

Trabajo Práctico II

Modelo de procesamiento SIMD

Organización del Computador II Segundo Cuatrimestre de 2016

Grupo: El Arquitecto

Integrante	LU	Correo electrónico
Freidin, Gregorio	433/15	gregoriofreidin@gmail.com
Taboh, Sebastián	185/13	sebi_282@hotmail.com
Romero, Lucía Inés	272/15	luciainesromero@hotmail.com



Facultad de Ciencias Exactas y Naturales

Universidad de Buenos Aires

Ciudad Universitaria - (Pabellón I/Planta Baja) Intendente Güiraldes 2160 - C1428EGA Ciudad Autónoma de Buenos Aires - Rep. Argentina

Tel/Fax: (54 11) 4576-3359 http://www.fcen.uba.ar

Índice

1.	Intr	oducci	ón																				3
2.	Sma	lltiles																					4
			С		 		 									 							 4
			ASM																				
			mentación																				
	2.0.		Idea																				
		2.3.2.	Hipótesis																				
			Resultados																				
		۷.5.5.	nesunados	•	 	•	 	•	 •	• •	•	•	 •	•	 •	 • •	•	•	 •	•	 •	 •	 U
3.	Rota	ar can																					7
	3.1.	Código	С		 		 									 							 7
	3.2.	Código	ASM		 		 									 							 7
			mentación																				
		-	Idea																				
			Hipótesis																				
			Resultados																				
4.	Pixe																						9
	4.1.	Código	С		 		 									 							 9
	4.2.	Código	ASM		 		 									 							 9
	4.3.	Experi	mentación		 		 									 							 10
		4.3.1.	$Idea \dots$		 		 									 							 10
		4.3.2.	Resultados		 		 									 							 10
5 .		orizar																					11
			С																				
	5.2.	Código	ASM		 		 									 							 11
	5.3.	Experi	mentación		 		 									 							 12
		5.3.1.	$Idea \ . \ . \ .$		 		 									 							 12
		5.3.2.	Hipótesis																				
		5.3.3.	Resultados																				
		5.3.4.	Conclusión																				

1. Introducción

Este trabajo propone observar las diferencias en los tiempos de cómputo debidas al aprovechamiento del modelo de procesamiento SIMD con respecto a implementaciones en C.

Se implementaron diversos filtros de los cuales se expone una breve explicación a continuación y luego se detallan en sus respectivas secciones.

- Smalltiles: genera una imagen del mismo tamaño de la original que la contiene 4 veces, una en cada cuadrante.
- Rotar canales: intercambia los colores de modo que lo azul pasa a ser rojo, lo rojo, verde y lo verde, azul.
- Pixelar: como su nombre lo indica, pixela la imagen disminuyendo la definición.
- Combinar: consiste en combinar 2 imágenes en función de un parámetro.
- Colorizar: intensifica los colores predominantes en cada píxel.



Además de implementar los filtros en C y en Assembler se llevaron a cabo distintos experimentos para confirmar la hipótesis que motivó el trabajo, el hecho de que el procesamiento SIMD es más eficiente y permite resultados mucho más veloces que los obtenidos con las implementaciones de C.

2. Smalltiles

Este filtro consiste en replicar 4 veces la imagen original achicada. De esta manera, si enumeramos los píxeles a partir del 0, siempre estaremos utiplizando los píxeles de número par de la imagen original para generar las 4 más pequeñas.

2.1. Código C

En el código de C recorremos el equivalente a una de las 4 fotos pequeñas. En el píxel de la posición (i,j) guardamos el contenido del de la posición (2*i,2*j) en la imagen original. A la vez cargamos este contenido en las otras 3 imagenes. A continuación mostramos el pseudocódigo de Smalltiles:

