

# 数学分析笔记

管思桐

## 目录

<b>1</b>	<b>多元函数的微分学</b>	<b>2</b>
1.1	隐函数定理 . . . . .	2
1.2	逆映射定理 . . . . .	14
1.3	偏导数在几何中的应用 . . . . .	17
1.3.1	空间曲线的切向量和法平面 . . . . .	17
1.3.2	曲面的切平面与法线 . . . . .	19
1.3.3	计算夹角 . . . . .	22
1.4	条件极值——（最）优化问题 . . . . .	22

# 1 多元函数的微分学

## 1.1 隐函数定理

**定义** 若  $D \subset \mathbb{R}^2$  是一个区域,  $F(x, y)$  是  $D$  上的一个二元函数, 而且  $F(x_0, y_0) = 0, (x_0, y_0) \in D$ , 如果在  $(x_0, y_0)$  附近, 由方程

$$F(x, y) = 0$$

可以唯一确定一个函数  $y = f(x)$  使得  $f(x_0) = y_0, F(x, f(x)) = 0, x \in (x_0 - \delta, x_0 + \delta)$ , 则称  $f(x)$  是由  $F(x, y) = 0$  确定的隐函数。

**例**  $y^5 + 7y - x^3 = 0$

**例** Kepler 方程:

$$y - \varepsilon \sin y - x = 0$$

**例**  $F(x, y) = x^2 + y^2 - 1$

**定理** 设  $F(x, y)$  满足以下条件:

(1)  $F(x_0, y_0) = 0$ ;

(2) 在  $D = \{(x, y) : |x - x_0| \leq a, |y - y_0| \leq b\}$  上,  $F \in C(D)$  且  $\partial_x F, \partial_y F \in C(D)$ ;

(3)  $\partial_y F(x_0, y_0) \neq 0$ ,

则  $\exists \rho > 0, \eta > 0$  使得

(1)  $x \in (x_0 - \rho, x_0 + \rho)$ , 方程  $F(x, y) = 0$  在  $(y_0 - \eta, y_0 + \eta)$  中有唯一解  $y = f(x)$ ;

(2)  $f(x_0) = y_0$ ;

(3)  $f(x) \in C((x_0 - \rho, x_0 + \rho))$ ;

(4)  $f(x)$  在  $(x_0 - \rho, x_0 + \rho)$  上连续可导, 而且

$$f'(x) = -\frac{\partial_x F(x, f(x))}{\partial_y F(x, f(x))}, x \in (x_0 - \rho, x_0 + \rho).$$

证明. 利用

1. 导数  $> 0 \Rightarrow$  函数严格单调增加;
2. 连续函数的介值定理

**Step 1** 存在性: 不妨设  $\partial_y F(x_0, y_0) > 0$ , 则由于  $\partial_y F \in C(D)$ , 故  $\exists 0 < \alpha \leq a, 0 < \beta \leq b$  使得  $\partial_y F(x_0, y_0)$  在  $D^* = \{(x, y) : |x - x_0| \leq \alpha, |y - y_0| \leq \beta\}$  上  $> 0$ . 由于  $\partial_y F(x_0, y) > 0, |y - y_0| \leq \beta$ , 故  $F(x_0, y)$  在  $[y_0 - \beta, y_0 + \beta]$  上严格单调增加, 又  $F(x_0, y_0) = 0$ , 故  $F(x_0, y_0 - \beta) < 0, F(x_0, y_0 + \beta) > 0$ . 又  $F(x, y_0 - \beta), F(x, y_0 + \beta)$  在  $[x_0 - \alpha, x_0 + \alpha]$  上连续, 故  $\exists \rho \in (0, \alpha)$  使得

$$F(x, y_0 + \beta) > 0, F(x, y_0 - \beta) < 0, x \in [x_0 - \rho, x_0 + \rho]$$

又  $\forall \bar{x} \in (x_0 - \rho, x_0 + \rho), \partial_y F(\bar{x}, y) > 0, y \in [y_0 - \beta, y_0 + \beta], F(\bar{x}, y)$  关于  $y$  在  $[y_0 - \beta, y_0 + \beta]$  上严格单调增加, 故  $\exists! \bar{y} \in (y_0 - \beta, y_0 + \beta)$  试得  $F(\bar{x}, \bar{y}) = 0$ . 记  $\bar{y} = f(\bar{x})$

**Step 2**  $f(x)$  在  $(x_0 - \rho, x_0 + \rho)$  上连续: 任取  $\bar{x} \in (x_0 - \rho, x_0 + \rho)$ , 我们根据定义证明  $f(x)$  在  $\bar{x}$  处连续, 即  $\forall \varepsilon > 0, \exists \delta > 0$ , 只要  $|x - \bar{x}| < \delta$  且  $x \in (x_0 - \rho, x_0 + \rho)$ , 就有  $|f(x) - f(\bar{x})| < \varepsilon$ .

由于  $F(\bar{x}, f(\bar{x})) = 0$ , 而且  $F(\bar{x}, y)$  关于  $y$  严格单调增加, 所以

$$F(\bar{x}, f(\bar{x}) + \varepsilon) > 0, F(\bar{x}, f(\bar{x}) - \varepsilon) < 0$$

又  $F(x, f(\bar{x}) + \varepsilon), F(x, f(\bar{x}) - \varepsilon)$  在  $(x_0 - \rho, x_0 + \rho)$  上连续, 故  $\exists \delta = \delta(\varepsilon) > 0, s.t.$

$$F(x, f(\bar{x}) + \varepsilon) > 0, F(x, f(\bar{x}) - \varepsilon) < 0, |x - \bar{x}| < \delta, x \in (x_0 - \rho, x_0 + \rho)$$

由  $F(x, y)$  关于  $y$  严格单调增加, 故

$$f(\bar{x}) - \varepsilon < f(x) < f(\bar{x}) + \varepsilon \Rightarrow |f(x) - f(\bar{x})| < \varepsilon$$

(**Note:**  $f$  连续性不需要  $F(x, y)$  关于  $x$  可偏导这一条件)

**连续性的另一个证明** 任取  $\bar{x} \in (x_0 - \rho, x_0 + \rho)$ , 取  $\Delta x$  足  $0 < |\Delta x| < 1, s.t. \bar{x} + \Delta x \in (x_0 - \rho, x_0 + \rho)$ . 由于

$$F(\bar{x}, f(\bar{x})) = 0, F(\bar{x} + \Delta x, f(\bar{x} + \Delta x)) = 0,$$

故

$$\begin{aligned} 0 &= F(\bar{x} + \Delta x, f(\bar{x} + \Delta x)) - F(\bar{x}, f(\bar{x})) \\ &= F(\bar{x} + \Delta x, f(\bar{x} + \Delta x)) - F(\bar{x} + \Delta x, f(\bar{x})) + F(\bar{x} + \Delta x, f(\bar{x})) - F(\bar{x}, f(\bar{x})) \\ &= \partial_y F(\bar{x} + \Delta x, \theta f(\bar{x} + \Delta x) + (1 - \theta)f(\bar{x}))[f(\bar{x} + \Delta x) - f(\bar{x})] + F(\bar{x} + \Delta x, f(\bar{x})) - F(\bar{x}, f(\bar{x})) \end{aligned}$$

由于  $F(\bar{x} + \Delta x, f(\bar{x})) - F(\bar{x}, f(\bar{x})) \in D^*$ , 故  $\neq 0$ , 从而

$$f(\bar{x} + \Delta x) - f(\bar{x}) = -\frac{F(\bar{x} + \Delta x, f(\bar{x})) - F(\bar{x}, f(\bar{x}))}{\partial_y F(\bar{x} + \Delta x, \theta f(\bar{x} + \Delta x) + (1 - \theta)f(\bar{x}))}$$

故

$$|f(\bar{x} + \Delta x) - f(\bar{x})| \leq \frac{|F(\bar{x} + \Delta x, f(\bar{x})) - F(\bar{x}, f(\bar{x}))|}{m}$$

其中  $m = \inf_{x \in D^*} \partial_y F > 0$ . 所以  $\lim_{\Delta x \rightarrow 0} f(\bar{x} + \Delta x) - f(\bar{x}) = 0$ .

**Step 3**  $f$  在  $(x_0 - \rho, x_0 + \rho)$  上可偏导: 任取  $\bar{x} \in (x_0 - \rho, x_0 + \rho)$ , 取  $\Delta x$  满足  $0 < |\Delta x| < 1, s.t. \bar{x} + \Delta x \in (x_0 - \rho, x_0 + \rho)$ . 由于

$$F(\bar{x}, f(\bar{x})) = 0, F(\bar{x} + \Delta x, f(\bar{x} + \Delta x)) = 0,$$

同理有

$$\begin{aligned} 0 &= F(\bar{x} + \Delta x, f(\bar{x} + \Delta x)) - F(\bar{x}, f(\bar{x})) \\ &= \partial_x F(\bar{x} + \theta \Delta x, \theta f(\bar{x} + \Delta x) + (1 - \theta)f(\bar{x}))\Delta x \\ &\quad + \partial_y F(\bar{x} + \theta \Delta x, \theta f(\bar{x} + \Delta x) + (1 - \theta)f(\bar{x}))[f(\bar{x} + \Delta x) - f(\bar{x})] \end{aligned}$$

从而

$$\frac{f(\bar{x} + \Delta x) - f(\bar{x})}{\Delta x} = -\frac{\partial_x F(\bar{x} + \theta \Delta x, \theta f(\bar{x} + \Delta x) + (1 - \theta)f(\bar{x}))}{\partial_y F(\bar{x} + \theta \Delta x, \theta f(\bar{x} + \Delta x) + (1 - \theta)f(\bar{x}))}$$

即

$$f'(\bar{x}) = -\frac{\partial_x F(\bar{x}, f(\bar{x}))}{\partial_y F(\bar{x}, f(\bar{x}))}.$$

□

### Note:

- (1) 隐函数定理是一个局部性定理, 即只在  $(x_0, y_0)$  的一个邻域内成立;
- (2)  $\partial_y F(x_0, y_0) \neq 0$  只是充分条件. 例:  $F(x, y) = y^3 - x = 0$  在  $(0, 0)$  附近唯一确定隐函数, 但  $\partial_y F(0, 0) = 0$ ;
- (3) 定理中的  $x$  与  $y$  的地位是平等的, 即如果  $\partial_y F(x_0, y_0) \neq 0$ , 则在  $(x_0, y_0)$  的一个邻域中,  $F(x, y) = 0$  可以唯一确定一个隐函数  $x = g(y)(F(g(y), y) = 0)$ ;
- (4) 只是存在唯一性, 可微性, 但一般情况下很难写出  $f(x)$  的显示表达式;

(5) **推论** 高阶可微性 ( $C^k$ ):

若  $F \in C^k(D)$ , 则  $f(x) \in C^k((x_0 - \rho, x_0 + \rho))$ ,  $k = 1, 2, \dots$ . 若  $F \in C^\omega(D)$ ,<sup>1</sup> 则  $f(x) \in C^\omega(D)$

证明. 利用归纳法证明  $f(x) \in C^k((x_0 - \rho, x_0 + \rho))$ :

当  $F \in C^1(D)$  时,  $f'(x) = -\frac{\partial_x F(x, f(x))}{\partial_y F(x, f(x))}$ ,  $x \in (x_0 - \rho, x_0 + \rho)$ , 此时  $f \in C^1((x_0 - \rho, x_0 + \rho))$ .

