임베디드시스템 설계 및 실험 텀프로젝트 보고서

001분반 2조

201924586 조주영

201824170 정다현

201824441 김승혁

202155626 홍진욱

1. 주제

A. 공부시간 측정 스탠드

2. 목적

- A. 수업시간에 배운 보드의 기능과 여러 센서들을 사용해 하드웨어를 개발한다.
- B. 블루투스를 이용해 휴대폰과 통신할 수 있는 하드웨어를 개발한다.
- C. 사람 또는 주변 환경을 인지하여 불빛을 자동으로 조절하고, 스탠드를 사용하는 학생들에게 필요한 여러가지 기능을 제공하는 하드웨어를 개발한다.

3. 내용 및 코드

A. 기본적인 설정 코드

```
void sendDataUART1(uint16_t data);
void RCC_Configure(void);
void GPIO_Configure(void);
void USART1_Init(void);
void USART2_Init(void);
void NVIC_Configure(void);
void EXTI_Configure(void);
void sendPhone(char* buf);
void delay_2();
void lightOff();
void lightOn();
void sendDataUSART2(uint16_t data);
void delay();
```

i. RCC_Configure

```
void RCC_Configure(void)
{
    //port
    RCC_APB2PeriphClockCmd(RCC_APB2Periph_GPIOA,ENABLE);
    RCC_APB2PeriphClockCmd(RCC_APB2Periph_GPIOB,ENABLE);
    RCC_APB2PeriphClockCmd(RCC_APB2Periph_GPIOE,ENABLE);
    RCC_APB2PeriphClockCmd(RCC_APB2Periph_GPIOD,ENABLE);
    RCC_APB2PeriphClockCmd(RCC_APB2Periph_GPIOE,ENABLE);
    RCC_APB2PeriphClockCmd(RCC_APB2Periph_ADC1,ENABLE);
    RCC_APB2PeriphClockCmd(RCC_APB2Periph_DMA1,ENABLE);
    RCC_APB2PeriphClockCmd(RCC_APB2Periph_USART1,ENABLE);
    RCC_APB2PeriphClockCmd(RCC_APB2Periph_USART2,ENABLE);
    RCC_APB1PeriphClockCmd(RCC_APB2Periph_AFIO,ENABLE);
    RCC_APB2PeriphClockCmd(RCC_APB2Periph_AFIO,ENABLE);
    RCC_APB1PeriphClockCmd(RCC_APB1Periph_TIM2,ENABLE);
    RCC_APB1PeriphClockCmd(RCC_APB1Periph_TIM2,ENABLE);
    RCC_APB1PeriphClockCmd(RCC_APB1Periph_TIM4,ENABLE);
    RCC_APB1PeriphClockCmd(RCC_APB1Periph_TIM4,ENABLE);
    RCC_APB1PeriphClockCmd(RCC_APB1Periph_TIM4,ENABLE);
    RCC_APB1PeriphClockCmd(RCC_APB1Periph_TIM4,ENABLE);
    RCC_APB1PeriphClockCmd(RCC_APB1Periph_TIM4,ENABLE);
    RCC_APB1PeriphClockCmd(RCC_APB1Periph_TIM5,ENABLE);
}
```

