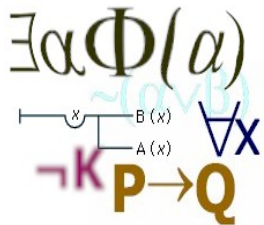


ECLiPSe Constraints III

Scheduling



Ηλίας Σακελλαρίου

Δομή

- Χρονοπρογραμματισμός (Μηχανών)
- Περιορισμοί που αφορούν
χρονοπρογραμματισμό μηχανών.
 - disjunctive
 - cumulative

Χρονοπρογραμματισμός

Εισαγωγή

Χρονοπρογραμματισμός (1/2)

- Διαδικασία ανάθεσης **πόρων** (resources) σε **εργασίες** (jobs) σε ένα **χρονικό διάστημα**, δεδομένων κάποιων **περιορισμών** και ενός **κριτηρίου** – στόχου (*Μη-αυστηρός ορισμός*).
- *Παραδείγματα Εργασιών*: διεργασίες υλοποίησης IT έργων, διεργασίες κατασκευής προϊόντων, εκτέλεση προγραμμάτων, μαθήματα, απογειώσεις / προσγειώσεις κλπ.
- *Παραδείγματα Πόρων*: ομάδες προγραμματιστών, μηχανές παραγωγής, υπολογιστικοί πόροι, αίθουσες, αεροδιάδρομοι, κλπ

Χρονοπρογραμματισμός (2/2)

- *Παραδείγματα Περιορισμών*: περιορισμοί διάταξης των διεργασιών, καταληκτική ημερομηνία, κλπ
- *Παραδείγματα Κριτηρίων*: ελαχιστοποίηση συνολικού χρόνου εκτέλεσης, ελαχιστοποίηση συνολικού χρόνου αργοπορίας σε σχέση με καταληκτικές ημερομηνίες, ολοκλήρωση διεργασιών εντός των ορίων της καταληκτικής ημερομηνίας, κλπ

Ελαχιστοποίηση Χρόνου

- Ένα έργο αποτελείται από **10 εργασίες (tasks)**, κάθε μια από τις οποίες έχει μια **καθορισμένη διάρκεια**.
- Υπάρχουν **περιορισμοί διάταξης**, πχ. η εργασία 1 πρέπει να εκτελεστεί πριν από τις εργασίες 2 και 3, η 7 μετά την 5, κοκ. Δεν υπάρχουν περιορισμοί ανάμεσα σε όλες τις εργασίες (μερική διάταξη).
- **Διαθέσιμες είναι 4 ομάδες προγραμματιστών**, όμως κάθε ομάδα μπορεί να υλοποιήσει ένα υποσύνολο από τις διαθέσιμες εργασίες.
- *Ποια είναι η ανάθεση εργασιών στις ομάδες ώστε να ελάχιστη η διάρκεια του συνολικού έργου;*

Εργασίες

Περιορισμοί

Πόροι

Περιορισμοί

Κριτήριο

Βιομηχανικές Εφαρμογές Χρονοπρογραμματισμού

- Χρονοπρογραμματισμός επιτελεί σημαντικό ρόλο σε πλήθος βιομηχανικών εφαρμογών.
- Μεγάλη αλληλεπίδραση με άλλες διεργασίες της επιχείρησης
 - Μέρος ενός ERP συστήματος το οποίο τροφοδοτεί με τρέχοντα δεδομένα τον χρονοπρογραμματιστή.
- Παραγωγή
 - Σύνδεση με διαχείριση παραγγελιών, ικανοποίηση παραγγελιών μεγάλης προτεραιότητας, διαχείριση αποθεμάτων πρώτων υλών, κλπ
- Υπηρεσίες
 - Σύνδεση με διαχείριση διαθέσιμων πόρων (ανθρώπινων και μη), συστήματα λήψης απόφασης κλπ

Εργοστάσιο Κατασκευής Χάρτινων Σακουλών

- **Πρώτη ύλη:** ρολά χαρτιού
- **Στάδια Παραγωγής:** Εκτύπωση βιομηχανικού σήματος, επικόλληση της μιας πλευράς συρραφή των άκρων των σακουλών
- **Μηχανές:** Για κάθε εργασία υπάρχει μια ή περισσότερες μηχανές που διαφέρουν στον τύπο / μέγεθος σακουλών που μπορούν να διαχειριστούν, την ταχύτητα παραγωγής, κλπ
- **Παραγγελίες:** ορίζουν την ποσότητα, το είδος και την ημερομηνία παράδοσης.
- **Στόχοι προγράμματος:**
 - Καθυστέρηση στην παραγγελία επιφέρει "ποινές" – στόχος η ελαχιστοποίηση των ποινών.
 - Αλλαγή τύπου κατασκευαζόμενης σακούλας σε μια μηχανή απαιτεί χρόνο που εξαρτάται από τις διαφορές στην κατασκευή των δύο τύπων – Στόχος η ελαχιστοποίηση του χρόνου αυτού.