Algorithm 1 Smalltiles

```
function SMALLTILES(src: *unsigned char, dst: *unsigned char, cols: int, filas: int, srcRowSize: int, dstRow-
Size: int)
     unsigned\ char\ (*srcMatrix)[srcRowSize] = (unsigned\ char\ (*)[srcRowSize])\ src
     unsigned\ char\ (*dstMatrix)[dstRowSize] = (unsigned\ char(*)[dstRowSize])\ dst
     int ancho \leftarrow \text{col}/2
     int largo \leftarrow filas/2
     for f \leftarrow 0 .. largo - 1 do
         for c \leftarrow 0 .. ancho - 1 do
              bgra_t * p_s \leftarrow (bgra_t *) \& srcMatrix[f][c * 4]
              for i \leftarrow 0 \dots 1 do
                   bgra_t * p_d \leftarrow (bgra_t *) \& dstMatrix[f][(c + ancho * i) * 4]
                   (p_d \rightarrow b) \leftarrow (p_s \rightarrow b)
                   (p_d \rightarrow g) \leftarrow (p_s \rightarrow g)
                   (p_d \rightarrow \mathbf{r}) \leftarrow (p_s \rightarrow r)
                   (p_d \to a) \leftarrow (p_s \to a)
              for i \leftarrow 0 \dots 1 do
                   bgra_t * p_d \leftarrow (bgra_t *) \& dstMatrix[f + largo][c * 4]
                   (p_d \to b) \leftarrow (p_s \to b)
                   (p_d \to g) \leftarrow (p_s \to g)
                   (p_d \rightarrow r) \leftarrow (p_s \rightarrow r)
                   (p_d \to a) \leftarrow (p_s \to a)
```

2.2. Código ASM

En la implementación de ASM recorremos las filas de la imagen; tenemos dos ciclos, el interno recorre una fila iterando sobre sus columnas, y el externo itera sobre todas las filas de la imagen.

En el ciclo interno cargamos 8 píxeles, nos encargamos de ubicarlos en un registro xmmi a nuestra conveniencia utilizando **pshufd**, **psrldq**, **psrldq** y **paddb**.

En un principio cargamos los primeros 4 píxeles en **xmm1** y luego **pshud xmm1, xmm1,0xd8**. **xmm1:**

pixel4	pixel2	pixel3	pixel 1
16			0

Luego cargamos los siguientes 4 píxeles en xmm10 y también **pshud xmm10,xmm10, 0x2d. xmm10:**

	pixel 5	pixel7	pixel 8	pixel6
10	6			0

Freidin Gregorio, Taboh Sebastián, Romero Lucía Inés 4 / 14

Luego shifteamos convenientemente y sumamos los xmmi. xmm10:

	pixel 8	pixel6	pixel4	pixel 2
16	1			0

Ya tenemos en **xmm10** la información tal cual queremos guardarla, ahora simplemente la guardamos en memoria manipulando algunos ínidices para cargarla en los 4 cuadrantes de la imagen destino.

2.3. Experimentación

2.3.1. Idea

Nuestra implementación de ASM consiste en un ciclo que itera sobre las filas, por ende tuvimos la idea de experimentar sobre eso. Es decir, la cantidad de filas es un factor clave que influye bastante en la cantidad de ciclos de ejecución del filtro. Entonces nuestro experimento se basó en analizar los distintos tiempos de ejecución de imagenes con igual cantidad de píxeles totales, pero con distinto ancho y largo.

2.3.2. Hipótesis

Al comparar dos imagenes donde el ancho de una es la altura de la otra y viceversa, la aplicación del filtro a la imagen con menor altura tomaría menos ciclos. Cuanto más cercanos sean los valores de altura y ancho, menos varía la cantidad de ciclos.

2.3.3. Resultados

Efectivamente eso es lo que podemos observar en el siguiente gráfico. La cantidad de ciclos varía más en las imagenes de 200x1600 y 1600x200, donde podemos observar una diferencia de más de 4 millones de ciclos. En cambio en el par de imagenes de 640x500 y 500x640 la diferencia es de tan solo 1 millón y medio (exactamente 155981 ciclos). Estos experimentos se realizaron con la misma imagen rotada y sin rotar, aunque en el caso de este filtro, las cualidades de los píxeles no modifican los resultados.

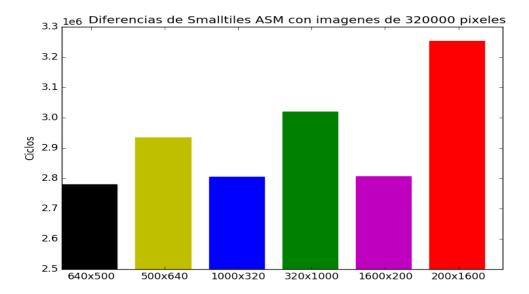


Figura 1: Gráfico de barras que da cuenta de los ciclos que implica cada corrida del filtro para imágenes de distintos tamaños con una determinada cantidad fija de píxeles.

