

Tableaux 2D par l'exemple

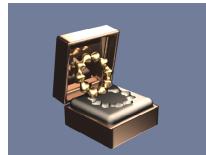
images numériques

Image = représentation 2D

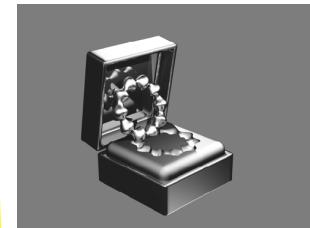
- monde réel, synthèse, dessin, visualisation de données, reconstruction, ...
- Unité ? Niveaux (de gris)
- Fichier, mémoire, organisation, affichage, création, amélioration, compression, ...

Niveaux de gris

- Noir et blanc, niveau de gris, couleur, ...



Pixels

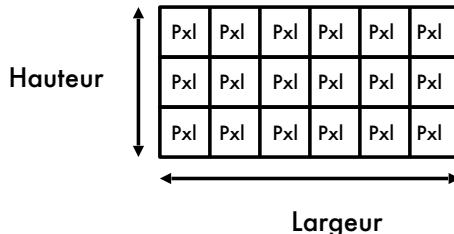


Le type pixel

- Images binaires. 1 bit/pixel. En pratique 1 octet 0 ou 255
- Images de niveaux de gris. En général un octet, valeur entre 0 et 255.
- ```
typedef unsigned char Pixel;
```
- Images couleurs. index ou triplet d'octets (RVB) ou de plus en plus fréquemment de mots (2 octets : HDR).
- ```
typedef unsigned char Pixel[3];
```
- ```
typedef struct {
 unsigned char R, V, B;
} Pixel ;
```

## Image = tableau 2D

- Matrice (cf TP MAN) de pixels  $P_{ij}$



- ou en couleur, 1 tableau par plan (rare)

## Images numériques

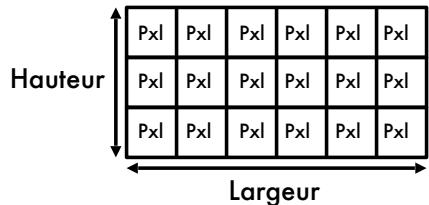
**Quelle  
structure de  
données ?**

## Choix de la structure

- Affichage (matériel)
- type de traitement (local, voisinage, )
- stockage (mémoire, fichiers)

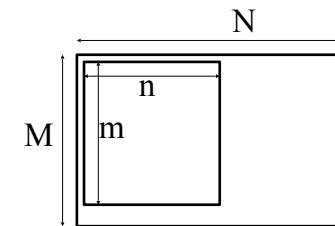
# Matrices statiques

Taille d'image fixe : Hauteur et Largeur constantes



```
typedef Pixel Image[Hauteur][Largeur];
Image bitmap;
```

# Matrices statiques



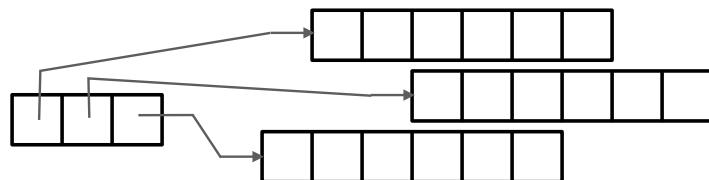
```
/* M et N constantes */
typedef Pixel Image[M][N];
Image bitmap;
int m, n;
/* dimensions réelles <= dimensions max */
```

# Tableaux 2D dynamiques

M lignes de N colonnes de pixels :

- « Vrai » tableau 2D `btm[i][j]`

```
Pixel **btm = NULL;
btm=(Pixel **)calloc(M,sizeof(Pixel *));
for (m=0;m<M;m++)
 btm[m]=(Pixel *)calloc(N,sizeof(Pixel));
```



```
Pixel **btm = NULL;
btm=(Pixel **)calloc(M,sizeof(Pixel *));
for (m=0;m<M;m++)
 btm[m]=(Pixel *)calloc(N,sizeof(Pixel));
```

