_{22}(\sin \theta x' + \cos \theta y')^2 \\
&= (a_{11} \cos^2 \theta + a_{12} \sin 2\theta + a_{22} \sin^2 \theta)x'^2 \\
&\quad + (a_{11} \sin^2 \theta - a_{12} \sin 2\theta + a_{22} \cos^2 \theta)y'^2 \\
&\quad + [(a_{22} - a_{11}) \sin 2\theta + 2a_{12} \cos 2\theta]x'y'
\end{aligned}$$

令  $(a_{22} - a_{11}) \sin 2\theta + 2a_{12} \cos 2\theta = 0$ , 即

$$\operatorname{ctg} 2\theta = \frac{\cos 2\theta}{\sin 2\theta} = \frac{a_{11} - a_{22}}{2a_{12}}$$

此时, 有

$$a'_{11} = a_{11} + a_{12} \operatorname{tg} \theta$$

同理, 可得

$$a'_{22} =$$

$$\begin{aligned}
\varphi(x, y) &= a_{11}(\cos \theta x' - \sin \theta y')^2 \\
&\quad + 2a_{12}(\cos \theta x' - \sin \theta y')(\sin \theta x' + \cos \theta y') \\
&\quad + a_{22}(\sin \theta x' + \cos \theta y')^2 \\
&= (a_{11} \cos^2 \theta + a_{12} \sin 2\theta + a_{22} \sin^2 \theta)x'^2 \\
&\quad + (a_{11} \sin^2 \theta - a_{12} \sin 2\theta + a_{22} \cos^2 \theta)y'^2 \\
&\quad + [(a_{22} - a_{11}) \sin 2\theta + 2a_{12} \cos 2\theta]x'y'
\end{aligned}$$

令  $(a_{22} - a_{11}) \sin 2\theta + 2a_{12} \cos 2\theta = 0$ , 即

$$\operatorname{ctg} 2\theta = \frac{\cos 2\theta}{\sin 2\theta} = \frac{a_{11} - a_{22}}{2a_{12}}$$

此时, 有

$$a'_{11} = a_{11} + a_{12} \operatorname{tg} \theta$$

同理, 可得

$$a'_{22} = a_{22} - a_{12} \operatorname{tg} \theta$$

再来看转轴变换后的一次项：

$$2b_1x + 2b_2y$$

再来看转轴变换后的一次项：

$$2b_1x + 2b_2y = 2b_1(\cos \theta x' - \sin \theta y') + 2b_2(\sin \theta x' + \cos \theta y')$$

再来看转轴变换后的一次项：

$$\begin{aligned}2b_1x + 2b_2y &= 2b_1(\cos \theta x' - \sin \theta y') + 2b_2(\sin \theta x' + \cos \theta y') \\ &= 2(b_1 \cos \theta + b_2 \sin \theta)x' + 2(-b_1 \sin \theta + b_2 \cos \theta)y'\end{aligned}$$

再来看转轴变换后的一次项：

$$\begin{aligned}2b_1x + 2b_2y &= 2b_1(\cos \theta x' - \sin \theta y') + 2b_2(\sin \theta x' + \cos \theta y') \\ &= 2(b_1 \cos \theta + b_2 \sin \theta)x' + 2(-b_1 \sin \theta + b_2 \cos \theta)y'\end{aligned}$$

即：

$$\begin{aligned}b'_1 &= b_1 \cos \theta + b_2 \sin \theta \\ b'_2 &= -b_1 \sin \theta + b_2 \cos \theta\end{aligned}$$

再来看转轴变换后的一次项：

$$\begin{aligned}2b_1x + 2b_2y &= 2b_1(\cos \theta x' - \sin \theta y') + 2b_2(\sin \theta x' + \cos \theta y') \\ &= 2(b_1 \cos \theta + b_2 \sin \theta)x' + 2(-b_1 \sin \theta + b_2 \cos \theta)y'\end{aligned}$$

即：

$$\begin{aligned}b'_1 &= b_1 \cos \theta + b_2 \sin \theta \\ b'_2 &= -b_1 \sin \theta + b_2 \cos \theta\end{aligned}$$

改写为矩阵形式：

$$\begin{pmatrix} b'_1 \\ b'_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix}$$

再来看转轴变换后的一次项：

$$\begin{aligned}2b_1x + 2b_2y &= 2b_1(\cos \theta x' - \sin \theta y') + 2b_2(\sin \theta x' + \cos \theta y') \\ &= 2(b_1 \cos \theta + b_2 \sin \theta)x' + 2(-b_1 \sin \theta + b_2 \cos \theta)y'\end{aligned}$$