Διαχείριση Πυλών σε Αεροδρόμιο

- **Πόροι:** Πύλες (gates) με διαφορετικά χαρακτηριστικά συνδεδεμένες με αίθουσες αναμονής
- Κάθε αεροπλάνο που προσγειώνεται θα πρέπει να κατευθύνεται στην κατάλληλη πύλη.
 - Διεργασίες: αποβίβαση επιβατών, εξυπηρέτηση αεροσκάφους από προσωπικό εδάφους, επιβίβαση επιβατών, κλπ
- Πτήσεις λαμβάνουν χώρα βάσει προγράμματος, το οποίο όμως επηρεάζεται από πολλούς παράγοντες πχ. καιρικές συνθήκες.
- **Στόχοι:**
 - κατάλληλη πύλη βάσει τύπου αεροσκάφους
 - ελαχιστοποίηση εργασιών προσωπικού εδάφους
 - ελαχιστοποίηση καθυστερήσεων στις πτήσεις

Χαρακτηριστικά Εργασιών

- Απαιτήσεις σε πόρους
 - ΠΟΙΟΥΣ **πόρους** και σε ΤΙ **ποσότητα**
- Χρόνος εκκίνησης s_i , χρόνος ολοκλήρωσης c_i , διάρκεια d_i
 - δίνονται συνήθως ως κλειστά (χρονικά) διαστήματα
 - s_i ανήκει στο $[s_{i \min}, s_{i \max}]$
 - c_i ανήκει στο $[c_{i \min}, c_{i \max}]$
 - η διάρκεια είναι δυνατό να εξαρτάται από τον τύπο του πόρου που ανατέθηκε στην εργασία (χρόνος επεξεργασίας-processing time p_{ij})
- Βάρος w_i της εργασίας, που δηλώνει την σημασία της σε σχέση με άλλες εργασίες του προβλήματος.

Είδη Εργασιών

- **Μη προεκτοπιστικές (non-preemptive)** : δεν μπορούν να διακοπούν
 - $d_i = c_i - s_i$
- **Προεκτοπιστικές (preemptive)**: μπορούν να διακοπούν και να επανεκκινήσουν.
 - $d_i = \sum (d_{ki}) \leq c_i - s_i \mid k \text{ in } I\}$
 - Μπορούν να υπάρχουν περιορισμοί στα παραπάνω διαστήματα (πχ. εργασία λαμβάνει χώρα μόνο μέρα).

Πόροι (1/3)

■ Επαναχρησιμοποιήσιμοι πόροι r

- δεσμεύονται για ένα χρονικό διάστημα από την εργασία και έπειτα ελευθερώνονται
 - πχ. πύλες αεροδρομίου, εργαλεία, αίθουσες, ομάδες κλπ.
- **συνολική χωρητικότητα Q_r** , μπορεί να παίρνει συνεχείς ή διακριτές τιμές
- **τρέχον επίπεδο $z_r(t)$** ανήκει στο $[0, Q_r]$
 - πχ. πέντε πύλες αεροδρομίου $Q_r = 5$, και $5 \geq z_r(t) \geq 0$
- Αν μια εργασία απαιτεί ποσότητα q του πόρου r , τότε μειώνεται το z_r κατά q όταν η εργασία ξεκινήσει (s_i), και αυξάνεται κατά q μετά την ολοκλήρωση της (c_i).

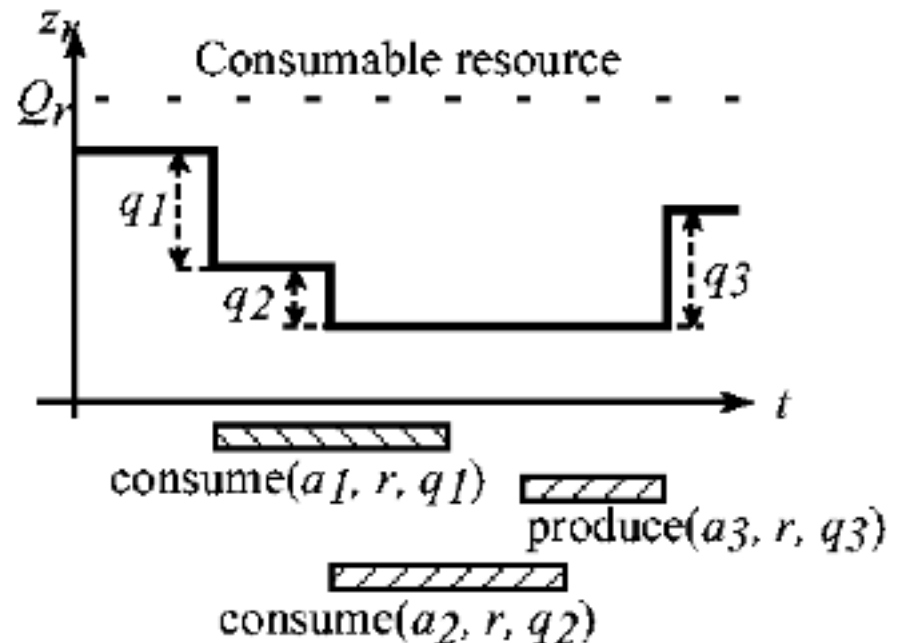
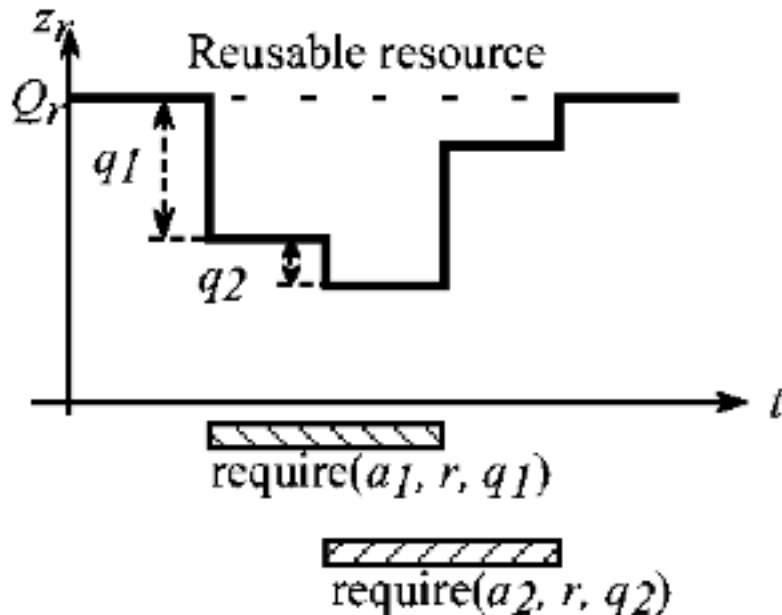
Πόροι (2/3)