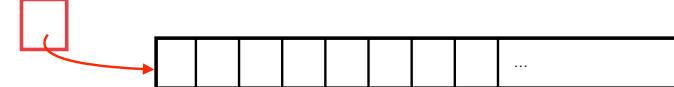
btm  
NULL

```

Pixel **btm = NULL;
btm=(Pixel **)calloc(M,sizeof(Pixel *));
for (m=0;m<M;m++)
 btm[m]=(Pixel *)calloc(N,sizeof(Pixel));

```

btm

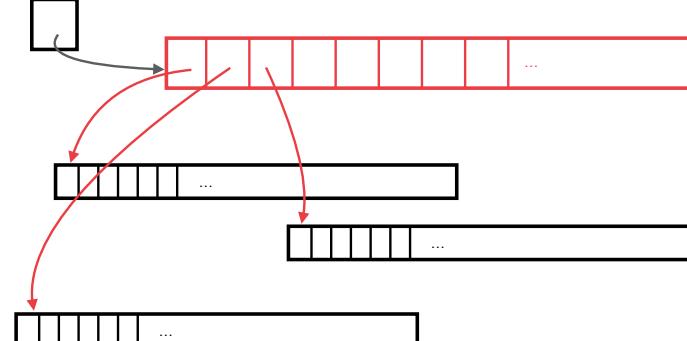


```

Pixel **btm = NULL;
btm=(Pixel **)calloc(M,sizeof(Pixel *));
for (m=0;m<M;m++)
 btm[m]=(Pixel *)calloc(N,sizeof(Pixel));

```

btm

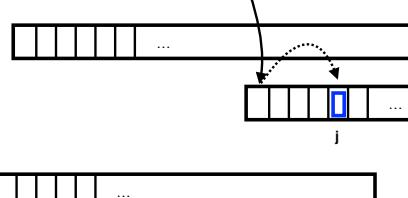


```

btm
btm[i] // ligne d'indice i : @ du pixel i,0
btm[i][j] // pixel i,j

```

btm



## Tableaux 2D dynamiques

M lignes de N colonnes de pixels :

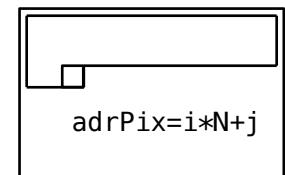
- tableau 1D dynamique de  $M \times N$  pixels

```

Pixel *btm = NULL;
btm=(Pixel *)malloc(M*N*sizeof(Pixel));

```

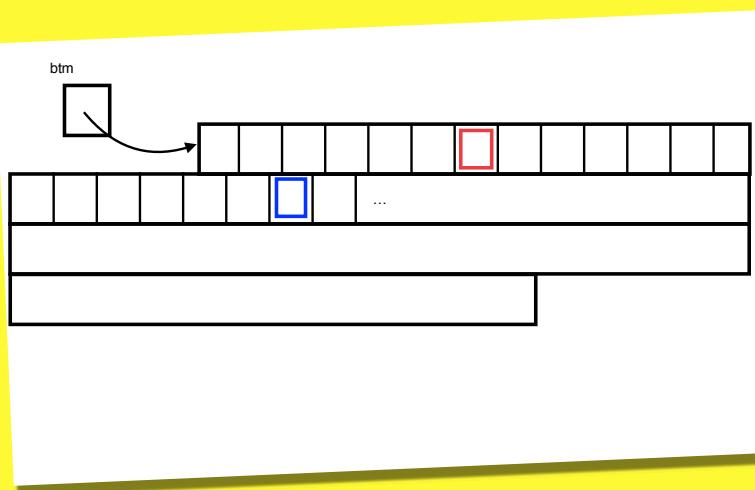
$M \times N$



```

btm
&btm[N*i] (ou btm+N*i)// @ pixel i,0 (ligne indice i)
btm[i*N + j] // pixel i,j

