

Algoritmos y Estructuras de Datos II

TALLER - 27 de abril 2023

Laboratorio 4: Tipos Abstractos de Datos (TADs)

- Revisión 2023: Marco Rocchietti

Objetivos

1. Profundizar uso de punteros y memoria dinámica
2. Llevar a lenguaje C los conceptos de TAD estudiados en el Teórico-Práctico
3. Comprender conceptos de encapsulamiento vs acoplamiento
4. Comprender concepto de implementación opaca
5. Administración de memoria dinámica (`malloc()`, `calloc()`, `free()`)

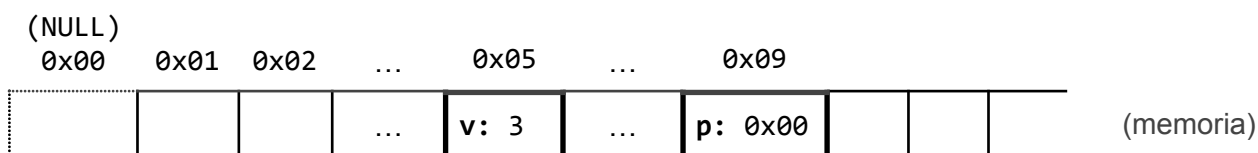
Preliminares - Punteros++

Operaciones sobre punteros

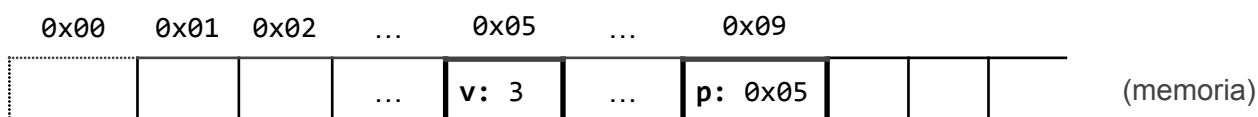
Se vio que un puntero es un tipo de variable especial que guarda una dirección de memoria. La memoria se puede pensar como un gran arreglo, y en ese sentido una dirección de memoria es un índice. A estos índices los escribiremos en base hexadecimal que es la base utilizada normalmente para referirse a direcciones de memoria. Se mostraron dos operaciones básicas relacionadas con punteros:

- Referenciación (**&**): obtiene la dirección de memoria de una variable. Si se tiene una variable entera `int v`; entonces la expresión `&v` es de tipo puntero a `int` (o sea `int *`) y apunta a la dirección de memoria de la variable `v`. En el siguiente ejemplo

```
int v=3;
int *p=NULL;
```



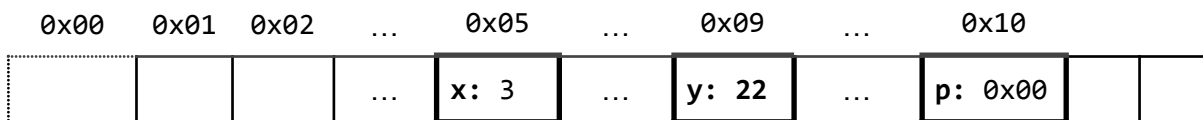
```
p = &v;
```



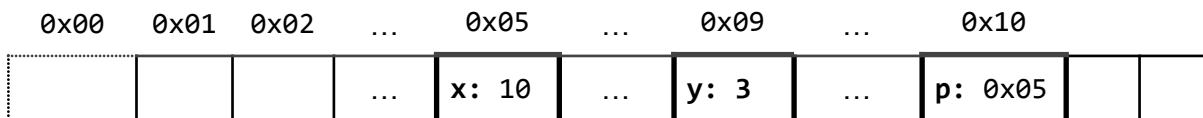
la expresión `&v` hace referencia a la dirección de memoria `0x05` (el prefijo `0x` indica que es un número hexadecimal), entonces, luego de la asignación, el puntero `p` apunta a la dirección de memoria `0x05`, es decir que `p` simplemente tiene ese valor asignado. Notar que `p` al ser una variable su valor también está en algún lugar de la memoria (en el índice `0x09` en este caso).