■ Πόροι που καταναλώνονται r

- καταναλώνονται (ή παράγονται) από μια εργασία
- μετά το πέρας της εργασίας το τρέχον επίπεδο του πόρου **δεν επανέρχεται** στην αρχική τιμή του
 - πχ. καύσιμα αεροσκαφών, πολλά χαρτιού κλπ.
- συνολική χωρητικότητα Q_r
- τρέχον επίπεδο $z_r(t)$ ανήκει στο $[0, Q_r]$

Πόροι (3/3)

- Οι απαιτήσεις σε πόρους μιας εργασίας μπορεί να είναι μια **σύζευξη**
 - $\text{consume}(a, r_j, q_j)$ & $\text{consume}(a, r_k, q_k) \dots$
- ή **διάζευξη** αν η εργασία μπορεί να "καταναλώσει" εναλλακτικούς πόρους
 - $\text{consume}(a, r_j, q_j)$ v $\text{consume}(a, r_m, q_m) \dots$



Περιορισμοί

■ Χρονικά όρια

□ χρόνος ανακοίνωσης (r_i release date):

- η εργασία δεν μπορεί να ξεκινήσει πριν από αυτό το όριο
- πχ. άφιξη αεροσκάφους

□ χρόνος παράδοσης (due date d_i)

- εργασία μπορεί να παραδοθεί μετά τον παραπάνω χρόνο με κάποια ποινή.

Περιορισμοί

■ Περιορισμοί διάταξης

- μια εργασία πρέπει να λάβει χώρα πριν από μια άλλη
- πχ. αποβίβαση πριν επιβίβαση επιβατών επόμενης πτήσης

■ Περιορισμοί καταλληλότητας πόρων

- μια εργασία μπορεί/πρέπει να καταναλώσει συγκεκριμένους πόρους
- περιορισμοί διαθεσιμότητας πόρων
- χρόνοι αρχικοποίησης (setup) πόρων ανάμεσα σε δύο εργασίες
- ...και διάφοροι άλλοι περιορισμοί

Συναρτήσεις Βελτιστοποίησης

- Ελαχιστοποίηση των ακόλουθων μεγεθών
(c_i δηλώνει το χρόνο ολοκλήρωσης- **completion time**
 δ_i χρόνο παράδοσης -**due date, deadline**)
 - χρόνος ολοκλήρωσης χρονοπρογράμματος
(**makespan**) $\max(c_1, \dots, c_j)$
 - σταθμισμένο άθροισμα όλων των χρόνων
ολοκλήρωσης (**total weighted completion time**) $\sum(w_i c_i)$
 - μέγιστη αργοπορία (**lateness**): $\max(l_1, \dots, l_n)$
 - αργοπορία $l_i = c_i - \delta_i$
 - Μπορεί να πάρει και αρνητικές τιμές
 - μέγιστη καθυστέρηση (**tardiness**): $\max(\tau_1, \dots, \tau_n)$
 - $\tau_i = \max(0, c_i - \delta_i)$

Συναρτήσεις Βελτιστοποίησης

- σταθμισμένο άθροισμα καθυστέρησης (total weighted tardiness) $\sum w_i \tau_i$
- συνολικός αριθμός καθυστερημένων εργασιών
- συνολικό κόστος (σε σχέση με πόρους)
- σταθμισμένο άθροισμα εργασιών που καθυστέρησαν (weighted sum of late jobs)
- ...

Πώς μπορούν να εκφραστούν
τυποκρατικά (formally) όλα τα
προηγούμενα;

Χρονοπρογραμματισμός Μηχανών

Machine Scheduling

Χρονοπρογραμματισμός Μηχανών

- Έχει συγκεντρώσει ερευνητικό ενδιαφέρον από την δεκαετία του 50.
- Ανάθεση εργασιών σε μηχανές που αντιπροσωπεύουν πόρους.
- **Μηχανές έχουν χωρητικότητα 1**
 - μπορούν να επεξεργαστούν μια μόνο εργασία την φορά.
- **Εργασίες (jobs) αποτελούνται (συνήθως) από ένα αριθμό διεργασιών (tasks/operations)**
 - πχ. J_i αποτελείται από O_{ij} διεργασίες
 - Δύο διεργασίες της ίδιας εργασίας **δεν μπορούν να εκτελεστούν ταυτόχρονα** (μια εργασία δεν μπορεί ταυτόχρονα να εκτελείται σε δύο μηχανές)
 - Δύο διεργασίες διαφορετικών εργασιών **είναι ανεξάρτητες**, δηλ. μπορούν να εκτελεστούν με οποιαδήποτε σειρά.

