矩阵求导术 (上)



长躯鬼侠

数学爱好者

□ 编辑推荐

6,687 人赞同了该文章

矩阵求导的技术,在统计学、控制论、机器学习等领域有广泛的应用。鉴于我看过的一些资料或言之不详、或繁乱无绪,本文来做个科普,分作两篇,上篇讲标量对矩阵的求导术,下篇讲矩阵对矩阵的求导术。本文使用小写字母x表示标量,粗体小写字母 æ 表示(列)向量,大写字母X表示矩阵。

首先来琢磨一下定义,标量f对矩阵X的导数,定义为 $\dfrac{\partial f}{\partial X} = \left[\dfrac{\partial f}{\partial X_{ij}}\right]$,即f对X逐元素求导排成

与X尺寸相同的矩阵。然而,这个定义在计算中并不好用,实用上的原因是对函数较复杂的情形难以逐元素求导;哲理上的原因是逐元素求导破坏了整体性。试想,为何要将f看做矩阵X而不是各元素 X_{ij} 的函数呢?答案是用矩阵运算更整洁。所以在求导时不宜拆开矩阵,而是要找一个从整体出发的算法。

为此,我们来回顾,一元微积分中的导数(标量对标量的导数)与微分有联系: df=f'(x)dx;多元微积分中的梯度(标量对向量的导数)也与微分有联系:

$$df = \sum_{i=1}^n rac{\partial f}{\partial x_i} dx_i = rac{\partial f}{\partial m{x}}^T dm{x}$$
,这里第一个等号是全微分公式,第二个等号表达了梯度与微

分的联系:全微分 df 是梯度向量 $\dfrac{\partial f}{\partial m{x}}$ (n×1)与微分向量 $dm{x}$ (n×1)的内积;受此启发,我们将矩

阵导数与微分建立联系:
$$df = \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n rac{\partial f}{\partial X_{ij}} dX_{ij} = \mathrm{tr}\left(rac{\partial f}{\partial X}^T dX
ight)$$
。 其中tr代表迹

(trace)是方阵对角线元素之和,满足性质:对尺寸相同的矩阵A,B, $\mathbf{tr}(A^TB) = \sum_{i,j} A_{ij}B_{ij}$

,即 ${
m tr}(A^TB)$ 是矩阵A,B的**内积**。与梯度相似,这里第一个等号是全微分公式,第二个等号表达了矩阵导数与微分的联系:全微分 df 是导数 $\dfrac{\partial f}{\partial x}$ (m×n)与微分矩阵 dX (m×n)的内积。

- ▲ 赞同 6687
- 461 条评论
- 7 分享
- 喜欢
- 📮 申请转载
- •

知乎 賞发于 深度学习于图网络

运用这些法则。故而,我们来创立常用的矩阵微分的运算法则:

- 1. 加减法: $d(X\pm Y)=dX\pm dY$; 矩阵乘法: d(XY)=(dX)Y+XdY ; 转置: $d(X^T)=(dX)^T$; 迹: $d\mathrm{tr}(X)=\mathrm{tr}(dX)$ 。
- 2. 逆: $dX^{-1}=-X^{-1}dXX^{-1}$ 。此式可在 $XX^{-1}=I$ 两侧求微分来证明。
- 3. 行列式: $d|X|=\mathrm{tr}(X^\#dX)$,其中 $X^\#$ 表示X的伴随矩阵,在X可逆时又可以写作 $d|X|=|X|\mathrm{tr}(X^{-1}dX)$ 。此式可用Laplace展开来证明,详见张贤达《矩阵分析与应用》第279页。
- 4. 逐元素乘法: $d(X\odot Y)=dX\odot Y+X\odot dY$, \odot 表示尺寸相同的矩阵X,Y逐元素相乘。
- 5. 逐元素函数: $d\sigma(X)=\sigma'(X)\odot dX$, $\sigma(X)=[\sigma(X_{ij})]$ 是逐元素标量函数运算, $\sigma'(X)=[\sigma'(X_{ij})]$ 是逐元素求导数。例如

$$X = egin{bmatrix} X_{11} & X_{12} \ X_{21} & X_{22} \end{bmatrix}, d\sin(X) = egin{bmatrix} \cos X_{11} dX_{11} & \cos X_{12} dX_{12} \ \cos X_{21} dX_{21} & \cos X_{22} dX_{22} \end{bmatrix} = \cos(X) \odot dX$$

我们试图利用矩阵导数与微分的联系 $df=\mathrm{tr}\left(rac{\partial f}{\partial X}^TdX
ight)$,在求出左侧的微分 df后,该如

何写成右侧的形式并得到导数呢?这需要一些迹技巧(trace trick):

