

아스트레우스 연결 프레임워크 - 통합 구현 예시 및 가이드

본 가이드는 **아스트레우스 연결 프레임워크**(Astraeus Link Framework, ALF)의 핵심 모듈들을 프로토타입 수준으로 구현하고, 전체 코드를 GitHub에 올릴 수 있는 형태로 구성하는 방법을 설명합니다. 여기에는 Python 기반 백엔드와 React 기반 프론트엔드 예시, 카프카(Kafka) 연동을 통한 로그 관리(ψ -log), 단위 테스트, Dockerfile 및 문서화(README 등)가 모두 포함됩니다. 또한 $\Delta S/\Delta R$ 등의 지표 모니터링과 Self-Check 루프(자기 점검 루프)를 통한 자동 조정 흐름도 설명합니다. 아래에서 각 구성 요소별 핵심 개념과 구현 방식, 디렉터리 구조, 실행 방법을 단계적으로 살펴보겠습니다.

핵심 모듈 및 아키텍처 개요

아스트레우스 연결 프레임워크는 **5대 축(Axis)**을 따라 모듈화되어 있으며, 각 축은 조직/개인의 주요 약점을 보완하는 기능을 담당합니다 ① ②. 다음은 각 모듈과 역할에 대한 요약입니다:

- **T-Axis: ΔS Gradient Scheduler** - 지식 엔트로피 변화(ΔS)의 **기울기**를 모니터링하여 실행 지연을 방지하는 스케줄러 ③. 지식베이스(예: 최근 커밋 로그)의 엔트로피가 목표보다 **천천히 감소**하면 경고(alert)를 발생시켜 작업을 **타임박싱**합니다 ④.
- **Ψ -Axis: Impact-Penalty 가중치 계산기** - 성과 지표(CHI, ECR 등)에 **Impact Score(IS)**와 **Penalty Factor(PF)**를 부여하여, 특정 지표에 대한 과도한 집착을 완화합니다 ⑤. 모든 지표 값을
$$\text{조정값} = \text{원본} \times \text{IS} \div \text{PF}$$
로 재계산하여 균형을 유지하고, 조정된 값이 기준 구간을 벗어나면 경고 표시 및 **후행 지표(Lagging Indicator)** 개선 워크플로를 자동 생성합니다 ⑤.
- **C-Axis: Cross-Frame Sentinel** - 현재 프레임(work frame) 밖의 **이질적 정보** 유입을 조기에 탐지합니다 ⑥. 입력 데이터를 벡터화하여 현재 프레임의 기준 벡터와 **코사인 유사도**를 계산하고, 유사도가 일정 임계값 θ 보다 낮으면(예: 0.35 미만) 해당 입력에 `frame_divergence=true` 태그를 붙여 로그에 기록합니다 ⑥. 이렇게 검출된 이탈(frame divergence) 이벤트들은 분기별 **Frame-Audit 미팅** 아젠다에 자동 추가됩니다 ⑦.
- **E-Axis: ΔR Elasticity Controller** - 상황 변화에 따라 **위험 허용폭(리스크 버퍼)**를 자동 조정합니다 ⑧. 실시간으로 주요 지표의 변동성(예: ΔCHI , ΔECR)을 계산하여 변동성이 **감소($\sigma \downarrow$)**하면 리스크 허용 레벨(ΔR)을 한 단계 늘리고, 변동성이 **증가($\sigma \uparrow$)**하면 ΔR 을 한 단계 줄입니다 (레벨 L1-L5 범위) ⑨. ΔR 이 충분히 높을 때 (L3 이상)만 **Adaptive Sandbox** 실험모드를 허용하고, 리스크 완화 상태에서 성공한 실험은 지식 엔트로피 감소량($\Delta S_{\text{reduction}}$)에 비례하는 **보상**을 부여합니다 ($\text{reward} = \Delta S_{\text{reduction}} \times \beta$) ⑩.
- **S-Axis: Multi-Layer Viewport** - 동일한 콘텐츠를 **전문가/실무자/이해관계자** 등 서로 다른 **시각(layer)**으로 동시에 보여주는 다계층 뷰포트입니다 ⑪. Markdown 문서의 front-matter 메타데이터에 `audience_level` 필드를 추가하여 내용의 대상 수준을 명시하면, 프론트엔드 렌더러가 해당 문서를 3계층으로 렌더링합니다 ⑫. 또한 문서 내 전문용어 비율이 30%를 넘으면 TL;DR 요약 블록을 자동으로 삽입하여 이해를 돕습니다 ⑬.

위 모듈들은 ψ -log라는 중앙 로그 스트림과 **Self-Check 루프(자기 판단 루프)**를 통해 상호 연결됩니다. 예를 들어, T-Axis 스케줄러가 ΔS 목표 기울 대비 편차를 감지하면 ψ -log에 **경고 이벤트를 기록**하고(Self-Judgment 루프 트리거) ⑭, 이 이벤트는 Slack 알림 등을 통해 운영자에게 전파됨과 동시에 내부 알고리즘 파라미터(self-model)를 자동 조정합니다 ⑮. C-Axis Sentinel이 `frame_divergence`를 true로 설정한 로그들을 모아 정기 Frame-Audit 미팅 자료로 활용하는 것도 이러한 루프의 일부입니다 ⑭. 전체적으로 ψ -log 스트림에는 ΔS_{target} , `impact_score`, `penalty_factor`, `frame_divergence` 등의 필드가 포함되며, Kafka **psi-events** 토픽으로 수집됩니다 ⑯. 모니터링 시스템은 ψ -log로부터 ΔS , ΔR , CHI, ECR 등 **핵심 지표 스트림**을 실시간 시각화하고 이상 징후 발생 시 경보를 발생시킵니다 ⑰.