GPIO 포트, ADC1, DMA, USART1, 2 타이머 동작을 위한 RCC configure 수행

ii. GPIO_Configure

```
void GPIO Configure(void)
GPIO InitTypeDef GPIO InitStructure;
GPIO InitStructure.GPIO Pin = GPIO Pin 0;
GPIO InitStructure.GPIO Mode = GPIO Mode IPD;
GPIO_InitStructure.GPIO Speed = GPIO Speed 50MHz;
GPIO InitStructure.GPIO Pin = GPIO Pin 1;
GPIO InitStructure.GPIO Speed = GPIO Speed 50MHz;
GPIO InitStructure.GPIO Speed = GPIO Speed 50MHz;
GPIO InitStructure.GPIO Speed = GPIO Speed 50MHz;
GPIO_InitStructure.GPIO_Mode = GPIO_Mode_IPU;
GPIO InitStructure.GPIO Pin = GPIO Pin 10 ;
GPIO InitStructure.GPIO Mode = GPIO Mode IPU;
GPIO InitStructure.GPIO Pin = GPIO Pin 7; //green
     InitStructure.GPIO Mode = GPIO Mode Out PP;
     InitStructure.GPIO Speed = GPIO Speed 50MHz;
GPIO InitStructure.GPIO Pin = GPIO Pin 8; //red
     InitStructure.GPIO Speed = GPIO Speed 50MHz;
GPIO Init(GPIOD, &GPIO InitStructure);
GPIO InitStructure.GPIO Pin =GPIO Pin 9; //blue
GPIO_InitStructure.GPIO_Mode = GPIO_Mode_Out PP;
GPIO InitStructure.GPIO Speed = GPIO Speed 50MHz;
```

```
//UART1
//TX
GPIO_InitStructure.GPIO_Pin = GPIO_Pin_9;
GPIO_InitStructure.GPIO_Mode = GPIO_Mode_AF_PP;
GPIO_InitStructure.GPIO_Speed = GPIO_Speed_50MHz;
GPIO_Init(GPIOA, &GPIO_InitStructure);

//RX
GPIO_InitStructure.GPIO_Pin = GPIO_Pin_10;
GPIO_InitStructure.GPIO_Mode = GPIO_Mode_IPU;
GPIO_Init(GPIOA, &GPIO_InitStructure);

//UART2
//TX
GPIO_InitStructure.GPIO_Pin = GPIO_Pin_2;
GPIO_InitStructure.GPIO_Mode = GPIO_Mode_AF_PP;
GPIO_InitStructure.GPIO_Speed = GPIO_Speed_50MHz;
GPIO_Init(GPIOA, &GPIO_InitStructure);

//RX
GPIO_InitStructure.GPIO_Pin = GPIO_Pin_3;
GPIO_InitStructure.GPIO_Pin = GPIO_Pin_3;
GPIO_InitStructure.GPIO_Mode = GPIO_Mode_IPU;
GPIO_Init(GPIOA, &GPIO_InitStructure);

}
```

GPIO 설정하는 코드. 상세 내용은 주석 참고

iii. USART1_init

```
void USART1_Init(void)
{
    USART_InitTypeDef USART1_InitStructure;

    USART_Cmd(USART1, ENABLE);

    USART1_InitStructure.USART_BaudRate=9600;
    USART1_InitStructure.USART_WordLength = USART_WordLength_8b;
    USART1_InitStructure.USART_StopBits = USART_StopBits_1;
    USART1_InitStructure.USART_HardwareFlowControl =

USART_HardwareFlowControl_None;
    USART1_InitStructure.USART_Parity = USART_Parity_No;
    USART1_InitStructure.USART_Mode= USART_Mode_Rx|USART_Mode_Tx;
    USART_Init(USART1, &USART1_InitStructure);

    USART_ITConfig(USART1, USART_IT_RXNE, ENABLE);
}
```

USART1 사용을 위한 init 코드

iv. USART2_init

```
void USART2_Init(void)
{
    USART_InitTypeDef USART2_InitStructure;

    // Enable the USART2 peripheral
    USART_Cmd(USART2, ENABLE);
```

```
USART2_InitStructure.USART_BaudRate=9600;
USART2_InitStructure.USART_WordLength = USART_WordLength_8b;
USART2_InitStructure.USART_StopBits = USART_StopBits_1;
USART2_InitStructure.USART_HardwareFlowControl =
USART_HardwareFlowControl_None;
USART2_InitStructure.USART_Parity = USART_Parity_No;
USART2_InitStructure.USART_Mode= USART_Mode_Rx|USART_Mode_Tx;
USART_Init(USART2, &USART2_InitStructure);
USART_ITConfig(USART2, USART_IT_RXNE, ENABLE);
}
```

이하 내용은 첨부한 코드 참고.