当  $F \in C^2(D)$  时,  $\partial_x F, \partial_y F \in C^1(D)$ , 由复合函数的可微性知  $f'(x) \in C^1((x_0 - \rho, x_0 + \rho))$  也即  $f(x) \in C^2((x_0 - \rho, x_0 + \rho))$ .

假设  $F \in C^k(D) \Rightarrow f(x) \in C^k((x_0 - \rho, x_0 + \rho))$ . 那么  $F \in C^{k+1}(D)$  时, 有  $\partial_x F, \partial_y F \in C^k(D)$ , 故  $\frac{\partial_x F(x, f(x))}{\partial_y F(x, f(x))} \in C^k(x_0 - \rho, x_0 + \rho)$ , 即  $f'(x) \in C^k(x_0 - \rho, x_0 + \rho)$ , 于是  $f(x) \in C^{k+1}((x_0 - \rho, x_0 + \rho))$ .

$f(x) \in C^\omega(D)$  的证明比较困难, 这里从略. □

- (6) 若将  $\partial_y F(x_0, y_0) \neq 0$  换成:  $\forall \bar{x} \in [x_0 - \alpha, x_0 + \alpha], F(\bar{x}, y)$  关于  $y$  是严格单调增加的, 则也  $\exists!$  连续隐函数 (也即只假设  $F \in C(D), F(x_0, y_0) = 0$ ).

**多元隐函数定理** 设  $n+1$  元函数  $F(\mathbf{x}, y)$  ( $\mathbf{x} = (x_1, x_2, \dots, x_n)$ ) 满足:

(1)  $F(\mathbf{x}_0, y_0) = 0$ ;

(2) 记  $D = \{(\mathbf{x}, y) : |x_i - x_i^0| \leq a, |y - y_0| \leq b, i = 1, 2, \dots, n\}, F \in C^1(D)$ ;

(3)  $\partial_y F(\mathbf{x}_0, y_0) \neq 0$

则  $\exists \rho > 0, \eta > 0$ , 使得

(i)  $\forall \mathbf{x}_0 \in O(\bar{x}_0, \rho)$ , 方程  $F(\mathbf{x}_0, y_0) = 0$  在  $(y_0 - \eta, y_0 + \eta)$  中存在唯一解  $f(\mathbf{x})$ ;

(ii)  $f(\mathbf{x}_0) = y_0$ ;

(iii)  $f \in C(O(\mathbf{x}_0, \rho))$ ;

(iv)  $f \in C^1(O(\mathbf{x}_0, \rho))$  且

$$\frac{\partial f}{\partial x_i} = -\frac{\partial_{x_i} F(\mathbf{x}, f(\mathbf{x}))}{\partial_y F(\mathbf{x}, f(\mathbf{x}))}.$$

---

<sup>1</sup>  $f \in C^\omega(D)$ :  $f$  为解析函数

(iv) 的证明：由  $F(\mathbf{x}, f(\mathbf{x})) = 0$  知：

$$\begin{aligned} \partial_{x_i} F(\mathbf{x}, f(\mathbf{x})) + \frac{\partial F}{\partial y}(\mathbf{x}, f(\mathbf{x})) \frac{\partial f}{\partial x_i}(\mathbf{x}) &= 0 \\ \Rightarrow \frac{\partial f}{\partial x_i} &= -\frac{\partial_{x_i} F(\mathbf{x}, f(\mathbf{x}))}{\partial_y F(\mathbf{x}, f(\mathbf{x}))}. \end{aligned}$$

**求导方法**  $F(x, f(x)) = 0, x \in (x_0 - \rho, x_0 + \rho), f(x_0) = y_0$ , 关于  $x$  求导得：

$$\frac{\partial F}{\partial x}(x, f(x)) + \frac{\partial F}{\partial y}(x, f(x)) \frac{\partial f}{\partial x}(x) = 0 \quad (1)$$

$$0 \Rightarrow f'(x) = -\frac{\partial_x F(x, f(x))}{\partial_y F(x, f(x))} \quad (2)$$

从而可得  $f'(x_0)$  的值。

二阶导可以直接由式(2) $f'(x)$  出发求导；或可根据式(1)：

$$0 = \frac{\partial^2 F}{\partial x^2}(x, f(x)) + 2 \frac{\partial^2 F}{\partial x \partial y}(x, f(x)) f'(x) + \frac{\partial^2 F}{\partial y^2}(x, f(x)) (f'(x))^2 + \frac{\partial F}{\partial y}(x, f(x)) f''(x)$$

从而得到  $f''(x)$  以及  $f''(x_0)$ 。

### 多元隐函数的求导方法

$$F(x_1, x_2, \dots, x_n, f(x_1, x_2, \dots, x_n)) = 0, x \in O(\mathbf{x}_0, \rho) \quad (3)$$

对(3)关于  $x_i$  求偏导得：

$$\partial_{x_i} F(\mathbf{x}, f(\mathbf{x})) + \frac{\partial F}{\partial y}(\mathbf{x}, f(\mathbf{x})) \frac{\partial f}{\partial x_i}(\mathbf{x}) = 0 \quad (4)$$

从而

$$\frac{\partial f}{\partial x_i} = -\frac{\partial_{x_i} F(\mathbf{x}, f(\mathbf{x}))}{\partial_y F(\mathbf{x}, f(\mathbf{x}))}, i = 1, 2, \dots, n \quad (5)$$

若  $F \in C^2$ , 则  $f \in C^2(O(\mathbf{x}_0, \rho))$ , 对(4)关于  $x_j$  求偏导, 有：

$$\frac{\partial^2 F}{\partial x_i \partial x_j}(\mathbf{x}, f(\mathbf{x})) + \frac{\partial^2 F}{\partial x_i \partial y}(\mathbf{x}, f(\mathbf{x})) \frac{\partial f}{\partial x_j}(\mathbf{x}) + \frac{\partial^2 F}{\partial x_j \partial y}(\mathbf{x}, f(\mathbf{x})) \frac{\partial f}{\partial x_i}(\mathbf{x}) \quad (6)$$

$$+ \frac{\partial^2 F}{\partial y^2}(\mathbf{x}, f(\mathbf{x})) \frac{\partial f}{\partial x_j}(\mathbf{x}) \frac{\partial f}{\partial x_i}(\mathbf{x}) + \frac{\partial F}{\partial y}(\mathbf{x}, f(\mathbf{x})) \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(\mathbf{x}) = 0 \quad (7)$$

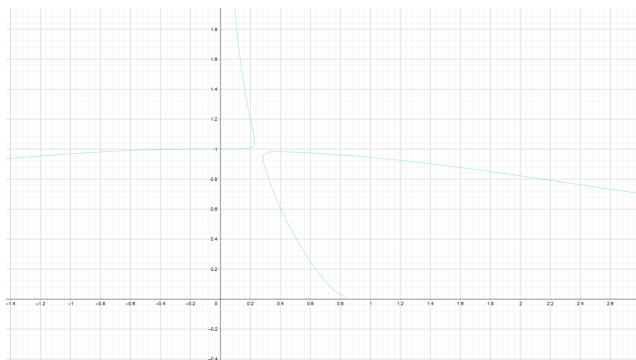


图 1: 函数图像

**例**  $\sin x + (1-x)\ln y - xy^3 = 0$  (函数图像参见1)

解:  $F(x, y) = \sin x + (1-x)\ln y - xy^3 = 0, F(0, 1) = 0, \partial_y F(0, 1) = \left(\frac{1-x}{y} - 3xy^2\right)\Big|_{(0,1)} = 1, F(1, (\sin 1)^{1/5}) = 0, \partial_y F(1, (\sin 1)^{1/5}) = \left(\frac{1-x}{y} - 3xy^2\right)\Big|_{1, (\sin 1)^{1/5}} = -3(\sin 1)^{2/5}$ . 可以利用隐函数求导求出函数图像的部分点.

**例**  $x^2 + y^2 + z^2 = 4z$ , 确定  $z$  为  $x, y$  的函数, 求  $\frac{\partial^2 z}{\partial x^2}, \frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y}$  (课本例题)

解: 关于  $x, y$  分别求偏导数, 得:

$$2x + 2z \frac{\partial z}{\partial x} = 4 \frac{\partial z}{\partial x} \quad (8a)$$

$$2y + 2z \frac{\partial z}{\partial y} = 4 \frac{\partial z}{\partial y} \quad (8b)$$

从上式中可解出  $\frac{\partial z}{\partial x}$  和  $\frac{\partial z}{\partial y}$ . 下面可以对(8a)和(8b)对  $x$  求偏导得到  $\frac{\partial^2 z}{\partial x^2}, \frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y}$  的值。

### 几点补充

1. 唯一性的另一个证明 (归一法):

证明. 假设  $f_1(x), f_2(x)$  是由  $F(x, y) = 0$  在  $(x_0, y_0)$  的一个邻域中确定的两个隐函数, 即  $F(x, f_1(x)) = F(x, f_2(x)) = 0; f_1(x_0) = f_2(x_0) = y_0, |f_1(x) - y_0| < \eta, |f_2(x) - y_0| < \eta, x \in O(x_0, \rho)$  (下面利用中值定理证明: )

$$\Rightarrow 0 = F(x, f_1(x)) - F(x, f_2(x)) = \partial_y F(x, \theta f_1(x) + (1-\theta)f_2(x))[f_1(x) - f_2(x)],$$

$\theta \in (0, 1)$ 。由于  $\partial_y F(x, \theta f_1(x) + (1 - \theta)f_2(x)) \neq 0, x \in O(x_0, \rho)$ , 故  $f_1(x) = f_2(x), x \in O(x_0, \rho)$   $\square$

2. 存在性的另一个证明 (Picard 迭代):

Step 1 构造 Picard 序列;

Step 2  $\{y_n(x)\}$  在  $O(x_0, \rho)$  上一致收敛。

**一元向量值函数的隐函数定理** 设  $F(x, y_1, y_2), G(x, y_1, y_2)$  满足以下条件:

- (1)  $F(x_0, y_1^0, y_2^0) = G(x_0, y_1^0, y_2^0) = 0$ ;
- (2)  $D = \{(x, y_1, y_2) : |x - x_0| < a, |y_1 - y_1^0| < b_1, |y_2 - y_2^0| < b_2\}$ ;  $F, G$  在  $D$  上连续, 而且有连续偏导数;
- (3) Jacobi 行列式不为零:

$$\frac{\partial(F, G)}{\partial(y_1, y_2)}(x_0, y_1^0, y_2^0) = \begin{vmatrix} \frac{\partial F}{\partial y_1} & \frac{\partial F}{\partial y_2} \\ \frac{\partial G}{\partial y_1} & \frac{\partial G}{\partial y_2} \end{vmatrix}(x_0, y_1^0, y_2^0) \neq 0$$