```



`Pixel **btm;`      vs      `Pixel *btm;`

- plusieurs blocs mémoire      ● un bloc mémoire
- copie => itération      ● copie simple
- expression du voisinage      ● perte notion voisins
- boucles imbriquées      ● parcours linéaire
- double déréférencement      ● calcul d'adresse

`Pixel **btm;`      vs      `Pixel *btm;`

- plusieurs blocs mémoire      ● un bloc mémoire
- copie => itération      ● copie simple
- expression du voisinage      ● perte notion voisins
- boucles imbriquées      ● parcours linéaire
- double déréférencement      ● calcul d'adresse

## En pratique

M lignes de N colonnes de pixels :

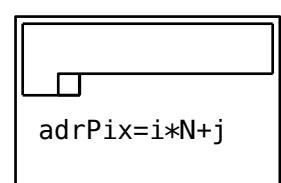
- tableau 1D dynamique de M\*N pixels

```

typedef unsigned char Pixel;
Pixel *btm = NULL;
btm=(Pixel *)
malloc(M*N*sizeof(Pixel));

```

MxN



## Utile ...

```
typedef unsigned char Pixel;
```

```
typedef struct {
 unsigned char R, V, B;
} Pixel;
```

```
Pixel getPixel(Pixel *img, int i, int j, int L) {
 return img[(i*L +j)*sizeof(Pixel)];
}
```

## Utile ...

```
typedef unsigned char Pixel;
```

```
typedef struct {
 unsigned char R, V, B;
} Pixel;
```

```
setPixel(Pixel *img,int i,int j,int L,Pixel p) {
 img[(i*L +j)*sizeof(Pixel)] = p;
}
```

## Mais ...

## Exemple : inversion vidéo

```
int i,j;
Pixel v;
for(i=0; i<h; i+=1)
 for(j=0;j<l;j+=1) {
 v=getPixel(img,i,j,l);
 setPixel(res,i,j,l,255-v);
 }
```



```
int i,j,adr=0;
for(i=0; i<h; i+=1)
 for(j=0;j<l;j+=1) {
 res[adr]=255-img[adr];
 adr += 1;
 }
```

# Exemple : inversion vidéo

```
int i,j;
Pixel v;
for(i=0; i<h; i+=1)
 for(j=0;j<l;j+=1) {
 v=getPixel(img,i,j,l);
 setPixel(res,i,j,l,255-v);
 }
```



```
int adr;
for(adr=0; adr<l*h; adr+=1)
 res[adr]=255-img[adr];
```

```
int adr;
for(adr=0; adr<l*h; adr+=1)
 img[adr]=255-img[adr];
```

# Exemple : inversion vidéo

```
int i,j;
Pixel v;
for(i=0; i<h; i+=1)
 for(j=0;j<l;j+=1) {
 v=getPixel(img,i,j,l);
 setPixel(res,i,j,l,255-v);
 }
```



```
//struct {unsigned char R,V,B;} Pixel;
int adr;
for(adr=0; adr<l*h; adr+=1) {
 res[adr].R=255-img[adr].R;
 res[adr].V=255-img[adr].V;
 res[adr].B=255-img[adr].B;
}
```

# Exemple : inversion vidéo

```
int i,j;
Pixel v;
for(i=0; i<h; i+=1)
 for(j=0;j<l;j+=1) {
 v=getPixel(img,i,j,l);
 setPixel(res,i,j,l,255-v);
 }
```



```
int adr; // unsigned char Pixel[3]
for(adr=0; adr<l*h*3; adr+=1)
 res[adr]=255-img[adr];
```

