|  |
| --- |
| **同济大学字**  **机械振动课程大作业（一）**  2008030715060769  **学院** 机械与能源工程学院  **专业** 机械设计制造及其自动化  **学号** 1851960  **姓名** 郑光泽  **指导教师** 朱传敏  **完成日期** 2020 年 11 月 10 日 |

|  |
| --- |
| **目录**  [一、题目要求 3](#_Toc56412099)  [二、确定初始参数 4](#_Toc56412100)  [三、求解过程 4](#_Toc56412101)  [3.1 固有频率与阻尼比 4](#_Toc56412102)  [3.2 稳态响应表达式与时间历程图形 4](#_Toc56412103)  [3.3 幅频特性曲线与相频特性曲线 7](#_Toc56412104)  [3.4 分析幅频特性曲线 9](#_Toc56412105)  [3.5 改进后幅频特性曲线和稳态相应加速度时间历程图形 10](#_Toc56412106)  [四、参考资料 13](#_Toc56412107)  [五、代码附录 13](#_Toc56412108) |

|  |
| --- |
| 一、题目要求 如图所示是一个小客车行走过程中悬挂系统隔振效果的单自由度分析模型。其中为车身及乘客质量，是悬挂系统的刚度，是悬挂系统的阻尼，代表汽车在行走时由于路面不平顺引起的强迫位移激励。模型中的相关参数如下：  *。*    作业要求：   1. 列出系统的运动方程，并求系统的固有频率和阻尼比； 2. 如果激励为：   求解稳态响应的表达式，并通过电算画出内激励、稳态响应及其它们对应的加速度和的时间历程图形；   1. 推导的表达式，并通过电算画出在以内的幅频特性和相频特性曲线； 2. 通过的幅频特性曲线，分析讨论作为一般的小客车悬挂系统，其固有频率和阻尼比的取值是否合理； 3. 在保持质量不变的前提下，讨论和的改进建议，并重新作出改进后的 的幅频特性曲线和（2）中稳态响应加速度的时间历程图形。  二、确定初始参数 计算参数如下：  模型中的相关参数计算如下： 三、求解过程3.1 固有频率与阻尼比 运动方程：  将初始参数代入，可得：  因此，系统的固有频率：  阻尼比： 3.2 稳态响应表达式与时间历程图形 激励表达式为：  将初始参数代入，可得：  进而有：  进一步，系统的运动方程为：    上式中，激励部分包含三个频率成分，可用叠加原理三个频率成分分别进行求解：  1）计算频率比：  2）计算三个激励对应的稳态响应幅值，，：  3）计算稳态响应与激励之间的相位差：  由此可得，运动方程的稳态解为：  而  可得和表达式：  对应的函数图像如下：  图像：    图像：   3.3 幅频特性曲线与相频特性曲线 将基础的强制运动位移为系统的输入，质量的位移为系统的输出，则输出关于输入的频率响应函数为：  的幅频特性函数为：  幅频特性曲线：    的相频特性函数为：  相频特性曲线：   3.4 分析幅频特性曲线 3.4.1 固有频率分析  根据已知条件，结合的幅频曲线，隔振区的临界激励频率为：  满足。故激励的三个频率成分中，只有两个频率成分在隔振区工作，仍有一个成分在隔振区外，故不合理。  3.4.2 阻尼比分析  根据参考资料[3]，小型客车的阻尼比一般为，这样既能保证较好的隔振性，汽车在行驶过程中也能保证较好的平顺性（即振动方向上加速度的响应幅值不会过大）。能满足在外来激励复杂时，其减震系统在共振区与非共振区都有好的减振效果即在共振区能使最大幅度偏小，在隔振区也能保持较小的振幅。改变k 和c,使得阻尼比ξ分别为0.2、0.258、0.3、0.4，再画入同一图中得：    而题中阻尼比为，结合曲线，在时，响应幅值较小，故满足要求。 3.5 改进后幅频特性曲线和稳态相应加速度时间历程图形 应满足  在满足不变的情况下，可取 满足上述条件。  此时，  频率响应函数为：  的幅频特性函数为：  幅频特性曲线：    系统的运动方程为：    上式中，激励部分包含三个频率成分，可用叠加原理三个频率成分分别进行求解：  1）计算频率比：  2）计算三个激励对应的稳态响应幅值，，：  3）计算稳态响应与激励之间的相位差：  由此可得，运动方程的稳态解为：  可得表达式：  通过对比，可以看出修改后的系统更加合理：   四、参考资料 [1] 机械振动（第二版） 同济大学出版社  [2] 控制工程基础（第四版） 清华大学出版社  [3] 汽车理论（第六版） 机械工业出版社 五、代码附录 |