即：

$$\begin{aligned}b'_1 &= b_1 \cos \theta + b_2 \sin \theta \\ b'_2 &= -b_1 \sin \theta + b_2 \cos \theta\end{aligned}$$

改写为矩阵形式：

$$\begin{pmatrix} b'_1 \\ b'_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix}$$

注意此时矩阵为  $T^t$



常数项不变,

常数项不变，转轴后最终在I'中的方程变为：

$$a'_{11}x'^2 + a'_{22}y'^2 + 2b'_1x' + 2b'_2y' + c = 0$$

常数项不变，转轴后最终在I'中的方程变为：

$$a'_{11}x'^2 + a'_{22}y'^2 + 2b'_1x' + 2b'_2y' + c = 0$$

注意到标准方程中至多只有一个一次项，还需要进一步化简，约去多余的一次项。

作移轴进一步化简方程

## 作移轴进一步化简方程

分情况讨论：

## 作移轴进一步化简方程

分情况讨论:

$$(1) a'_{11} \neq 0, a'_{22} \neq 0,$$

## 作移轴进一步化简方程

分情况讨论：

(1)  $a'_{11} \neq 0, a'_{22} \neq 0$ , 配方有：

$$a'_{11}\left(x' + \frac{b'_1}{a'_{11}}\right)^2 + a'_{22}\left(y' + \frac{b'_2}{a'_{22}}\right)^2 - \frac{b'^2_1}{a'_{11}} - \frac{b'^2_2}{a'_{22}} + c = 0$$

## 作移轴进一步化简方程

分情况讨论:

(1)  $a'_{11} \neq 0, a'_{22} \neq 0$ , 配方有:

$$a'_{11}\left(x' + \frac{b'_1}{a'_{11}}\right)^2 + a'_{22}\left(y' + \frac{b'_2}{a'_{22}}\right)^2 - \frac{b'^2_1}{a'_{11}} - \frac{b'^2_2}{a'_{22}} + c = 0$$

作移轴:

$$\begin{cases} x' = x^* - \frac{b'_1}{a'_{11}} \\ y' = y^* - \frac{b'_2}{a'_{22}} \end{cases}$$



## 作移轴进一步化简方程

分情况讨论：

(1)  $a'_{11} \neq 0, a'_{22} \neq 0$ , 配方有：

$$a'_{11}\left(x' + \frac{b'_1}{a'_{11}}\right)^2 + a'_{22}\left(y' + \frac{b'_2}{a'_{22}}\right)^2 - \frac{b'^2_1}{a'_{11}} - \frac{b'^2_2}{a'_{22}} + c = 0$$

作移轴：

$$\begin{cases} x' = x^* - \frac{b'_1}{a'_{11}} \\ y' = y^* - \frac{b'_2}{a'_{22}} \end{cases}$$

在 $I^*$ 中的方程为：

$$a'_{11}x^{*2} + a'_{22}y^{*2} - \frac{b'^2_1}{a'_{11}} - \frac{b'^2_2}{a'_{22}} + c = 0$$

## 作移轴进一步化简方程

分情况讨论:

(1)  $a'_{11} \neq 0, a'_{22} \neq 0$ , 配方有:

$$a'_{11}\left(x' + \frac{b'_1}{a'_{11}}\right)^2 + a'_{22}\left(y' + \frac{b'_2}{a'_{22}}\right)^2 - \frac{b'^2_1}{a'_{11}} - \frac{b'^2_2}{a'_{22}} + c = 0$$

作移轴:

$$\begin{cases} x' = x^* - \frac{b'_1}{a'_{11}} \\ y' = y^* - \frac{b'_2}{a'_{22}} \end{cases}$$

在 $I^*$ 中的方程为:

$$a'_{11}x^{*2} + a'_{22}y^{*2} - \frac{b'^2_1}{a'_{11}} - \frac{b'^2_2}{a'_{22}} + c = 0$$

根据 $a'_{11}$ ,  $a'_{22}$ 的正负, 常数项 $-\frac{b'^2_1}{a'_{11}} - \frac{b'^2_2}{a'_{22}} + c$ 情况再分类化简。