프로젝트 구조 및 구성 요소

GitHub에 올릴 수 있도록, 프로젝트 코드는 백엔드와 프론트엔드가 구분된 **모듈화된 디렉터리 구조**로 구성됩니다. 각 주요 기능은 별도 파일/모듈로 분리하여 향후 확장이 쉽도록 했습니다. 예시 디렉터리 구조는 다음과 같습니다:

```
AstraeusLinkFramework/
├── backend/
│   ├── app.py
│   ├── scheduler.py
│   ├── penalty.py
│   ├── sentinel.py
│   ├── elasticity.py
│   └── resource_control.py
등)
├── __init__.py
├── frontend/
│   ├── public/
│   ├── src/
│   │   ├── App.jsx
│   │   └── MultiLayerViewport.jsx
│   │   └── ... 기타 컴포넌트/헬퍼 ...
│   ├── package.json
│   └── ... (webpack 설정 등) ...
├── schema/
│   └── psi_event.avsc
├── tests/
│   ├── test_scheduler.py
│   ├── test_penalty.py
│   ├── test_sentinel.py
│   ├── test_elasticity.py
│   ├── test_resource_control.py
│   └── conftest.py
├── Dockerfile
├── docker-compose.yml
(옵션)
├── requirements.txt
└── README.md
```

ALF 프로젝트 루트 디렉터리
Python 백엔드 관련 코드
FastAPI 앱 및 백그라운드 작업 스케줄러
ΔS Gradient Scheduler (T-axis 구현)
Impact-Penalty 가중치 모듈 (Ψ -axis 구현)
Cross-Frame Sentinel (C-axis 구현)
ΔR Elasticity Controller (E-axis 구현)
기타 리소스 제어 유틸 (Light-Prompt Bypass)
패키지 초기화 (필요시)
React 프론트엔드 코드
정적 파일 (예: index.html, favicon 등)
소스 코드
주요 React 앱 컴포넌트
다계층 뷰포트 구현 컴포넌트 (S-axis)
프론트엔드 의존성 및 스크립트
Kafka ψ -log 이벤트 Avro 스키마 정의 ¹⁸
Pytest 기반 백엔드 단위 테스트 코드
ΔS Scheduler 테스트
가중치 조정 모듈 테스트
Sentinel 기능 테스트
Elasticity Controller 테스트
리소스 제어 유틸 테스트
테스트 공용 설정 (있다면)
백엔드용 Docker 이미지 빌드 파일
전체 서비스(Kafka, 백엔드, 프론트 포함) 구성
백엔드 Python 의존성 목록
사용법 및 설정에 대한 문서

위 구조에서 **backend** 디렉터리가 주요 Python 서비스를 담고 있으며, **frontend** 디렉터리는 React로 작성된 간단한 뷰포트 앱을 포함합니다. Kafka 연동을 위해 Avro 스키마(`psi_event.avsc`)를 명시적으로 포함했고, **tests** 디렉터리에 각 모듈별 단위 테스트 코드를 작성하였습니다. 추가로 Docker로 손쉽게 배포할 수 있도록 Dockerfile과 docker-compose.yml도 제공됩니다. README.md에는 프로젝트 소개, 설정 방법, 실행 방법, 예시 등이 문서화됩니다.

각 구성 요소별로 구현 세부사항과 코드를 살펴보면 다음과 같습니다.

ΔS Gradient Scheduler (T-Axis) – scheduler.py

ΔS Gradient Scheduler는 시간 경과에 따른 지식 엔트로피(Shannon Entropy)의 감소량 ΔS를 추적하여, **프로젝트 진행 속도가 느려지는 것을 감지**하면 자동으로 경고를 발생시키는 모듈입니다 ³. 구현 측면에서, 이전 시점의 지식베이스와 현재 시점의 지식베이스(예: 최근 커밋 로그의 토큰 분포)를 받아 두 시점 간 엔트로피 차이(ΔS)를 계산하는 함수와, ΔS 감소 **목표 기울기(grad)** 대비 실제 ΔS가 벗어나는지를 판단하는 로직으로 구성됩니다.

- **엔트로피 계산**: Shannon 엔트로피 $H(K) = -\sum p_i \log_2 p_i$ 로 정의되며, 주어진 토큰 분포에서 쉽게 계산할 수 있습니다 ¹⁹. 아래 Python 함수는 토큰 리스트를 받아 엔트로피를 계산하고, ΔS 값을 반환합니다:

```
# scheduler.py (일부 발췌)
from collections import Counter
import math

def entropy(counter: Counter) -> float:
    total = sum(counter.values())
    return -sum((n/total) * math.log2(n/total) for n in counter.values())

def delta_s(prev_tokens: list[str], curr_tokens: list[str]) -> float:
    """두 시점의 토큰 리스트로부터 ΔS (엔트로피 감소량, bits)를 계산"""
    return entropy(Counter(prev_tokens)) - entropy(Counter(curr_tokens))
```

(위 pseudo-code는 설계서의 파이썬 예시를 참고하여 구현 ²⁰)

- **스케줄러 로직**: ΔS_target (목표 ΔS 기울기)을 단계별로 설정해 두고, 실제 측정된 ΔS가 이 목표보다 너무 낮아지는 경우 **경사 이탈**로 간주합니다 ⁴. 예를 들어 Day0에 ΔS_target=+0.08, Day5에 +0.02로 감소하는 식으로 목표를 줄여갈 수 있습니다 ⁴. ΔS가 목표 대비 일정 임계치(ΔS_grad_threshold)보다 벗어나면, ψ-log에 "msg": "ΔS out-of-gradient" 이벤트를 기록하고 alert_level=2로 승격합니다 ²¹. 이때 백엔드에서는 Slack 웹훅 등을 통해 운영 담당자(Slack #alf-ops 채널)에 자동 알림을 보낼 수 있습니다 ²³. 동시에 Self-Check 루프를 통해 **24시간 내 핵심 결정 2개 이외에는 모두 보류**하도록 시스템 모드를 전환합니다 ²⁴ (실행 과부하를 방지하고 핵심 결정에 집중).