- Desreferenciación (*): obtiene el **valor** contenido en la dirección de memoria *apuntada* por el puntero. Si se tiene una variable de tipo `int *` llamada `p`, entonces la expresión `*p` retornará el valor entero que se aloja en la dirección de memoria `p`. Se puede usar `*p` en el lado izquierdo de una asignación para cambiar el valor que está apuntado por `p` (la dirección de memoria guardada en `p` se mantiene idéntica).

```
int x=3, y=22;
int *p=NULL;
```



```
p = &x;
y = *p;
*p = 10;
```



la primera asignación de `p` hace que apunte a la dirección de `x` que es `0x05`, luego a la variable `y` se le asigna el contenido que hay en la dirección de memoria `0x05` que es (en ese momento) el valor `3`, luego se cambia el contenido de la memoria en la dirección `0x05` y se escribe el valor `10`.

En C además para las variables de tipo puntero se puede usar las operaciones de *indexación* y el *operador flecha* (`->`):

- Indexación (`p[n]`): Permite obtener el valor que hay en la memoria moviéndose `n` lugares hacia adelante desde la dirección de memoria guardada en `p`. Entonces por ejemplo `p[0]` es equivalente a `*p`. Cuando se indexa un puntero se debe tener total seguridad de que se va a acceder a memoria asignada a nuestro programa, de lo contrario ocurrirá un *segmentation fault* (viloación de segmento).
- Acceso indirecto (`->`): Si `p` es un puntero a una estructura `p->member` es un atajo a `(*p).member` (asumiendo que la estructura tiene un campo llamado `member`).

Los valores de las variables del tipo puntero (las direcciones de memoria) se pueden visualizar. Por lo general esto no se hace, salvo a veces para hacer *debug*. La manera es usando `printf()` con `%p`:

```
int *p=NULL;
int a=55;
p = &a;
printf("La dirección de memoria apuntada por p es: %p", p);
```

El resultado va a ser un número en hexadecimal (con prefijo `0x...`), por ejemplo:

```
La dirección de memoria apuntada por p es: 0x7ffcd9183bdd
```

Arreglos y punteros

Cuando se declara una variable de tipo arreglo,

```
int arr[4];
```

hay dos formas de obtener la dirección de memoria al primer elemento:

- Usando el operador de referenciación: `&arr[0]`
- Usando el nombre del arreglo: `arr`

```
int arr[4]={1,9,8,6};
int *p=NULL;
p = &arr[0]; // Usando operador &
p = arr;     // Usando directamente el nombre de variable del arreglo
```

0x00	0x01	...	0x05				...	0x20
		...	arr[0]: 1	arr[1]: 9	arr[2]: 8	arr[3]: 6	...	p: 0x05

¿Qué diferencia hay entre `p` y `arr`?

Circunstancialmente se puede usar a `p` para acceder a los elementos del arreglo `arr` ya que `p[i]` y `arr[i]` van a devolver exactamente el mismo valor. Sin embargo, más adelante en el código se puede reutilizar a `p` para que apunte a otra variable, por ejemplo haciendo `p = &x;` (suponiendo que tenemos declarada a `int x;`). Por otro lado, aunque con la expresión `arr` obtenemos la dirección de memoria del primer elemento del arreglo, `arr` no es un puntero ya que no es posible hacer

```
int arr[4];
int x;
arr = &x; // No se puede realizar esta asignación
```

Memoria dinámica: Stack vs Heap

En el lenguaje del teórico práctico se usa el procedimiento `alloc()` para reservar memoria para un puntero, y `free()` para liberar dicha memoria:

var p: pointer to int

```
alloc(p)
*p := 5
free(p)
```

En C esto se hace usando las funciones `malloc()` y `free()`:

```
int *p=NULL;
```

```
p = malloc(sizeof(int));
*p = 5;
free(p);
```

La función `malloc()` toma un parámetro, que es un entero sin signo de tipo `size_t` (muy parecido a `unsigned long int`) que es la cantidad de memoria en bytes que se solicita reservar. A diferencia de `alloc()` del teórico, que automáticamente reserva la cantidad necesaria según el tipo de puntero, en C hay que indicar explícitamente la cantidad de *bytes* a reservar. El operador `sizeof()` devuelve la cantidad de *bytes* ocupados por una expresión o tipo, por lo que resulta indispensable para el uso de `malloc()` (aún si uno hubiera memorizado cuantos *bytes* ocupa cada tipo en su computadora, esto puede variar según la versión del sistema operativo o el microprocesador en el que se use el programa).

```
$ man malloc
```

Las direcciones de memoria que devuelve `malloc()` se encuentran en la sección de memoria denominada *Heap* (no confundir con la estructura de datos que lleva el mismo nombre ya que no tiene ninguna relación).