- 1. 标量套上迹: $a = \operatorname{tr}(a)$
- 2. 转置: $\operatorname{tr}(A^T) = \operatorname{tr}(A)$ 。
- 3. 线性: $\operatorname{tr}(A \pm B) = \operatorname{tr}(A) \pm \operatorname{tr}(B)$ 。
- 4. 矩阵乘法交换: $\operatorname{tr}(AB) = \operatorname{tr}(BA)$, 其中 $A \ni B^T$ 尺寸相同。两侧都等于 $\sum_{i,j} A_{ij} B_{ji}$ 。
- 5. 矩阵乘法/逐元素乘法交换: $\operatorname{tr}(A^T(B\odot C))=\operatorname{tr}((A\odot B)^TC)$,其中 A,B,C尺寸相同。 两侧都等于 $\sum_{i,j}A_{ij}B_{ij}C_{ij}$ 。

观察一下可以断言,若标量函数f是矩阵X经加减乘法、逆、行列式、逐元素函数等运算构成,则使用相应的运算法则对f求微分,再使用迹技巧给df套上迹并将其它项交换至dX左侧,对照导数与微

分的联系
$$df=\mathrm{tr}\left(rac{\partial f}{\partial X}^TdX
ight)$$
,即能得到导数。

▲ 赞同 6687 ▼ **● 461 条评论 ▼** 分享 **●** 喜欢 ★ 收藏 **□** 申请转载 …

知乎 首发于 深度学习于图网络

在建立法则的最后,来谈一谈复合:假设已求得 $\frac{\partial f}{\partial Y}$,而Y是X的函数,如何求 $\frac{\partial f}{\partial X}$ 呢?在微积分中有标量求导的链式法则 $\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{\partial f}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial x}$,但这里我们**不能随意沿用标量的链式法则**,因为矩阵对矩阵的导数 $\frac{\partial Y}{\partial X}$ 截至目前仍是未定义的。于是我们继续追本溯源,链式法则是从何而来?源 头仍然是微分。我们直接从微分入手建立复合法则:先写出 $df=\operatorname{tr}\left(\frac{\partial f}{\partial Y}^TdY\right)$,再将dY用 dX表示出来代入,并使用迹技巧将其他项交换至dX左侧,即可得到 $\frac{\partial f}{\partial Y}$ 。

最常见的情形是Y=AXB,此时 $df=\mathrm{tr}\left(rac{\partial f}{\partial Y}^TdY
ight)=\mathrm{tr}\left(rac{\partial f}{\partial Y}^TAdXB
ight)=\mathrm{tr}\left(Brac{\partial f}{\partial Y}^TAdX
ight)=\mathrm{tr}\left((A^Trac{\partial f}{\partial Y}B^T)^TdX
ight)$,可得到 $rac{\partial f}{\partial X}=A^Trac{\partial f}{\partial Y}B^T$ 。注意这里dY=(dA)XB+AdXB+AXdB=AdXB,由于A,B是常量,

dA=0, dB=0,以及我们使用矩阵乘法交换的迹技巧交换了 $\dfrac{\partial f}{\partial Y}^T A dX$ 与 B 。

接下来演示一些算例。特别提醒要依据已经建立的运算法则来计算,不能随意套用微积分中标量导数的结论,比如认为AX对X的导数为A,这是没有根据、意义不明的。

例1: $f=m{a}^TXm{b}$,求 $\dfrac{\partial f}{\partial X}$ 。其中 $m{a}$ 是 $m{m} imes 1$ 列向量, $m{X}$ 是 $m{m} imes n$ 矩阵, $m{b}$ 是 $m{n} imes 1$ 列向量, $m{f}$ 是标量。

解: 先使用矩阵乘法法则求微分, $df=d\boldsymbol{a}^TX\boldsymbol{b}+\boldsymbol{a}^TdX\boldsymbol{b}+\boldsymbol{a}^TXd\boldsymbol{b}=\boldsymbol{a}^TdX\boldsymbol{b}$,注意这里的 $\boldsymbol{a},\boldsymbol{b}$ 是常量, $d\boldsymbol{a}=\boldsymbol{0},d\boldsymbol{b}=\boldsymbol{0}$ 。由于df是标量,它的迹等于自身, $df=\operatorname{tr}(df)$,套上迹并做矩阵乘法交换: $df=\operatorname{tr}(\boldsymbol{a}^TdX\boldsymbol{b})=\operatorname{tr}(\boldsymbol{b}\boldsymbol{a}^TdX)=\operatorname{tr}((\boldsymbol{a}\boldsymbol{b}^T)^TdX)$,注意这里我们根据 $\operatorname{tr}(AB)=\operatorname{tr}(BA)$ 交换了 \boldsymbol{a}^TdX 与 \boldsymbol{b} 。对照导数与微分的联系

$$df=\mathrm{tr}\left(rac{\partial f}{\partial X}^TdX
ight)$$
,得到 $rac{\partial f}{\partial Y}=oldsymbol{a}oldsymbol{b}^T$ 。

▲ 赞同 6687 ▼ ● 461 条评论

◇ 分享 ● 喜欢 ★ 收藏
□ 申请转载 …

知乎 賞发于 深度学习于图网络

合法的)。有些资料在计算矩阵导数时,会略过求微分这一步,这是逻辑上解释不通的。

例2: $f = a^T \exp(Xb)$,求 $\frac{\partial f}{\partial X}$ 。其中a是 $m \times 1$ 列向量,X是 $m \times n$ 矩阵,b是 $m \times 1$ 列向量,exp表示逐元素求指数,f是标量。