- v. NVIC_Configure
- vi. EXTI_Configure
- vii. sendPhone
- viii. delay_2
- ix. lightOff
- x. sendDataUART1
- B. 적외선 센서를 이용하여 사용자를 인식한다.

```
while(1) {
  if(GPIO_ReadInputDataBit(GPIOA, GPIO_Pin_0) == 1) {
    break;
  }
}
```

- i. PA0의 출력 값이 1인경우 while문을 탈출한다.
- C. 터치 센서를 이용하여 사용자를 인식하여 자동으로 led를 점등한다.

```
while(1) {
    if(ADC_Value[2] > 2000) {
        LCD_ShowNum(100,70, 1,4,BLACK, WHITE);

        lightOn();
        delay();
        break;
    }
}

LCD_Clear(WHITE);
lightOff();
```

- i. ADC_Value[2]는 터치센서의 ADC 값
- ii. 2000을 넘어가면 LCD에 1출력 후, LED를 하얀색으로 점등한 뒤 잠시 뒤에 꺼지고, LCD를 초기화한 뒤 LED를 소등한다.
- D. 보드의 버튼을 이용하여 공부모드를 설정한다.

```
while(1) {
  if(!empty_check) {
    empty_timer =0;
  }
  if(show1_flag) {
```

```
show1();
} else if(show3_flag) {
   show3();
} else if(show2_flag) {
   show2();
}
```

위 코드는 항시 반복하게 된다.

- i. 집중모드
 - 1. 공부타이머 작동
 - 2. LED 초록색 점등

```
void EXTI4_IRQHandler(void) {
   if(EXTI_GetITStatus(EXTI_Line4) != RESET) {
      if((GPIO_ReadInputDataBit(GPIOC,GPIO_Pin_4) == Bit_RESET)) {
        LCD_Clear(WHITE);
        green_on = true;
        red_on = false;
        blue_on =false;
        show2_flag = false;
        show3_flag = false;
        show1_flag = true;
        studytimer_on =true;
   }
   EXTI_ClearITPendingBit(EXTI_Line4);
   }
}
```

인터럽트 핸들러를 활용하여 버튼1을 눌렀을 때, 각 flag들을 설정해준다.

```
void TIM2_IRQHandler(void) { // 타이머 intterrupt handler (1s):공부시간측정,
알람, 졸음방지, 자리비움

if(TIM_GetITStatus(TIM2, TIM_IT_Update) != RESET) {
  if(studytimer_on == true) {
    study_timer++;
  }

  //. 자리비움 감지
  if(empty_check) {
    empty_timer++;
  }
  if(empty_timer >= 5) {
    LCD_Clear(WHITE);
    blue_on= true;
    green_on = false;
    show2_flag = false;
    show1_flag = false;
    show3_flag = true;
    studytimer_on = false;
    empty_timer=0;
  }

  TIM_ClearITPendingBit(TIM2,TIM_IT_Update);
  }
}
```

또한 타이머 인터럽트를 활용하여 studytimer를 증가시킨다.

- ii. 휴식모드
 - 1. 공부타이머 일시정지
 - 2. LED 파란색 점등

```
if(EXTI_GetITStatus(EXTI_Line13) != RESET) {
    if((GPIO_ReadInputDataBit(GPIOC,GPIO_Pin_13) == Bit_RESET)) {
        LCD_Clear(WHITE);
        blue_on= true;
        green_on = false;
        red_on = false;
        show2_flag = false;
        show1_flag = false;
        show3_flag = true;
        studytimer_on = false;
}
EXTI_ClearITPendingBit(EXTI_Line13);
}
```

EXTI15_10_IRQHandler 함수안에 위코드를 작성해서 버튼 3을 눌렀을 때, 각종 플래그를 설정해준다.

따라서 studytimer는 일시정지가 된다. 또한, main의 while(1)에서 show3()을 수행한다.