Código				Global				Stack				Heap							
										

A modo informativo, el mapa de más arriba es un esquema de cómo se organiza la memoria. La sección de *Código* contiene las instrucciones del programa, la sección *Global* contiene las variables globales, la sección *Stack* es donde están las variables que usamos en las funciones de nuestro programa (memoria estática) y la sección *Heap* es la región de la memoria dinámica la cual se reserva y libera manualmente mediante `malloc()` y `free()`. El *Stack* por su parte se maneja de manera automática, reservando memoria para las variables declaradas en una función que se comienza a ejecutar y liberando esa memoria cuando la función termina su ejecución.

Otra gran diferencia entre el *Stack* y el *Heap*, es que la cantidad de memoria asignada para el *Stack* es limitada. Si los datos contenidos en el *Stack* superan dicho límite se genera un **stack overflow**. Si durante la ejecución de un programa se está ejecutando una función `f1` y ésta llama a su vez a otra función `f2`, durante la ejecución de `f2` las variables de `f1` siguen en el *Stack* ya que aún no se terminó de ejecutar. Las variables de las funciones llamadas de manera anidada se van apilando entonces. Hay en consecuencia un límite en la cantidad de llamadas anidadas de funciones, particularmente un número máximo de llamadas recursivas. La cantidad dependerá de cuánta memoria ocupen las variables de las funciones involucradas. Esto hace que si una función declara un arreglo en memoria estática muy grande, podría dejar poco margen para llamadas a otras funciones o directamente generar un **stack overflow** porque el arreglo no entra en el *Stack*.

Por su parte la memoria en el *Heap* tiene disponible toda la memoria *RAM* de la computadora, por lo que mientras haya memoria libre se podrá pedir reservar nueva memoria mediante `malloc()`. Pero *un gran poder conlleva una gran responsabilidad*, por lo que no se debe olvidar liberar la memoria reservada cuando deje de usarse puesto que los **memory leaks** pueden generar a la larga que la computadora se bloquee por completo.

Ejercicio 0

a) En el programa implementado en `array.c` se inicializa en cero un arreglo `arr` (de forma muy rebuscada). Se debe reescribir la sección de código indicada para que mediante el puntero `p` se inicialice en cero el arreglo `arr` sin utilizar los operadores `&` y `*` en ningún momento.

b) Programar la función

```
void set_name(name_t new_name, data_t *d);
```

que debe cambiar el campo `name` de la estructura apuntada por `d` con el contenido de `new_name` y utilizarla para modificar la variable `messi` de tal manera que en su campo `name` contenga la cadena "Lionel Messi".

c) Completar el archivo `sizes.c` para que muestre el tamaño en *bytes* de cada miembro de la estructura `data_t` por separado y el tamaño total que ocupa la estructura en memoria. ¿La suma de los miembros coincide con el total? ¿El tamaño del campo `name` depende del nombre que contiene?

d) En el directorio `static` se encuentra el programa del Laboratorio 1 que carga en un arreglo en memoria estática desde un archivo. Completar en la carpeta `dynamic` la función `array_from_file()` de `array_helpers.c`:

```
int *array_from_file(const char *filepath, size_t *length);
```

que carga los datos del archivo `filepath` devolviendo un puntero a memoria dinámica con los elementos arreglo y dejando en `*length` la cantidad de elementos leídos. Completar además en `main.c` el código necesario para liberar la memoria utilizada por el arreglo. Probar el programa con todos los archivos de la carpeta `input` para asegurar el correcto funcionamiento (notar que la versión en `static` no funciona para todos los archivos de la carpeta `input`).

Preliminares - TADS

Encapsulamiento

Lo primero que debemos observar es la forma en la que logramos mantener separadas la especificación del TAD de su implementación. Cuando definimos un TAD es deseable garantizar encapsulamiento, es decir, que solamente se pueda acceder y/o modificar su estado a través de las operaciones provistas. Esto no siempre es trivial ya que los tipos abstractos están implementados en base a los tipos concretos del lenguaje. Entonces es importante que además de separar la especificación e implementación se garantice que quién utilice el TAD no pueda acceder a la representación interna y operar con los tipos concretos de manera descontrolada. Si esto se logra será posible cambiar la implementación del TAD sin tener que modificar ningún otro módulo que lo utilice.