则  $\exists \rho > 0, \eta > 0, s.t.$

(i)  $\forall x \in (x_0 - \rho, x_0 + \rho)$ , 方程

$$\begin{cases} F(x, y_1, y_2) = 0 \\ G(x, y_1, y_2) = 0 \end{cases}$$

在  $O(\mathbf{y}_0, \eta)$  中有唯一解 (其中  $\mathbf{y}_0 = (y_1^0, y_2^0)$ ), 记为  $\mathbf{y}(x) = (y_1(x), y_2(x))$ ;

(ii)  $\mathbf{y}(x_0) = \mathbf{y}_0$ ;

(iii)  $\mathbf{y}(x) \in C^1(O(x_0, \rho))$  (连续可微);  $\mathbf{y}(x) \in C^1$  意为  $y_1(x), y_2(x) \in C^1$ ;

(iv) 而且

$$\begin{pmatrix} y_1'(x) \\ y_2'(x) \end{pmatrix} = - \begin{pmatrix} \frac{\partial F}{\partial y_1} & \frac{\partial F}{\partial y_2} \\ \frac{\partial G}{\partial y_1} & \frac{\partial G}{\partial y_2} \end{pmatrix}^{-1} (x, \mathbf{y}(x)) \begin{pmatrix} \frac{\partial F}{\partial x} \\ \frac{\partial G}{\partial x} \end{pmatrix} (x, \mathbf{y}(x)).$$

证明. (思想: 消元法) 由于

$$\begin{vmatrix} \frac{\partial F}{\partial y_1} & \frac{\partial F}{\partial y_2} \\ \frac{\partial G}{\partial y_1} & \frac{\partial G}{\partial y_2} \end{vmatrix}(x_0, y_1^0, y_2^0) \neq 0,$$



故  $(\frac{\partial G}{\partial y_1}, \frac{\partial G}{\partial y_2}) \neq (0, 0)$ ; 不妨设  $\frac{\partial G}{\partial y_2} \neq 0$ . 又  $G(x_0, y_1, y_2)$  在  $(x, y_1^0, y_2^0)$  的一个邻域, 于是满足隐函数定理条件, 即:

- (1)  $G(x_0, y_1^0, y_2^0) = 0$ ;
- (2)  $G$  在  $D$  上连续可微;
- (3)  $\frac{\partial G}{\partial y_2}(x_0, y_1^0, y_2^0) \neq 0$

由隐函数定理知  $\exists \bar{\rho} > 0, \bar{\eta} > 0$  以及隐函数  $h(x, y_1)$  满足:

- (i)  $h(x_0, y_1^0) = y_2^0$ ;
- (ii)  $G(x, y_1, h(x, y_1)) = 0, (x, y_1) \in O((x_0, y_1^0), \bar{\rho})$ ;
- (iii)  $h(x, y_1) \in C^1(O((x_0, y_1^0), \bar{\rho}))$ ;
- (iv)  $\frac{\partial h}{\partial y_1}(x, y_1) = -\frac{\frac{\partial G}{\partial y_1}(x, y, h(x, y_1))}{\frac{\partial G}{\partial y_2}(x, y, h(x, y_1))}, |h(x, y_1) - y_2^0| < \bar{\eta}, \forall (x, y_1) \in O((x_0, y_1^0), \bar{\rho})$

令  $H(x, y_1) = F(x, y_1, h(x, y_1))$ , 则

- (i)  $H(x_0, y_1^0) = F(x_0, y_1^0, h(x_0, y_1^0)) = F(x_0, y_1^0, y_2^0) = 0$ ;
- (ii) 令  $D = \{(x, y_1) : |x - x_0| \leq \frac{\bar{\rho}}{2}, |y_1 - y_1^0| \leq \frac{\bar{\rho}}{2}\}$ , 则  $H(x, y_1)$  在  $D$  上连续可微 (利用复合函数);
- (iii)

$$\frac{\partial H}{\partial y_1}(x_0, y_1^0) = \frac{\partial F}{\partial y_1}(x_0, y_1^0, y_2^0) + \frac{\partial F}{\partial y_2}(x_0, y_1^0, y_2^0) \frac{\partial h}{\partial y_1}(x_0, y_1^0) = \frac{\frac{\partial(F, G)}{\partial(y_1, y_2)}(x_0, y_1^0, y_2^0)}{\frac{\partial G}{\partial y_2}(x_0, y_1^0, y_2^0)} \neq 0$$

对  $H(x, y_1)$  用隐函数定理, 得:  $\exists \rho > 0, \eta > 0$  以及隐函数  $y_1(x) \in C^1(O(x_0, \rho))$ , 满足:

- (i)  $y_1(x_0) = y_1^0, H(x, y_1(x)) = 0, |y_1(x) - y_1^0| < \eta, \forall x \in O(x_0, \rho)$ ;
- (ii) 连续可微;
- (iii) 可偏导 (且有公式, 不写了)。

令  $y_2(x) = h(x, y_1(x)), x \in O(x_0, \rho)$ , 则  $y_2(x_0) = h(x_0, y_1(x_0)) = h(x_0, y_1^0) = y_2^0$ , 而且  $y_2(x) \in C^1(O(x_0, \rho))$ .

又因为  $F(x, y_1(x), y_2(x)) = F(x, y_1(x), h(x, y_1(x))) = 0, \forall x \in O(x_0, \rho)$ , 同理  $G(x, y_1(x), y_2(x)) = G(x, y_1(x), h(x, y_1(x))) = 0, \forall x \in O(x_0, \rho)$ ; 从而我们证明了定理中的存在性以及 (ii)(iii).

唯一性的证明：若  $z_1(x), z_2(x)$  是<sup>2</sup>由

$$\begin{cases} F(x, \mathbf{y}) = 0 \\ G(x, \mathbf{y}) = 0 \end{cases}$$

在  $(x_0, \mathbf{y}_0)$  的一个邻域中有确定的两个隐函数，则

$$\begin{cases} F(x, z_1(x)) = F(x, z_2(x)) = 0 \\ G(x, z_1(x)) = G(x, z_2(x)) = 0 \end{cases}$$

若直接用类似二元函数  $f(x, y)$  的证明的中值定理（见“几点补充”）：

$$0 = F(x, z_1(x)) - F(x, z_2(x)) = \nabla_{\mathbf{y}} F(x, \theta z_1(x) + (1 - \theta)z_2(x))(z_1(x) - z_2(x)) \quad (9a)$$

$$0 = G(x, z_1(x)) - G(x, z_2(x)) = \nabla_{\mathbf{y}} G(x, \tilde{\theta} z_1(x) + (1 - \tilde{\theta})z_2(x))(z_1(x) - z_2(x)) \quad (9b)$$

由于  $\theta$  和  $\tilde{\theta}$  不一定相等，故不能用这种方法证明（我们想要利用“Jacobi 矩阵行列式不为零”这一条件证明）。

所以我们用 Taylor 公式：

$$0 = F(x, z_1(x)) - F(x, z_2(x)) \quad (10)$$

$$= \nabla_{\mathbf{y}} F(x, z_2(x))(z_1(x) - z_2(x)) + o(\|z_1(x) - z_2(x)\|) \quad (x \rightarrow x_0) \quad (11)$$

$$0 = G(x, z_1(x)) - G(x, z_2(x)) \quad (12)$$

$$= \nabla_{\mathbf{y}} G(x, z_2(x))(z_1(x) - z_2(x)) + o(\|z_1(x) - z_2(x)\|) \quad (x \rightarrow x_0) \quad (13)$$

从而

$$z_1(x) - z_2(x) = - \begin{pmatrix} \frac{\partial F}{\partial y_1} & \frac{\partial F}{\partial y_2} \\ \frac{\partial G}{\partial y_1} & \frac{\partial G}{\partial y_2} \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} o_1(\|z_1(x) - z_2(x)\|) \\ o_2(\|z_1(x) - z_2(x)\|) \end{pmatrix}, x \rightarrow x_0,$$

两边取模，因

$$\left| \begin{pmatrix} \frac{\partial F}{\partial y_1} & \frac{\partial F}{\partial y_2} \\ \frac{\partial G}{\partial y_1} & \frac{\partial G}{\partial y_2} \end{pmatrix} \right|^{-1}$$

为有界量，而

$$\begin{vmatrix} o_1(\|z_1(x) - z_2(x)\|) \\ o_2(\|z_1(x) - z_2(x)\|) \end{vmatrix}$$

<sup>2</sup>发现这里  $z$  和  $\mathbf{z}$  差别不大。。但注意以下均为粗体的  $\mathbf{z}$ ；另外下面行向量和列向量可能有点乱，可以稍微注意一下哈哈

是关于  $\|\mathbf{z}_1(x) - \mathbf{z}_2(x)\|$  的高阶无穷小；故当  $x \rightarrow x_0$  时有

$$\begin{vmatrix} \frac{\partial F}{\partial y_1} & \frac{\partial F}{\partial y_2} \\ \frac{\partial G}{\partial y_1} & \frac{\partial G}{\partial y_2} \end{vmatrix}^{-1} \begin{vmatrix} o_1(\|\mathbf{z}_1(x) - \mathbf{z}_2(x)\|) \\ o_2(\|\mathbf{z}_1(x) - \mathbf{z}_2(x)\|) \end{vmatrix} \leq \frac{1}{2} \|\mathbf{z}_1(x) - \mathbf{z}_2(x)\|,$$

从而  $x \rightarrow x_0$  时，有：

$$\|\mathbf{z}_1(x) - \mathbf{z}_2(x)\| \leq \frac{1}{2} \|\mathbf{z}_1(x) - \mathbf{z}_2(x)\|,$$

从而只能有  $\|\mathbf{z}_1(x) - \mathbf{z}_2(x)\| = 0$ ，即  $\mathbf{z}_1(x) = \mathbf{z}_2(x)$ 。

**求导方法：** 设  $y_1(x), y_2(x)$  是由方程组

$$\begin{cases} F(x, y_1, y_2) = 0 \\ G(x, y_1, y_2) = 0 \end{cases}$$

在  $(x_0, y_1^0, y_2^0)$  的一个邻域内确定的隐函数，则有

$$\begin{cases} F(x, y_1, y_2) = 0 \\ G(x, y_1, y_2) = 0 \end{cases}, \forall x \in O(x_0, \rho),$$

对上式关于  $x$  求导得：

$$\begin{cases} \frac{\partial F}{\partial x}(x, \mathbf{y}(x)) + \frac{\partial F}{\partial y_1}(x, \mathbf{y}(x))y_1'(x) + \frac{\partial F}{\partial y_2}(x, \mathbf{y}(x))y_2'(x) = 0 \\ \frac{\partial G}{\partial x}(x, \mathbf{y}(x)) + \frac{\partial G}{\partial y_1}(x, \mathbf{y}(x))y_1'(x) + \frac{\partial G}{\partial y_2}(x, \mathbf{y}(x))y_2'(x) = 0 \end{cases}$$