A continuación adjuntamos el gráfico que compara la cantidad de ciclos que tarda en ejecutarse el filtro implementado en ASM y el implementado en C.

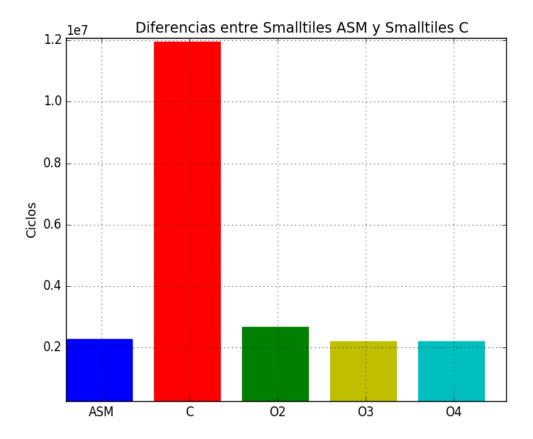


Figura 2: Comparación de las implementaciones y compilaciones con distintos niveles de optimización en cuanto a la rapidez para el procesamiento de una imagen.

3. Rotar canales

El filtro consiste en una rotación de canales en cada pixel, como bien indica su nombre. Y la rotación se da de esta manera:

$$\begin{array}{c} R \longrightarrow G \\ G \longrightarrow B \\ B \longrightarrow R \end{array}$$

3.1. Código C

En el código de C recorremos la matriz iterando sus filas y columnas y modificando un pixel a la vez. A continuación presentamos su pseudocódigo

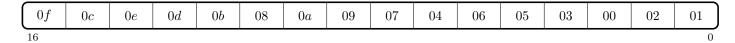
Algorithm 2 Rotar

```
function ROTAR(src: *unsigned char, dst: *unsigned char, cols: int, filas: int, srcRowSize: int, dstRowSize: int) unsigned\ char\ (*srcMatrix)[srcRowSize] = (unsigned\ char(*)[srcRowSize])\ src\ unsigned\ char\ (*dstMatrix)[dstRowSize] = (unsigned\ char(*)[dstRowSize])\ dst for f \leftarrow 0 .. filas - 1 do for\ c \leftarrow 0 \ .. \ cols - 1 do bgra_t * p_s \leftarrow (bgra_t *)\ \&\ srcMatrix[f][c * 4] bgra_t * p_d \leftarrow (bgra_t *)\ \&\ dstMatrix[f][c * 4] p_d \rightarrow b \leftarrow p_s \rightarrow g p_d \rightarrow g \leftarrow p_s \rightarrow r p_d \rightarrow r \leftarrow p_s \rightarrow b p_d \rightarrow a \leftarrow p_s \rightarrow a
```

3.2. Código ASM

El código de ASM recorre la matriz de la misma manera que la recorre el código de C, pero procesa 4 pixeles por iteración. Las instrucciones propias de SIMD aceleran mucho el proceso y aportan mejoras considerables incluso al compararlo con un código de ASM sin utilizarlas.

En cada ciclo se cargan 4 pixeles en xmm0 y se aplica **pshufb xmm0**, **xmm3**, donde este es:



Luego se guarda en memoria en la imagen destino, se incrementa el contador en 4 (procesamos 4 píxeles) y los respectivos punteros a las imagenes en 16 (4 píxeles ocupan 16 bytes).

3.3. Experimentación

3.3.1. Idea

Para la experimentación con Rotar notamos la facilidad con la que se codea y procesa el filtro gracias a las instrucciones de SIMD, por ello quisimos ver si, además, generaban alguna optimización sobre un código sin estas herramientas. Luego comparamos la eficiencia de ASM contra el código de C y distintas optimizaciones de este.

3.3.2. Hipótesis

La hipotesis que tuvimos sobre la primera idea era que efectivamente ibamos a notar un cambio ya que ibamos a estar procesando la mitad de pixeles por iteración. También suponíamos que iba a ser más complicado manipular los píxeles al no contar con instrucciones como **shuffle**, **unpacked**, **psrlx** y **psllx**.

3.3.3. Resultados

Efectivamente vimos una notaria diferencia entre el código en ASM con y sin SIMD, más aún, el código optimizado de C es más eficiente que éste último. A continuación adjuntamos un gráfico en el que se puede apreciar dicha diferencia.