# Fichiers

- mémoire « permanente »
- texte, binaires
- séquentiels, indexés, ...
- structurés ...

```
* Images - mono - 80x24
000000: ffd8 ffdb 4380 4578 6966 0000 4049 2a00C.Exif...II.
000001: 0000 0000 0000 0f01 0200 1200 0000 6e00n.
000002: 0000 1001 0200 0000 0000 0000 1a01n.
000003: 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000n.
000004: 0000 9200 0000 2001 0300 0100 0000 0200(.....
000005: 0000 3100 0200 1388 0000 9a00 0000 32011.....2.
000006: 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000n.
000007: 0000 2800 0000 c02 0000 4e04 4e4f 4e20Nikon.
000008: 434f 5250 4f52 4154 494f 4e00 4e49 4b4f CORPORATION.NIKON
000009: 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000n.
00000a: 0000 0100 0000 4c49 4e20 4334 2056 N D4 100mm F2.8
00000b: 6572 2e31 3020 0000 3230 3135 3a30 er.1.1.0 .2015:0
00000c: 3833 3134 2030 3033 3332 3a32 3700 2100 8:14 00:34:27.1.
00000d: 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000n.
00000e: 0100 0000 5:c2 0000 2200 0300 0100 0000n.
00000f: 0100 0000 0700 0300 0100 0000 0000 0000n.
000010: 0100 0000 0400 0000 0000 0000 0000 0000n.
000011: 1400 0000 0442 0000 0450 0200 1400 0000n.
000012: 7802 0000 0152 0000 0100 0000 0000 0000 X.....n.
000013: 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000n.
000014: 0100 0000 0522 0000 0502 0500 0100 0000n.
000015: a402 0000 0092 0000 0500 0100 0000 0000 ac92 0000n.
000016: 0792 0300 0100 0000 0000 0000 0000 0000 0092 0300n.
```

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include <math.h>

typedef float Vector;
typedef float SMatrix;

Vector newVector(int n){
 Vector res = NULL;
 res = (float *) malloc (n*sizeof(float));
 return res;
}

SMatrix newMatrix(int n){
 SMatrix res = NULL;
 res = (float *) malloc (n*n*sizeof(float));
 for (int i=0; i<n; i++) {
 for (int j=0; j<n; j++) {
 res[i][j]=(float *)malloc(n*sizeof(float));
 }
 }
 return res;
}

void freeMatrix(SMatrix m, int n){
 if (m != NULL) {
 for (int i=0; i<n; i++) {
 free(m[i]);
 }
 free(m);
 }
}

SMatrix SMatrixProduct(SMatrix A, SMatrix B, int n){
 SMatrix C = newMatrix(n);
 int i,j,k;
 for (i=0;i<n;i++) {
 for (j=0;j<n;j++) {
 C[i][j]=0.0;
 for (k=0;k<n;k++) {
 C[i][j] += A[i][k]*B[k][j];
 }
 }
 }
 return C;
}
```

# Accès aux fichiers

- niveau 3 : accès « tamponné »
- **Descripteur** : FILE \*f;
- **Ouverture** f = fopen(filename, mode);
- avec mode = "r|w|a[b] [+] " – exemple "rb"
- **fermeture** fclose(f);

# Accès aux fichiers «texte»

- entrées/sorties formatées :
  - **lecture** fscanf(f, "<format>" <,adresse>\*);
  - **écriture** : fprintf(f, "<format>" <,expr>\*);
- mode ligne :
  - **lecture** : fgets(buffer, size, f);
  - **écriture** : fputs(buffer, f);
- autres fonctions
  - ftell, fseek

# Détection des erreurs

- **lecture ligne**: fgets(buffer, size, f);
- **décodage ligne**
  - sscanf(buffer, "<format>" <,adresse>\*);
  - retourne le nombre de conversions réussies
- **Exemple** : permet de savoir si lecture d'un nombre réel  

```
fgets(buffer, size, f); // ou stdin
nb = sscanf(buffer, "%f", &v);
```

# Accès aux fichiers binaires

- **écriture** : fwrite(buffer, n, size, f);
- **lecture** : fread(buffer, n, size, f);
- autres fonctions
  - ftell, fseek
- + : rapide (pas de conversions)
- - : **portable** (représentation des nombres)

## Fichiers mixtes ...

- Combinent avantages des 2 types d'information
- Souvent entête au format texte
- Contient des informations sur le format des informations binaires : nombre, taille, boutisme, ...
- Courant en imagerie

## Images PNM

Entête d'un fichier PGM :