从而

$$\begin{pmatrix} y_1'(x) \\ y_2'(x) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\partial F}{\partial y_1} & \frac{\partial F}{\partial y_2} \\ \frac{\partial G}{\partial y_1} & \frac{\partial G}{\partial y_2} \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} \frac{\partial F}{\partial x} \\ \frac{\partial G}{\partial x} \end{pmatrix} (x, \mathbf{y}(x)), x \in O(x_0, \rho)$$

□

**Note** 求导可以达到线性化的目的。

**例** 课本例题 12.4.4。设  $\begin{cases} y = y(x) \\ z = z(x) \end{cases}$  是由方程组  $\begin{cases} z = xf(x+y) \\ F(x, y, z) = 0 \end{cases}$  所确定的向量值隐函数，

其中  $f$  和  $F$  分别具有连续的导数和偏导数，求  $\frac{dz}{dx}$ 。

**解：** 两边关于  $x$  求偏导。

**$n$  元  $m$  维向量值隐函数定理** 考虑如下方程组:

$$\begin{cases} F_1(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m) = 0 \\ F_2(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m) = 0 \\ \dots \\ F_m(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m) = 0 \end{cases}$$

记

$$\frac{\partial(F_1, \dots, F_m)}{\partial(y_1, \dots, y_m)} = \begin{vmatrix} \frac{\partial F_1}{\partial y_1} & \frac{\partial F_1}{\partial y_2} & \dots & \frac{\partial F_1}{\partial y_m} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial F_m}{\partial y_1} & \frac{\partial F_m}{\partial y_2} & \dots & \frac{\partial F_m}{\partial y_m} \end{vmatrix}$$

称为  $F_1, \dots, F_m$  关于  $y_1, \dots, y_m$  的 Jacobi 行列式。引入记号  $\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_n), \mathbf{y} = (y_1, \dots, y_m), \mathbf{F}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \begin{pmatrix} F_1(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \\ \vdots \\ F_m(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \end{pmatrix}$ 。于是如果  $\mathbf{F}$  满足:

(1)  $\mathbf{F}(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0) = 0$ ;

(2) 在  $D = \{(\mathbf{x}, \mathbf{y}) : |x_i - x_i^0| \leq a_i, |y_j - y_j^0| \leq b_j, i = 1, \dots, n, j = 1, \dots, m\}$  连续, 而且有连续偏导数;

(3)  $\frac{\partial(F_1, \dots, F_m)}{\partial(y_1, \dots, y_m)}(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0) \neq 0$ ,

则  $\exists \rho > 0, \eta > 0$  使得:

(i)  $\forall \mathbf{x} \in O(\mathbf{x}_0, \rho)$ , 方程  $\mathbf{F}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = 0$  在  $O(\mathbf{y}_0, \eta)$  中有唯一解, 记为  $\mathbf{y}(\mathbf{x})$ ;

(ii)  $\mathbf{y}(\mathbf{x}_0) = \mathbf{y}_0$ ;

(iii)  $\mathbf{y}(\mathbf{x}) \in C^1(O(\mathbf{x}_0, \rho))$ , 而且  $\mathbf{y}'(\mathbf{x}) = -(\nabla_{\mathbf{y}} \mathbf{F})^{-1} \nabla_{\mathbf{x}} \mathbf{F}(\mathbf{x}, \mathbf{y}(\mathbf{x}))$ , 其中

$$\nabla_{\mathbf{x}} \mathbf{F} = \begin{pmatrix} \nabla_{\mathbf{x}} F_1 \\ \vdots \\ \nabla_{\mathbf{x}} F_m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\partial F_1}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial F_1}{\partial x_n} \\ \frac{\partial F_2}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial F_2}{\partial x_n} \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial F_m}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial F_m}{\partial x_n} \end{pmatrix}$$

证明. 参见史济怀/徐森林。  $\square$

下面我们用线性方程组的角度大致理解条件 “Jacobi 矩阵行列式不为零”: 在  $(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0)$  附近对  $\mathbf{F}(\mathbf{x}, \mathbf{y})$  做 Taylor 展开:

$$F_1(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = F_1(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0) + (\mathbf{x} - \mathbf{x}_0) \nabla_{\mathbf{x}} F_1(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0) + (\mathbf{y} - \mathbf{y}_0) \nabla_{\mathbf{y}} F_1(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0) + h_1(\mathbf{x}, \mathbf{y})$$

$$\vdots$$

$$F_m(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = F_m(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0) + (\mathbf{x} - \mathbf{x}_0) \nabla_{\mathbf{x}} F_m(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0) + (\mathbf{y} - \mathbf{y}_0) \nabla_{\mathbf{y}} F_m(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0) + h_m(\mathbf{x}, \mathbf{y})$$

从而 (因  $F_i(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0) = 0, i = 1, \dots, m$ )

$$0 = \mathbf{F}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \nabla_{\mathbf{x}} \mathbf{F}(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0)(\mathbf{x} - \mathbf{x}_0) + \nabla_{\mathbf{y}} \mathbf{F}(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0)(\mathbf{y} - \mathbf{y}_0) + \mathbf{h}(\mathbf{x}, \mathbf{y}),$$

于是隐函数存在就等价于

$$0 = \nabla_{\mathbf{x}} \mathbf{F}(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0)(\mathbf{x} - \mathbf{x}_0) + \nabla_{\mathbf{y}} \mathbf{F}(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0)(\mathbf{y} - \mathbf{y}_0) + \mathbf{h}(\mathbf{x}, \mathbf{y}), \quad (14)$$

其中

$$\mathbf{h}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \mathbf{F}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) - \nabla_{\mathbf{x}} \mathbf{F}(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0)(\mathbf{x} - \mathbf{x}_0) - \nabla_{\mathbf{y}} \mathbf{F}(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0)(\mathbf{y} - \mathbf{y}_0),$$

方程(14)的线性近似方程为:

$$\nabla_{\mathbf{x}} \mathbf{F}(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0)(\mathbf{x} - \mathbf{x}_0) + \nabla_{\mathbf{y}} \mathbf{F}(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0)(\mathbf{y} - \mathbf{y}_0) = 0 \quad (15)$$

方程(15)对  $\forall \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$  可解  $\Leftrightarrow \nabla_{\mathbf{y}} \mathbf{F}(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0)$  可逆。

这里用到了以下 (描述不太严谨的) 定理: “线性方程可解” + “非线性扰动  $\mathbf{h}(\mathbf{x}, \mathbf{y})$  满足  $\|\mathbf{h}(\mathbf{x}, \mathbf{y}_1) - \mathbf{h}(\mathbf{x}, \mathbf{y}_2)\| \leq \varepsilon \|\mathbf{y}_1 - \mathbf{y}_2\|, (\mathbf{x}, \mathbf{y}_1), (\mathbf{x}, \mathbf{y}_2)$  在  $(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0)$  附近”  $\Rightarrow$  非线性方程可解。

#### Note

1. 局部性;
2.  $\frac{\partial(F_1, \dots, F_m)}{\partial(y_1, \dots, y_m)}(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0) \neq 0$  只是充分条件;
3.  $C^k$ -可微性: 若  $\mathbf{F} \in C^k(D)$ , 则  $\mathbf{y}(x) \in C^k(O(\mathbf{x}_0, \rho)), k = 1, \dots, k$ ; 若  $\mathbf{F} \in C^\omega(D)$ , 则  $\mathbf{y}(x) \in C^\omega(O(\mathbf{x}_0, \rho))$  (实解析函数);
4. 地位对称性, 即  $x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m$  是平等的。例: 如果  $\frac{\partial(F_1, \dots, F_m)}{\partial(x_1, \dots, x_m)}(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0) \neq 0$ , 则  $x_1, \dots, x_m$  可表示为  $x_{m+1}, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m$  的函数。

## 1.2 逆映射定理

回顾: 若  $f \in C^1((a, b))$  且  $f'(x_0) \neq 0$ , 则  $\exists x_0$  的一个邻域  $O(x_0, \rho)$  和  $y_0 = f(x_0)$  的一个邻域  $O(y_0, \eta)$  使得

- (i)  $f$  在  $O(x_0, \rho)$  上单射, 而且  $f(O(x_0, \rho)) = O(y_0, \eta)$  (存在);
- (ii) 记  $g$  是  $f$  在  $O(y_0, \eta)$  上的反函数,  $g \in C^1(O(y_0, \eta))$  (连续可微);
- (iii)  $g'(y) = \frac{1}{f'(g(y))}, \forall y \in O(y_0, \eta)$ .

下面考虑多元: 若

$$\begin{cases} f_1(x_1, \dots, x_n) = y_1 \\ \vdots \\ f_n(x_1, \dots, x_n) = y_n \end{cases}$$

而且  $\mathbf{f}(\mathbf{x}_0) = \mathbf{y}_0$ ,  $\mathbf{Q}$ : 在什么条件下,  $x_1, \dots, x_n$  可写成  $y_1, \dots, y_n$  的函数?

**局部逆映射定理** 设  $D \subset \mathbb{R}^n$  是一个区域,  $\mathbf{x}_0 \in D, \mathbf{f}: D \rightarrow \mathbb{R}^n$  满足以下条件:

- (1)  $\mathbf{f} \in C^1(D)$  ( $\mathbf{f} = (f_1, \dots, f_n)$ );
- (2)  $\frac{\partial(f_1, \dots, f_n)}{\partial(x_1, \dots, x_n)}(\mathbf{x}_0) \neq 0$ ;

记  $\mathbf{y}_0 = \mathbf{f}(\mathbf{x}_0)$ , 则存在  $\mathbf{x}_0$  的一个邻域  $U$  以及  $\mathbf{y}_0$  的一个邻域  $V$ , 使得:

- (i)  $\mathbf{f}$  在  $U$  上是单射, 而且  $\mathbf{f}(U) = V$  (此时反函数存在唯一);
- (ii) 记  $\mathbf{g}$  是  $\mathbf{f}$  在  $U$  上的逆映射, 则  $\mathbf{g} \in C^1(V)$  (连续可微性);
- (iii)  $\mathbf{g}'(\mathbf{y}) = (\mathbf{f}'(\mathbf{g}(\mathbf{y})))^{-1}, \forall \mathbf{y} \in V$  (此时  $\mathbf{f} \circ \mathbf{g}(\mathbf{y}) = \mathbf{y}, \forall \mathbf{y} \in V; \mathbf{g} \circ \mathbf{f}(\mathbf{x}) = \mathbf{x}, \forall \mathbf{x} \in U$ ) (Jacobi 矩阵的逆矩阵)

证明. 考虑  $\mathbf{F}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \mathbf{f}(\mathbf{x}) - \mathbf{y}$  ( $F_i(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = f_i(\mathbf{x}) - y_i, i = 1, \dots, n$ ) ( $D \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ ), 则  $\mathbf{f} \in C^1(D \times \mathbb{R}^n)$ , 而且  $\mathbf{F}(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0) = \mathbf{f}(\mathbf{x}_0) - \mathbf{y}_0 = 0, \frac{\partial(f_1, \dots, f_n)}{\partial(x_1, \dots, x_n)}(\mathbf{x}_0) \neq 0$ , 由隐函数定理知:  $\exists \rho > 0, \eta > 0$ , 以及唯一的隐函数  $\mathbf{g} \in C^1(O(\mathbf{y}_0, \rho)), \text{s.t.}$ :

- (i)  $\mathbf{g}(\mathbf{y}_0) = \mathbf{x}_0, \mathbf{F}(\mathbf{g}(\mathbf{y}), \mathbf{y}) = \mathbf{f}(\mathbf{g}(\mathbf{y})) - \mathbf{y} = 0, \forall \mathbf{y} \in O(\mathbf{y}_0, \rho), \|\mathbf{g}(\mathbf{y}) - \mathbf{x}_0\| < \eta$ . 令  $V = O(\mathbf{y}_0, \rho), U = \mathbf{g}(V)$ , 则  $\mathbf{g} \in C^1(V)$ ;

(ii) 而且  $\mathbf{f}(U) = V$ ,  $\mathbf{f}$  在  $U$  上是单射 (In fact, if  $\mathbf{f}(\mathbf{x}_1) = \mathbf{f}(\mathbf{x}_2)$ ,  $\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2 \in U$ , 则  $\exists \mathbf{y}_1, \mathbf{y}_2 \in V$ , s.t.  $\mathbf{g}(\mathbf{y}_1) = \mathbf{x}_1, \mathbf{g}(\mathbf{y}_2) = \mathbf{x}_2$ , 则有  $\mathbf{y}_1 = \mathbf{f} \circ \mathbf{g}(\mathbf{y}_1) = \mathbf{f} \circ \mathbf{g}(\mathbf{y}_2) = \mathbf{y}_2 \Rightarrow \mathbf{x}_1 = \mathbf{x}_2$ ).