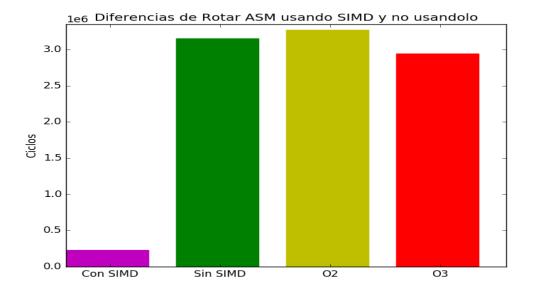


Figura 3: Gráfico que compara las velocidad de las ejecuciones de las implementaciones con y sin el uso de instrucciones SSE, y también con optimizaciones de la implementación en C.

El gráfico se armó en base a un conjunto de corridas de cada implementación del filtro, de donde se tomó la cantidad mínima de ciclos; con esto buscamos reducir la proporción de tiempo que consideramos que nuestro programa no estaba corriendo, si no que el scheduler estaba ejecutando otro programa.

A continuación mostramos un gráfico (armado de igual manera que el anterior) donde mostramos los tiempos de ejecución del filtro implementado en ASM y en C con distintas optimizaciones.

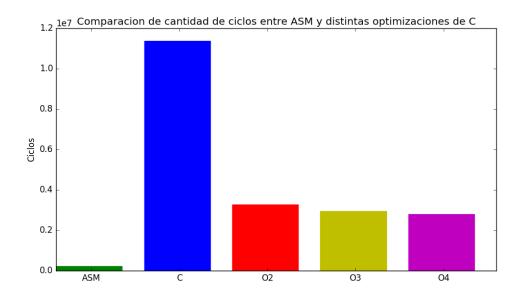


Figura 4: Diferencias en cantidad de ciclos para la ejecución del filtro con la implementación en ASM y la de C con sus optimizaciones.

4. Pixelar

Este filtro consiste en tomar bloques de 2x2 píxeles y asignarles a estos el promedio del bloque. De esta manera se disminuye la cálidad de la imágen.

4.1. Código C

El código de C consiste en recorrer la imagen de a dos filas y dos columnas por iteración. En cada iteración se calcula el promedio de los canales de los píxeles. A continuación adjuntamos el pseudocódigo.

Algorithm 3 Promedio

Algorithm 4 Pixelar

function PIXELAR(src: *unsigned char, dst: *unsigned char, cols: int, filas: int, srcRowSize: int, dstRowSize: int)

```
unsigned\ char\ (*srcMatrix)[srcRowSize] = (unsigned\ char(*)[srcRowSize])\ src
unsigned\ char\ (*dstMatrix)[dstRowSize] = (unsigned\ char\ (*)[dstRowSize])\ dst
for f \leftarrow 0 .. filas - 1; f + = 2 do
     for c \leftarrow 0 .. cols - 1; c + = 2 do
          bgra_t * p_s1 \leftarrow (bgra_t *) \& srcMatrix[f][c * 4]
          bgra_t * p_d1 \leftarrow (bgra_t *) \& dstMatrix[f][c * 4]
          bgra_t * p_s 2 \leftarrow (bgra_t *) \& srcMatrix[f+1][c*4]
          bgra_t * p_d 2 \leftarrow (bgra_t *) \& dstMatrix[f+1][c*4]
          bgra_t * p_s 3 \leftarrow (bgra_t *) \& srcMatrix[f+1][(c+1) * 4]
          bgra_t * p_d 3 \leftarrow (bgra_t *) \& dstMatrix[f+1][(c+1) * 4]
          bgra_t * p_s 4 \leftarrow (bgra_t *) \& srcMatrix[f][(c+1) * 4]
          bgra_t * p_d 4 \leftarrow (bgra_t *) \& dstMatrix[f][(c+1) * 4]
          k \leftarrow 0.5
          b \leftarrow Promedio(p_s \rightarrow b, p_s 2 \rightarrow b, p_s 3 \rightarrow b, p_s 4 \rightarrow b)
          g \leftarrow PROMEDIO(p_s \rightarrow g, p_s 2 \rightarrow g, p_s 3 \rightarrow g, p_s 4 \rightarrow g)
          r \leftarrow PROMEDIO(p_s \rightarrow r, p_s 2 \rightarrow r, p_s 3 \rightarrow r, p_s 4 \rightarrow r)
          a \leftarrow PROMEDIO(p_s \rightarrow a, p_s 2 \rightarrow a, p_s 3 \rightarrow a, p_s 4 \rightarrow a)
          for i \leftarrow 1 \dots 4 do
               (p_d i \rightarrow b) \leftarrow b
               (p_d i \rightarrow g) \leftarrow g
               (p_d i \rightarrow \mathbf{r}) \leftarrow \mathbf{r}
               (p_d i \to a) \leftarrow a
```