(2)  $a'_{11}, a'_{22}$  一个为零, 一个不为零。

(2)  $a'_{11}, a'_{22}$  一个为零, 一个不为零。不妨设  $a'_{11} \neq 0, a'_{22} = 0$ , 即方程为

$$a'_{11}x'^2 + 2b'_1x' + 2b'_2y' + c = 0$$

(2)  $a'_{11}, a'_{22}$  一个为零, 一个不为零。不妨设  $a'_{11} \neq 0, a'_{22} = 0$ , 即方程为

$$a'_{11}x'^2 + 2b'_1x' + 2b'_2y' + c = 0$$

配方得

$$a'_{11}\left(x' + \frac{b'_1}{a'_{11}}\right)^2 + 2b'_2y' - \frac{b'^2_1}{a'_{11}} + c = 0$$

(2)  $a'_{11}, a'_{22}$  一个为零, 一个不为零。不妨设  $a'_{11} \neq 0, a'_{22} = 0$ , 即方程为

$$a'_{11}x'^2 + 2b'_1x' + 2b'_2y' + c = 0$$

配方得

$$a'_{11}\left(x' + \frac{b'_1}{a'_{11}}\right)^2 + 2b'_2y' - \frac{b'^2_1}{a'_{11}} + c = 0$$

再分两种情况讨论:

(2)  $a'_{11}, a'_{22}$  一个为零, 一个不为零。不妨设  $a'_{11} \neq 0, a'_{22} = 0$ , 即方程为

$$a'_{11}x'^2 + 2b'_1x' + 2b'_2y' + c = 0$$

配方得

$$a'_{11}\left(x' + \frac{b'_1}{a'_{11}}\right)^2 + 2b'_2y' - \frac{b'^2_1}{a'_{11}} + c = 0$$

再分两种情况讨论:

若  $b'_2 \neq 0$ ,

(2)  $a'_{11}, a'_{22}$  一个为零, 一个不为零。不妨设  $a'_{11} \neq 0, a'_{22} = 0$ , 即方程为

$$a'_{11}x'^2 + 2b'_1x' + 2b'_2y' + c = 0$$

配方得

$$a'_{11}\left(x' + \frac{b'_1}{a'_{11}}\right)^2 + 2b'_2y' - \frac{b'^2_1}{a'_{11}} + c = 0$$

再分两种情况讨论:

若  $b'_2 \neq 0$ , 则作移轴: 
$$\begin{cases} x' = x^* - \frac{b'_1}{a'_{11}} \\ y' = y^* + \frac{b'_1{}^2}{2a'_{11}b'_2} - \frac{c}{2b'_2} \end{cases}$$



(2)  $a'_{11}, a'_{22}$  一个为零, 一个不为零。不妨设  $a'_{11} \neq 0, a'_{22} = 0$ , 即方程为

$$a'_{11}x'^2 + 2b'_1x' + 2b'_2y' + c = 0$$

配方得

$$a'_{11}\left(x' + \frac{b'_1}{a'_{11}}\right)^2 + 2b'_2y' - \frac{b'^2_1}{a'_{11}} + c = 0$$

再分两种情况讨论:

若  $b'_2 \neq 0$ , 则作移轴: 
$$\begin{cases} x' = x^* - \frac{b'_1}{a'_{11}} \\ y' = y^* + \frac{b'_1}{2a'_{11}b'_2} - \frac{c}{2b'_2} \end{cases}$$

有:  $a'_{11}x^{*2} + 2b'_2y^* = 0$ ,

(2)  $a'_{11}, a'_{22}$  一个为零, 一个不为零。不妨设  $a'_{11} \neq 0, a'_{22} = 0$ , 即方程为

$$a'_{11}x'^2 + 2b'_1x' + 2b'_2y' + c = 0$$

配方得

$$a'_{11}\left(x' + \frac{b'_1}{a'_{11}}\right)^2 + 2b'_2y' - \frac{b'^2_1}{a'_{11}} + c = 0$$

再分两种情况讨论:

若  $b'_2 \neq 0$ , 则作移轴: 
$$\begin{cases} x' = x^* - \frac{b'_1}{a'_{11}} \\ y' = y^* + \frac{b'_1}{2a'_{11}b'_2} - \frac{c}{2b'_2} \end{cases}$$