(iii) 下面证明:  $U$  是开集。Claim:  $U = O(\mathbf{x}_0, \eta) \cap (\mathbf{f})^{-1}(V)$ , 其中  $(\mathbf{f})^{-1}(V)$  是  $V$  的原像, 即  $(\mathbf{f})^{-1}(V) = \{\mathbf{x} \in D : \mathbf{f}(\mathbf{x}) \in V\}$ . 首先显然有  $U \subset O(\mathbf{x}_0, \eta) \cup (\mathbf{f})^{-1}(V)$ ; 反之,  $\forall \tilde{\mathbf{x}} \in O(\mathbf{x}_0, \eta) \cup (\mathbf{f})^{-1}(V)$ , 有  $\|\tilde{\mathbf{x}} - \mathbf{x}_0\| < \eta$  且  $\mathbf{f}(\tilde{\mathbf{x}}) \in V$  (因为第一条, 有唯一性), 故  $\mathbf{g} \circ \mathbf{f}(\tilde{\mathbf{x}}) \in U$  (由唯一性, 只能有  $\mathbf{g} \circ \mathbf{f}(\tilde{\mathbf{x}}) = \tilde{\mathbf{x}}$ ), 所以  $O(\mathbf{x}_0, \eta) \cup (\mathbf{f})^{-1}(V) \subset U$ . 又因为  $O(\mathbf{x}_0, \eta)$  与  $(\mathbf{f})^{-1}(V)$  (连续映射把开集映为开集) 都是开集, 所以  $U$  是开集。

(iv) 求导方法: 由  $\mathbf{f}(\mathbf{g}(\mathbf{y})) = \mathbf{y}, \forall \mathbf{y} \in V$ , 两边关于  $\mathbf{y}$  求导得:

$$\mathbf{f}'(\mathbf{g}(\mathbf{y}))\mathbf{g}'(\mathbf{y}) = I(\text{单位矩阵}) \Rightarrow \mathbf{g}'(\mathbf{y}) = (\mathbf{f}'(\mathbf{g}(\mathbf{y})))^{-1}, \forall \mathbf{y} \in V.$$

(v)  $C^k$  可微性: 若  $\mathbf{f} \in C^k(D)$ ,  $\mathbf{f}'(\mathbf{x}_0)$  可逆, 则  $\mathbf{g} \in C^k(V)$ ,  $k = 1, 2, \dots$  (这一点容易得到); 若  $\mathbf{f} \in C^\omega(D)$ ,  $\mathbf{f}'(\mathbf{x}_0)$  可逆, 则  $\mathbf{g} \in C^\omega(V)$  (这一点不容易证明);

(vi) 关于单射的理解: 当  $\mathbf{x}, \mathbf{y}$  在  $\mathbf{x}_0$  附近时, 有

$$\mathbf{f}(\mathbf{x}) = \mathbf{f}(\mathbf{x}_0) + \mathbf{f}'(\mathbf{x}_0)(\mathbf{x} - \mathbf{x}_0) + \mathbf{h}(\mathbf{x}), \mathbf{h}(\mathbf{x}) = \mathbf{f}(\mathbf{x}) - \mathbf{f}(\mathbf{x}_0) - \mathbf{f}'(\mathbf{x}_0)(\mathbf{x} - \mathbf{x}_0),$$

$$\mathbf{f}(\mathbf{y}) = \mathbf{f}(\mathbf{y}_0) + \mathbf{f}'(\mathbf{y}_0)(\mathbf{y} - \mathbf{y}_0) + \mathbf{h}(\mathbf{y}), \mathbf{h}(\mathbf{y}) = \mathbf{f}(\mathbf{y}) - \mathbf{f}(\mathbf{y}_0) - \mathbf{f}'(\mathbf{y}_0)(\mathbf{y} - \mathbf{y}_0),$$

两式相减, 若  $\mathbf{f}(\mathbf{x}) = \mathbf{f}(\mathbf{y})$ , 则

$$\mathbf{f}'(\mathbf{x}_0)(\mathbf{x} - \mathbf{y}) = \mathbf{h}(\mathbf{y}) - \mathbf{h}(\mathbf{x}),$$

从而

$$\mathbf{x} - \mathbf{y} = (\mathbf{f}'(\mathbf{x}_0))^{-1}[\mathbf{h}(\mathbf{y}) - \mathbf{h}(\mathbf{x})]$$

$$\Rightarrow \|\mathbf{x} - \mathbf{y}\| \leq \|(\mathbf{f}'(\mathbf{x}_0))^{-1}\| \cdot \|\mathbf{h}(\mathbf{y}) - \mathbf{h}(\mathbf{x})\|,$$

类似1.1的理由知此时只能有  $\mathbf{x} = \mathbf{y}$ .

□

回顾: 若  $f \in C^1(a, b)$  且  $f'(x) \neq 0, \forall x \in (a, b)$ , 则  $f^{-1}$  在  $(f(a), f(b))$  (or  $(f(b), f(a))$ ) 上存在。**Q:** 若  $\mathbf{f} \in C^1(D)$  且  $\frac{\partial(f_1, \dots, f_n)}{\partial(x_1, \dots, x_n)}(\mathbf{x}_0) \neq 0, \forall \mathbf{x} \in D$ , 那么  $\mathbf{f}$  是否在  $D$  上是单射?

**A:** 当  $n \geq 2$  时一般不对。例:

$$\mathbf{f} : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$(x, y) \mapsto (e^x \cos y, e^x \sin y)$$

不是单射, 而且

$$\frac{\partial(f_1, f_2)}{\partial(x, y)} = \begin{vmatrix} e^x \cos y & -e^x \sin y \\ e^x \sin y & e^x \cos y \end{vmatrix} = e^{2x} \neq 0, \forall (x, y) \in \mathbb{R}^2.$$

### 遗留问题

a (延拓问题:) 隐函数存在区间有多大?

b The behavior of Implicit function?

### 总结

1. 一元隐函数定理 ( $\partial_y F(x_0, y_0) \neq 0$ );
2. 多元隐函数定理 ( $\partial_y F(\mathbf{x}_0, y_0) \neq 0$ );
3. 一元二维向量值隐函数定理 ( $\frac{\partial(F, G)}{\partial(y_1, y_2)}(x_0, \mathbf{y}_0) \neq 0$ );
4. n 元 m 维向量值隐函数定理 ( $\frac{\partial(F_1, \dots, F_m)}{\partial(y_1, \dots, y_m)}(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0) \neq 0$ );
5. 逆映射定理 ( $\frac{\partial(f_1, \dots, f_n)}{\partial(x_1, \dots, x_n)}(\mathbf{x}_0) \neq 0$ ).

### 要求

1. 会计算隐函数的导数 (隐式微分法);
2. 掌握定理的条件及结论 (注意一下偏导不为零的条件), 了解证明。

理论	{	偏导数 (方向导数) 与全微分的概念, 求导方法 (+、-、×、÷, 复合) 中值定理及 Taylor 公式 隐函数定理及逆映射定理
应用	{	在几何中的应用——微分几何 极值



### 1.3 偏导数在几何中的应用

1. 空间曲线的切线方程与法平面方程：关键是求出切向量；
2. 曲面的法线方程与法平面方程：关键是求出法向量；
3. 曲线在交点处的夹角，曲面在交线一点处的夹角。

#### 1.3.1 空间曲线的切向量和法平面

##### 1. 参数表示

**切向量与切线方程：**设  $(x(t), y(t), z(t)), t \in [a, b]$  是  $\mathbb{R}^3$  中的一条曲线，记为  $\Gamma$ ；而且  $x(t), y(t), z(t) \in C^1([a, b]), (x'(t))^2 + (y'(t))^2 + (z'(t))^2 \neq 0, \forall t \in [a, b]$ 。取一点  $P_0(x(t_0), y(t_0), z(t_0)) \in \Gamma$ ，计算  $P_0$  处的切线方程（切线定义为割线的极限）。设  $P(x(t), y(t), z(t))$  是曲线上异于  $P_0$  的一点，则割线  $\overline{PP_0}$  的方程为：

$$\frac{x - x_0}{x(t) - x(t_0)} = \frac{y - y_0}{y(t) - y(t_0)} = \frac{z - z_0}{z(t) - z(t_0)},$$

同时除以  $t - t_0$ ，有：

$$\frac{\frac{x - x_0}{x(t) - x(t_0)}}{t - t_0} = \frac{\frac{y - y_0}{y(t) - y(t_0)}}{t - t_0} = \frac{\frac{z - z_0}{z(t) - z(t_0)}}{t - t_0},$$

令  $t \rightarrow t_0$ ，得：

$$\frac{x - x_0}{x'(t)} = \frac{y - y_0}{y'(t)} = \frac{z - z_0}{z'(t)}, \quad (16)$$

即为切线方程。说明：若  $x'(t_0) = 0$ ，则方程(16)变为  $\begin{cases} x = x_0 \\ \frac{y - y_0}{y'(t)} = \frac{z - z_0}{z'(t)} \end{cases}$ ；若  $x'(t_0) = y'(t_0) = 0$ ，

则(16)变为  $\begin{cases} x = x_0 \\ y = y_0 \end{cases}$ 。

也可这样推导： $\Gamma$  在  $P_0$  点处的切向量为  $(x'(t), y'(t), z'(t))$ ，则  $\Gamma$  过  $P_0$  点的切线方程为（切线方程与切向量平行）：

$$\frac{x - x_0}{x'(t)} = \frac{y - y_0}{y'(t)} = \frac{z - z_0}{z'(t)}, \quad (17)$$