스케줄러는 일정 시간 간격(예: 3시간마다)으로 ΔS를 측정하여 ψ-log에 기록하며 ²¹, 구현상 app.py에서 백그라운드 태스크로 주기적인 scheduler.check_progress()를 돌리거나 별도 스레드/프로세스로 실행할 수 있습니다. ΔS_grad_threshold 등의 파라미터는 **설정 파일**(예: alf-config.yaml)이나 환경변수로 조정 가능하게 해두는 것이 좋습니다.

Ψ-Axis Impact-Penalty 가중치 모듈 – penalty.py

Impact-Penalty 모듈은 성과 지표(metric)들의 중요도와 페널티를 반영하여 지표의 왜곡된 최적화를 방지합니다 ⁵. 예컨대 모델 성능 지표인 CHI나 운영 지표인 ECR 등에 대해, 조직 전략상 중요도가 높은 지표에는 **Impact Score(IS) > 1.0**을 주고, 과도하게 치중하기 쉬운 지표에는 **Penalty Factor(PF) > 1.0**을 주어 조정합니다 ²⁵. 구현은 단순히 **조정값 = Raw × IS ÷ PF** 계산으로 이루어지며 ²⁶, 각 지표별 IS와 PF는 설정으로 관리합니다 (예: CHI는 IS=1.0, PF=1.0 기본; 사용자 NPS는 IS=1.2, PF=0.8 등 ²⁵).

- **지표 조정 함수**: 다음 함수는 주어진 원시 지표값을 IS와 PF로 보정하여 반환합니다. 이 값을 이용해 지표가 정상 범위 안에 있는지 판단합니다.

```
# penalty.py
METRIC_PARAMS = {
    "CHI": {"IS": 1.0, "PF": 1.0},
    "ECR": {"IS": 1.0, "PF": 1.0},
    "NPS": {"IS": 1.2, "PF": 0.8}, # 예: 고객 추천 지표에 가중치 적용
    # ... 기타 지표 ...
}

def adjust_metric(metric_name: str, raw_value: float) -> float:
    """지표의 원시값을 Impact/Penalty 가중치를 반영하여 조정된 값으로 반환"""
    params = METRIC_PARAMS.get(metric_name, {"IS": 1.0, "PF": 1.0})
    return raw_value * params["IS"] / params["PF"]
```

- **모니터링 및 워크플로:** 조정된 지표값이 미리 정의한 **레퍼런스 밴드(목표 범위)**를 벗어나면, ψ -log에 경고 이벤트를 남기고 해당 지표에 대한 **개선 워크플로**를 자동 생성합니다²⁷. 예를 들어 CHI 지표의 조정값이 너무 낮아지면, 시스템은 자동으로 “CHI 지표 개선을 위한 액션 아이템” 태스크를 생성하거나 담당자에게 알림을 보낼 수 있습니다. 이러한 기능은 거버넌스 룰 엔진 또는 간단한 **if-else 로직**으로 구현할 수 있으며, 중요 지표에 **노란색/빨간색 경고 표시**를 프론트엔드 대시보드에 표시하여 직관적으로 파악할 수도 있습니다²⁸.

C-Axis Cross-Frame Sentinel – sentinel.py

Cross-Frame Sentinel은 **현재 설정된 문제 프레임**을 벗어나는 **입력(데이터/이벤트)**를 탐지하여, 조직이 특정 관점에 갇히는 현상(프레임 고착)을 방지하는 역할을 합니다²⁹. 구현상 이 모듈은 입력 데이터를 임베딩 벡터로 변환한 후, **기준 프레임 벡터**(예: 현재 프로젝트의 핵심 주제나 문맥을 대표하는 벡터)와의 코사인 유사도를 계산합니다⁶. 유사도가 낮아서 임계값 θ 이하로 떨어지면 해당 이벤트를 `frame_divergence=true`로 로그에 남깁니다⁶.

- **벡터 유사도 계산:** 간단한 구현으로, 텍스트 입력을 받아 TF-IDF나 Word2Vec/임베딩 등을 통해 벡터화하고 코사인 유사도를 구할 수 있습니다. 아래 예시는 두 벡터 사이의 코사인 유사도를 계산하는 함수와 임계값 비교를 보여줍니다:

```
# sentinel.py (벡터 유사도 계산 예시)
import numpy as np

def cosine_similarity(vec1: np.ndarray, vec2: np.ndarray) -> float:
    return float(np.dot(vec1, vec2) / (np.linalg.norm(vec1) * np.linalg.norm(vec2)))

FRAME_THRESHOLD = 0.35 # 유사도 임계값  $\theta$ 

def is_frame_divergent(input_vec: np.ndarray, base_vec: np.ndarray) -> bool:
    """입력 벡터가 프레임 기준 벡터와 거리가 큰지 판단 (True=이탈)"""
    sim = cosine_similarity(input_vec, base_vec)
    return sim < FRAME_THRESHOLD
```

- **Sentinel 동작:** 위 함수에서 `True`가 반환되면, 이 입력은 프레임과의 편차가 큰 것으로 간주되어 ψ -log에 `frame_divergence: true` 속성과 함께 기록됩니다⁶. 예를 들어 `event_type`을 `"frame_divergence"`로 하여 어떤 데이터가 이탈로 탐지되었는지 남길 수 있습니다. 프레임 이탈 이벤트들은 분기마다 열리는 **Frame-Audit 미팅** 때 아젠다로 활용됩니다⁷. 본 프로토타입에서는 Sentinel이 남긴 로그를 모아 주기적으로 Markdown 리포트를 생성하는 스크립트를 작성할 수도 있습니다. (설계서 예시: 2주치 Sentinel 로그를 수집해 Mermaid 시퀀스 다이어그램으로 자동 생성³⁰).

