

# Gruppe – 11

## Steuerung des Pi über MQTT

**Kurs MGH T-INF19**

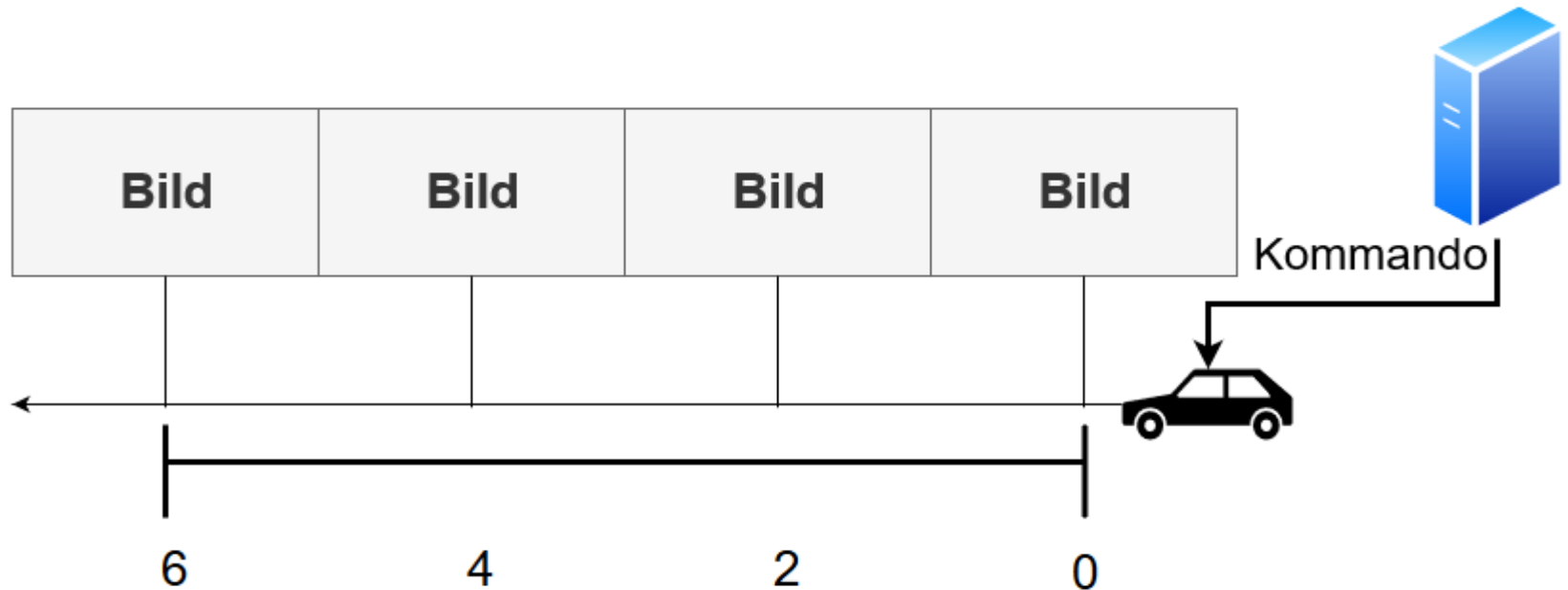
# Agenda

- Aufgabenstellung
- Programmablauf
- MQTT publish Kommando
- Video des Testlaufs
- Bilder aus dem Testlauf