4.2. Código ASM

El codigo en ASM consiste en una conjuncion de cilos, uno exterior para iterar sobre las filas y otro interior para iterar sobre los elemntos de la misma (columnas). Lo que hace este codigo es en cada iteracion, lee de memoria dos veces, empezando en la misma columna pero de dos filas diferentes. De esta forma levanta como una matriz de 8 elementos (4x2). Lo que se puede obtener de esta informacion va a servir para sobre escribir 8 pixeles.

El ciclo luego procede en exteneder los signos de cada byte, luego guardar la sumatoria de los elementos 1,2,6,7 (mirandolo como una matriz de 4x2), y la sumatoria de 4,5,8,9 en dos registros aparte, calcular el promedio de

esto, osea dividirlos por cuatro. Y luego a esta informacion la volvemos a agrupar juntas en un mismo registro que se veria de esta manera :

XMM:

Pp	L_a	$Pp1_r$	$Pp1_g$	$Pp1_b$	$Pp1_a$	$Pp1_r$	$Pp1_g$	$Pp1_b$	$Pp2_a$	$Pp2_r$	$Pp2_g$	$Pp2_b$	$Pp2_a$	$Pp2_r$	$Pp2_e$	$Pp2_b$
16																0

Pp1: promedio pixeles 1,2,6,7. Pp2: promedio pixeles 4,5,8,9

Y finalmente a este registro lo escribimos en la imagen destino, en los lugar de los cual levantamos en la imagen src.

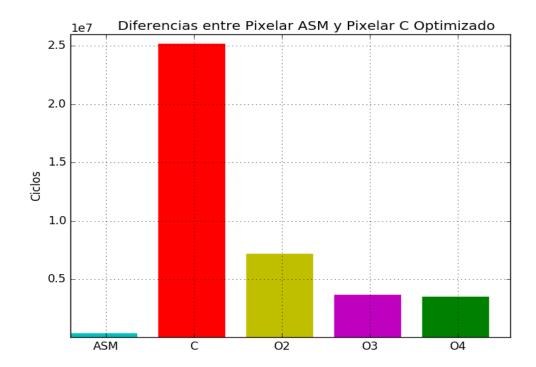
Por ultimo movemos los current en columnas 4 pixeles que es la cantidad sobre esa fila q procesamos en cada iteracion. Y si terminamos de procesar la fila, nos movemos dos filas, ya que vamos procesando dos juntas a la vez.

4.3. Experimentación

4.3.1. Idea

Comparamos la eficacia del código en ASM contra C y C optimizado.

4.3.2. Resultados



5. Colorizar

5.1. Código C

El código C se trata de una conjunción de ciclos, el exterior que recorre desde la segunda fila hasta la ante última, y el interior que recorre desde la segunda columna hasta la última, dejando afuera a todos los bordes, tal como el enunciado pedía.

Luego en cada iteración del ciclo interior, que es donde se hacen las opearciones que modifican la imagen, lo que hacemos es crear un arreglo de unsinged chars, res", que es donde guardamos los máximos de cada canal en comparación a todos los pixeles lindantes del píxel en el cual estemos parados (una matriz de 3x3).

- Res [0] ← MaximoLindantesAzul
- \blacksquare Res [1] \leftarrow Maximo Lindantes
Verde
- Res [2] ← MaximoLindantesRojo

Luego con estos tres valores calculamos el alpha correspondiente de cada canal por el cual vamos a multiplicar a cada uno. Y por último reescribimos el píxel final, en la imagen src con cada canal multiplicado por dicho alpha.

5.2. Código ASM

El código en ASM se trata también de una conjunción de ciclos. El ciclo exterior recorre desde la segunda hasta la ante última fila, y el interior recorre las columnas desde la segunda hasta la ante última, pero saltando de a dos píxeles, que es la cantidad que procesamos simultaneamente con instruccciones SSE.