有:  $a'_{11}x^{*2} + 2b'_2y^* = 0$ , 最终可化为标准方程:

$$x^{*2} = 2py^*$$

(2)  $a'_{11}, a'_{22}$  一个为零, 一个不为零。不妨设  $a'_{11} \neq 0, a'_{22} = 0$ , 即方程为

$$a'_{11}x'^2 + 2b'_1x' + 2b'_2y' + c = 0$$

配方得

$$a'_{11}\left(x' + \frac{b'_1}{a'_{11}}\right)^2 + 2b'_2y' - \frac{b'^2_1}{a'_{11}} + c = 0$$

再分两种情况讨论:

若  $b'_2 \neq 0$ , 则作移轴: 
$$\begin{cases} x' = x^* - \frac{b'_1}{a'_{11}} \\ y' = y^* + \frac{b'_1}{2a'_{11}b'_2} - \frac{c}{2b'_2} \end{cases}$$

有:  $a'_{11}x^{*2} + 2b'_2y^* = 0$ , 最终可化为标准方程:

$$x^{*2} = 2py^*$$

若  $b'_2 = 0$ ,

(2)  $a'_{11}, a'_{22}$  一个为零, 一个不为零。不妨设  $a'_{11} \neq 0, a'_{22} = 0$ , 即方程为

$$a'_{11}x'^2 + 2b'_1x' + 2b'_2y' + c = 0$$

配方得

$$a'_{11}\left(x' + \frac{b'_1}{a'_{11}}\right)^2 + 2b'_2y' - \frac{b'^2_1}{a'_{11}} + c = 0$$

再分两种情况讨论:

若  $b'_2 \neq 0$ , 则作移轴: 
$$\begin{cases} x' = x^* - \frac{b'_1}{a'_{11}} \\ y' = y^* + \frac{b'_1 b'_2}{2a'_{11} b'_2} - \frac{c}{2b'_2} \end{cases}$$

有:  $a'_{11}x^{*2} + 2b'_2y^* = 0$ , 最终可化为标准方程:

$$x^{*2} = 2py^*$$

若  $b'_2 = 0$ , 则作移轴: 
$$\begin{cases} x' = x^* - \frac{b'_1}{a'_{11}} \\ y' = y^* \end{cases}$$

(2)  $a'_{11}, a'_{22}$  一个为零, 一个不为零。不妨设  $a'_{11} \neq 0, a'_{22} = 0$ , 即方程为

$$a'_{11}x'^2 + 2b'_1x' + 2b'_2y' + c = 0$$

配方得

$$a'_{11}\left(x' + \frac{b'_1}{a'_{11}}\right)^2 + 2b'_2y' - \frac{b'^2_1}{a'_{11}} + c = 0$$

再分两种情况讨论:

若  $b'_2 \neq 0$ , 则作移轴: 
$$\begin{cases} x' = x^* - \frac{b'_1}{a'_{11}} \\ y' = y^* + \frac{b'_1 b'_2}{2a'_{11}b'_2} - \frac{c}{2b'_2} \end{cases}$$

有:  $a'_{11}x^{*2} + 2b'_2y^* = 0$ , 最终可化为标准方程:

$$x^{*2} = 2py^*$$

若  $b'_2 = 0$ , 则作移轴: 
$$\begin{cases} x' = x^* - \frac{b'_1}{a'_{11}} \\ y' = y^* \end{cases}$$

有:  $a'_{11}x^{*2} - \frac{b'^2_1}{a'_{11}} + c = 0$ ,

(2)  $a'_{11}, a'_{22}$  一个为零, 一个不为零。不妨设  $a'_{11} \neq 0, a'_{22} = 0$ , 即方程为

$$a'_{11}x'^2 + 2b'_1x' + 2b'_2y' + c = 0$$

配方得

$$a'_{11}\left(x' + \frac{b'_1}{a'_{11}}\right)^2 + 2b'_2y' - \frac{b'^2_1}{a'_{11}} + c = 0$$

再分两种情况讨论:

若  $b'_2 \neq 0$ , 则作移轴: 
$$\begin{cases} x' = x^* - \frac{b'_1}{a'_{11}} \\ y' = y^* + \frac{b'_1 b'_2}{2a'_{11}b'_2} - \frac{c}{2b'_2} \end{cases}$$

有:  $a'_{11}x^{*2} + 2b'_2y^* = 0$ , 最终可化为标准方程:

$$x^{*2} = 2py^*$$

若  $b'_2 = 0$ , 则作移轴: 
$$\begin{cases} x' = x^* - \frac{b'_1}{a'_{11}} \\ y' = y^* \end{cases}$$

