

# 第十九届中国研究生电子设计竞赛

## 技术论文

你的中文论文题目

你的英文论文题目

**参赛单位：12356789**

**队伍名称：**

**指导老师：**

**参赛队员：**

**完成时间：**

## 摘 要

学位论文是研究生从事科研工作的成果的主要表现，集中表明了作者在研究工作中获得的新的发明、理论或见解，是研究生申请硕士或博士学位的重要依据，也是科研领域中的重要文献资料和社会的宝贵财富。

为了提高研究生学位论文的质量，做到学位论文在内容和格式上的规范化与统一化，特制作本模板。

感谢上海交通大学的学位论文模板。

**关键词：**学位论文，论文格式，规范化，模板

## ABSTRACT

As a primary means of demonstrating research findings for postgraduate students, dissertation is a systematic and standardized record of the new inventions, theories or insights obtained by the author in the research work. It can not only function as an important reference when students pursue further studies, but also contribute to scientific research and social development.

This template is therefore made to improve the quality of postgraduates' dissertation and to further standardize it both in content and in format.

**Key words:** dissertation, dissertation format, standardization, template

## 目 录

摘 要.....	I
ABSTRACT .....	II
第一章 绪论 .....	1
1.1 引言 .....	1
1.2 本文主要研究内容 .....	1
1.3 本文研究意义 .....	1
1.4 引用文献的标注 .....	1
1.5 本章小结 .....	1
第二章 正文文字格式 .....	2
2.1 论文正文 .....	2
2.2 字数要求 .....	2
2.2.1 硕士论文字数要求 .....	2
2.2.2 博士论文字数要求 .....	2
2.3 本章小结 .....	2
第三章 图表、公式格式.....	3
3.1 图表格式 .....	3
3.2 公式格式 .....	4
3.3 本章小结 .....	4
第四章 全文总结 .....	5
4.1 主要结论 .....	5
4.2 研究展望 .....	5
参 考 文 献.....	6

## 第一章 绪论

### 1.1 引言

学位论文……

### 1.2 本文主要研究内容

本文……

### 1.3 本文研究意义

本文……

### 1.4 引用文献的标注

样式包<sup>①</sup>控制参考文献的输出样式。研电赛[1]是什么。可能需要一点人工智能的驱动[2, 3]。

### 1.5 本章小结

本文……

---

<sup>①</sup><https://www.ctan.org/pkg/biblatex-gb7714-2015>

## 第二章 正文文字格式

### 2.1 论文正文

论文正文是主体，一般由标题、文字叙述、图、表格和公式等部分构成。一般可包括理论分析、计算方法、实验装置和测试方法，经过整理加工的实验结果分析和讨论，与理论计算结果的比较以及本研究方法已有研究方法的比较等，因学科性质不同可有所变化。

论文内容一般应由十个主要部分组成，依次为：1.封面，2.中文摘要，3.英文摘要，4.目录，5.符号说明，6.论文正文，7.参考文献，8.附录，9.致谢，10.攻读学位期间发表的学术论文目录。

以上各部分独立为一部分，每部分应从新的一页开始，且纸质论文应装订在论文的右侧。

### 2.2 字数要求

#### 2.2.1 硕士论文字数要求

各学科和学部自定

#### 2.2.2 博士论文字数要求

各学科和学部自定

### 2.3 本章小结

本章介绍了……

## 第三章 图表、公式格式

### 3.1 图表格式

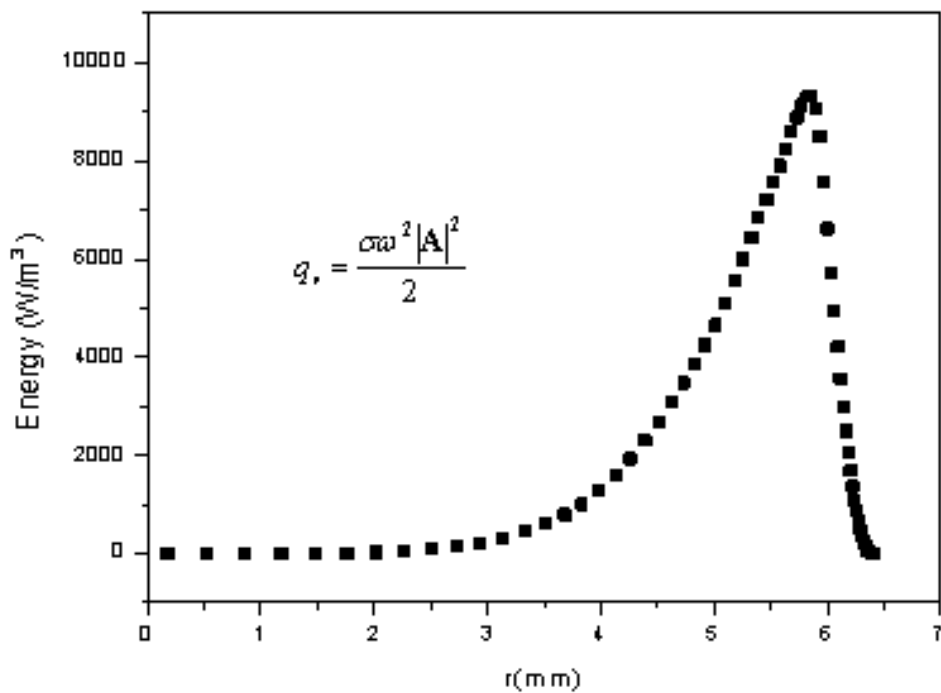


图 3-1 内热源沿径向的分布

表 3-1 高频感应加热的基本参数

感应频率 (KHz)	感应发生器功率 (%×80Kw)	工件移动速度 (mm/min)	感应圈与零件间隙 (mm)
250	88	5900	1.65
250	88	5900	1.65
250	88	5900	1.65
250	88	5900	1.65
250	88	5900	1.65
250	88	5900	1.65
250	88	5900	1.65
250	88	5900	1.65

续表

感应频率 (KHz)	感应发生器功率 (%×80Kw)	工件移动速度 (mm/min)	感应圈与零件间隙 (mm)
250	88	5900	1.65
250	88	5900	1.65

### 3.2 公式格式

$$\frac{1}{\mu}\nabla^2 A - j\omega\sigma A - \nabla\left(\frac{1}{\mu}\right) \times (\nabla \times A) + J_0 = 0 \quad (3.1)$$

### 3.3 本章小结

本章介绍了……



## 第四章 全文总结

### 4.1 主要结论

本文主要……

### 4.2 研究展望

更深入的研究……

## 参 考 文 献

- [1] 刘心溥, 元志安, 周笑宇. 做白衣天使的隐形翅膀——第十五届研电赛作品多功能医护助手诞生记[J]. 中国研究生, 2021: 70–71.
- [2] 欧阳晔, 王立磊, 杨爱东, 等. 通信人工智能的下一个十年[J]. 电信科学, 2021, 37(03): 1–36.
- [3] 唐杰. 浅谈人工智能的下一个十年[J]. 智能系统学报, 2020, 15(01): 187–192.