El ciclo interior consta de dos partes, la primera es calcular un registro en el que en las primeras dos DW guardamos los máximos valores de cada canal entre los píxeles lindantes, en sus posiciones respectivas. Se vería asi:

Vamos a hacer referencia como "frutaçuando un byte tenga información que no nos interesa.

XMM1:

Fruta	A_Mp2	$R_M p2$	G_Mp2	$B_M p2$	$A_M p1$	$R_M p1$	$G_M p1$	$B_M p1$							
16															0

Luego con esta información lo que hacemos es duplicar dicho registro y calcular el máximo de los máximos. Lo que hacemos para lograr esto es shiftear un byte a la derecha al registro duplicado, cosa de poder ir comparando entre ellos a los valores máximos de cada canal, y finalmente reproducimos el valor del máximo entre los máximos en todas las posiciones. El seguimiento de esta operación sería la siguiente:

Vamos a utilizar para esto los registros xmm1, y xmm2

XMM2:

Fruta	A_Mp2	$R_M p2$	G_Mp2	B_Mp2	$A_M p1$	$R_M p1$	$G_M p1$	$B_M p1$							
16															0

XMM1:

	Fruta	A_Mp2	$R_M p2$	G_Mp2	$B_M p2$	$A_M p1$	$R_M p1$	$G_M p1$	$B_M p1$							
_	16															

shifteo un byte a la derecha xmm2 y hacemos p
maxub xmm1,xmm2 máximo entre ambos) ${\bf x}_{1}$
 ${\bf x}_{2}$

XMM2:

Fruta	A_Mp2	$R_M p2$	G_Mp2	B_Mp2	$A_M p1$	$R_M p1$	$G_M p1$	$B_M p1$							
16															0

Freidin Gregorio, Taboh Sebastián, Romero Lucía Inés $\,11\,\,/\,\,14$

XMM1:

Fruta	RG_Mp 2	Fruta	Fruta	Fruta	RG_Mp1	[Fruta]									
16															0

notar que varias casillas ahora tienen mas la asignación de "fruta", y esto no es porque no sepamos que hay dentro de cada una, sino que no es información relevante a nuestras operaciones y que sera pisada si es necesario dentro de pronto

luego volvemos a shiftear y repetir la operación pmaxub xmm1,xmm2 y queda:

XMM2:

Fruta	A_Mp2	R_Mp2	G_Mp2	B_Mp2	$A_M p1$	$R_M p1$	$G_M p1$	$B_M p1$							
16															0

XMM1:

fruta	RGB_{p2}	Fruta	Fruta	Fruta	RGB_{Mp1}										
16															0

por último con la instrucción pshuf, dejamos en xmm1 un registro con los máximos de los máximos representado de esta forma:

XMM1:



Y en la segunda parte del código lo que queda es que a este registro con la info del máximo de los máximos, lo transformamos en un registro con un 1 en el byte donde va el canal que contiene a este máximo entre los máximos (de cada píxel). Y ceros en el resto.

Teniendo esto se puede apreciar en el código cómo nos armamos los alphas personalizados para cada píxel y terminamos multiplicandolos y reescribiendo ambos píxeles.

Por último avanzamos nuestros currents sobre columnas en dos porque es la cantidad de píxeles que procesamos y volvemos en caso de no haber terminado toda la fila a empezar el ciclo interior.

5.3. Experimentación

5.3.1. Idea

En la experimentación de este filtro al igual que en el resto vamos a comparar el rendimiento respecto a los ciclos de clock, que tiene la funcion colorizar en C desde -o0 a -o3 contra asm.

Luego el segundo experimento va a consistir en probar la influencia del jump predictor en el código.

Primero agragando jumps de forma que no influya el flujo del programa solo para molestar al jump predictor. Luego vamos a correrlo tal cual está, y de a poco vamos a ir desenrollando el código. Como dijimos tiene un ciclo externo y uno interno, por lo que vamos a desenrrollar primero el interno 4 veces, despues 32 y ver que pasa.

Y finalmente el último experimento que vamos a hacer es aprovechar el tamaño que tiene el código y vamos a desenrrollarlo completamente, de manera que generemos un código tan grande que al correrlo no entre en la memoria cache para que el PC entonces empiece a generar Miss Hits en el momento de ir leyendo la próxima instrucción y ver qué pasa entonces.