**法平面方程：** $\Gamma$  在  $P_0$  点处的法平面方程为（直接利用点积为零）：

$$(x - x_0)x'(t_0) + (y - y_0)y'(t_0) + (z - z_0)z'(t_0) = 0. \quad (18)$$

## 2. 显示方程

设曲线  $\Gamma$  由  $\begin{cases} y = y(x) \\ z = z(x) \end{cases}, x \in (a, b)$  给出, 取  $P_0(x_0, y(x_0), z(x_0)) \in \Gamma$ , 则  $\Gamma$  在  $P_0$  点的切向量为  $(1, y'(x_0), z'(x_0))$ , 故  $\Gamma$  在  $P_0$  点的切线方程为

$$x - x_0 = \frac{y - y_0}{y'(x_0)} = \frac{z - z_0}{z'(x_0)},$$

$\Gamma$  在  $P_0$  点的法平面方程为

$$x - x_0 + (y - y_0)y'(x_0) + (z - z_0)z'(x_0) = 0.$$

## 3. 隐式表示

设曲线  $\Gamma$  由两张曲面相交而成, 方程为

$$\begin{cases} F(x, y, z) = 0 \\ G(x, y, z) = 0 \end{cases}, (x, y, z) \in D, \text{ 且 } F \in C^1(D), G \in C^1(D).$$

此时设  $D_0 = (x_0, y_0, z_0) \in \Gamma$ , 而且  $\begin{pmatrix} \frac{\partial F}{\partial x}(D_0) & \frac{\partial F}{\partial y}(D_0) & \frac{\partial F}{\partial z}(D_0) \\ \frac{\partial G}{\partial x}(D_0) & \frac{\partial G}{\partial y}(D_0) & \frac{\partial G}{\partial z}(D_0) \end{pmatrix}$  满秩, 计算  $\Gamma$  在  $P_0$  点处的切向量。

此时不妨设  $\frac{\partial(F, G)}{\partial(y, z)}(P_0) \neq 0$ , 则由隐函数定理知  $\exists \rho > 0$  以及  $y(x) \in C^1(O(x_0, \rho)), z(x) \in C^1(O(x_0, \rho))$  使得

$$\begin{cases} y(x_0) = y_0 \\ z(x_0) = z_0 \end{cases} \quad \text{且} \quad \begin{cases} F(x, y(x), z(x)) = 0 \\ G(x, y(x), z(x)) = 0 \end{cases}, x \in O(x_0, \rho)$$

因此  $\Gamma$  在  $P_0$  点的一个邻域中,  $\Gamma$  的方程可由  $(x, y(x), z(x))$  给出,  $x \in O(x_0, \rho)$ , 从而  $\Gamma$  在  $P_0$  点的切向量为  $(1, y'(x_0), z'(x_0))$ , 且

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} y'(x_0) \\ z'(x_0) \end{pmatrix} &= - \begin{pmatrix} \frac{\partial F}{\partial y} & \frac{\partial F}{\partial z} \\ \frac{\partial G}{\partial y} & \frac{\partial G}{\partial z} \end{pmatrix}^{-1} (P_0) \begin{pmatrix} \frac{\partial F}{\partial x} \\ \frac{\partial G}{\partial x} \end{pmatrix} (P_0) = - \frac{\begin{pmatrix} \frac{\partial G}{\partial z} & -\frac{\partial F}{\partial z} \\ -\frac{\partial G}{\partial y} & \frac{\partial F}{\partial y} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{\partial F}{\partial x} \\ \frac{\partial G}{\partial x} \end{pmatrix} (P_0)}{\frac{\partial(F, G)}{\partial(y, z)}(P_0)} \\ &= \begin{pmatrix} \frac{\frac{\partial(F, G)}{\partial(z, x)}}{\frac{\partial(F, G)}{\partial(y, z)}(P_0)} & \frac{\frac{\partial(F, G)}{\partial(x, y)}}{\frac{\partial(F, G)}{\partial(y, z)}(P_0)} \end{pmatrix}^T \end{aligned}$$

从而  $\Gamma$  在  $P_0$  点的切向量为

$$\left( \frac{\partial(F,G)}{\partial(y,z)}(P_0), \frac{\partial(F,G)}{\partial(z,x)}(P_0), \frac{\partial(F,G)}{\partial(x,y)}(P_0) \right).$$

**另一种方法:** 设  $\Gamma$  的参数方程为  $(x(t), y(t), z(t))$ , 而且  $P_0(x_0, y_0, z_0) = (x(t_0), y(t_0), z(t_0))$ , 又因为

$$\begin{cases} F(x(t), y(t), z(t)) = 0 \\ G(x(t), y(t), z(t)) = 0 \end{cases},$$

关于  $t$  求偏导后再将  $t = t_0$  带入, 有:

$$\begin{cases} F_x(P_0)x'(t_0) + F_y(P_0)y'(t_0) + F_z(P_0)z'(t_0) = 0 \\ G_x(P_0)x'(t_0) + G_y(P_0)y'(t_0) + G_z(P_0)z'(t_0) = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow (x'(t_0), y'(t_0), z'(t_0)) \perp (F_x(P_0), F_y(P_0), F_z(P_0)), (x'(t_0), y'(t_0), z'(t_0)) \perp (G_x(P_0), G_y(P_0), G_z(P_0))$$

所以

$$\begin{aligned} & (x'(t_0), y'(t_0), z'(t_0)) // (F_x(P_0), F_y(P_0), F_z(P_0)) \times (G_x(P_0), G_y(P_0), G_z(P_0)) \\ &= \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{z} \\ F_x(P_0) & F_y(P_0) & F_z(P_0) \\ G_x(P_0) & G_y(P_0) & G_z(P_0) \end{vmatrix} = \left( \frac{\partial(F,G)}{\partial(y,z)}(P_0), \frac{\partial(F,G)}{\partial(z,x)}(P_0), \frac{\partial(F,G)}{\partial(x,y)}(P_0) \right) \end{aligned}$$

### 1.3.2 曲面的切平面与法线

关键是计算法向量

(1) 隐式方程: 设曲面  $S$  的方程为

$$F(x, y, z) = 0, (x, y, z) \in D \subset \mathbb{R}^2,$$

而且  $F \in C^1(D)$ ,  $F_x^2 + F_y^2 + F_z^2 \neq 0, \forall (x, y, z) \in D$ . 取  $P_0(x_0, y_0, z_0) \in S$ , 欲计算  $S$  在  $P_0$  处的切平面方程与法线方程。任取  $S$  上过点  $P_0$  的一条曲线  $(x(t), y(t), z(t))$ , 设  $P_0(x(t_0), y(t_0), z(t_0))$ . 显然有

$$F(x(t), y(t), z(t)) = 0, t \in O(t_0, \rho)$$

与3同理有

$$(F_x(P_0), F_y(P_0), F_z(P_0)) \perp (x'(t_0), y'(t_0), z'(t_0)),$$

因此  $S$  上过  $P_0$  的所有曲线在  $P_0$  处的切线落在一个平面  $\pi$  上, 称  $\pi$  为  $S$  在  $P_0$  点的切平面,  $\mathbf{n} = (F_x(P_0), F_y(P_0), F_z(P_0))$  称为  $S$  在  $P_0$  点的法向量。所以  $S$  在  $P_0$  处的切平面方程为:

$$F_x(P_0)(x - x_0) + F_y(P_0)(y - y_0) + F_z(P_0)(z - z_0) = 0; \quad (19)$$

$S$  在  $P_0$  处的法线方程为:

$$\frac{x - x_0}{F_x(P_0)} = \frac{y - y_0}{F_y(P_0)} = \frac{z - z_0}{F_z(P_0)}. \quad (20)$$

- (2) 显示表示: 设曲面  $S$  的方程为  $z = f(x, y)$ ,  $(x, y) \in D \subset \mathbb{R}^2$ , 令  $F(x, y, z) = f(x, y) - z$ , 则  $S$  的方程为  $F(x, y, z) = 0$ 。从而在  $P_0(x_0, y_0, z_0)$  处的法向量  $\mathbf{n} = (F_x(P_0), F_y(P_0), F_z(P_0)) = (f_x(P_0), f_y(P_0), -1)$

或: 设  $(x(t), y(t), z(t))$  在  $S$  上, 则  $z(t) = f(x(t), y(t)) \Rightarrow z'(t) = f_x(P_0)x'(t_0) + f_y(P_0)y'(t_0)$ ; 从而  $(x'(t_0), y'(t_0), z'(t_0)) \perp (f_x(P_0), f_y(P_0), -1)$ , 从而  $(f_x(P_0), f_y(P_0), -1)$  是法向量。

从而  $S$  在  $P_0$  处的切平面方程为:

$$f_x(P_0)(x - x_0) + f_y(P_0)(y - y_0) - (z - z_0) = 0 \quad (21)$$

或可写作

$$\begin{aligned} z &= z_0 + f_x(P_0)(x - x_0) + f_y(P_0)(y - y_0) \\ &= f(x_0, y_0) + f_x(P_0)(x - x_0) + f_y(P_0)(y - y_0) \end{aligned}$$

回忆 Taylor 展开:

$$f(x, y) = f(x_0, y_0) + f_x(P_0)(x - x_0) + f_y(P_0)(y - y_0) + o(\sqrt{(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2}) \quad (22)$$

从而可微也即可用切平面逼近。 $S$  在  $P_0$  处的法线方程为:

$$\frac{x - x_0}{f_x(P_0)} = \frac{y - y_0}{f_y(P_0)} = \frac{z - z_0}{-1}. \quad (23)$$

- (3) 参数方程: 设曲面  $S$  的参数方程为  $\begin{cases} x = x(u, v) \\ y = y(u, v) \\ z = z(u, v) \end{cases}, (u, v) \in D \subset \mathbb{R}^2$ , 而且  $\begin{pmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial v} \\ \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial v} \\ \frac{\partial z}{\partial u} & \frac{\partial z}{\partial v} \end{pmatrix} (u, v)$

在  $D$  上满秩, 取  $U$ -曲线  $\begin{cases} x = x(u, v_0) \\ y = y(u, v_0) \\ z = z(u, v_0) \end{cases}$ , 则在  $P_0$  处的切向量为  $\left( \frac{\partial x}{\partial u}(u_0, v_0), \frac{\partial y}{\partial u}(u_0, v_0), \frac{\partial z}{\partial u}(u_0, v_0) \right);$

取  $V$ -曲线  $\begin{cases} x = x(u_0, v) \\ y = y(u_0, v) \\ z = z(u_0, v) \end{cases}$ , 则在  $P_0$  处的切向量为

$$\left( \frac{\partial x}{\partial v}(u_0, v_0), \frac{\partial y}{\partial v}(u_0, v_0), \frac{\partial z}{\partial v}(u_0, v_0) \right),$$

