HLCD- homework5 报告

2000012741 钟作奇

Problem 1&2

有

$$Y(i,j)+=A(i,k)\times B(k,j)$$

$$A^{A} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, A^{B} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}, A^{Y} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$(1)$$

Problem 1

对于Problem1,有

$$T = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}, \quad T^{-1} = \begin{bmatrix} -1 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$
 (2)

可计算得对应的 A^XT^{-1} 与最简非零解(dx,dy,dt)为

$$A^AT^{-1} = egin{bmatrix} -1 & -1 & 1 \ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}, (dx, dy, dt)_A = (1, 0, 1)$$

$$A^{B}T^{-1} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}, (dx, dy, dt)_{B} = (0, 0, 1)$$
(3)

$$A^{Y}T^{-1} = egin{bmatrix} -1 & -1 & 1 \ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}, (dx, dy, dt)_{Y} = (0, 1, 1)$$

可知A与Y均为Systolic型,其中A沿方向(1,0)传播,B沿方向(1,0)传播;B为Stationary型。使用PPT中的代码模块构筑即得 PEArray1 程序。

Problem 2

对于Problem2,有

$$T = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}, \quad T^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \tag{4}$$

可计算得对应的 A^XT^{-1} 与最简非零解(dx, dy, dt)为

$$A^AT^{-1} = egin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}, (dx, dy, dt)_A = (0, 0, 1)$$

$$A^{B}T^{-1} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, (dx, dy, dt)_{B} = (1, 0, 0)$$
 (5)

$$A^{Y}T^{-1} = egin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, (dx, dy, dt)_{Y} = (0, 1, 0)$$

可知B与Y均为Multicast型,其中B在x方向上进行多播(即:对于相同的y不同的x,复用一个数据),Y在y方向上进行多播;A为Stationary型。使用PPT中的代码模块构筑即得 PEArray2 程序。另外,对于C的output,构筑了一个adder tree。且为了与testbench中的延时匹配,输出过程中在adder tree里增加了一个reg。

Problem 3

对于Problem3,使用buffer对输入输出进行缓冲,暂存一些数据。设计PE时,相较于前两题的PE,这里将C的输入输出分为两个通道共四个端口。对于A与B,使用 a_buf , b_buf 对数据进行暂存,使用 ab_flow 对A与B的数据是否继续输入进行控制。对于C,进行 Input , Compute , Update , Output 四个过程的处理。其中:

- Input 将C输入路 ci 的输入模块定义
- Compute 在输入路上进行,在a, b数据均valid、a, b的out端ready、可以开始计算的命令 start 发出且对于这一组数未进行计算!calculated 时,进行c'=a*b+c 的计算。计算后,这一组数被赋值为已经计算,且a, b可以继续flow
- Update 则是在满足更新条件时对输出通道 co 传递的 c_data 进行更新;同时,如果 ci 路前面PE的c可以送出来而且这个位置和PE的y相同时,ci 路的C替换之(通过 replace 信号在 co 路实现),并发出开始计算的信号;
- Output 路则是传递 c_data,在 replace 信号为1后,其变为valid;同时,用 co_rec 的buffer链接前面 co 路的输出。如果这一级的数据被替换了那么输出之,否则则输出上一PE co 路的数据(类似于水闸:要么是这个库区放水,否则就接收停留上一级的数据)

对于PE与PE之间的链接,与原先的主要差别在把赋值:=变成了物理连线 <> ,因为能否赋值、能否继续传输的一系列判断与操作都由 buffer 进行了。与整体的输入输出链接时,将输入 a_in , b_in , c_in 的位置的buffer置于 ready状态,而数据C的输入处PE co 路的 valid 先置为0.

代码通过了所给testbench。

```
PEArrayTest1:
PEArray1
- should handle 4x4x4 case
- should handle 8x4x4 case
PEArrayTest3:
PEArray3
- should handle continue stream of data, 4x4x4
- should handle continue stream of data, 4x4x8
- should handle discontinue input stream of data, 4x4x4
- should handle discontinue input stream of data, 4x4x8
- should handle discontinue output stream of data, 4x4x4
- should handle discontinue output stream of data, 4x4x4
- should handle discontinue I/O stream of data, 4x4x4
- should handle discontinue I/O stream of data, 4x4x8
- should handle discontinue I/O stream of data, 4x4x8
PEArrayTest2:
PEArray2
- should handle 4x4x4 case
- should handle 4x8x4 case
```