Ορισμός Προβλήματος

Χρονοπρογραμματισμού Μηχανών (1/2)

- Ένα πρόβλημα **Χρονοπρογραμματισμού Μηχανών X** αναπαριστάται με μία τετράδα $\langle \mathbf{M}, \mathbf{J}, \mathbf{C}, \mathbf{F} \rangle$, όπου:
 - Το $\mathbf{M} = \{M_1, M_2, \dots, M_m\}$ είναι ένα σύνολο από μηχανές (machines)
 - Το $\mathbf{J} = \{J_1, J_2, \dots, J_n\}$ είναι ένα σύνολο από εργασίες (jobs)
 - Το \mathbf{C} είναι ένα σύνολο από περιορισμούς που καθορίζουν για κάθε J_k την καταλληλότητα των μηχανών και τον χρόνο έναρξης καθώς και διάφορα άλλα χαρακτηριστικά
 - Το \mathbf{F} είναι μία συνάρτηση κόστους (cost function)

Ορισμός Προβλήματος

Χρονοπρογραμματισμού Μηχανών (2/2)

- Ένα **χρονοπρόγραμμα** (Schedule) είναι μία ανάθεση του **J** στο **M**, τέτοια ώστε να ικανοποιείται το **C**.
- Ένα χρονοπρόγραμμα ονομάζεται **εφικτό (feasible)** αν:
 - δεν περιέχει επικαλύψεις εργασιών στην ίδια μηχανή,
 - κάθε διεργασία μιας εργασίας δεν επικαλύπτεται από μια άλλη, και
 - ικανοποιούνται όλοι οι υπόλοιποι περιορισμοί.
- Ένα χρονοπρόγραμμα ονομάζεται **βέλτιστο (optimal)** αν ελαχιστοποιεί την **F**.

Χρονοπρογραμματισμός μηχανών ενός σταδίου (1/2)

- Κάθε εργασία αποτελείται **από μια διεργασία**, η οποία μπορεί να εκτελεστεί σε οποιαδήποτε μηχανή
 - Single stage machine scheduling
- **1: Μιας μηχανής:** υπάρχει μόνο μια μηχανή
- **Pm: Πανομοιότυπων Παράλληλων Μηχανών**
(Identical Parallel Machines)
 - Οι εργασίες εκτελούνται στον ίδιο χρόνο σε οποιαδήποτε μηχανή ή σε κάποιο υποσύνολο τους.
 - Μπορεί να χρησιμοποιηθεί για μοντελοποίηση πόρων με χωρητικότητα μεγαλύτερη του ένα.

Χρονοπρογραμματισμός μηχανών ενός σταδίου (2/2)

■ ***Qm*: Ομοιόμορφα Σχετιζόμενων Παράλληλων Μηχανών** (Uniformly Related Parallel Machines)

- Οι μηχανές έχουν διαφορετική ταχύτητα επεξεργασία, κοινή για όλες τις διεργασίες.
- Χρόνος εκτέλεσης της εργασίας p_j/u_i (u_i ταχύτητα μηχανής/ p_j χρόνος επεξεργασίας εργασίας)

■ ***Rm*: Μη Σχετιζόμενων Παράλληλων Μηχανών** (Unrelated Parallel Machines)

- Οι μηχανές έχουν διαφορετική ταχύτητα επεξεργασίας η οποία είναι συνάρτηση της εκάστοτε εκτελούμενης εργασίας.

Χρονοπρογραμματισμός μηχανών πολλαπλών σταδίων (1/2)

- Κάθε εργασία αποτελείται από περισσότερες της μίας διεργασίες
- Κάθε διεργασία **έχει μια μόνο μηχανή** στην οποία εκτελείται

□ Multiple-stage scheduling problems

- ***Fm*: Προβλήματα Ροής Καταστημάτων (flow-shop problems):**

- κάθε εργασία j έχει ακριβώς m διεργασίες $\{O_{ji} \mid i = 1, \dots, m\}$
- Κάθε O_{ji} πρέπει να εκτελεστεί στην μηχανή i
- οι εργασίες πρέπει να εκτελεστούν με την σειρά $O_{j1}, O_{j2}, \dots, O_{jm}$ (ίδια σειρά για όλες τις εργασίες)
- Οι ουρές (queues) των μηχανών είναι FIFO

Χρονοπρογραμματισμός μηχανών πολλαπλών σταδίων (2/2)

- ***Om*: Προβλήματα Ανοικτών Καταστημάτων** (open-shop problems)
 - παρόμοιο με το πρόβλημα ροής αλλά χωρίς διάταξη ανάμεσα στις διεργασίες μιας εργασίας.
- ***Jm*: Προβλήματα Καταστημάτων Εργασιών** (job-shop problems)
 - γενική περίπτωση των προβλημάτων ροής
 - οι διεργασίες μιας εργασίας πρέπει να εκτελεστούν με την συγκεκριμένη σειρά $O_{j1}, O_{j2}, \dots, O_{jm}$
 - κάθε διεργασία εκτελείται σε συγκεκριμένη μηχανή $O_{ij}(m_k)$ και γενικά $k \neq j$.

Σημειογραφία Προβλημάτων Χρονοπρογραμματισμού

■ $\alpha | \beta | \gamma$

α = κατηγορία προβλήματος :

- P (πανομοιότυπες), Q (ομοιόμορφα σχετιζόμενων), R (μη σχετιζόμενων) παράλληλων μηχανών
- F (ροής), O (ανοικτά), J (εργασιών) καταστημάτων

β = χαρακτηριστικά εργασιών (καταληκτικές ημερομηνίες, χρόνοι αρχικοποίησης, περιορισμοί διάταξης), κενό αν δεν υπάρχουν περιορισμοί.

γ = η συνάρτηση βελτιστοποίησης

■ Παραδείγματα:

- $Pm | \delta_j | \sum_j w_j c_j$ m πανομοιότυπες παράλληλες μηχανές, deadlines on jobs, ελαχιστοποίηση σταθμισμένου αθροίσματος ολοκλήρωσης εργασιών
- $J | prec | makespan$ πρόβλημα καταστήματος εργασιών με τυχαίο αριθμό μηχανών και περιορισμούς διάταξης μεταξύ εργασιών με στόχο την ελαχιστοποίηση συνολικού χρόνου ολοκλήρωσης εργασιών.