从而  $S$  在  $P_0(x_0, y_0, z_0)$  处的法向量为

$$\begin{aligned} & \left( \frac{\partial x}{\partial u}, \frac{\partial y}{\partial u}, \frac{\partial z}{\partial u} \right)(u_0, v_0) \times \left( \frac{\partial x}{\partial v}, \frac{\partial y}{\partial v}, \frac{\partial z}{\partial v} \right)(u_0, v_0) \\ &= \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial z}{\partial u} \\ \frac{\partial x}{\partial v} & \frac{\partial y}{\partial v} & \frac{\partial z}{\partial v} \end{vmatrix} (u_0, v_0) = \left( \frac{\partial(y, z)}{\partial(u, v)}, \frac{\partial(z, x)}{\partial(u, v)}, \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \right). \end{aligned}$$

或利用反函数定理推导：设曲面  $S$  的参数方程为  $\begin{cases} x = x(u, v) \\ y = y(u, v) \\ z = z(u, v) \end{cases}$ ,  $(u, v) \in D \subset \mathbb{R}^2$ , 而且

$$\begin{pmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial v} \\ \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial v} \\ \frac{\partial z}{\partial u} & \frac{\partial z}{\partial v} \end{pmatrix} (u, v) \text{ 在 } D \text{ 上满秩. 设 } P_0(x_0, y_0, z_0) \in S, \text{ 对应于 } (u_0, v_0) \text{ (即 } \begin{cases} x = x(u_0, v_0) \\ y = y(u_0, v_0) \\ z = z(u_0, v_0) \end{cases} \text{),}$$

不妨设  $\begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial v} \\ \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial v} \end{vmatrix} (u_0, v_0) \neq 0$ , 于是由逆映射定理知:  $\exists \rho > 0$  以及  $\tilde{f}, \tilde{g} \in C^1(O((x_0, y_0), \rho))$ , s.t.

$$\begin{cases} \tilde{f}(x_0, y_0) = u_0 \\ \tilde{g}(x_0, y_0) = v_0 \end{cases} \text{ 以及 } \begin{cases} x = f(\tilde{f}(x, y), \tilde{g}(x, y)) \\ y = g(\tilde{f}(x, y), \tilde{g}(x, y)) \end{cases}, (x, y) \in O((x_0, y_0), \rho)$$

这样, 曲面  $S$  在  $O((x_0, y_0), \rho)$  上有显示表达式  $z = h(\tilde{f}(x, y), \tilde{g}(x, y)) := k(x, y)$ . 从而在  $P_0$  点的法向量为  $\left( \frac{\partial k}{\partial x}(x_0, y_0), \frac{\partial k}{\partial y}(x_0, y_0), -1 \right)$ . 又因为

$$\begin{aligned} \frac{\partial k}{\partial x}(x_0, y_0) &= \frac{\partial h}{\partial u}(u_0, v_0) \frac{\partial \tilde{f}}{\partial x}(x_0, y_0) + \frac{\partial h}{\partial v}(u_0, v_0) \frac{\partial \tilde{g}}{\partial x}(x_0, y_0) \\ \frac{\partial k}{\partial y}(x_0, y_0) &= \frac{\partial h}{\partial u}(u_0, v_0) \frac{\partial \tilde{f}}{\partial y}(x_0, y_0) + \frac{\partial h}{\partial v}(u_0, v_0) \frac{\partial \tilde{g}}{\partial y}(x_0, y_0) \end{aligned}$$

从而

$$\begin{aligned}
 \left( \frac{\partial k}{\partial x}(x_0, y_0), \frac{\partial k}{\partial y}(x_0, y_0) \right) &= \left( \frac{\partial h}{\partial u}(u_0, v_0), \frac{\partial h}{\partial v}(u_0, v_0) \right) \begin{pmatrix} \frac{\partial \tilde{f}}{\partial x}(x_0, y_0) & \frac{\partial \tilde{f}}{\partial y}(x_0, y_0) \\ \frac{\partial \tilde{g}}{\partial x}(x_0, y_0) & \frac{\partial \tilde{g}}{\partial y}(x_0, y_0) \end{pmatrix} \\
 &= \left( \frac{\partial h}{\partial u}(u_0, v_0), \frac{\partial h}{\partial v}(u_0, v_0) \right) \begin{pmatrix} \frac{\partial \tilde{f}}{\partial u}(u_0, v_0) & \frac{\partial \tilde{f}}{\partial v}(u_0, v_0) \\ \frac{\partial \tilde{g}}{\partial u}(u_0, v_0) & \frac{\partial \tilde{g}}{\partial v}(u_0, v_0) \end{pmatrix}^{-1} \\
 &= \left( \frac{\partial h}{\partial u}(u_0, v_0), \frac{\partial h}{\partial v}(u_0, v_0) \right) \frac{\begin{pmatrix} \frac{\partial \tilde{g}}{\partial v}(u_0, v_0) & -\frac{\partial \tilde{f}}{\partial v}(u_0, v_0) \\ -\frac{\partial \tilde{g}}{\partial u}(u_0, v_0) & \frac{\partial \tilde{f}}{\partial u}(u_0, v_0) \end{pmatrix}}{\frac{\partial(f, g)}{\partial(u, v)}(u_0, v_0)}
 \end{aligned}$$

所以在  $P_0$  处的法向量为  $\left( \frac{\partial(g, h)}{\partial(u, v)}(u_0, v_0), \frac{\partial(h, f)}{\partial(u, v)}(u_0, v_0), \frac{\partial(f, g)}{\partial(u, v)}(u_0, v_0) \right)$ .

### 1.3.3 计算夹角

(1) 两条曲线在交点处的夹角是指两条曲线在交点处切向量的夹角。

设两条曲线  $\Gamma_1, \Gamma_2$  在  $P_0$  处相交, 而且在  $P_0$  点的切向量分别为  $\tau_1, \tau_2$ , 则夹角  $\alpha$  满足

$$\cos \alpha = \frac{\tau_1 \cdot \tau_2}{\|\tau_1\| \cdot \|\tau_2\|}.$$

(2) 两张曲面在角线处上一点处的夹角是指它们在这点处的法向量的夹角。

**例** 圆柱面  $x^2 + y^2 = a^2$  与马鞍面  $bz = xy$  的夹角 (图像参考2)。

解: 设  $(x_0, y_0, z_0)$  是交线上的一点, 则圆柱面在  $P_0$  处的法向量为  $(2x_0, 2y_0, 0)$ , 马鞍面在  $P_0$  处的法向量为  $(y_0, x_0, -b)$ 。所以在  $P_0$  处的夹角  $\alpha$  满足  $\cos \alpha = \frac{4x_0 y_0}{\sqrt{4(x_0^2 + y_0^2)} \sqrt{x_0^2 + y_0^2 + b^2}} = \frac{4x_0 y_0}{a\sqrt{a^2 + b^2}}$

## 1.4 条件极值——(最)优化问题

**定义** 设  $\Omega \in \mathbb{R}^n$  是一个区域,  $\mathbf{x}_0 \in \Omega$ ,  $f(\mathbf{x})$  是  $\Omega$  上的一个函数。如果  $\exists r > 0$  s.t.  $O(\mathbf{x}_0, r) \subset \Omega$ , 而且  $f(\mathbf{x}) \geq f(\mathbf{x}_0), \forall \mathbf{x} \in O(\mathbf{x}_0, r)$ , 则称  $\mathbf{x}_0$  是  $f$  在  $\Omega$  上的极小值点,  $f(\mathbf{x}_0)$  称为相应的极小值; 如果 “ $f(\mathbf{x}) \geq f(\mathbf{x}_0), \forall \mathbf{x} \in O(\mathbf{x}_0, r)$ ” 换成 “ $f(\mathbf{x}) > f(\mathbf{x}_0), \forall \mathbf{x} \in O(\mathbf{x}_0, r) \setminus \{\mathbf{x}_0\}$ ”, 则称  $\mathbf{x}_0$  为  $f$  在  $\Omega$  上的一个严格极小(大)值点, 相应的  $f(\mathbf{x}_0)$  称为严格极小(大)值。“严格极小(大)值点” “严格极小(大)值” 等定义类似。

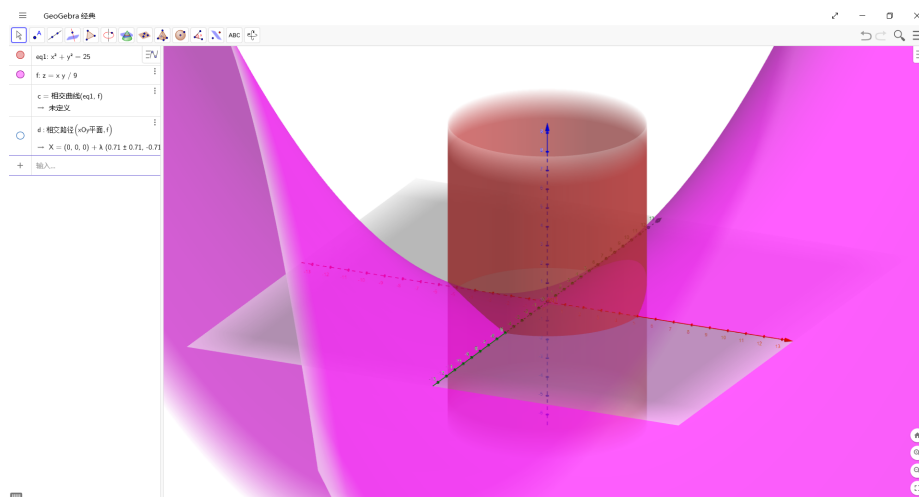


图 2: 交线

**Q:** 如何来求极值与极值点?

先来看必要条件:

回顾一元函数:

1. 若  $f \in C^1(a, b)$ ,  $x_0 \in (a, b)$  是极值点, 则  $f'(x_0) = 0$ ;
2. 若  $f \in C^2(a, b)$ ,  $x_0 \in (a, b)$  是极小值点, 则  $f''(x_0) \geq 0$ ; 若  $x_0$  是极大值点, 则  $f''(x_0) \leq 0$ ;

**定理** ( $n$  元函数取值的必要条件) 若  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  是一个区域,  $\mathbf{x}_0 \in \Omega$ ,  $f \in C^1(\Omega)$

- (1) 如果  $\mathbf{x}_0$  是  $f$  在  $\Omega$  上的一个极值点, 则  $\nabla f(\mathbf{x}_0) = 0$  (即  $\frac{\partial f}{\partial x_i}(\mathbf{x}_0) = 0, i = 1, 2, \dots, n$ );
- (2) 若  $f \in C^2(\Omega)$ ,  $\mathbf{x}_0$  是  $f$  在  $\Omega$  上的一个极大值点, 则 Hesse 矩阵  $Hf(\mathbf{x}_0) = \left( \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(\mathbf{x}_0) \right) \leq 0$ , 即  $Hf(\mathbf{x}_0)$  是半负定矩阵; 反之若为极小值点, 则  $Hf(\mathbf{x}_0) \geq 0$ , 即  $Hf(\mathbf{x}_0)$  是半正定矩阵。

证明. **方法 1:** 令  $g(t) = f(\mathbf{x}_0 + t\mathbf{h})$ , 其中  $|t| < \rho$ ,  $\mathbf{h} \in S^{n-1}$  (单位球面), 则  $g(t) \in C^1(-\rho, \rho)$ , 而且  $g(t) \geq g(0), \forall t \in (-\rho, \rho)$ , 所以  $g'(0) = 0 \Rightarrow \mathbf{h}\nabla f(\mathbf{x}_0) = 0, \forall \mathbf{h} \in S^{n-1}$ , 从而  $\nabla f(\mathbf{x}_0) = 0$ .