5.3.2. Hipótesis

Nuestra hipotesis es que el rendimiento va a ir mejorando a medida que vayamos cambiando los programas respectivamente a como los fuimos mencionando, es decir, el más lento va a ser el código de asm molestando al jmp predictor, y el mas rápido desenrollando el codigo 32 veces.

Y en el el último test, por más que desenrollemos todo el programa creemos justamente que va a ser el más lento, porque justamente el tamaño del código va a generar una gran cantidad de Miss Hits en lecturas de la siguiente instrucción, y que va a vencer la optimización generada por eliminar los controladores de flujo.

5.3.3. Resultados

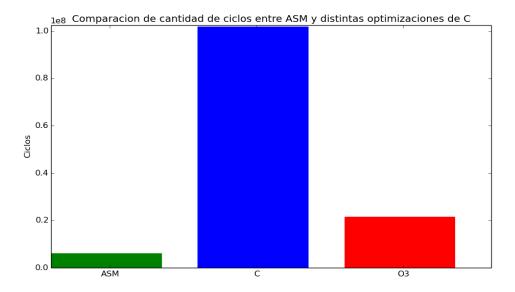


Figura 5: Gráfico de barras comparando las implementaciones y diversas optimizaciones.

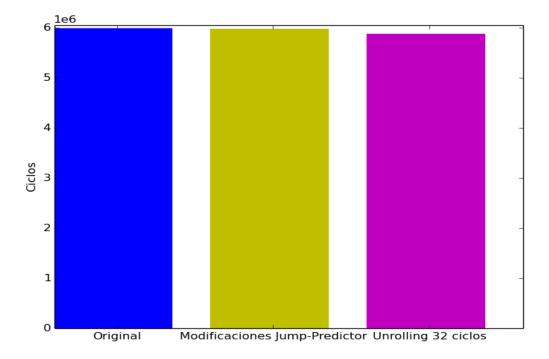


Figura 6: Gráfico de barras comparando la implementación original en ASM y la implementación en ASM con diversas modificaciones.

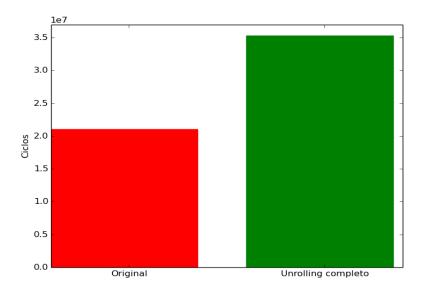


Figura 7: Gráfico de barras comparando la implementación original en ASM y la implementación en ASM con unrolling completo aplicado a una imagen de 1024x768.

5.3.4. Conclusión

Primera gran conclusión reveladora, c -00 demuestra ser mucho mas lento que optimizando, el código mejoro 5 veces su cantidad de ciclos por llamada al compilar con -O3. Luego sin embargo la función hecha en asm le sigue ganando por bastante a C, en una proporción de 3.5 veces más rápido en cantidad de ciclos todavía. Ahora en cuanto al experimento personalizado, hicimos una comparación con distintos códigos para medir la influencia del jump predictor en la ejecución del código. Primera prueba fue la de intentar molestar al Jump Predictor. Sin embargo, por más que intentamos, descubrimos que el algoritmo que lo dirige es mucho más sofisticado de lo que pensábamos, por lo que no pudimos modificar en lo mas mínimo la eficiencia del código. Luego para contrastar el último experimento mencionado, intentamos implementar lo contrario, desenrollar el código de manera que nunca influya un Miss Jump en la ejecución del programa, sin embargo, ya con la conclusión del experimento anterior, logramos ver que desenrollar el código principal 4 y 32 veces no mostró ninguna diferencia con respecto al original.

Por último en el experimento final con desenrollar, en el cual se pretendia desenrollar completamente el código, tuvimos mejores resultados. Funciono muy bien, lo intentamos con una imagen de 1024x768 para que el ciclo pueda ser desenrollado más cantidad de veces, y asi se ve que el código modificado tardó en promedio al rededor de unos 14.000.00 de ciclos más que el original. Justamente por lo mencionado en la sección de hipotesis que la cantidad de Miss Hits generados por el P.C tuvo mucha mayor influencia que el tema de los jumps.