解: 先使用矩阵乘法、逐元素函数法则求微分: $df = \boldsymbol{a}^T(\exp(X\boldsymbol{b})\odot(dX\boldsymbol{b}))$,再套上迹并做交换: $df = \operatorname{tr}(\boldsymbol{a}^T(\exp(X\boldsymbol{b})\odot(dX\boldsymbol{b}))) = \operatorname{tr}((\boldsymbol{a}\odot\exp(X\boldsymbol{b}))^TdX\boldsymbol{b})$ $= \operatorname{tr}(\boldsymbol{b}(\boldsymbol{a}\odot\exp(X\boldsymbol{b}))^TdX) = \operatorname{tr}(((\boldsymbol{a}\odot\exp(X\boldsymbol{b}))\boldsymbol{b}^T)^TdX)$,注意这里我们先根据 $\operatorname{tr}(A^T(B\odot C)) = \operatorname{tr}((A\odot B)^TC)$ 交换了 \boldsymbol{a} 、 $\exp(X\boldsymbol{b})$ 与 $dX\boldsymbol{b}$, 再根据 $\operatorname{tr}(AB) = \operatorname{tr}(BA)$ 交换了 $(\boldsymbol{a}\odot\exp(X\boldsymbol{b}))^TdX$ 与 \boldsymbol{b} 。 对照导数与微分的联系 $df = \operatorname{tr}\left(\frac{\partial f}{\partial X}^TdX\right)$, 得到 $\frac{\partial f}{\partial X} = (\boldsymbol{a}\odot\exp(X\boldsymbol{b}))\boldsymbol{b}^T$ 。

例3: $f=\mathrm{tr}(Y^TMY), Y=\sigma(WX)$,求 $\frac{\partial f}{\partial X}$ 。其中W是 $l\times m$ 矩阵,X是 $m\times n$ 矩阵,Y是 $l\times n$ 矩阵,M是 $l\times l$ 对称矩阵, σ 是逐元素函数,f是标量。

解: 先求 $\dfrac{\partial f}{\partial Y}$, 求微分,使用矩阵乘法、转置法则:

$$df=\mathrm{tr}((dY)^TMY)+\mathrm{tr}(Y^TMdY)=\mathrm{tr}(Y^TM^TdY)+\mathrm{tr}(Y^TMdY)=\mathrm{tr}(Y^T(M+M^T)dY)$$
,对照导数与微分的联系,得到 $\dfrac{\partial f}{\partial Y}=(M+M^T)Y=2MY$,注意这里M是对称矩阵。

为求
$$\dfrac{\partial f}{\partial X}$$
 ,写出 $df=\mathrm{tr}\left(\dfrac{\partial f}{\partial Y}^TdY\right)$,再将dY用dX表示出来代入,并使用矩阵乘法/逐元

素乘法交换:

$$df=\mathrm{tr}\left(rac{\partial f}{\partial Y}^T(\sigma'(WX)\odot(WdX))
ight)=\mathrm{tr}\left(\left(rac{\partial f}{\partial Y}\odot\sigma'(WX)
ight)^TWdX
ight)$$
, ਸ਼ਾਂ

照导数与微分的联系,得到

$$rac{\partial f}{\partial X} = W^T \left(rac{\partial f}{\partial Y} \odot \sigma'(WX)
ight) = W^T((2M\sigma(WX)) \odot \sigma'(WX)) \; .$$

知乎 賞发于 深度学习于图网络

 $m \times 1$ 列向量, $X \in m \times n$ 矩阵, $w \in n \times 1$ 列向量,l是标量。

解:这是标量对向量的导数,不过可以把向量看做矩阵的特例。先将向量模平方改写成向量与自身的内积: $m{l}=(Xm{w}-m{y})^T(Xm{w}-m{y})$,求微分,使用矩阵乘法、转置等法则: $m{d}l=(Xm{d}m{w})^T(Xm{w}-m{y})+(Xm{w}-m{y})^T(Xm{d}m{w})=2(Xm{w}-m{y})^TXm{d}m{w}$,注意这里

Xdw 和 Xw-y 是向量,两个向量的内积满足 $u^Tv=v^Tu$ 。对照导数与微分的联系

$$dl = rac{\partial l}{\partial oldsymbol{w}}^T doldsymbol{w}$$
,得到 $rac{\partial l}{\partial oldsymbol{w}} = 2X^T(Xoldsymbol{w} - oldsymbol{y})$ 。 $rac{\partial l}{\partial oldsymbol{w}} = oldsymbol{0}$ 即 $X^TXoldsymbol{w} = X^Toldsymbol{y}$,得到 $oldsymbol{w}$ 的最小二乘估计为 $oldsymbol{w} = (X^TX)^{-1}X^Toldsymbol{y}$ 。

例5【方差的最大似然估计】: 样本 $oldsymbol{x}_1,\ldots,oldsymbol{x}_N\sim\mathcal{N}(oldsymbol{\mu},\Sigma)$,求方差 Σ 的最大似然估计。写