```
P5
L=nbc H=nbl
500 500
commentaires optionnels
255
commentaires optionnels
puis nblignes * nbcolonnes pixels
```

## Images PNM

- Format reconnu par
  - gimp
  - atril
  - convert
  - ...

## Exemple : lire le « pgm »

```
char buffer[128];
int width, height;
unsigned char *bitmap=NULL;
fgets(buffer,128,f);
if (strcmp(buffer, "P5\n")) error("not binary pgm file\n");
fgets(buffer,128,f);
sscanf(buffer, "%d %d", &width, &height);
fgets(buffer,128,f);
bitmap=malloc(width*height*sizeof(unsigned char));
fread(bitmap, width*height, sizeof(unsigned char));
```

```
P5
800 600
255
@0@0@0@0@0@0@...
```

## Exemple : lire le « ppm »

```
char buffer[128];
int width, height;
unsigned char *bitmap=NULL;
fgets(buffer,128,f);
if (strcmp(buffer, "P6\n")) error("not binary ppm file\n");
fgets(buffer,128,f);
sscanf(buffer, "%d %d", &width, &height);
fgets(buffer,128,f);
bitmap=malloc(3*width*height*sizeof(unsigned char));
fread(bitmap, 3*width*height, sizeof(unsigned char));
```

P6  
800 600  
255  
@ @ @ @ @ @ @ @ @ @ ...

## E/S : écrire le « pgm »

```
f = fopen(nomFichier, "wb");
fprintf(f, "P5\n%d %d\n255\n",largeur, hauteur);
fwrite(bitmap, width*height, sizeof(unsigned char), f);
fclose(f);
```

P5  
800 600  
255  
@ @ @ @ @ @ @ @ @ @ ...

## E/S : écrire le « ppm »

```
f = fopen(nomFichier, "wb");
fprintf(f, "P6\n%d %d\n255\n",largeur, hauteur);
fwrite(bitmap, width*height, 3*sizeof(unsigned char), f);
fclose(f);
```

P6  
800 600  
255  
@ @ @ @ @ @ @ @ @ @ ...

## TP « image »

- Fonctions de lecture et écriture fournies
- dans pnm.c
- #include<pnm.h>

```
fich.name=argv[1];
lirefich(&fich); xs=fich.xsize; ys=fich.ysize;
res = inversion_videoNB(fich.bitmap, xs, ys, &xs2, &ys2);
fich2.bitmap=res;
fich2.xsize=xs2;
fich2.ysize=ys2;
fich2.maxvalue=255;
fich2.name=argv[2];
fich2.type=5;
sauverfich(&fich2);
```

## Exemple : inversion vidéo

```
unsigned char *inversionVideoNB(unsigned char *img, int xs, int ys, int *nc, int
*xnl)
{
 unsigned char *res=NULL;
 int i;

 res = calloc(xs*ys,1); // tester
 for(i=0;i<xs*ys;i=i+1) res[i]=255-img[i];

 *nc=xs;
 *xnl=ys;
 return res;
}
```

## Modification ou création ?

- Attention aux risques d'effets de bord indésirables
- Solution : duplication
- Obligatoire si fonction sur voisinage
- Possibilité d'utiliser une zone tampon ...
- Dépend des applications
- Cas des images « agrandies »

```
void negatif(Pixel *img, int l, int h) {
 int i;
 for(i=0; i<width*height; i++)
 res[i] = 255 - img[i];
}
Pixel * negatifNB(Pixel *img, int l, int h) {
 Pixel *res=malloc(h*l);
 int i;
 for(i=0; i<width*height; i++)
 res[i] = 255 - img[i];
 return res;
}
```

## Programmation modulaire

- Structurer applications de taille plus importante
- facilite le travail à plusieurs
- répartir les fonctions dans différents fichiers, qui regroupent des fonctions qui traitent le même type de données, concernent une partie cohérente d'un problème, etc.

# Programmation modulaire