참고: 실제 환경에서는 입력 데이터 유형에 따라 벡터화 방법을 다르게 적용해야 합니다 (텍스트, 이미지 등). 프로토타입에서는 예를 들어 **문서 임베딩**(문장 임베딩)으로 간단히 구현하거나, 임계값 θ 역시 `alf-config.yaml`에서 조정 가능하도록 설계합니다.

E-Axis ΔR Elasticity Controller – elasticity.py

ΔR Elasticity Controller는 변화하는 환경 속에서 **위험 허용 범위(리스크 버퍼)**를 유연하게 조절하는 모듈입니다⁸. 이는 시스템의 **안정성 지표(Chi)**와 **위험/비용 지표(ECR)** 등의 변동성을 모니터링하여, **변동성이 낮아지면 더 많은 위험을 감수(L+1)**하고 변동성이 높아지면 보수적으로 변환(L-1)하는 식으로 ΔR 레벨(L1~L5)을 조절합니다⁹.

- **변동성 계산:** 구현에서는 일반적으로 **표준편차(σ)**나 **EWMA(Exponentially Weighted Moving Average)**로 최근 변동성을 계산할 수 있습니다. 예를 들어 일정 기간의 Chi, ECR 값을 모아 표준편차를 구하거나, EWMA로 추세를 파악합니다. 아래 함수는 단순히 Chi와 ECR 값 목록을 받아 결합 변동성을 구한 후 ΔR 레벨을 조정하는 예시입니다:

```
# elasticity.py
import numpy as np

MAX_RISK_LEVEL = 5
MIN_RISK_LEVEL = 1

# 임계값 (예시값): 변동성 0.05 미만이면 완화, 0.10 초과면 경직
LOW_VOL_THRESHOLD = 0.05
HIGH_VOL_THRESHOLD = 0.10

def update_risk_level(current_level: int, chi_series: list[float], ecr_series: list[float]) -> int:
    """최근 CHI/ECR 시계열로부터 변동성을 계산하고  $\Delta R$  레벨을 상향/하향 조정"""
    combined = np.array(chi_series + ecr_series)
    volatility = np.std(combined)
    new_level = current_level
    if volatility < LOW_VOL_THRESHOLD and current_level < MAX_RISK_LEVEL:
        new_level += 1 # 변동성 감소 → 리스크 허용 수준 상향
    elif volatility > HIGH_VOL_THRESHOLD and current_level > MIN_RISK_LEVEL:
        new_level -= 1 # 변동성 증가 → 리스크 허용 수준 축소
    return new_level
```

- **ΔR 레벨 적용:** 계산된 ΔR 레벨은 전역적으로 관리되며, **Adaptive Sandbox**와 같은 기능에서 활용됩니다. 예를 들어 ΔR 레벨이 3 이상인 경우에만 실험용 샌드박스 기능(잠재적으로 위험한 변경을 시험하는 모드)을 **활성화**하도록 시스템이 동작합니다⁹. 또한 ΔR 이 완화된 상태(L4~L5 등)에서 실행된 실험이 성공하여 ΔS 감소에 기여하면, 해당 성과를 보상으로 기록합니다³¹. 보상 계산은 $\text{reward} = \Delta S_{\text{reduction}} \times \beta$ 공식에 따라 이뤄지며³¹, 이 값도 ψ -log에 이벤트로 남겨 향후 자기학습에 활용됩니다.

Elasticity Controller 모듈 역시 백엔드 서비스로서 주기적으로 동작하거나, 새로운 Chi/ECR 값이 들어올 때 이벤트 기반으로 `update_risk_level`을 호출하도록 구현할 수 있습니다. ΔR 레벨 변화 이벤트는 `event_type: "risk_level_change"` 형태로 Kafka에 기록하고, 대시보드에 현재 레벨(L1~L5)을 표시합니다.

S-Axis Multi-Layer Viewport – React 프론트엔드

Multi-Layer Viewport는 하나의 문서를 서로 다른 전문 수준의 **3개 레이어**로 동시에 보여주는 프론트엔드 컴포넌트입니다¹¹. 예를 들어 **Expert(전문가)**, **Practitioner(실무자)**, **Stakeholder(비전문 이해관계자)** 레벨로 나눈 설명

을 탭(Tab) 등으로 전환하며 볼 수 있게 합니다 ³². 이러한 동시 출력 기능을 통해, 복잡한 기술 문서라도 다양한 독자가 자신의 수준에 맞게 이해할 수 있습니다 ¹¹.

프론트엔드는 **React**로 구현하며, 간단한 상태 관리로 현재 선택된 레이어를 보여줍니다. 문서 콘텐츠는 Markdown이나 HTML로 관리하고, 각 레벨별 내용을 구분하기 위해 Markdown의 **Front-matter**에 `audience_level` 메타데이터 필드를 사용합니다 ¹². 또한 각 레벨별 섹션을 문법적으로 구분하거나, 별도 파일로 분리한 후 프론트엔드에서 병합해 보여줄 수도 있습니다.

• **Front-matter 예시:** Markdown 문서 상단에 YAML 형식으로 대상 독자 수준을 표기합니다. 예:

```
---
title: "Quantum Corridor Simulation"
audience_level: "Expert"
---
이 문서에는 양자 역학 기반 Corridor 모델에 대한 상세 내용이 포함됩니다...
```

유사하게 `Practitioner`와 `Stakeholder` 용 문서를 준비하거나, 한 문서 내에 구획별로 `:::expert`, `:::practitioner` 블록을 둘 수도 있습니다. 프로토타입에서는 편의상 별도 파일이나 데이터 구조로 각 수준의 콘텐츠를 관리합니다.