成数学式是:
$$l=\log |\Sigma|+rac{1}{N}\sum_{i=1}^N(m{x}_i-ar{m{x}})^T\Sigma^{-1}(m{x}_i-ar{m{x}})$$
,求 $rac{\partial l}{\partial \Sigma}$ 的零点。其中 $m{x}_i$

是 $m{m} imes m{1}$ 列向量, $m{ar{x}} = rac{1}{N} \sum_{i=1}^N m{x_i}$ 是样本均值, $m{\Sigma}$ 是 $m{m} imes m{m}$ 对称正定矩阵, $m{l}$ 是标量, $m{l}$ 表示自然对数。

解:首先求微分,使用矩阵乘法、行列式、逆等运算法则,第一项是

$$d\log |\Sigma| = |\Sigma|^{-1} d|\Sigma| = \operatorname{tr}(\Sigma^{-1} d\Sigma)$$
,第二项是

$$rac{1}{N}\sum_{i=1}^N(oldsymbol{x}_i-ar{oldsymbol{x}})^Td\Sigma^{-1}(oldsymbol{x}_i-ar{oldsymbol{x}})=-rac{1}{N}\sum_{i=1}^N(oldsymbol{x}_i-ar{oldsymbol{x}})^T\Sigma^{-1}d\Sigma\Sigma^{-1}(oldsymbol{x}_i-ar{oldsymbol{x}})$$
 . $otag$

给第二项套上迹做交换: $\operatorname{tr}\left(rac{1}{N}\sum_{i=1}^{N}(m{x}_i-ar{m{x}})^T\Sigma^{-1}d\Sigma\Sigma^{-1}(m{x}_i-ar{m{x}})
ight)$

$$=rac{1}{N}\sum_{i=1}^{N} ext{tr}((oldsymbol{x}_i-ar{oldsymbol{x}})^T\Sigma^{-1}d\Sigma\Sigma^{-1}(oldsymbol{x}_i-ar{oldsymbol{x}}))$$

$$egin{aligned} &=rac{1}{N}\sum_{i=1}^{N}\mathrm{tr}\left(\Sigma^{-1}(oldsymbol{x}_{i}-ar{oldsymbol{x}})(oldsymbol{x}_{i}-ar{oldsymbol{x}})^{T}\Sigma^{-1}d\Sigma
ight)=\mathrm{tr}(\Sigma^{-1}S\Sigma^{-1}d\Sigma)$$
,其中先交换迹

与求和,然后将 $\mathbf{\Sigma}^{-1}(oldsymbol{x}_i-oldsymbol{ar{x}})$ 交换到左边,最后再交换迹与求和,并定义

$$S = rac{1}{N} \sum_{i=1}^N (oldsymbol{x_i} - ar{oldsymbol{x}}) (oldsymbol{x_i} - ar{oldsymbol{x}})^T$$
 为样本方差矩阵。得到

$$dl=\mathrm{tr}\left(\left(\Sigma^{-1}-\Sigma^{-1}S\Sigma^{-1}
ight)d\Sigma
ight)$$
。 对照导数与微分的联系,有

▲ 赞同 6687 ▼ ● 461 条评论

◇ 分享 ● 喜欢 ★ 收藏
□ 申请转载 …

例6【多元logistic回归】: $l=-{m y}^t\log \operatorname{softmax}(W{m x})$,求 $\overline{\frac{}{\partial W}}$ 。 其中 ${m y}$ 是除一个元素为 1外其它元素为0的 ${m m} \times {m 1}$ 列向量, ${m W}$ 是 ${m m} \times {m n}$ 矩阵, ${m x}$ 是 ${m n} \times {m 1}$ 列向量, ${m l}$ 是标量; \log 表示自然对数, $\operatorname{softmax}({m a})=\frac{\exp({m a})}{{m 1}^T\exp({m a})}$, 其中 $\exp({m a})$ 表示逐元素求指数, ${m 1}$ 代表全1向 量。

解1: 首先将softmax函数代入并写成

$$l = -\boldsymbol{y}^T \left(\log(\exp(W\boldsymbol{x})) - \mathbf{1} \log(\mathbf{1}^T \exp(W\boldsymbol{x})) \right) = -\boldsymbol{y}^T W \boldsymbol{x} + \log(\mathbf{1}^T \exp(W\boldsymbol{x}))$$
,这里要注意逐元素log满足等式 $\log(\boldsymbol{u}/c) = \log(\boldsymbol{u}) - \mathbf{1} \log(c)$,以及 \boldsymbol{y} 满足 $\boldsymbol{y}^T \mathbf{1} = 1$ 。求微分,使用矩阵乘法、逐元素函数等法则:

$$dl = -m{y}^T dWm{x} + rac{m{1}^T \left(\exp(Wm{x}) \odot (dWm{x})
ight)}{m{1}^T \exp(Wm{x})}$$
。再套上迹并做交换,注意可化简 $m{1}^T \left(\exp(Wm{x}) \odot (dWm{x})
ight) = \exp(Wm{x})^T dWm{x}$,这是根据等式 $m{1}^T (m{u} \odot m{v}) = m{u}^T m{v}$,

$$dl = \operatorname{tr} \left(-oldsymbol{y}^T dW oldsymbol{x} + rac{\exp(W oldsymbol{x})^T dW oldsymbol{x}}{\mathbf{1}^T \exp(W oldsymbol{x})}
ight) = \operatorname{tr} (-oldsymbol{y}^T dW oldsymbol{x} + \operatorname{softmax}(W oldsymbol{x})^T dW oldsymbol{x}) = \operatorname{tr} (oldsymbol{x} (\operatorname{softmax}(W oldsymbol{x}) - oldsymbol{y})^T dW)$$