No todos los lenguajes brindan las mismas herramientas para lograr una implementación *opaca* y se debe usar el mecanismo apropiado según sea el caso. Particularmente el lenguaje del teórico-práctico separa la especificación de un TAD de su implementación utilizando las firmas `spec ... where` e `implement ... where` respectivamente. En este laboratorio se debe buscar la manera de lograr encapsulamiento usando el lenguaje **C**.

Métodos de TADs

En el diseño de los tipos abstractos de datos (tal como se vio en el teórico-práctico) aparecen los **constructores**, las **operaciones** y los **destructores**, que se declaran como funciones o procedimientos. Recordar (se vio en el laboratorio anterior) que los procedimientos en C no existen como tales sino que se usan funciones con tipo de retorno `void`, es decir, funciones que no devuelven ningún valor al llamarlas. A veces se buscará evitar procedimientos con una variable de salida usando directamente una función para simplificar y evitar así usar punteros extra (en el ejercicio 2 del laboratorio 3 se vio que es necesario usar punteros para simular variables de salida).

A diferencia del práctico, a las *precondiciones* y *postcondiciones* de los métodos **sí vamos a verificarlas** (en la medida de lo posible). Recordar que nuestros programas deben ser **robustos**, por lo tanto cuando corresponda usaremos `assert()` para garantizar el cumplimiento de las pre y post condiciones de los métodos. Esta práctica es propia de la etapa de desarrollo de un programa, y una vez que el mismo está finalizado, verificado y listo para desplegarlo en producción, se pueden eliminar las aserciones mediante un flag de compilación.

Ejercicio 1: TAD Par

Considerar la siguiente especificación del TAD Par

spec Pair **where**

constructors

```
fun new(in x : int, in y : int) ret p : Pair
{- crea un par con componentes (x, y) -}
```

destroy

```
proc destroy(in/out p : Pair)
{- libera memoria en caso que sea necesario -}
```

operations

```
fun first(in p : Pair) ret x : int
{- devuelve el primer componente del par -}
```

```
fun second(in p : Pair) ret y : int
{- devuelve el segundo componente del par -}
```

```
fun swapped(in p : Pair) ret s : Pair
{- devuelve un nuevo par con los componentes de p intercambiados -}
```

a) Abrir la carpeta **pair_a** y revisar la especificación del TAD en **pair.h**. Luego crear el archivo **pair.c** e implementar las funciones del TAD. Para probar la implementación usar el módulo **main.c** como programa de prueba. ¿La implementación logra encapsulamiento? ¿Por qué sí? ¿Por qué no?

b) Abrir la carpeta **pair_b** y revisar la especificación del TAD en **pair.h**. Luego completar la implementación de las funciones y compilar usando el módulo **main.c** como programa de prueba. ¿La implementación logra encapsulamiento? ¿Por qué sí? ¿Por qué no?

IMPORTANTE: Para definir constructores, destructores y operaciones de copia será necesario hacer manejo de memoria dinámica (pedir y liberar memoria en tiempo de ejecución). En este caso se necesita espacio suficiente para almacenar un valor de tipo `struct _pair_t`.

c) Abrir la carpeta **pair_c** y revisar **pair.h**. Copiar el archivo **pair.c** del apartado (b) y agregar las definiciones necesarias para que funcione con la nueva versión de **pair.h**. ¿La implementación logra encapsulamiento? Copiar el archivo **main.c** del apartado anterior y compilar. Hacer las modificaciones necesarias en **main.c** para que compile sin errores.

d) Considerar la nueva especificación polimórfica para el TAD Pair:

spec Pair of T where

constructors

fun new(**in** x : T, **in** y : T) **ret** p : Pair **of** T
{- crea un par con componentes (x, y) -}

destroy

proc destroy(**in/out** p : Pair **of** T)
{- libera memoria en caso que sea necesario -}

operations

fun first(**in** p : Pair **of** T) **ret** x : T
{- devuelve el primer componente del par-}

fun second(**in** p : Pair **of** T) **ret** y : T
{- devuelve el segundo componente del par-}

fun swapped(**in** p : Pair **of** T) **ret** s : Pair **of** T
{- devuelve un nuevo par con los componentes de p intercambiados -}

¿Qué diferencia hay entre la especificación anterior y la que se encuentra en el **pair.h** de la carpeta **pair_d**? Copiar **pair.c** del apartado anterior y modificarlo para utilizar la nueva interfaz especificada en **pair.h**. Pueden utilizar el **main.c** del apartado anterior para compilar.