Μέθοδοι Επίλυσης

- Κανόνες Διεκπεραίωσης (dispatching rules)
- Μαθηματικές Μέθοδοι
- Μέθοδοι Τοπικής Αναζήτησης
- Ικανοποίηση Περιορισμών

Χρονοπρογραμματισμός σε ECLiPSe

i.e. make your life easier with CLP...

Εύρεση Χρόνου Εκτέλεσης Εργασιών

- Υπάρχουν 5 **εργασίες** και 2 **ομάδες προγραμματιστών**.
- Κάθε εργασία έχει
 - μια προκαθορισμένη **διάρκεια**.
 - απαιτεί για την υλοποίησής της μια **συγκεκριμένη ομάδα**.
- Υπάρχουν **περιορισμοί διάταξης** (μερικής) μεταξύ των εργασιών.
- Κάθε ομάδα μπορεί να εκτελέσει **μια εργασία** σε **κάθε** χρονική στιγμή.
- Ποιοι είναι οι **χρόνοι έναρξης των εργασιών** ώστε να **ελαχιστοποιείται η διάρκεια** του συνολικού έργου;

Λεπτομέρειες Προβλήματος

Εργασία	Διάρκεια	Διάταξη	Ομάδα
1	5	πριν από 2	A
2	4		B
3	7	πριν από 5	B
4	1		A
5	9		A

Αναπαράσταση Χρόνου

- Χρονικές Στιγμές (ακέραιοι αριθμοί)
 - Αρχή του χρόνου: 0
 - Εργασία E1, χρόνος έναρξης St1, διάρκεια 5



Αναπαράσταση Προβλήματος

- Κάθε εργασία έχει μια προκαθορισμένη διάρκεια d_i .
- Άρα για κάθε εργασία μπορώ να ορίσω **δύο μεταβλητές** S_i και E_i που αντιστοιχούν στην αρχή και το τέλος της εργασίας, και έχουν τον περιορισμό:
 - $St_i + d_i = End_i$
 - Σε Eclipse (παράδειγμα): $St1 + 5 \neq End1$.



Αναπαράσταση Προβλήματος

- Υπάρχουν περιορισμοί διάταξης (μερικής) μεταξύ των εργασιών.
 - Πχ. η εργασία 1 πρέπει να λάβει χώρα πριν την εργασία 2.
 - Σε ECLiPSe:
 End1 #<= St2,
 End3 #<= St5,
- Απαιτεί για την υλοποίησής της **μια συγκεκριμένη ομάδα**.
 - Άρα χωρίζουμε τις εργασίες σε λίστες ανάλογα με την ομάδα η οποία πρέπει να τις εκτελέσει.

Ζητούμενο

- *Ποιοι είναι οι χρόνοι έναρξης των εργασιών ώστε να **ελαχιστοποιείται η διάρκεια του συνολικού έργου**;*
- Ποια είναι η τελευταία εργασία, για να πάρω τον χρόνο λήξης της;
 - `maxlist(List,Var)` (βιβλιοθήκη `ic_global`)
 - Η `Var` είναι η μεταβλητή με τη μέγιστη τιμή από την `List`.
- Έτσι:
`maxlist([End1,End2,End3,End4,End5],MakeSpan),`

Αναπαράσταση Προβλήματος

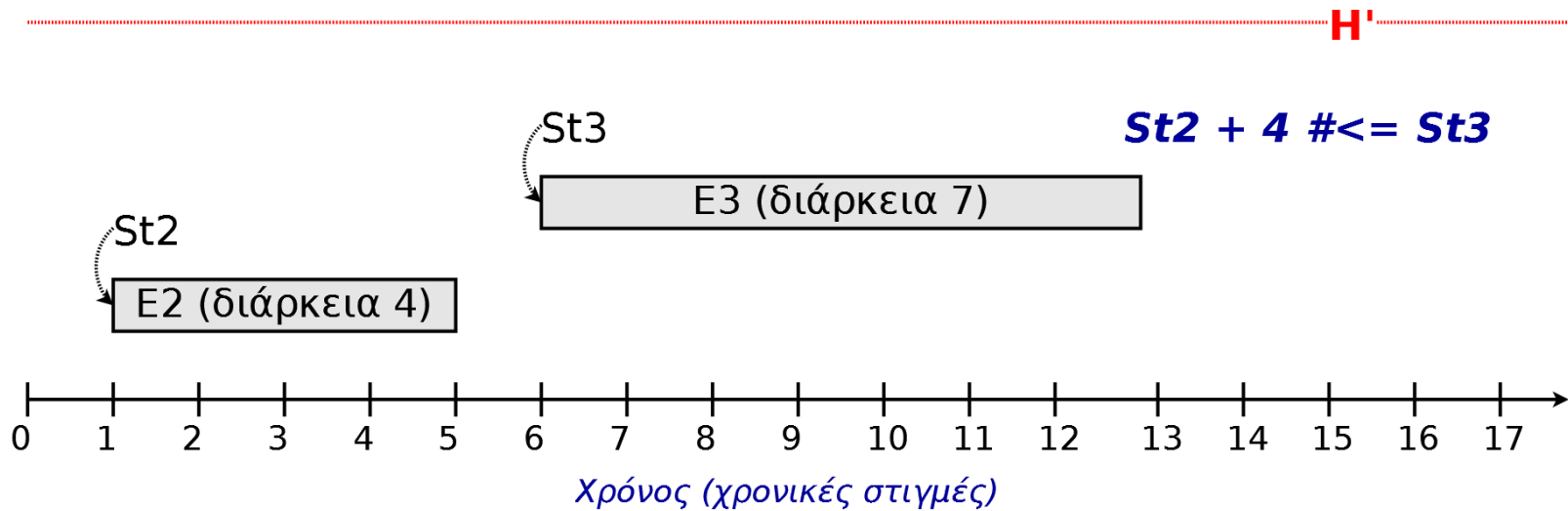
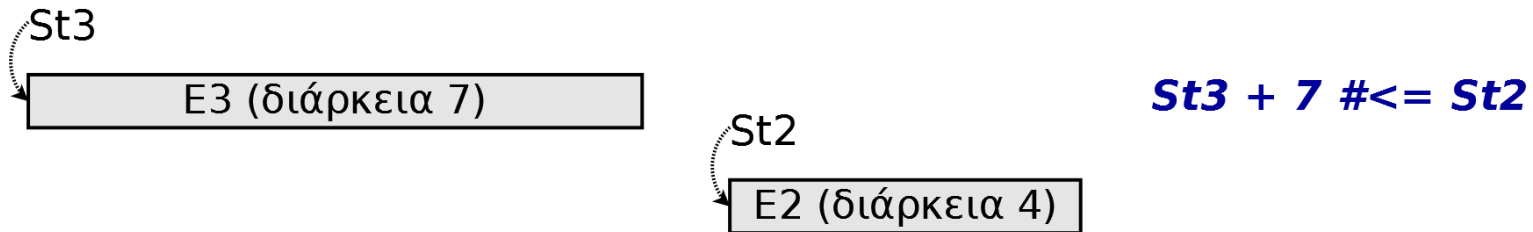
- Κάθε ομάδα μπορεί να εκτελέσει μια εργασία σε κάθε χρονική στιγμή.
- Άρα αν πρέπει να εκτελέσει η πρώτη ομάδα τις εργασίες 1,4,5 με χρόνους 5,1,9 αντίστοιχα τότε ισχύει για κάθε δυνατό ζεύγος εργασιών, πχ 1 και 4:

$$St1 + 5 \#< St4 \text{ ή } St4 + 1 \#< St1$$

Ομοίως $St2 + 4 \#=< St3 \text{ ή } St3 + 7 \#=< St2$

- Πρόβλημα: Οι **διευξευκτικοί περιορισμοί** (disjunctive constraints) δημιουργούν πολλά σημεία επιλογής (choice points)!
 - Χρειάζονται **ειδικοί αλγόριθμοι διάδοσης** περιορισμών.

Διαζευκτικοί Περιορισμοί



Βιβλιοθήκη `ic_edge_finder`

- `:-use_module(library(ic_edge_finder)).`
- Η βιβλιοθήκη περιέχει κατηγορήματα ειδικά για την έκφραση/μοντελοποίηση διαζευκτικών περιορισμών που υπάρχουν σε προβλήματα χρονοπρογραμματισμού.
 - Υπάρχει και η `ic_edge_finder3` (με ισχυρότερη διάδοση περιορισμών και μεγαλύτερη πολυπλοκότητα).
- Σημαντικότερα κατηγορήματα
 - `disjunctive/2`
 - `cumulative/4`

Ο περιορισμός disjunctive

- **disjunctive(+StartTimes, +Durations)**
 - Θέτει τον περιορισμό ότι οι διεργασίες με αρχικού χρόνου **StartTimes** και διάρκειες **Durations** δεν μπορούν να αλληλεπικαλύπτονται χρονικά.
 - **StartTimes**: Λίστα με τις μεταβλητές περιορισμών χρόνου έναρξης των εργασιών.
 - **Durations**: Λίστα με τις διάρκειες των εργασιών (integers).

Παράδειγμα Περιορισμών Ομάδων

- Εφόσον η **πρώτη ομάδα** έχει να υλοποιήσει τις εργασίες 1,4,5 και 8 μ,ε χρόνους έναρξης **St1, St4, St5, St8** και με διάρκειες **5,1,9,4** αντίστοιχα, και
- Κάθε ομάδα μπορεί να αναλάβει μια εργασία σε κάθε χρονική στιγμή:
`disjunctive([St1,St4,St5],[5,1,9]),...`
- ...και ομοίως για κάθε ομάδα...

Τελικός Κώδικας (1/2)

```
schedule_start_times(teamA([St1,St4,St5]),  
                    teamB([St2,St3]),MakeSpan):-  
    Starts = [St1,St2,St3,St4,St5],  
    Ends = [End1,End2,End3,End4,End5],  
    Starts #:: 0..inf,   Ends #:: 0..inf,  
    End1 #= 5 + St1,  %%% Start End Times and Durations  
    End2 #= 4 + St2,   End3 #= 7 + St3,  
    End4 #= 1 + St4,   End5 #= 9 + St5,  
    End1 #<= St2,  %% Ordering Constraints  
    End3 #<= St5,  
    ic_global:maxlist(Ends,MakeSpan),
```

Τελικός Κώδικας (2/2)

```
%%% No overlapping Constraint
% Assignment to teams and
% no overlapping constraints
% team A
disjunctive([St1,St4,St5],[5,1,9]),
% team B
disjunctive([St2,St3],[4,7]),

% Search for a Solution
bb_min(labeling(Starts),
        MakeSpan,bb_options{strategy:restart}).
```