。对照导数与微分的联系,得到
$$rac{\partial l}{\partial W} = (ext{softmax}(Wm{x}) - m{y})m{x}^T$$
 。

解2:定义
$$oldsymbol{a}=Woldsymbol{x}$$
,则 $oldsymbol{l}=-oldsymbol{y}^T\log\operatorname{softmax}(oldsymbol{a})$,先同上求出

$$\frac{\partial l}{\partial \boldsymbol{a}} = \operatorname{softmax}(\boldsymbol{a}) - \boldsymbol{y}$$
,再利用复合法则:

$$dl = ext{tr}\left(rac{\partial l}{\partial m{a}}^T dm{a}
ight) = ext{tr}\left(rac{\partial l}{\partial m{a}}^T dWm{x}
ight) = ext{tr}\left(m{x}rac{\partial l}{\partial m{a}}^T dW
ight)$$
,得到 $rac{\partial l}{\partial W} = rac{\partial l}{\partial m{a}}m{x}^T$ 。

最后一例留给经典的神经网络。神经网络的求导术是学术史上的重要成果,还有个专门的名字叫做 BP算法,我相信如今很多人在初次推导BP算法时也会颇费一番脑筋,事实上使用矩阵求导术来推导并不复杂。为简化起见,我们推导二层神经网络的BP算法。

例7【二层神经网络】:
$$l=-\pmb{y}^T\log \operatorname{softmax}(W_2\sigma(W_1\pmb{x}))$$
 ,求 $\frac{\partial l}{\partial W_1}$ 和 $\frac{\partial l}{\partial W_2}$ 。其中 \pmb{y} 是除一个元素为1外其它元素为0的的 $\pmb{m}\times \pmb{1}$ 列向量, \pmb{W}_2 是 $\pmb{m}\times \pmb{p}$ 矩阵, \pmb{W}_1 是 $\pmb{p}\times \pmb{n}$ 矩

▲ 赞同 6687 ▼ ● 461 条评论 7 分享 ● 喜欢 ★ 收藏 🗗 申请转载 …

$$\sigma$$
是逐元素sigmoid函数 $\sigma(a) = rac{1}{1 + \exp(-a)}$ 。

解:定义 $m{a}_1 = W_1 m{x}$, $m{h}_1 = \sigma(m{a}_1)$, $m{a}_2 = W_2 m{h}_1$,则 $m{l} = -m{y}^T \log \operatorname{softmax}(m{a}_2)$ 。 在前例中已求出 $\dfrac{\partial l}{\partial m{a}_2} = \operatorname{softmax}(m{a}_2) - m{y}$ 。使用复合法则,

$$dl = \mathrm{tr}\left(rac{\partial oldsymbol{l}^T}{\partial oldsymbol{a}_2} doldsymbol{a}_2
ight) = \mathrm{tr}\left(rac{\partial oldsymbol{l}^T}{\partial oldsymbol{a}_2} dW_2 oldsymbol{h}_1
ight) + \underbrace{\mathrm{tr}\left(rac{\partial oldsymbol{l}^T}{\partial oldsymbol{a}_2} W_2 doldsymbol{h}_1
ight)}_{dl_2}$$
,使用矩阵乘

法交换的迹技巧从第一项得到 $\dfrac{\partial l}{\partial W_2}=\dfrac{\partial l}{\partial m{a}_2}m{h}_1^T$,从第二项得到 $\dfrac{\partial l}{\partial m{h}_1}=W_2^T\dfrac{\partial l}{\partial m{a}_2}$ 。接下来

对第二项继续使用复合法则来求 $\frac{\partial l}{\partial a_1}$,并利用矩阵乘法和逐元素乘法交换的迹技巧:

$$dl_2 = \mathrm{tr}\left(rac{\partial l}{\partial m{h}_1}^T dm{h}_1
ight) = \mathrm{tr}\left(rac{\partial l}{\partial m{h}_1}^T (\sigma'(m{a}_1)\odot dm{a}_1)
ight) = \mathrm{tr}\left(\left(rac{\partial l}{\partial m{h}_1}\odot \sigma'(m{a}_1)
ight)^T dm{a}_1
ight)$$