Ejercicio 2: TAD Contador

Dentro de la carpeta **ej2** se encuentran los siguientes archivos:

Archivo	Descripción
counter.h	Contiene la especificación del TAD Contador.
counter.c	Contiene la implementación del TAD Contador.
main.c	Contiene al programa principal que lee uno a uno los caracteres de un archivo chequeando si los paréntesis están balanceados.

a) Implementar el TAD Contador. Para ello deben abrir **counter.c** y programar cada uno de los constructores y operaciones cumpliendo la especificación dada en **counter.h**. Recordar que deben verificar en **counter.c** todas las precondiciones especificadas en **counter.h** usando llamadas a la función `assert()`.

b) Usar el TAD Contador para chequear paréntesis balanceados. Para ello deben abrir el archivo **main.c** y entender qué es lo que hace la función `matching_parentheses()` y completar con llamadas al constructor y destructor del contador donde consideren necesario. ¡Es muy importante llamar al destructor del TAD una vez este no sea necesario para poder liberar el espacio de memoria que tiene asignado!

Una vez implementados los incisos **(a)**, **(b)** compilar ejecutando:

```
$ gcc -Wall -Werror -Wextra -pedantic -std=c99 -c counter.c main.c
$ gcc -Wall -Werror -Wextra -pedantic -std=c99 counter.o main.o -o counter
```

Ahora se puede ejecutar el programa corriendo:

```
$ ./counter input/<file>.in
```

siendo **<file>** alguno de los nombres de archivo dentro de la carpeta **input**. Asegurarse que para aquellos archivos con paréntesis balanceados, al ejecutar el programa se imprima en pantalla

```
Parentheses match.
```

y para aquellos con paréntesis no balanceados imprima

```
Parentheses mismatch.
```


Ejercicio 3: TAD Lista

Dentro de la carpeta `ej3` se encuentran los siguientes archivos:

Archivo	Descripción
<code>main.c</code>	Contiene al programa principal que lee los números de un archivo para ser cargados en nuestra lista y obtener el promedio.
<code>array_helpers.h</code>	Contiene descripciones de funciones auxiliares para manipular arreglos.
<code>array_helpers.c</code>	Contiene implementaciones de dichas funciones.

a) Crear un archivo `list.h`, especificando allí todos los constructores y operaciones vistos sobre el TAD Lista [en el teórico](#). Recomendamos definir el nombre del TAD como `list` ya que en el archivo `main.c` se encuentra mencionado de esa manera.

Existe un par de diferencias entre nuestro TAD Lista en C respecto al visto en el teórico. Para simplificar la implementación, nuestras listas serán solamente de tipo `int`, es decir, no hay *polimorfismo*. Si bien el tipo será fijo (`int`), una buena idea es definir un tipo en `list.h` usando `typedef`. Un ejemplo de esto sería definir

```
typedef int list_elem;
```

y utilizar `list_elem` en vez de `int` en todos los constructores/operaciones (al estilo de lo realizado en el ejercicio **1d**).

Otra diferencia con el teórico es que aquellos procedimientos que modifiquen la lista deben escribirse como funciones que devuelvan la lista resultante. Como ya fue mencionado, esto es para evitar tener que simular parámetros de salida.

No olvidar de:

- Garantizar encapsulamiento en tu TAD.
- Especificar una función de destrucción y copia.
- Especificar las precondiciones.

b) Crear un archivo `list.c`, e implementar cada uno de los constructores y operaciones declaradas en el archivo `list.h`. La implementación debe ser como se presenta en el teórico, es decir, utilizando punteros (listas enlazadas).

c) Abrir el archivo `main.c` e implementar las funciones `array_to_list()` y `average()`. Para la implementación de `average()` se sugiere que revizar la definición del teórico.

Una vez implementados los incisos **a)**, **b)** y **c)**, compilar ejecutando:

```
$ gcc -Wall -Werror -Wextra -pedantic -std=c99 -c list.c array_helpers.c main.c
$ gcc -Wall -Werror -Wextra -pedantic -std=c99 list.o array_helpers.o main.o -o average
```

Ahora se puede ejecutar el programa corriendo:

```
$ ./average input/<file>.in
```

siendo **<file>** alguno de los nombres de archivo dentro de la carpeta **input**. Asegurar que el valor de los promedios que se imprimen en pantalla sean correctos y animense a definir sus propios casos de *input*.