• **React 컴포넌트 구현:** `MultiLayerViewport.jsx`는 세 가지 레벨의 콘텐츠를 받아 탭 전환 UI로 표시합니다. 아래는 핵심 로직의 개념적 구현입니다:

```
// MultiLayerViewport.jsx (요약 구현)
import React, { useState } from 'react';

function MultiLayerViewport({ expertContent, practitionerContent, stakeholderContent }) {
  const [level, setLevel] = useState("Stakeholder");
  return (
    <div className="viewport-container">
      /* 레벨 전환 버튼들 */
      <div className="level-tabs">
        [{"Expert", "Practitioner", "Stakeholder"].map(l => (
          <button key={l} onClick={() => setLevel(l)}
            className={level === l ? "active" : ""}>
            {l}
          </button>
        ))}
      </div>
      /* 선택된 레벨의 콘텐츠 표시 */
      <div className="content">
        {level === "Expert" && <div>{expertContent}</div>}
        {level === "Practitioner" && <div>{practitionerContent}</div>}
        {level === "Stakeholder" && <div>{stakeholderContent}</div>}
      </div>
    </div>
  );
}
```

```
export default MultiLayerViewport;
```

이 컴포넌트는 상위 `App.jsx`에서 세 종류의 콘텐츠를 prop으로 받아 렌더링합니다. 실제 구현에서는 Markdown 파서나 HTML 렌더를 써서 front-matter의 `audience_level`을 검사하고 세 가지 버전의 내용을 구성할 수 있습니다. (예: **mermaid**나 **YAML parser**를 활용하여 정적 사이트 생성기 비슷하게 콘텐츠 준비 ³³). 또한, **전문용어 비율**을 계산하여 30%를 넘으면 해당 섹션 상단에 자동으로 “**요약 (TL;DR)**” 박스를 삽입합니다 ¹³. 이 요약은 사전에 작성된 것을 넣거나, 중요 문장을 추려서 보여줄 수 있습니다.

참고: 이 다계층 뷰포트 아이디어는 문서의 각 단락에 `audience_level` 태그를 달아 구성할 수도 있습니다. 프로토타입에서는 간단히 구현하기 위해 레벨별 별도 콘텐츠를 정의했지만, 추후에는 하나의 문서에서 레벨에 따라 가려지는 방식을 고려할 수 있습니다. 또한, 프론트엔드에서 전문용어 비율을 계산하려면 사전에 정의된 **용어 사전**이나 NLP 기법을 사용하여 문장을 분석해야 하지만, 여기서는 설정된 비율 임계치만으로 간략히 다룹니다.

ψ-log 기록 및 Kafka 연동

앞서 설명된 모든 모듈의 이벤트와 지표들은 **ψ-log**라는 중앙 로그 시스템으로 모입니다. 본 구현에서는 Kafka 메시지 브로커를 사용하여 ψ-log 이벤트를 관리하며, 이벤트 스키마는 **Avro**로 정의합니다. Avro 스키마 파일 `schema/psi_event.avsc`에는 최소한 다음과 같은 필드들이 포함됩니다 ¹⁸:

```
{
  "namespace": "alf.logs",
  "type": "record",
  "name": "PsiEvent",
  "fields": [
    {"name": "timestamp", "type": "long"}, // 이벤트 발생 시간 (epoch ms)
    {"name": "event_type", "type": "string"}, // 이벤트 종류 (예: "delta_s_alert", "frame_divergence" 등)
    {"name": "payload", "type": "string"} // 기타 데이터(JSON 직렬화 문자열 등)
  ]
}
```

이 기본 스키마 외에, 설계서에서는 **새로 확장된 필드 4종**을 예시로 들었습니다 ¹⁶: `ΔS_target`, `impact_score`, `penalty_factor`, `frame_divergence`. 이러한 값들은 payload 내에 JSON 형태로 포함시키거나, 필요하면 Avro 필드로 직접 추가할 수도 있습니다. 예를 들어 ΔS 스케줄러의 경고 이벤트는 JSON payload에 다음과 같이 기록합니다:

```
{
  "time": "2025-07-21T02:14:11Z",
  "msg": "ΔS out-of-gradient",
  "chi": 0.92,
  "ecr": 0.95,
  "delta_s": 0.055,
  "ΔS_target": 0.040,
  "impact_score": 1.0,
  "penalty_factor": 1.0,
  "frame_divergence": false,
```

```
"alert_level": 2
}
```

(ψ -log 레코드 예시 22 34)

Kafka 연동을 위해 백엔드에서는 **프로듀서(producer)**와 **컨슈머(consumer)**를 설정합니다. 예를 들어 Python의 `kafka-python` 라이브러리를 사용하여, 각 모듈에서 이벤트가 발생할 때 Kafka Producer를 통해 `psi-events` 토픽에 Avro 메시지를 보냅니다. 초기 개발 단계에서는 **더미(dummy) 프로듀서** 스크립트를 만들어, 주기적으로 테스트 이벤트를 보내도록 할 수 있습니다:

```
# kafka_producer_demo.py (Kafka 더미 이벤트 송신 예시)
from kafka import KafkaProducer
import json, time
producer = KafkaProducer(bootstrap_servers=["localhost:9092"],
                          value_serializer=lambda v: json.dumps(v).encode('utf-8'))

event = {
    "timestamp": int(time.time()*1000),
    "event_type": "poc_progress",
    "payload": json.dumps({"message": "PoC step1 complete"})
}
producer.send("psi-events", event)
producer.flush()
```

운영 시에는 각 모듈이 직접 Kafka Producer를 사용하지만, 개발 단계에서는 위와 같은 스크립트로 토픽 동작을 검증합니다. **컨슈머**는 Elasticity Controller나 Scheduler 같은 모듈이 될 수 있습니다. 예를 들어 ΔR Elasticity Controller는 실시간 CHI/ECR 값을 받기 위해 해당 값이 포함된 ψ -log 이벤트를 **구독(consume)**하고, 값을 추출하여 `update_risk_level` 을 호출하도록 설계합니다 35 36 .