,得到 $\dfrac{\partial l}{\partial m{a}_1} = \dfrac{\partial l}{\partial m{h}_1} \odot \sigma'(m{a}_1)$ 。为求 $\dfrac{\partial l}{\partial W_1}$,再用一次复合法则:

$$dl_2 = ext{tr}\left(rac{\partial l}{\partial m{a}_1}^T dm{a}_1
ight) = ext{tr}\left(rac{\partial l}{\partial m{a}_1}^T dW_1m{x}
ight) = ext{tr}\left(m{x}rac{\partial l}{\partial m{a}_1}^T dW_1
ight)$$
,得到

$$rac{\partial l}{\partial W_1} = rac{\partial l}{\partial oldsymbol{a}_1} oldsymbol{x}^T \, .$$

推广:样本 $(oldsymbol{x}_1,y_1),\ldots,(oldsymbol{x}_N,y_N)$,

$$l=-\sum_{i=1}^N m{y}_i^T \log \operatorname{softmax}(W_2\sigma(W_1m{x}_i+m{b}_1)+m{b}_2)$$
,其中 $m{b}_1$ 是 $m{p} imes 1$ 列向量, $m{b}_2$

是 $m \times 1$ 列向量,其余定义同上。

解1:定义 $m{a}_{1,i} = W_1m{x}_i + m{b}_1$, $m{h}_{1,i} = \sigma(m{a}_{1,i})$, $m{a}_{2,i} = W_2m{h}_{1,i} + m{b}_2$,则

$$l=-\sum_{i=1}^N m{y}_i^T \log \operatorname{softmax}(m{a}_{2,i})$$
。先同上可求出 $rac{\partial l}{\partial m{a}_{2,i}} = \operatorname{softmax}(m{a}_{2,i}) - m{y}_i$ 。使用

复合法则

$$dl = ext{tr}\left(\sum_{i=1}^{N}rac{\partial l}{\partial oldsymbol{a}_{2,i}}^Tdoldsymbol{a}_{2,i}
ight) = ext{tr}\left(\sum_{i=1}^{N}rac{\partial l}{\partial oldsymbol{a}_{2,i}}^TdW_2oldsymbol{h}_{1,i}
ight) + ext{tr}\left(\sum_{i=1}^{N}rac{\partial l}{\partial oldsymbol{a}_{2,i}}^TW_2doldsymbol{h}_{1,i}
ight) + ext{tr}\left(\sum_{i=1}^{N}rac{\partial l}{\partial oldsymbol{a}_{2,i}}^Tdoldsymbol{b}_2
ight)$$

▲ 赞同 6687 ▼ ● 461 条评论 7 分享 ● 喜欢 ★ 收藏 🕒 申请转载 …

知乎

首发于

深度学习于图网络

三项得到到 $\dfrac{\partial l}{\partial oldsymbol{b}_2} = \sum_{i=1}^N \dfrac{\partial l}{\partial oldsymbol{a}_{2,i}}$ 。接下来对第二项继续使用复合法则,得到

$$rac{\partial l}{\partial m{a}_{1,i}} = rac{\partial l}{\partial m{h}_{1,i}} \odot \sigma'(m{a}_{1,i})$$
。 为求 $rac{\partial l}{\partial W_1}, rac{\partial l}{\partial m{b}_1}$, 再用一次复合法则:

$$dl_2 = ext{tr}\left(\sum_{i=1}^N rac{\partial l}{\partial oldsymbol{a}_{1,i}}^T doldsymbol{a}_{1,i}
ight) = ext{tr}\left(\sum_{i=1}^N rac{\partial l}{\partial oldsymbol{a}_{1,i}}^T dW_1oldsymbol{x}_i
ight) + ext{tr}\left(\sum_{i=1}^N rac{\partial l}{\partial oldsymbol{a}_{1,i}}^T doldsymbol{b}_1
ight)$$

,得到
$$rac{\partial l}{\partial W_1} = \sum_{i=1}^N rac{\partial l}{\partial oldsymbol{a}_{1,i}} oldsymbol{x}_i^T$$
 , $rac{\partial l}{\partial oldsymbol{b}_1} = \sum_{i=1}^N rac{\partial l}{\partial oldsymbol{a}_{1,i}}$ 。

解2:可以用矩阵来表示N个样本,以简化形式。定义 $X=[oldsymbol{x}_1,\cdots,oldsymbol{x}_N]$,

$$A_1 = [m{a}_{1,1}, \cdots, m{a}_{1,N}] = W_1 X + m{b}_1 m{1}^T$$
 , $H_1 = [m{h}_{1,1}, \cdots, m{h}_{1,N}] = \sigma(A_1)$,

$$m{A_2} = [m{a_{2,1}}, \cdots, m{a_{2,N}}] = W_2 H_1 + m{b_2} m{1}^T$$
,注意这里使用全1向量来扩展维度。先同上求

出
$$rac{\partial l}{\partial A_2} = [ext{softmax}(m{a}_{2,1}) - m{y}_1, \cdots, ext{softmax}(m{a}_{2,N}) - m{y}_N]$$
。使用复合法则,

$$dl = \mathrm{tr}\left(rac{\partial l}{\partial A_2}^T dA_2
ight) = \mathrm{tr}\left(rac{\partial l}{\partial A_2}^T dW_2 H_1
ight) + \underbrace{\mathrm{tr}\left(rac{\partial l}{\partial A_2}^T W_2 dH_1
ight)}_{dl} + \mathrm{tr}\left(rac{\partial l}{\partial A_2}^T doldsymbol{b}_2 oldsymbol{1}^T
ight)$$