```
// pnm.c
PnmFile readPnmFile(char *filename) {
 // ...
}

void writePnmFile(char *filename, PnmFile image) {
 // ...
}
```

# Programmation modulaire

```
// effets.c
void negatifNB(Pixel *img, int l, int h) {
 // ...
}

void plusClairNB(Pixel *img, int l, int h) {
 // ...
}

// ...
```

# Programmation modulaire

```
// main.c
typedef ...
extern PnmFile readPnmFile(char *filename);
// ...

int main(int argc, char **argv) {
 PnmFile img;
 img1 = readPnmFile(argv[1]);
 negatifNB(img.bitmap, img.l, img.h);
 writePnmFile(argv[2], image);
 return 0;
}
```

# headers

```
//pnm.h
typedef struct {
 // ...
} PnmFile;
extern PnmFile readPnmFile(char *filename);

// effets.h
extern void negatifNB(Pixel *img, int l, int h);
extern void plusClairNB(Pixel *img, int l, int h);
// ...
```

# Programmation modulaire

```
// main.c
#include "pnm.h"
#include "effets.h"
int main(int argc, char **argv) {
 PnmFile img;
 img1 = readPnmFile(argv[1]);
 negatifNB(img.bitmap, img.l, img.h);
 writePnmFile(argv[2], img);
 return 0;
}
```

# Compilation séparée + EDL

```
IPI - bash - 80x13
pc17:IPI tellier$ gcc -c effets.c -Wall -ansi
pc17:IPI tellier$ gcc -c ppm.c -Wall -ansi
pc17:IPI tellier$ gcc -c main.c -Wall -ansi
pc17:IPI tellier$ gcc -o appli main.o effets.o ppm.o
pc17:IPI tellier$
```

- `gcc -o appli main.c effets.c ppm.c -Wall -Wextra`

# Makefile (basique)

```
effets.o : effets.c effets.h
 gcc -c effets.c -Wall -ansi
pnm.o : ppm.c pnm.h
 gcc -c ppm.c -Wall -ansi
main.o : main.c pnm.h effets.h
 gcc -c main.c -Wall -ansi
ou *.o
appli: main.o effets.o pnm.o
 gcc -o appli main.o effets.o pnm.o
clean:
 rm *.o
```

# Makefile (mieux)

```
PROG=appli
CSRC=main.c ppm.c effets.c
COBJ=$(CSRC:.c=.o)
CFLAGS=-Wall -ansi
.c.o:
 gcc -c $*.c $(CFLAGS)
$(PROG): $(COBJ)
 gcc -o $(PROG) $(COBJ) $(LIBS)
clean:
 rm *.o *.bak $(PROG)
depend:
 makedepend $(CSRC)
DO NOT DELETE
effets.o: effets.h
ppm.c: ppm.h
```

# Effets photométriques

- Transformation Couleur vers Niveaux de Gris
  - Calcul de la luminance
  - $0.707*R + 0.202*V + 0.071*B$

```
Pixel* imgNB=malloc(H*L);

for(i=0;i<H*L;i++) {
 imgNB[i]= 0.707*img[3*i]
 +0.202*img[3*i+1]
 +0.071*img[3*i+2];
}
```

## Eclaircir

```
int i, v;
for (i=0;i<sx*sy;i++) {
 v=img[i]*1.05;
 if (v > 255) v=255;
 res[i]=v;
}
```

# Effets géométriques

- Balayer l'image résultat : pas de pixels non initialisés
- Eventuellement pratiquer des interpolations

## Fonte



### Principe

- Sélectionner des pixels au hasard
- Si ils sont plus sombres que ceux sur la ligne inférieure, le faire « glisser » vers le bas

## Fonte (NB)



```
/* initialiser res : copie de image source */
for(i=0;i<N;i++) {
 l=random()*sy/(float)RAND_MAX;
 c=random()*sx/(float)RAND_MAX;
 adr = (l*sx+c);
 if (l<sy-1)
 if (res[adr]<res[adr+sx]))
 res[adr+sx]=res[adr];
}
```

## Fonte (RVB)