Εκτέλεση και Πρόγραμμα

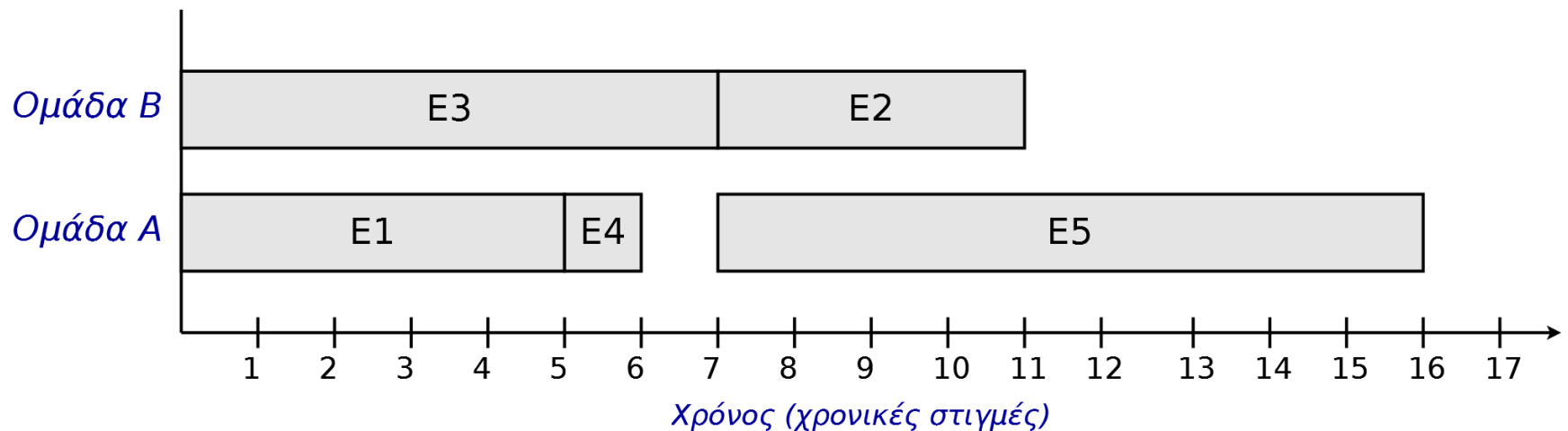
?- schedule_start_times(T1, T2, M).

T1 = teamA([0, 5, 7])

T2 = teamB([7, 0])

M = 16

Yes (0.00s cpu)



Ο περιορισμός cumulative

- Ο περιορισμός Cumulative.
- `cumulative(+StartTimes, +Durations, +Resources, +ResourceLimit)`
 - `StartTimes`: Λίστα με τις μεταβλητές περιορισμών **χρόνου έναρξης** των εργασιών.
 - `Durations`: Λίστα με τις **διάρκειες** των εργασιών.
 - `Resources`: Πόσότητα πόρου **καταναλώνει η κάθε εργασία**.
 - `ResourceLimit`: Ποια είναι η **συνολική χωρητικότητα** του πόρου.

Επεξήγηση

- Ο περιορισμός είναι αντίστοιχος του περιορισμού **disjunctive** με τις διαφορές:
 - ο **πόρος που καταναλώνεται έχει χωρητικότητα ίση με N ,**
 - **κάθε εργασία καταναλώνει K από τον πόρο**
 - **και ποτέ δεν μπορεί εργασίες των οποίων το άθροισμα της κατανάλωσης πόρων είναι μεγαλύτερο του N , να αλληλεπικαλύπτονται.**

Παράδειγμα

- Παράδειγμα: η ομάδα A έχει 5 μέλη, και η ομάδα B έχει 4 μέλη. Οι εργασίες απαιτούν:

- η εργασία 1, ένα μέλος
- οι εργασίες 4 και 5 από τρία μέλη

```
cumulative([St1,St4,St5], [5,1,9], [1,3,3], 5)
```

- οι εργασίες 2 και 3 από δύο μέλη,

```
cumulative([St2,St3], [4,7], [2,2], 4)
```