,从第一项得到
$$\dfrac{\partial l}{\partial W_2}=\dfrac{\partial l}{\partial A_2}H_1^T$$
 ,从第二项得到 $\dfrac{\partial l}{\partial H_1}=W_2^T\dfrac{\partial l}{\partial A_2}$,从第三项得到到

$$rac{\partial l}{\partial m{b}_2} = rac{\partial l}{\partial A_2} m{1}$$
。接下来对第二项继续使用复合法则,得到 $rac{\partial l}{\partial A_1} = rac{\partial l}{\partial H_1} \odot \sigma'(A_1)$ 。为

求
$$\frac{\partial l}{\partial W_1}, \frac{\partial l}{\partial \boldsymbol{b_1}}$$
 ,再用一次复合法则:

$$egin{aligned} dl_2 &= \operatorname{tr}\left(rac{\partial l}{\partial A_1}^T dA_1
ight) = \operatorname{tr}\left(rac{\partial l}{\partial A_1}^T dW_1 X
ight) + \operatorname{tr}\left(rac{\partial l}{\partial A_1}^T doldsymbol{b}_1 oldsymbol{1}^T
ight)$$
,得到 $rac{\partial l}{\partial W_1} &= rac{\partial l}{\partial A_1} X^T$, $rac{\partial l}{\partial oldsymbol{b}_1} &= rac{\partial l}{\partial A_1} oldsymbol{1}$ 。

下篇见zhuanlan.zhihu.com/p/24...。

编辑于 2020-03-06

知乎

首发于 **深度学习于图网络**

文章被以下专栏收录



深度学习于图网络

不定时更新图网络学习笔记



数学

推荐阅读

矩阵求导术 (下)

本文承接上篇

https://zhuanlan.zhihu.com/p/24 来讲矩阵对矩阵的求导术。使用小 写字母x表示标量,粗体小写字母 \boldsymbol{x} 表示列向量,大写 字母X表示矩阵。矩阵对矩阵的求…

长躯鬼侠

矩阵求导浅析 (一)

本文主要关注标量函数对矩阵的导,并提供一种简明直观易操作矩阵求导方法。 推荐矩阵求导的专栏文章: 矩阵求导术(上)阵求导术(下)机器学习中的的量求导 1.内积 向量 ...

倚楼



● 喜欢

★ 收藏

💷 申请转载

7 分享

● 461 条评论

▲ 赞同 6687

首发于

深度学习于图网络

matrix COOKDOOK定 当子 典用的。

1 2

查看全部 9 条回复



🌇 王赟 Maigo 🥹

2017-01-07

赞啊!终于找到系统的方法了!

1 59

方不觉

2017-01-07

nbnb,一直对矩阵求导感觉无从下手,这几条法则比背公式好记多了!

1 30

知乎用户

2017-01-09

参考文献大概是: Matrix Calculus:Derivation and Simple Application HU Pili

15

知乎用户

2019-07-27

matrixcalculus.org 曾经打算记过 后来不怎么用就放弃了 要用的时候直接查公式 (逃

10

🥌 黑与白 回复 知乎用户

2019-10-15

大佬,请问这个网站是什么网站呀

┢ 赞

🌃 DreamYun 回复 知乎用户

2020-04-28

这个牛逼了,不得了!!!

┢ 赞

展开其他 3 条回复

知乎用户

2017-01-23

刚开始搞CV时候,发现典型的CVPR paper总有这么几个矩阵求导公式,与那些只知道刷 baseline的文章相比,顿时逼格高大上啊!唉,作者你要是早几年写这个专栏一定能解救一批 苦逼的PhD啊!

6

▲ 赞同 6687

● 461 条评论

7 分享

● 喜欢

★ 收藏

💷 申请转载

知平 首发于 深度学习于图网络

算

6



2020-08-08

我知道你的意思是,假如a,b,x都是n1维矩阵,那么从a^T*x=b^T*x并不能必然推出 a=b, 因为存在恰好是位于零空间的可能。我想这里面的gap可能可以类似于多项式插值 定理来弥补:如果f(x)=g(x)在n+2个不同点上都成立,而且f,g的次数都不超过n次,那 么f和g恒等。不过作者没有在本文证明或举出这种类型的定理,所以确实可以认为文章 的推导只是intuitive,并不严格。

┢ 赞

长躯鬼侠(作者)回复 程许

2020-08-08

给定a^T x= b^T x对任意x成立,是可以推出a=b的。

4 3

知乎用户

2017-01-07

写的真好, 醍醐灌顶

6

lang的飞起

2017-11-07

刚开始学,学习了。那个线性回归那里,怎么一步就推出2倍了,没看明白

5

🥶 长躯鬼侠 (作者) 回复 lang的飞起

2017-11-07

两个向量的内积, a^Tb=b^Ta, 加起来就是2倍了

1 2

金 虚有

2020-09-30

两年前看:这是什么玩意儿?