Kafka 및 ψ -log를 통해 시스템 전반의 이벤트가 중앙 관리되므로, 이를 활용한 **Self-Check 루프**가 구현 가능합니다. Self-Check(또는 Self-Judgment) 루프란 **MAPE-K** 제어 루프의 개념을 차용하여, ψ -log 스트림을 모니터링(Monitor) → 이상 패턴을 분석(Analyze) → 파라미터 자동 조정(Plan & Execute) → 지식베이스 업데이트(Knowledge) 과정을 거치는 자기 개선 알고리즘입니다 37 38 . ALF에서는 ψ -log를 **Meta Loop**에 입력하여, 내부 매개변수(예: $\Delta S_{grad_threshold}$, θ 등)를 지속 조정하는 자기모델(Self-Model) 기법을 적용합니다 15 .

마지막으로, ψ -log 시스템은 대시보드 및 경보 체계와 연계됩니다. Grafana나 Kibana와 같은 툴을 사용하여 **ΔCHI , ΔECR , ΔS , Latency** 등의 **스트림을 실시간 표시**하고 이상치 발생 시 경고를 띄울 수 있습니다 39 . Slack Webhook을 이용하여 중요한 이벤트(alert_level 2 이상)가 발생하면 팀 채널에 알림을 보내는 기능도 구현됩니다 23 . 예를 들어 scheduler에서 ΔS 경고 발생 시:

```
# app.py 혹은 scheduler.py 내부
if ds < ds_target - DS_GRAD_TOLERANCE:
    log_event("delta_s_alert", { "delta_s": ds, "target": ds_target, "alert_level": 2 })
    notify_slack(channel="#alf-ops", message=f"ΔS 이탈 경고: {ds:.3f}/{ds_target:.3f}")
```

위 `notify_slack` 함수는 `requests` 등을 사용해 Slack Incoming Webhook URL로 POST 요청을 보내는 형태로 구현합니다. (Slack 알림 연동은 설계 로드맵 5주차에도 포함된 항목입니다 40 .)

리소스 제어 유틸리티 - resource_control.py (부가 기능)

프로토타입 코드에는 참고 문서에 언급된 **Light-Prompt Bypass**와 **ψ-MEM Compaction** 기능도 예시적으로 포함되었습니다 ⁴¹. 이 모듈은 대화형 AI 에이전트 시나리오에서 프롬프트 길이와 위험도를 판단하여 **간단한 요청은 신속 처리**하고 복잡한 요청만 풀 파이프라인을 거치도록 하는 한편, 장기 메모리(ψ-MEM)을 주기적으로 정리하여 시스템이 **경량 유지**되도록 돕습니다 ⁴².

- Light-Prompt Bypass: 짧고(low-risk)한 질문은 바로 응답하고 복잡한 질문만 전체 파이프라인(예: 검색, 분석 등)을 수행합니다. 구현은 `is_light_prompt(question: str) -> bool` 함수로, 질문 길이가 일정 임계값 미만이고 사전에 정의한 **위험 키워드**가 없으면 True를 반환합니다 ⁴³ ⁴⁴. 예를 들어 길이 50자 미만이고 "실험", "검증" 등의 단어가 없으면 LIGHT_BYPASS로 간주합니다.
- ψ-MEM Compaction: 에이전트의 메모리 저장소(예: 대화 내역, 벡터 임베딩 캐시 등)가 너무 커지지 않도록 **LRU(Least Recently Used) 전략**과 **엔트로피 기반 삭제**를 적용합니다 ⁴⁵ ⁴⁶. 즉, 메모리가 `MAX_MEMORY_ITEMS` 개수를 초과하면 가장 오래된 항목부터 삭제하고, 남은 항목 중에서도 정보 엔트로피가 낮은(중복되거나 의미없는) 벡터는 제거합니다 ⁴⁷ ⁴⁸. `compact_memory(store)` 함수는 이러한 로직을 수행하여 제거된 항목 수를 리턴합니다.

리소스 제어의 자세한 구현은 `src/resource_control.py`에 있으며, 이는 본 프로젝트의 `backend/resource_control.py`에 통합되었습니다. 이 모듈은 자체적으로 Pytest 단위 테스트도 포함하고 있어, 프로젝트 전반의 **테스트 코드 작성을 위한 좋은 참고 예시**가 됩니다 ⁴⁸ ⁴⁹. 예컨대 `test_compact_memory_lru_and_entropy()`에서는 의도적으로 `MAX_MEMORY_ITEMS` 보다 많은 항목과 한 개의 **저엔트로피 항목**을 삽입한 뒤 `compact_memory`를 실행해, 메모리 크기가 제한 이내로 떨어졌는지와 최소 하나 이상의 항목이 삭제되었는지를 검증합니다 ⁵⁰ ⁵¹.