若  $f \in C^2(\Omega)$ , 则  $g \in C^2(-\rho, \rho)$ ; 又当  $\mathbf{x}_0$  是  $f$  在  $\Omega$  上的极大值点时, 0 是  $g$  在  $(-\rho, \rho)$  上的极大值点, 所以  $g''(0) \leq 0$ 。而

$$g'(t) = \mathbf{h}\nabla f(\mathbf{x}_0 + t\mathbf{h}) = \sum_{i=1}^n h_i \frac{\partial f}{\partial x_i}(\mathbf{x}_0 + t\mathbf{h})$$

$$g''(t) = \sum_{i=1}^n h_i \left( \sum_{j=1}^n h_j \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(\mathbf{x}_0 + t\mathbf{h}) \right) = \sum_{i,j=1}^n h_i h_j \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(\mathbf{x}_0 + t\mathbf{h})$$

所以

$$g''(0) = \sum_{i,j=1}^n h_i h_j \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(\mathbf{x}_0) = \mathbf{h} \cdot Hf(\mathbf{x}_0) \mathbf{h}^T \leq 0, \forall \mathbf{h} \in S^{n-1}$$

所以  $Hf(\mathbf{x}_0) \leq 0$ .

**方法 2:** 若  $\mathbf{x}_0$  是  $f$  在  $\Omega$  上的一个极小值点, 则  $f(\mathbf{x}_0 + \varepsilon \mathbf{h}) \geq f(\mathbf{x}_0), \forall |\varepsilon| < \rho, \mathbf{h} \in S^{n-1}$ . 又因为

$$f(\mathbf{x}_0 + \varepsilon \mathbf{h}) = f(\mathbf{x}_0) + \nabla f(\mathbf{x}_0) \cdot \varepsilon \mathbf{h} + \frac{1}{2}(\varepsilon \mathbf{h}) Hf(\mathbf{x}_0)(\varepsilon \mathbf{h})^T + o(\varepsilon^2) = f(\mathbf{x}_0) + \frac{\varepsilon^2}{2} \mathbf{h} Hf(\mathbf{x}_0) \mathbf{h}^T + o(\varepsilon^2)$$

我们有

$$\begin{aligned} \frac{\varepsilon^2}{2} \mathbf{h} Hf(\mathbf{x}_0) \mathbf{h}^T + o(\varepsilon^2) &\geq 0, \forall |\varepsilon| < \rho, \mathbf{h} \in S^{n-1} \\ \Rightarrow \frac{1}{2} \mathbf{h} Hf(\mathbf{x}_0) \mathbf{h}^T + \frac{o(\varepsilon^2)}{\varepsilon^2} &\geq 0, \forall \mathbf{h} \in S^{n-1} \end{aligned}$$

令  $\varepsilon \rightarrow 0$ , 得  $\mathbf{h} Hf(\mathbf{x}_0) \mathbf{h}^T \geq 0, \forall \mathbf{h} \in S^{n-1}$ , 所以  $Hf(\mathbf{x}_0) \geq 0$ . □

**例** 若  $\begin{cases} \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} - f = 0, x^2 + y^2 < 1, \\ f|_{x^2+y^2=1} = 0 \end{cases}$ , 则  $f \equiv 0$ .

证明. 令  $\Omega = \{(x, y) : x^2 + y^2 < 1\}$ . 若  $\exists (x_0, y_0) \in \Omega, s.t. f(x_0, y_0) = \max_{\Omega} |f| > 0$ , 则

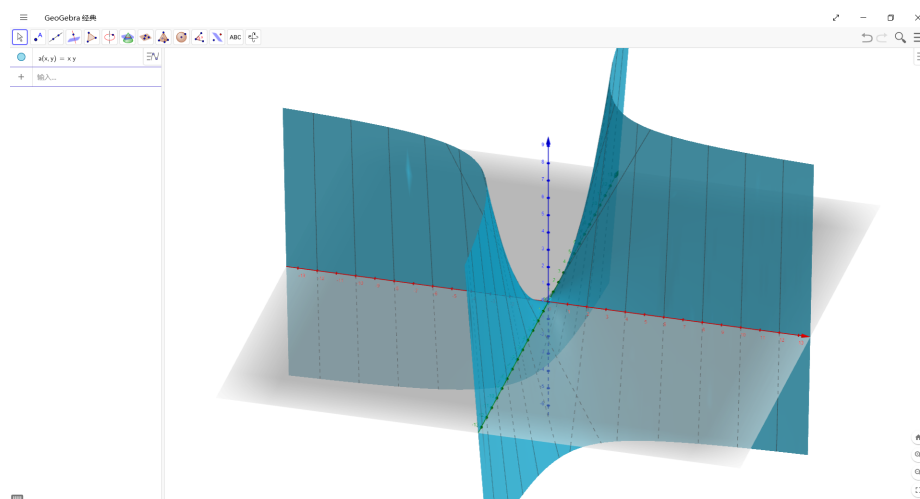
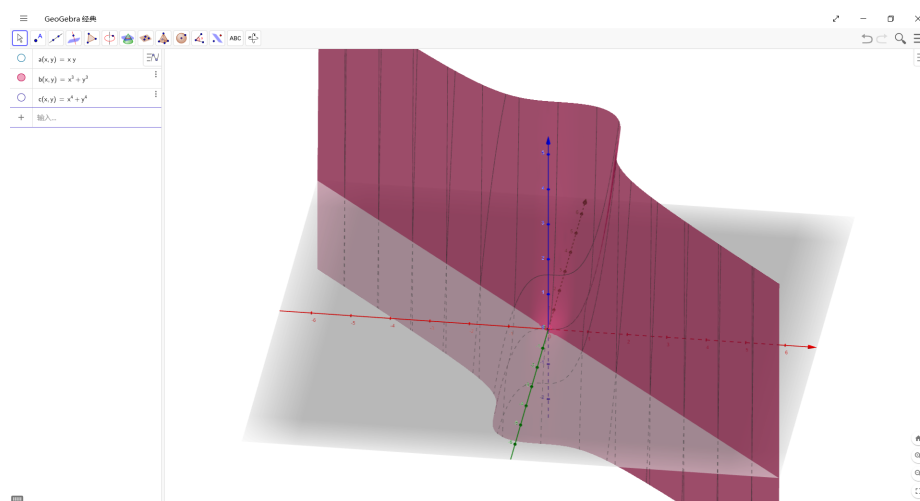
$$\begin{pmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} & \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} & \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} \end{pmatrix} (x_0, y_0) \leq 0 \Rightarrow \left( \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} \right) (x_0, y_0) \leq 0$$

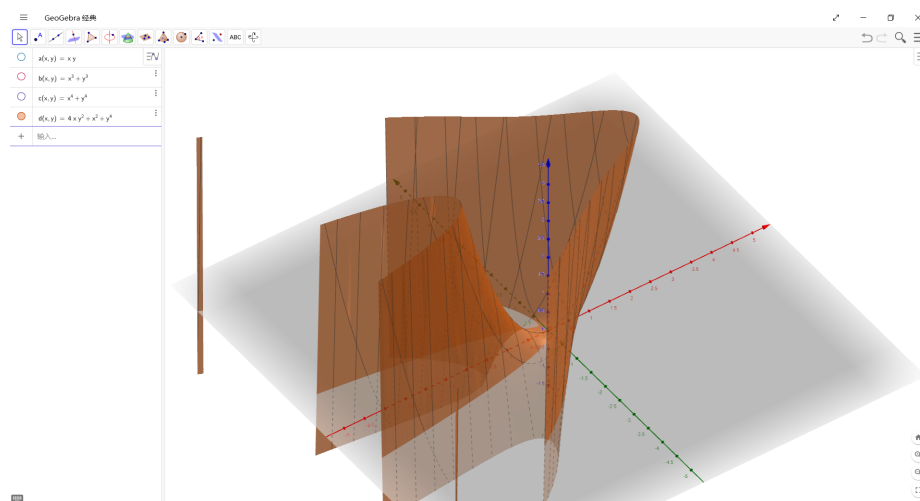
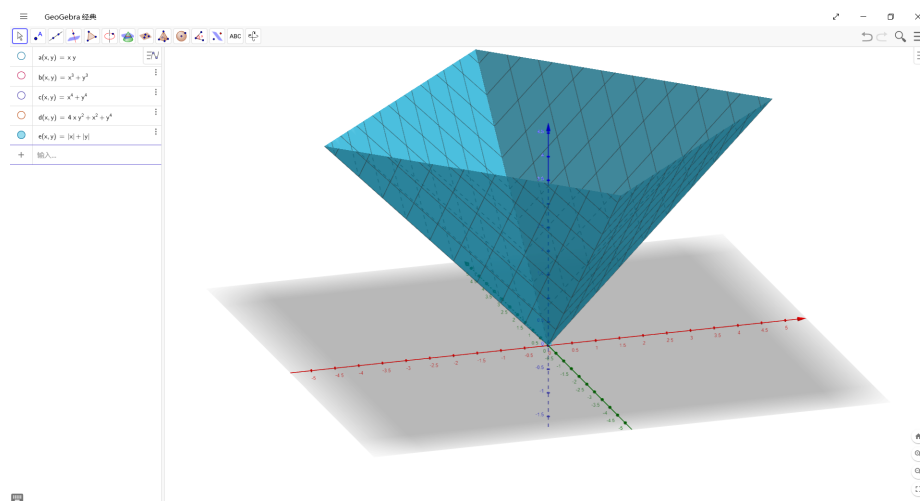
从而  $\left( \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} \right) (x_0, y_0) - f(x_0, y_0) < 0$ , 矛盾. □

### Note

1. 只是必要条件. 例:  $f(x, y) = xy$  (图像见3), 则  $\nabla f(0, 0) = (0, 0)$ , 但是  $(0, 0)$  不是  $f$  的极值点. 又例:  $f(x, y) = x^3 + y^3$  (图像见4), 则  $\nabla f(0, 0) = (0, 0), Hf(0, 0) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ , 但  $(0, 0)$  不是极值点. 例:  $f(x, y) = 4xy^2 + x^2 + y^4$  (图像见5), 此时有  $\nabla f(0, 0) = (0, 0), Hf(0, 0) = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \geq 0$ , 但是  $(0, 0)$  不是极值点.



图 3:  $f(x, y) = xy$ 图 4:  $f(x, y) = x^3 + y^3$

图 5:  $f(x, y) = 4xy^2 + x^2 + y^4$ 图 6:  $f(x, y) = |x| + |y|$

2. 偏导数不存在的点又可能是极值点。例：  $f(x, y) = |x| + |y|$ （图像参考6）， $(0, 0)$  为其极小值，但  $f$  在  $(0, 0)$  处偏导数不存在。