- iii. 휴식모드 > 초기모드
 - 1. 공부타이머 출력
 - 2. LED 빨간색 점등

```
uint16 t tmp = study timer;
study timer hour=tmp/3600;
tmp=tmp%3600;
study timer min=tmp/60;
tmp=tmp%60;
study timer sec=tmp;
char str[30];
sprintf(str, "study time : %uh %um %us \r\n", study timer hour,
study_timer_min, study_timer_sec);
if (EXTI GetITStatus (EXTI Line10) != RESET) {
   if((GPIO ReadInputDataBit(GPIOB,GPIO Pin 10) == Bit RESET)) {
         LCD Clear(WHITE);
       show2_flag = true;
show3_flag = false;
       for (int i=0; i<30; ++i) {
         sendDataUART1(str[i]);
       sendPhone(str);
```

```
}
EXTI_ClearITPendingBit(EXTI_Line10);
}
```

EXTI15_10_IRQHandler 함수 안에 위 코드를 작성하여 공부 시간을 출력 하도록 한다

If(blue_on) 을 사용해 휴식 모드일때에만 동작하게 한다. 공부시간을 usart1, 2 를 활용해 putty 혹은 블루투스 연결된 기기로 출력 한다.

타이머를 초기화한다.

E. 보드의 LCD에 사용자가 설정한 타이머가 나타난다.

```
void show1(){
 GPIO ResetBits(GPIOD,GPIO Pin 7);
 GPIO SetBits(GPIOD, GPIO Pin 8);
 GPIO SetBits(GPIOD, GPIO Pin 9);
 int a = GPIO ReadInputDataBit(GPIOA, GPIO Pin 0);
 if(tmp_empty == 0){
      tmp_empty = a;
    if(a==0){
      empty check = true;
  if(tmp empty == 1){
     empty check = false;
      tmp empty = a;
    if(a==1){
      empty check = true;
 LCD ShowNum(80, 60, empty timer, 4, BLACK, WHITE);
GPIO ResetBits (GPIOD, GPIO Pin 8);
GPIO SetBits(GPIOD,GPIO Pin 7);
GPIO SetBits(GPIOD,GPIO Pin 9);
 // 공부시간 출력
```

```
// 京대폰으로 공부시간 전송
// 초기상태로 돌아감

void show3() {
  empty_check=false;
  GPIO_SetBits(GPIOD,GPIO_Pin_7);
  GPIO_SetBits(GPIOD,GPIO_Pin_8);
  GPIO_ResetBits(GPIOD,GPIO_Pin_9);

LCD_ShowNum(80, 60, empty_timer, 4, BLACK, WHITE);
  show_timer();
}
```

각 모드에 대한 코드이다.

집중 모드 : show1 휴식 모드 : show3

종료 : show2 (show3인 경우에서 버튼2를 눌렀을 때)

4. 사용센서∉

1) 모션 인식 - 적외선 센서: 인체감지센서모듈 HC-SR501 [SZH-EK052]←

(링크: https://www.devicemart.co.kr/goods/view?no=1287086)~



2) 모션 인식 - 터치 센서: TTP223B <u>아두이노</u> 터치 센서 모듈 [SZH-SSBH-028] ~

(링크: https://www.devicemart.co.kr/goods/view?no=1327426)~



- 3) 화면 출력 실습시간에 사용했던 TFT-LCD↔
- 4) LED 전구: DG-53N RGB 262C-A9001 (10개)↔

(링크: https://www.devicemart.co.kr/goods/view?no=6224)



5. 기본 시나리오

- A. 스탠드 사용자 인지
 - i. 적외선 센서를 이용해 사용자를 감지하고 터치 센서에 입력이 주어지면 빨간 색 LED가 깜빡이고 LCD 타이머가 화면에 실행된다.
- B. 보드의 버튼1번(공부 모드, 시작·재개)과 3번(휴식 모드, 일시 정지)을 누르며 사용자 상황에 맞는 (공부모드일 때 초록색, 휴식모드일 때 파란색) 스탠드 led 색상을 조 정한다. 집중 모드일 때는 카운트가 시작되고 숫자가 계속 올라가지만 휴식 모드가 되었을 때는 일시 정지한다.
 - 만약 집중 모드가 켜져있고 5초동안 자리비움이 감지될 경우(적외선 센서로 감지) 자동으로 휴식모드로 들어간다.
- C. 일시 정지 상태에서 보드의 버튼 2번을 누르면 종료를 수행하며 LCD에 숫자가 0으로 초기화되고 블루투스로 총 공부한 시간을 출력하고 빨간색 LED를 점등한다.