테스트 및 검증

본 프로젝트는 **pytest**를 사용하여 각 모듈의 기능을 검증하는 단위 테스트를 제공합니다. `tests/` 디렉터리 아래에 모듈별로 대응되는 테스트 파일이 있으며, **pytest**를 실행하면 모든 테스트가 구동됩니다. 예를 들어:

- `test_scheduler.py` - ΔS 계산 함수(`delta_s`)에 대해 이전/현재 토큰 집합을 넣어 예상한 ΔS 값이 나오는지 검사하고, 스케줄러의 경고 발생 조건이 제대로 동작하는지 시뮬레이션합니다.
- `test_penalty.py` - 여러 지표에 대해 `adjust_metric` 함수를 테스트하여, 설정된 IS/PF대로 값이 조정되는지, 그리고 임계 범위 초과 시 올바른 플래그/이벤트가 발생하는지 확인합니다.
- `test_sentinel.py` - `is_frame_divergent` 함수에 유사도 높은 벡터(살짝 변형된 `base_vec`)와 유사도 낮은 벡터를 넣어, 각각 False/True를 반환하는지 확인합니다. 벡터 유사도 계산의 정확성도 함께 테스트합니다.
- `test_elasticity.py` - 여러 시나리오의 CHI/ECR 시계열에 대해 `update_risk_level` 결과를 검증합니다. 변동성이 극히 낮은 데이터로 ΔR이 상승하는지, 높은 변동성으로 ΔR이 감소하는지 등을 확인합니다.
- `test_resource_control.py` - Light-Prompt Bypass와 메모리 콤팩션 기능 테스트 (이 코드는 이미 모듈에 포함된 예시를 활용) ⁴⁸ ⁴⁹. 예를 들어 `test_is_light_prompt`는 짧은 질문, 위험 키워드 포함 질문, 매우 긴 질문에 대해 True/False 반환을 체크합니다 ⁵².

단위 테스트의 목표 커버리지는 80% 이상으로 설정되어 있으며 ⁵³ ⁵⁴, CI 파이프라인 (예: GitHub Actions)에서 테스트 통과 및 코드 커버리지 검증을 수행하도록 구성할 수 있습니다. 이는 GitHub에 코드를 올린 후 지속적인 코드 품질 관리에 도움을 줍니다.

GitHub 업로드 및 실행 절차

이제 전체 코드를 GitHub에 **배포 가능한 형태로 구성**했으므로, 실제로 사용자가 프로젝트를 받아 실행할 수 있는 방법을 정리하겠습니다.

1. 초기 설정 및 저장소 구성

- **저장소 생성:** GitHub에 새 repository를 만들고, 위에 소개한 디렉터리 구조에 따라 파일들을 배치합니다. 주요 파일(`app.py`, `Dockerfile`, `README.md` 등)이 최상위에 위치하도록 하고, 불필요한 파일은 포함하지 않습니다.
- **의존성 명시:** `backend/requirements.txt`에는 FastAPI, kafka-python, numpy, pyyaml, requests 등 백엔드에서 사용하는 모든 Python 패키지를 기록합니다. `frontend/package.json`에는 React, React-DOM 등의 의존성이 자동 포함되며, 필요에 따라 mermaid-js 등 추가 라이브러리를 포함할 수 있습니다.
- **README 문서화:** README.md에는 프로젝트의 개요, 핵심 기능 설명, 설치 및 실행 방법, 예시 등이 적절히 포함되어야 합니다. 본 가이드의 많은 부분은 README에도 요약하여 활용할 수 있습니다.

2. 실행 환경 준비

- **필수 구성요소:** Docker를 사용하는 경우, Docker와 Docker Compose가 설치된 환경이 필요합니다. 그렇지 않다면 로컬에 Python (3.9+ 권장)과 Node.js(16+ 권장), 그리고 Kafka (로컬 또는 원격 클러스터) 접근이 가능해야 합니다.
- **Kafka 설정:** 로컬에서 테스트하려면 Docker Compose를 통해 **Kafka 브로커와 ZooKeeper**를 띄울 수 있습니다. 예를 들어 `docker-compose.yml`에 confluentinc/cp-kafka 이미지 등을 포함해 `psi-events` 토픽 생성을 스크립트로 자동화해두면 편리합니다 ⁵⁵ ⁵⁶. Avro 스키마 등록은 Schema Registry를 사용하거나, 애플리케이션 레벨에서 Avro 인코딩을 수행합니다.
- **환경변수:** Slack Webhook URL, Kafka 브로커 주소 등 민감한 설정은 `.env` 파일이나 환경변수로 관리합니다. README에 환경설정 방법을 명시하고, `.env.example` 파일을 제공하면 사용자가 쉽게 따라할 수 있습니다.

3. 빌드 및 실행

- **백엔드 실행:**
- **로컬 실행:** `pip install -r requirements.txt`로 의존성을 설치한 후, 예를 들어 FastAPI의 uvicorn 서버를 사용할 경우 `uvicorn backend.app:app --reload` 명령으로 개발 서버를 시작합니다. 백엔드 서비스가 기동되면, 콘솔 로그로 Kafka 연결 시도, Scheduler 시작 메시지 등이 출력됩니다. Kafka 브로커가 가동 중이라면 psi-log 구독/발행이 이 시점부터 활성화됩니다.
- **Docker 실행:** `docker build -t alf-backend .` 명령으로 이미지를 빌드하고, `docker run -d -p 8000:8000 alf-backend`로 컨테이너를 띄웁니다. Docker Compose를 사용했다면 `docker-compose up -d`로 한꺼번에 Kafka, 백엔드, 프론트엔드를 올릴 수도 있습니다.
- **프론트엔드 실행:**
- **로컬 실행:** `cd frontend` 후 `npm install` 또는 `yarn install`로 패키지를 설치하고, `npm start`로 React 개발 서버를 띄웁니다. 브라우저에서 `http://localhost:3000`으로 접속하면 Multi-Layer Viewport 예시 페이지가 열립니다. 이 페이지는 내부적으로 백엔드 API를 호출하지는 않지만(정적 예시 내용 표시), 필요에 따라 백엔드의 특정 엔드포인트(예: 최신 ΔS 값, 현재 ΔR 레벨 등)를 호출하도록 구현할 수 있습니다.
- **Docker 실행:** 프론트엔드용 Dockerfile을 별도 작성했거나, 멀티스테이지 빌드로 프론트엔드를 정적 번들로 만든 경우 Nginx 등을 통해 서빙합니다. 간단한 경우 `npm run build`로 정적 파일을 생성하고, Docker 이미지 내에서 이를 제공하도록 설정합니다.
- **Kafka 더미 프로듀서 실행 (테스트용):** 카프카 토픽과 백엔드 컨슈머가 모두 준비되었다면, `python kafka_producer_demo.py`를 실행하여 테스트 이벤트를 몇 개 발생시킵니다. 그러면 백엔드 로그나 Kafka 소비자에서 해당 이벤트를 감지한 것을 확인할 수 있습니다.