有:  $a'_{11}x^{*2} - \frac{b'^2_1}{a'_{11}} + c = 0$ , 最终可化为标准方程:

$$x^{*2} = d$$

先转轴，再移轴，可以得到所有二次曲线的标准型，共九种。

先转轴，再移轴，可以得到所有二次曲线的标准型，共九种。

**注意：**次序必须是先作转轴，再作移轴。



先转轴，再移轴，可以得到所有二次曲线的标准型，共九种。

**注意：**次序必须是先作转轴，再作移轴。

**例：**确定下列二次曲线的类型，并在原坐标系中画出曲线的图像。

$$5x^2 + 4xy + 2y^2 - 24x - 12y + 18 = 0$$

先转轴，再移轴，可以得到所有二次曲线的标准型，共九种。

**注意：**次序必须是先作转轴，再作移轴。

**例：**确定下列二次曲线的类型，并在原坐标系中画出曲线的图像。

$$5x^2 + 4xy + 2y^2 - 24x - 12y + 18 = 0$$

**例：**确定曲线类型

$$4x^2 + 8xy + 4y^2 + 13x + 3y + 4 = 0$$

先转轴，再移轴，可以得到所有二次曲线的标准型，共九种。

**注意：**次序必须是先作转轴，再作移轴。

**例：**确定下列二次曲线的类型，并在原坐标系中画出曲线的图像。

$$5x^2 + 4xy + 2y^2 - 24x - 12y + 18 = 0$$

**例：**确定曲线类型

$$4x^2 + 8xy + 4y^2 + 13x + 3y + 4 = 0$$

**注意：**初学时务必将转轴和移轴变换具体写出来。

移轴还算简单，但转轴太复杂了，而且写法还特别复杂，

移轴还算简单，但转轴太复杂了，而且写法还特别复杂，有何办法解决？

移轴还算简单，但转轴太复杂了，而且写法还特别复杂，有何办法解决？

可以用高等代数中的二次型来化简记法。

# 二次型

## 二次型

**定义：**二次项  $\varphi(x, y) = a_{11}x^2 + 2a_{12}xy + a_{22}y^2$  称为一个二次型。



## 二次型

**定义：**二次项  $\varphi(x, y) = a_{11}x^2 + 2a_{12}xy + a_{22}y^2$  称为一个二次型。

引入矩阵  $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{12} & a_{22} \end{pmatrix}$ ,

## 二次型

**定义：**二次项  $\varphi(x, y) = a_{11}x^2 + 2a_{12}xy + a_{22}y^2$  称为一个二次型。

引入矩阵  $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{12} & a_{22} \end{pmatrix}$ , 则有:

$$\varphi(x, y) = (x, y)A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

## 二次型

**定义：**二次项  $\varphi(x, y) = a_{11}x^2 + 2a_{12}xy + a_{22}y^2$  称为一个二次型。

引入矩阵  $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{12} & a_{22} \end{pmatrix}$ , 则有:

$$\varphi(x, y) = (x, y)A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

实对称矩阵  $A$  称为二次型所对应的矩阵。

## 二次型

**定义：**二次项  $\varphi(x, y) = a_{11}x^2 + 2a_{12}xy + a_{22}y^2$  称为一个二次型。

引入矩阵  $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{12} & a_{22} \end{pmatrix}$ ，则有：

$$\varphi(x, y) = (x, y)A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

实对称矩阵  $A$  称为二次型所对应的矩阵。

可见，若实对称矩阵  $A$  为对角阵，则对应的二次型没有交叉项。

来看坐标变化后二次型的变化：

来看坐标变化后二次型的变化：

令  $T = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$  为转轴坐标变换，则有：

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = T \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}, \quad (x, y) = (x', y') T^t$$

来看坐标变化后二次型的变化：

令  $T = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$  为转轴坐标变换，则有：

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = T \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}, \quad (x, y) = (x', y') T^t$$

此时：

$$\varphi(x, y) = (x', y') T^t A T \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \varphi'(x', y')$$

来看坐标变化后二次型的变化：

令  $T = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$  为转轴坐标变换，则有：

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = T \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}, \quad (x, y) = (x', y') T^t$$

此时：

$$\varphi(x, y) = (x', y') T^t A T \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \varphi'(x', y')$$

即新的二次型  $\varphi'(x', y')$  所对应的矩阵为  $A' = T^t A T$



来看坐标变化后二次型的变化：

令  $T = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$  为转轴坐标变换，则有：

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = T \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}, \quad (x, y) = (x', y') T^t$$