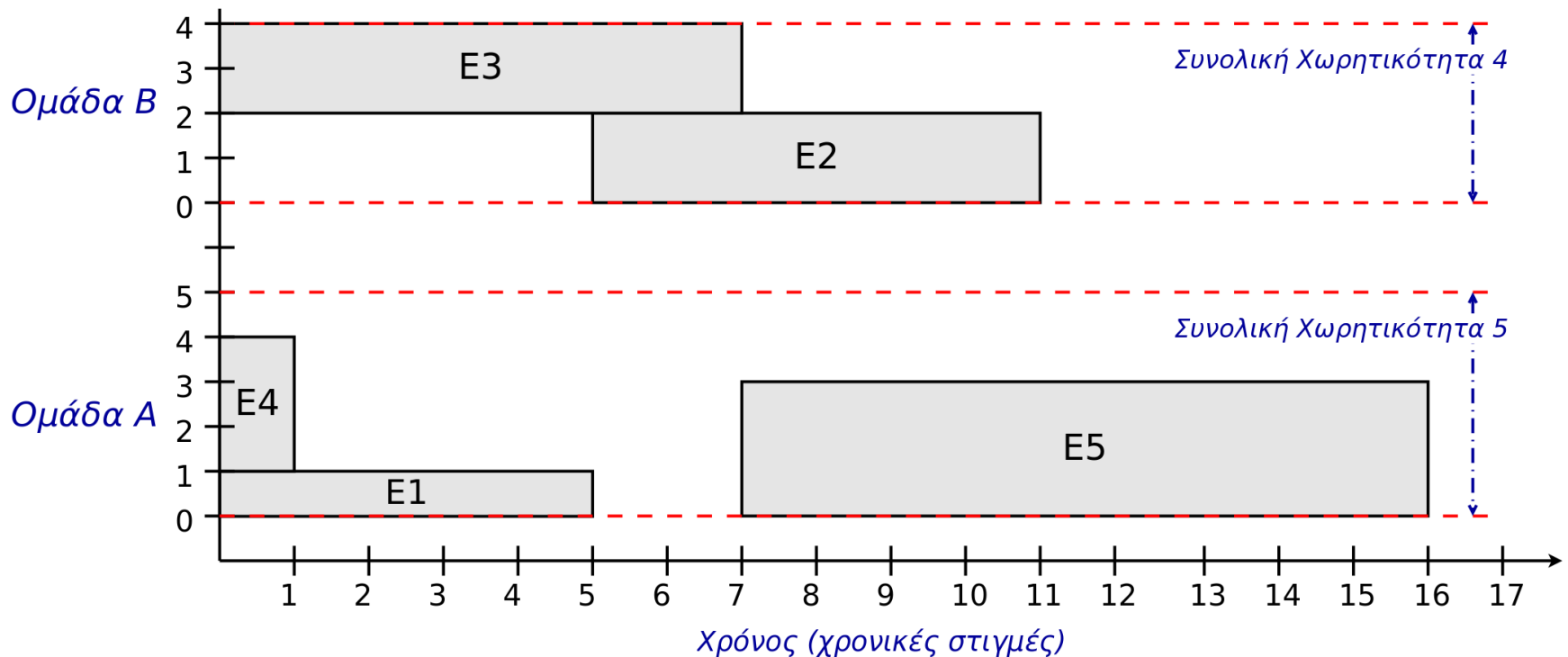
Εκτέλεση και Πρόγραμμα

?- schedule_start_times_r(T1, T2, M).

T1 = teamA([0, 0, 7])

T2 = teamB([5, 0])

M = 16



Παράδειγμα 2

- Έξι φορτηγά αυτοκίνητα που έχουν διαφορετικές ταχύτητες και διαφορετικό βάρος πρέπει να περάσουν μια γέφυρα, η οποία μπορεί να αντέξει **μέχρι 20 τόνους**. Τα χαρακτηριστικά των αυτοκινήτων δίνονται σαν Prolog γεγονότα όπως φαίνεται παρακάτω.
- Πότε πρέπει να ξεκινήσει κάθε αυτοκίνητο για να περάσουν όλα με ασφάλεια την γέφυρα, στον **ελάχιστο δυνατό χρόνο**?

Δεδομένα για κάθε αυτοκίνητο

- **Speed**, ο χρόνος που απαιτείται για να διέλθει το αυτοκίνητο τη γέφυρα.
- **Weight**, το βάρος.

```
%%% car(Name, Weight, Speed)
```

```
car(alpha, 10, 4).
```

```
car(beta, 13, 5).
```

```
car(gamma, 8, 3).
```

```
car(delta, 5, 4).
```

```
car(epsilon, 7, 1).
```

```
car(zeta, 9, 3).
```

```
car(eta, 11, 6).
```

Μοντελοποίηση

- Μια μεταβλητή S που δηλώνει το χρόνο έναρξης της διέλευσης του αυτοκινήτου και μια E , που δηλώνει το πότε ολοκληρώνεται η διέλευση.
 - Άρα $S + \text{Speed} \# = E$.
- Δεδομένου ότι τα πάντα είναι με την μορφή γεγονότων?
 - `findall/3`

Κώδικας

`solve(Starts,MakeSpan):-`

`findall(C,car(C,_,_),Cars),`

`findall(W,car(_,W,_),Weights),`

`findall(S,car(_,_,S),Speeds),`

`length(Cars,N),`

`length(Starts,N), %% My vars`

`Starts #:: 0..inf,`

`state_crossing_times(Starts,Speeds,Ends),`

`...`

Constraints

```
state_crossing_times([],[],[]).
```

```
state_crossing_times([S|Starts],[Sp|Speeds],[E|Ends]):-
```

```
    S + Sp #= E,
```

```
    state_crossing_times(Starts,Speeds,Ends).
```

Μοντελοποίηση Πόρων

- Πόρος = Γέφυρα
- Χωρητικότητα = Βάρος που αντέχει η γέφυρα (max 20).
- Επαναχρησιμοποιήσιμος.
 - Κάθε φορτηγό χρησιμοποιεί Weight από τον πόρο όσο διαρκεί το ταξίδι του (Speed).
- Μοντελοποίηση με περιορισμό cumulative
`cumulative(Starts,Speeds,Weights,20),`

Κώδικας 2/2

```
...,  
ic:maxlist(Ends,MakeSpan),  
cumulative(Starts,Speeds,Weights,20),  
bb_min(labeling(Starts),MakeSpan,  
        bb_options{strategy:restart}),  
pretty_print(Cars,Starts,Ends).
```

Πλήρης Κώδικας

`solve(Starts,MakeSpan):-`

```
    findall(C,car(C,_,_),Cars),  
    findall(W,car(_,W,_),Weights),  
    findall(S,car(_,_,S),Speeds),  
    length(Cars,N),  
    length(Starts,N), %% My vars  
    Starts #:: 0..inf,  
    state_crossing_times(Starts,Speeds,Ends),  
    ic:maxlist(Ends,MakeSpan),  
    cumulative(Starts,Speeds,Weights,20),  
    bb_min(labeling(Starts),MakeSpan,  
           bb_options{strategy:restart}),  
    pretty_print(Cars,Starts,Ends).
```


Δομή

- Χρονοπρογραμματισμός Μηχανών
- Περιορισμοί που αφορούν
χρονοπρογραμματισμό μηχανών.
 - disjunctive
 - cumulative