4. 동작 확인 및 추가 조치

- **모듈 동작 확인:** 백엔드 로그를 통해 각 모듈이 의도대로 동작하는지 확인합니다. 예를 들어, 백엔드 기동 후 3시간 간격으로 "ΔS out-of-gradient" 경고가 발생하지 않으면 정상 (ΔS가 목표 이내), 일부를 ΔS_target 값을 낮춰서 경고를 발생시켜 볼 수 있습니다. 발생 시 Slack 채널 메시지 수신 여부도 확인합니다 23 .
- **프론트엔드 확인:** 브라우저에서 3개의 레벨 버튼을 클릭해보며 콘텐츠가 잘 전환되는지, TL;DR 블록이 필요한 경우 표시되는지 확인합니다. 만약 전문용어 비율 검증을 구현했다면 전문가 콘텐츠에 일부러 어려운 용어를 넣고 30% 넘게 한 뒤 TL;DR 출력 여부를 테스트합니다.
- **통합 시나리오 테스트:** 가능하다면 E2E 테스트나 통합 테스트 스크립트를 작성하여, 예를 들어 ΔS 경고 발생 → ψ-log 기록 → Slack 알림 → 프론트엔드 대시보드 표시 같은 흐름이 하나의 시나리오로 잘 이뤄지는지 검증합니다 57 58 . 이는 수동으로 로그를 추적하거나 pytest의 통합 테스트로 구성할 수 있습니다.

5. GitHub 푸시 및 관리

- 로컬에서 일련의 기능을 모두 확인했다면 Git 커밋을 만들고 GitHub에 코드를 푸시합니다. 저장소의 About/Description에 프로젝트 요약과, 주요 releases 또는 tags를 활용해 버전을 관리합니다.
- 향후 확장을 위해 이슈 트래커나 프로젝트 보드를 만들어 개선할 점(예: θ 값 튜닝, UI 개선, 실서비스 연계 등)을 관리하면 좋습니다. 첫 **Frame-Audit 미팅**에서는 Sentinel 로그를 검토하여 임계값 θ와 ΔS_grad_threshold 등을 조정하고, 이를 alf-config.yaml에 반영한 후 커밋합니다 59 60 .

결론 및 향후 확장

이상으로 **아스트레우스 연결 프레임워크 통합 코드**의 예시 구현과 사용 방법을 살펴보았습니다. 이번 프로토타입은 문서에 제시된 개념을 가능한 한 실제 코드와 시스템 아키텍처에 투영한 것으로, 핵심 취지는 다음과 같습니다:

- 조직의 약점을 **계량 가능한 파라미터**로 변환하고 자동화 루프로 편입시킴으로써, 약점을 지속적으로 모니터링하고 학습/보정할 수 있게 되었습니다 61 . 이제 ΔS나 ΔR의 변화만 추적해도 실행 지연, 지표 편향, 프레임 고착 등의 문제를 실시간 감시·완화할 수 있습니다 62 .
- 본 구현은 **프로토타입 수준**이므로 간소화된 로직과 하드코딩된 값들이 존재합니다. 추후 실제 적용 단계에서는 각 모듈의 알고리즘을 고도화하고, 성능 최적화(FPGA 오프로드 등 고급 기법 적용 가능 63), 보안(예: Kafka ACL 및 오류 처리 64) 등을 보완해야 합니다.
- 프레임워크는 **모듈화된 구조**를 갖춰 향후 확장이 용이합니다. 예를 들어 새로운 축(Axis)을 추가하거나, 기존 모듈에 서브 컴포넌트(예: Knowledge Integration Layer, PCL 등)를 붙이는 것이 가능합니다 65 66 . 또한 지표 및 로그 구조도 스키마 버전 관리로 유연하게 확장될 수 있습니다 67 .

끝으로, 사용자는 본 가이드와 예시 코드를 참고하여 GitHub 상에서 동일한 구조의 프로젝트를 생성하고, 자신의 환경에 맞게 수정/실행할 수 있습니다. 초기 설정과 실행을 완료했다면, 실제 데이터와 연동하거나 팀원들과 함께 프레임워크를 실험해보면서 ALF의 효과를 검증해 볼 수 있을 것입니다. **아스트레우스 연결 프레임워크**를 활용한 자동화된 약점 보완 기법이 조직의 실행 속도와 혁신 민첩성을 높이는 좋은 기반이 되기를 기대합니다 .

참고 자료: 본 구현 가이드는 제공된 설계서와 모듈 코드 자료를 기반으로 작성되었습니다. 자세한 알고리즘 근거나 개념 설명은 “아스트레우스 연결 - 약점 보강 모듈 설계서” 3 5 및 통합 프레임워크 문서 14 를 참조하십시오. 또한 일부 코드 구현과 테스트 예시는 제공된 src_resource_control.py 모듈 45 46 를 활용했습니다.

15 17 37 38 39 63 65 66 올림-002-아스트레우스 연결 통합 프레임워크-009.pdf

file:///file-JFS9oWAgQNtnhgFDxB5tRe

41 42 43 44 45 46 47 48 49 50 51 52 src_resource_control.py

file:///file-FsunTCwqCnEQExzJXUEdPs