此时：

$$\varphi(x, y) = (x', y') T^t A T \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \varphi'(x', y')$$

即新的二次型  $\varphi'(x', y')$  所对应的矩阵为  $A' = T^t A T$

若要消去二次型  $\varphi(x, y)$  中的交叉项，等价于找到正交矩阵  $T$ ，使得  $A' = T^t A T$  变为对角阵。

来看坐标变化后二次型的变化：

令  $T = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$  为转轴坐标变换，则有：

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = T \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}, \quad (x, y) = (x', y') T^t$$

此时：

$$\varphi(x, y) = (x', y') T^t A T \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \varphi'(x', y')$$

即新的二次型  $\varphi'(x', y')$  所对应的矩阵为  $A' = T^t A T$

若要消去二次型  $\varphi(x, y)$  中的交叉项，等价于找到正交矩阵  $T$ ，使得  $A' = T^t A T$  变为对角阵。

这个问题称为二次型的标准化，或者是实对称矩阵的对角化问题。

不妨设正交矩阵  $T$  可以找到，再来看一次项：

$$\frac{1}{2}\psi(x, y) = b_1x + b_2y = (x, y) \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix}$$

不妨设正交矩阵  $T$  可以找到，再来看一次项：

$$\frac{1}{2}\psi(x, y) = b_1x + b_2y = (x, y) \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix}$$

因为有：  $(x, y) = (x', y') T^t$

不妨设正交矩阵  $T$  可以找到，再来看一次项：

$$\frac{1}{2}\psi(x, y) = b_1x + b_2y = (x, y) \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix}$$

因为有：  $(x, y) = (x', y')T^t$

$$\frac{1}{2}\psi(x, y) = (x', y')T^t \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix} = \frac{1}{2}\psi'(x', y') = (x', y') \begin{pmatrix} b'_1 \\ b'_2 \end{pmatrix}$$

不妨设正交矩阵  $T$  可以找到，再来看一次项：

$$\frac{1}{2}\psi(x, y) = b_1x + b_2y = (x, y) \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix}$$

因为有：  $(x, y) = (x', y')T^t$

$$\frac{1}{2}\psi(x, y) = (x', y')T^t \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix} = \frac{1}{2}\psi'(x', y') = (x', y') \begin{pmatrix} b'_1 \\ b'_2 \end{pmatrix}$$

即有：

$$\begin{pmatrix} b'_1 \\ b'_2 \end{pmatrix} = T^t \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix}$$

## 补充说明

事实上我们可以将一次项，常数项和二次项放在一起同时考虑：

## 补充说明

事实上我们可以将一次项，常数项和二次项放在一起同时考虑：

$$F(x, y) = a_{11}x^2 + 2a_{12}xy + a_{22}y^2 + 2b_1x + 2b_2y + c$$



## 补充说明

事实上我们可以将一次项，常数项和二次项放在一起同时考虑：

$$F(x, y) = a_{11}x^2 + 2a_{12}xy + a_{22}y^2 + 2b_1x + 2b_2y + c$$

$$\text{记 } P = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & b_1 \\ a_{12} & a_{22} & b_2 \\ b_1 & b_2 & c \end{pmatrix}$$

## 补充说明

事实上我们可以将一次项，常数项和二次项放在一起同时考虑：

$$F(x, y) = a_{11}x^2 + 2a_{12}xy + a_{22}y^2 + 2b_1x + 2b_2y + c$$

$$\text{记 } P = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & b_1 \\ a_{12} & a_{22} & b_2 \\ b_1 & b_2 & c \end{pmatrix}$$

有：

$$F(x, y) = (x, y, 1) \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & b_1 \\ a_{12} & a_{22} & b_2 \\ b_1 & b_2 & c \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ 1 \end{pmatrix}$$

## 补充说明

事实上我们可以将一次项，常数项和二次项放在一起同时考虑：

$$F(x, y) = a_{11}x^2 + 2a_{12}xy + a_{22}y^2 + 2b_1x + 2b_2y + c$$

$$\text{记 } P = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & b_1 \\ a_{12} & a_{22} & b_2 \\ b_1 & b_2 & c \end{pmatrix}$$

有：

$$F(x, y) = (x, y, 1) \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & b_1 \\ a_{12} & a_{22} & b_2 \\ b_1 & b_2 & c \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ 1 \end{pmatrix}$$

有类似的变换关系，但是涉及到分块矩阵。

# 作业

习题5.1, P160

1(2),(8)