```
/* initialiser res : copie de image source */
for(i=0;i<N;i++) {
 l=random()*sy/(float)RAND_MAX;
 c=random()*sx/(float)RAND_MAX;
 adr = (l*sx+c)*np;
 if (l<sy-1)
 if (gris(res,adr)<gris(res,adr+sx*np))
 for(k=0;k<np;k++)
 res[adr+sx*np+k]=res[adr+k];
}
```

## Sous-échantillonnage

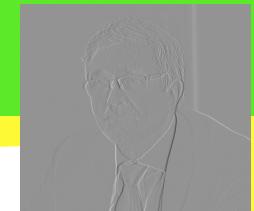
|     |     |     |     |     |     |
|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl |
| Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl |
| Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl |
| Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl |

● Filtrage

● Pixelisation

|     |     |     |
|-----|-----|-----|
| Pxl | Pxl | Pxl |
| Pxl | Pxl | Pxl |

## Relief



|     |     |     |     |     |     |
|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl |
| Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl |
| Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl |
| Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl |

|     |     |     |     |     |     |
|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl |
| Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl |
| Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl |
| Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl |

# Filtrage



# Floutage



|     |     |     |     |     |     |
|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl |
| Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl |
| Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl |
| Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl |

|     |     |     |     |     |     |
|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl |
| Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl |
| Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl |
| Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl | Pxl |

# Filtrage médian



|     |     |     |     |     |     |     |     |
|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| Pxl |
| Pxl |

Tri

|     |     |     |     |     |     |     |
|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| Pxl |
| Pxl |
| Pxl |
| Pxl |

|     |     |     |     |     |     |     |
|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| Pxl |
| Pxl |
| Pxl |
| Pxl |

# Librairies

```
LIB=libeffets.a
CSRC=effets.c effetsgeom.c effetsphotom.c
COBJ=$(CSRC:.c=.o)
CFLAGS=-Wall -ansi
.c.o:
 gcc -c $*.c $(CFLAGS)
$(LIB):
 ar rsv $(LIBS) $(COBJ)
 mv $(LIB) $(LIBDIR)
clean:
 rm *.o *.bak $(PROG)
depend:
 makedepend $(CSRC)
DO NOT DELETE
```

\$ gcc myprog.c -o myprog -leffets

# Le TP



## Images ppm (P5)

- plusClairNB
- deriv1xNB
- effetFonteNB
- quartImageNB
- filtrerMedianImageNB
- filtrerImageNB



**Doxxygen**

- Dans les commentaires

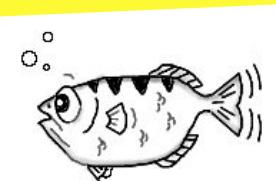
- \file [<name>]
- \brief {brief description}
- \author { list of authors }
- ...
- \struct
- ...
- \fn
- \param
- \return

```
/*
\file effets-photom.c
\author
\date
\brief module des fonctions de correction de la couleur et
de la luminosité des images
*/
```

```
/*
\fn unsigned char *inversion_video(unsigned char *img, int xs, int ys,
int *nc, int *nl)
\brief transforme l'image en "négatif" (complément à 255)
\param img : adresse du bitmap
\param xs : largeur de l'image
\param ys : hauteur de l'image
\param nc : pointeur sur le nombre de colonnes (modifiable) de l'image
résultat
\param nl : pointeur sur le nombre de lignes (modifiable) de l'image
résultat
\return l'image obtenue
*/
```

# GDB the GNU Project Debugger

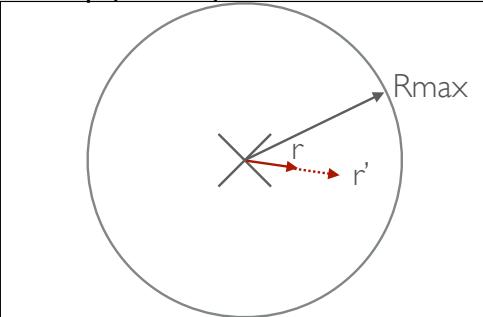
```
$ gcc myprog.c -o myprog -g
$ gdb myprog arg1 arg2
(gdb) run
(gdb) break
(gdb) print
(gdb) next
(gdb) step
(gdb) watch
(gdb) where
(gdb) list
```