两年后: 卧槽, 这不就是矩阵理论里没讲的章节吗? np。

给大佬点赞,讲的太好太详细了,看了这么多本矩阵理论的教材,不是缺这个就是缺那个。还 是您讲的好。

4

知乎用户

2017-02-27

▲ 赞同 6687

461 条评论

マ 分享

● 喜欢

★ 收藏

💷 申请转载

相思作坊半世離殤 回复 知乎用户 感谢分享资料。看了这篇pdf和楼主写的文章,明白了许多

2017-03-20

1 1

bb just 回复 相思作坊半世離殤 链接打不开了,请问你还有这个质量么。

2019-06-04

┢ 赞

查看全部 7 条回复

Zzzzzz Z

2017-01-07

行列式微分的那个可以把行列式放进tr里变成伴随矩阵。行列式对其中元素的偏导显然就是其代数余子式,应该不用行列式不为0。这公式叫jacobi's formula

4

🥮 长躯鬼侠 (作者) 回复 Zzzzzz

2017-01-07

嗯, 你说得对。

₩ 赞

知乎用户 回复 Zzzzzz

2017-01-10

他的意思是当行列式不为零时,可以把伴随矩阵写成行列式乘以逆吧

┢ 赞

maja

2017-01-08

没有回应,可能你没看懂我的意思:这样吧我们从梯度下降流来考虑:

1) 全微分的出发点是没有问题的,但用迹是没有解决问题的,问题的本质是如何定义符号 "df / dX" ,f必然是n^2元函数,根据标量对n元函数有 df = sum (partial f / X(i,j) * dX(i,j)) 如果定义了 dX 为矩阵形式就决定了 df / dX 。如果用矩阵内积运算 则 就确定了 df / dX 的矩阵形式 衡量的就是df 对于dX变化率.

回到基础问题一 $f = a^{T} * X * b$ 现在我们要根据 df = df/dX • dX 来求解. 所以要确定df的 形式 矩阵乘法始终是一个记号! 和行列式通过伴随矩阵建立联系. 通俗的运算就是加 乘 = 定义记号-累乘- $S(i, a) = \sum_{i=1}^{n} a_i$ 则 $f = S(i, a) S(k, x_i k * b_k)$ 然后两边对X诸元素全微分,df = S(i, k) S(p, a) * S(p, b) . 提取公因式, $df = a^T * b ? dX • 1$

▲ 赞同 6687

461 条评论

マ 分享

● 喜欢

★ 收藏

📮 申请转载

• • •

知平

首发于 深度学习于图网络

这个是我们可以用矩阵描述梯度下降流的朴素原理,现在考虑第二个问题:

这就是为什呢题主用迹会出错,因为就不对.

1 3

知乎用户 回复 maja

2020-09-05

楼主这一套方法,来源应该就是张贤达的《矩阵分析与应用》里面的,方法从计算层面 上应该是没问题的,但是一个潜在的问题就是,这一套方法和用到jacobi或者符合函数 的时候,总是会差一个转置,使用df/dx行向量的约定,jacobi和符合求导能够更简 洁,也和流形上的微积分的符号一致。而像这里的全部都用列向量的情况,和流形上微 积分的公式就不一致, 差转置

1 2

平常心 回复 知乎用户

2020-12-19

对

₩ 赞

展开其他 2 条回复

紫杉

2017-01-07

期待下集。。我都忘了很多这部分内容了

1 3

阳光陈靖文 回复 紫杉

01-22

去主页把链接贴过来了长躯鬼侠: 矩阵求导术(下)不用谢



1 2

■ 覃含章 🔒

2017-01-07

写的很清楚,很实用!

1 3

1 白夜行

2020-07-04

▲ 赞同 6687

■ 461 条评论
▼ 分享

● 喜欢

★ 收藏

💷 申请转载

知平

首发于 深度学习于图网络





1 2

編 柴鹰

2017-12-28

虽然写了很多,但是看得不是很懂。看来真的是要靠背公式活下去了。

1 2



黑与白 回复 柴鹰

2019-10-15

我能感觉到答主写的很有用,但是我也确实没有理解,而现在又着急使用,请问您是背 哪些公式?可以分享一下吗

┢ 赞



老大 回复 黑与白

03-29

我猜你俩是没看懂全微分公式,导致后面的推导没法convince你自己,其实楼主确实全 微分公式那里省略了一点,不过可以自己写写看

┢ 赞

知乎用户

2017-01-21

之前看吴恩达的cs229就对这个矩阵求导和迹的联系十分懵,多谢作者

1 2

甄景贤

2017-01-08

这个超有用,功德无量:)

1 2



CoolMan

2020-05-18

牛逼牛逼,有些比张贤达的书写的还清楚

1

1 2 3 4 ... 15 下一页

▲ 赞同 6687 ● 461 条评论

✓ 分享

● 喜欢 ★ 收藏 💷 申请转载