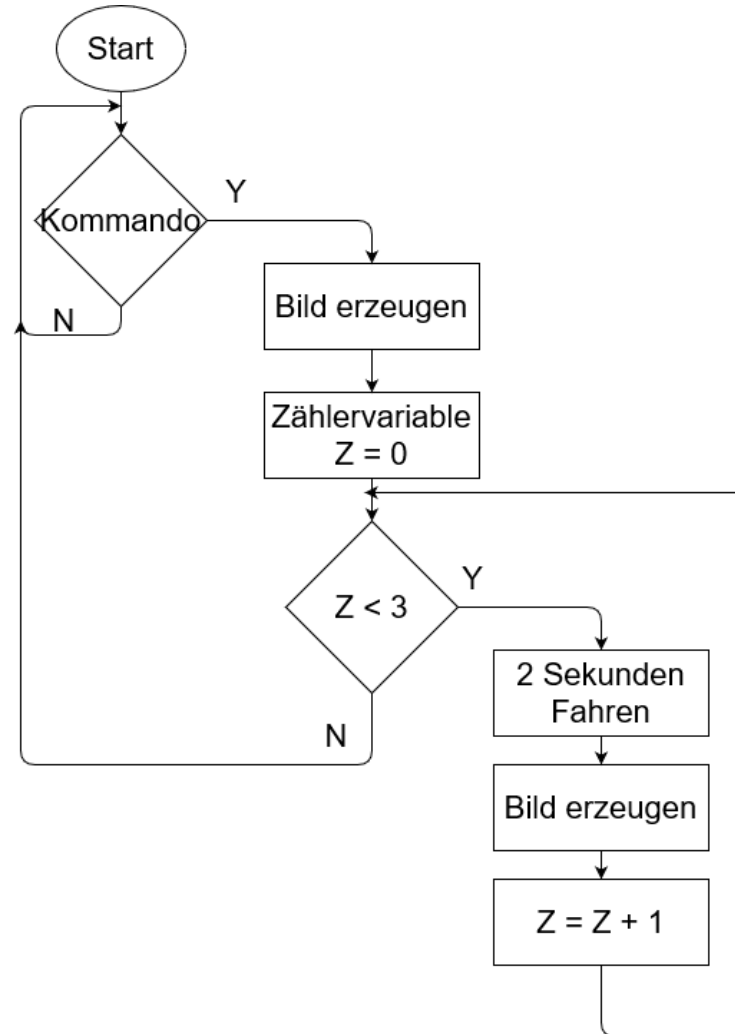


# Aufgabenstellung

Ein Schwarmroboter ist in ein MQTT-Netzwerk eingebunden. Ein dedizierter Raspberry Pi sendet ein Kommando an den Schwarmroboter. Der Schwarmroboter fährt sechs Sekunden geradeaus und



# Programmablauf



# MQTT publish Kommando

Über das Mosquitto Kommando:

```
mosquitto_pub -h "IP des Pi" -t "Kanal" -m "Nachricht"
```

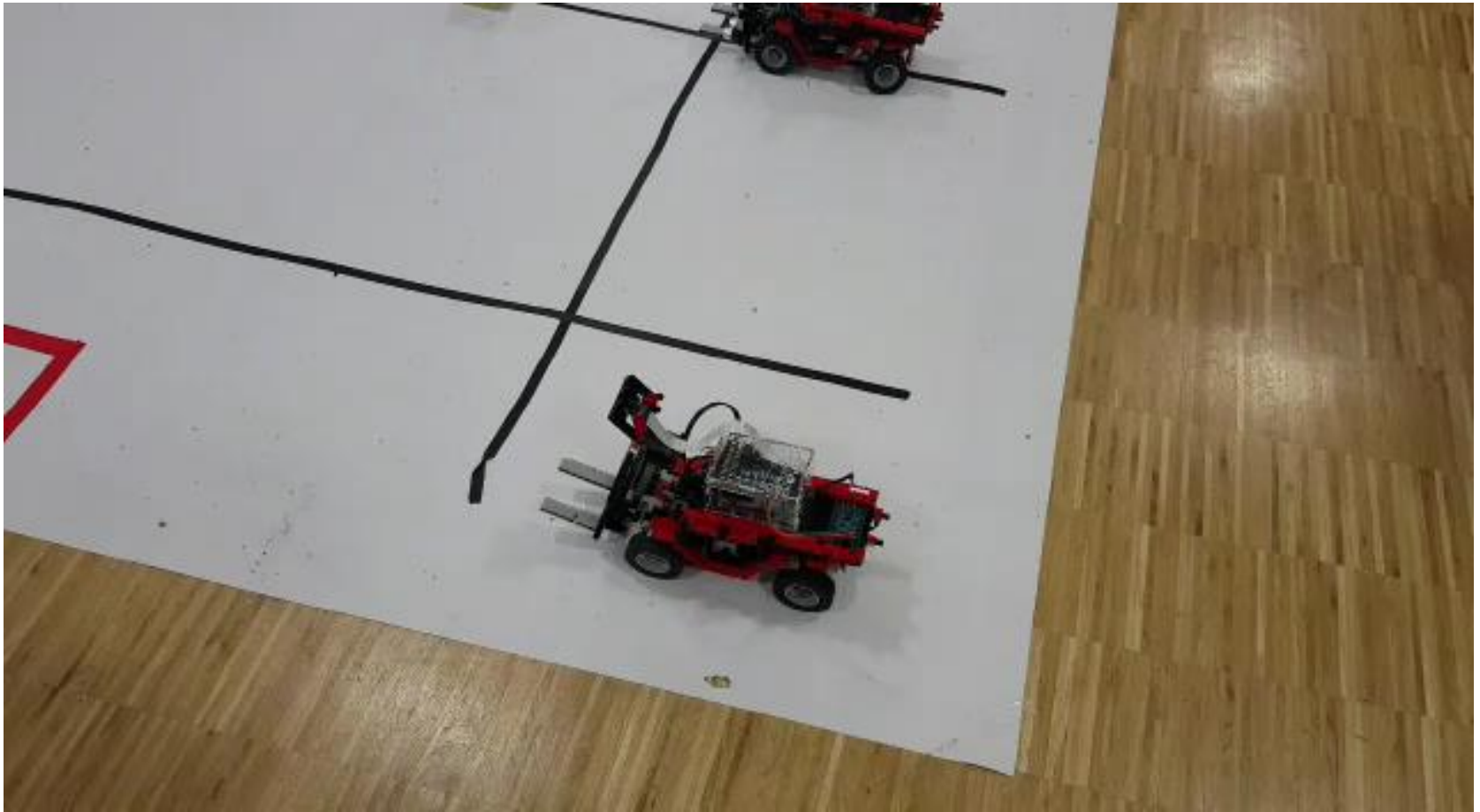
Kann dem Pi über den Broker eine Nachricht gesendet werden.

Bsp.:

```
mosquitto_pub -h "gruppe11" -t img_capture -m execMakePhoto
```



# Video des Testlaufs



# Bilder