```
(gdb) up
(gdb) down
(gdb) delete
(gdb) cont
(gdb) ...
```

## Fish Eye

$$\bullet r' = \sqrt{r * R_{max}}$$



## Valgrind



Current release: valgrind-3.11.0

Valgrind is an instrumentation framework for building dynamic analysis tools. There are Valgrind tools that can automatically detect many memory management and threading bugs, and profile your programs in detail. You can also use Valgrind to build new tools.

```
$ gcc myprog.c -o myprog -g -O0
$ myprog arg1 arg2
devient
$ valgrind --leak-check=yes myprog arg1 arg
```

## Fish Eye

```
R=sqrt((sy/2)*(sy/2));
for(i=0;i<sy;i++)
 for(j=0;j<sx;j++){
 rr = sqrt((i-sy/2)*(i-sy/2)+(j-sx/2)*(j-sx/2));
 r = (i-sy/2)*(i-sy/2)+(j-sx/2)*(j-sx/2);
 a = atan2((double)(i-sy/2),(double)(j-sx/2));
 rr = r/R;
 x = (double)sx*0.5 + rr*cos(a);
 y = (double)sy*0.5 + rr*sin(a);
 if (y<0) y=0; else if (y>sy-1) y=sy-1;
 if (x<0) x=0; else if (x>sx-1) x=sx-1;
 if (r<R) {
 setPixel(res,i,j,sx,getPixel(y,x,sx));
 //res[i*sx+j]=img[y*sx+x];
 }
```

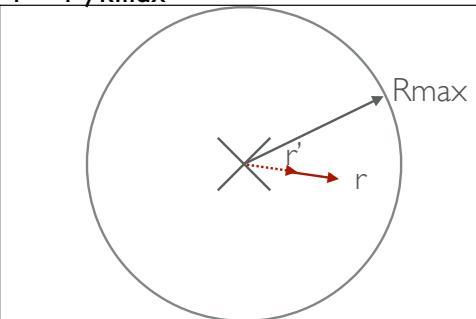
# Fish Eye



```
R=sqrt((sy/2)*(sy/2));
for(i=0;i<sy;i++){
 for(j=0;j<sx;j++){
 //r = sqrt((i-sy/2)*(i-sy/2)+(j-sx/2)*(j-sx/2));
 r = (i-sy/2)*(i-sy/2)+(j-sx/2)*(j-sx/2);
 a = atan2((double)(i-sy/2),(double)(j-sx/2));
 //rr = r*R;
 rr = r/R;
 x = (double)sx*0.5 + rr*cos(a);
 y = (double)sy*0.5 + rr*sin(a);
 if (y<0) y=0; else if (y>sy-1) y=sy-1;
 if (x<0) x=0; else if (x>sx-1) x=sx-1;
 if (r<R)
 for(k=0;k<np;k++)
 res[i*sx*np+j*np+k]=img[y*sx*np+x*np+k];
 }
}
```

# Caricature

- $r' = r^2/R_{max}$



# Caricature



```
R=sqrt((sy/2)*(sy/2));
for(i=0;i<sy;i++){
 for(j=0;j<sx;j++) {
 r = sqrt((i-sy/2)*(i-sy/2)+(j-sx/2)*(j-sx/2));
 a = atan2((double)(i-sy/2),(double)(j-sx/2));
 rr = sqrt(r*R);
 x = sx*0.5 + rr*cos(a);
 y = sy*0.5 + rr*sin(a);
 if (y<0) y=0; else if (y>sy-1) y=sy-1;
 if (x<0) x=0; else if (x>sx-1) x=sx-1;
 if (r<R)
 for(k=0;k<np;k++)
 res[i*sx*np+j*np+k]=img[y*sx*np+x*np+k];
 }
}
```