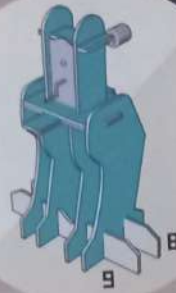
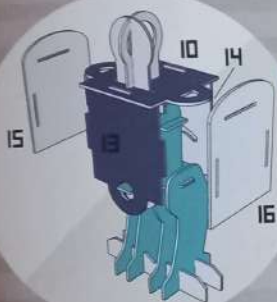
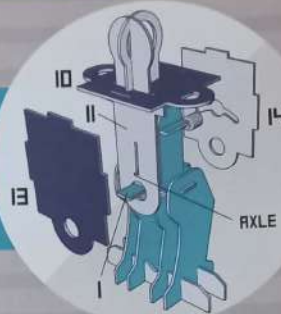


5 Deslize os pés **8** e **9** no lugar correto.



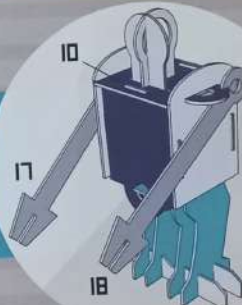
6 Deslize a seção **11** até o encaixe na peça **10**. Encaixe a cabeça **12** no espaço acima de **11**.

7 Encaixe **13** e **14** na peça **10**. Depois, encaixe os espaços em **11** e **13** em **1**, na parte frontal. Encaixe o espaço na peça **14** em **1** atrás. Deslize o eixo do motor **B** no encaixe em **11**.



8 Encaixe os lados **15** e **16** nas peças **10**, **13** e **14**.

9 Deslize os braços **17** e **18** até os encaixes na peça **10**.



Seu **ROBÔ QUE BALANÇA** está pronto para a ação. Finalize-o e veja como ele se move!

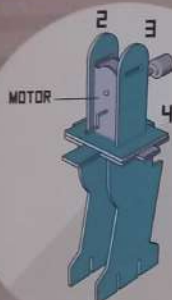
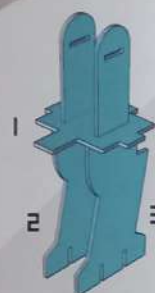


CONSTRUA UM ROBÔ QUE BALANÇA

Com um corpo forte e robusto, esse robô faz uma dança maluca!

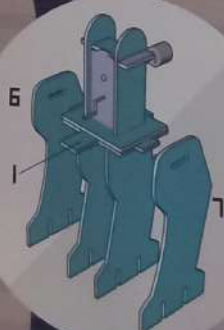
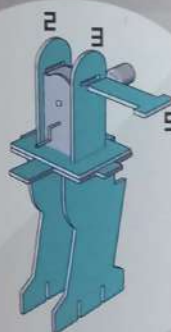


- 1 Deslize 2 e 3 até os encaixes na peça 1 até que eles estejam bem posicionados.



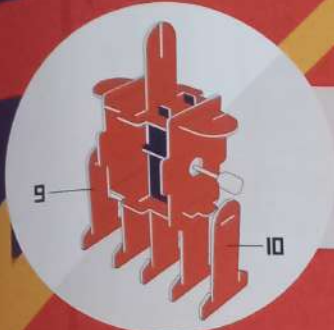
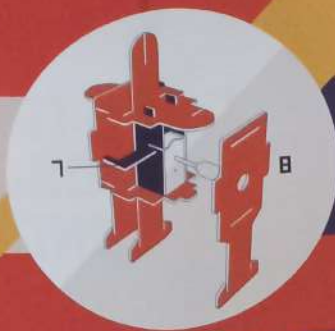
- 2 Deslize 4 acima de 2 e 3, e coloque o motor B acima da peça 4.

- 3 Deslize 5 até os encaixes na peça 2 e 3.



- 4 Deslize 6 e 7 nas abas ao lado da peça 1.

5 Encaixe a peça **7** nas fendas entre as peças **3** e **4**. Encaixe a perna **8** nas peças **1** e **5**, certificando-se de que o motor se encaixa no buraco do meio.



6 Encaixe as pernas **9** e **10** na peça **1**.

7 Encaixe os pés **11**, **12**, **13** e **14** nas pernas laterais e os **15** e **16** na perna central.



8 Encaixe a peça frontal **17** e a traseira **18**.

9 Encaixe os braços **19** e **20** na peça **5**. Por fim, insira a peça **21** no topo da peça **6**.

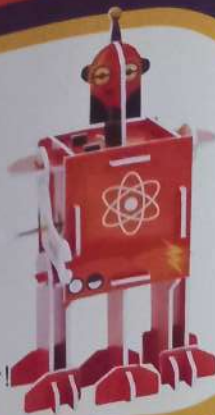


Seu **ROBÔ QUE ANDA** está pronto para a ação. Finalize-o e veja como ele se move!



CONSTRUA UM ROBÔ QUE ANDA

Uma perna central movida a pistão direciona o robô ao seu destino sem hesitar!



1 Encaixe a peça 1 na perna 2.



2 Encaixe as partes 3 e 4 na peça 1.



3 Encaixe a peça 5 no topo da perna 2 e, então, as peças 3 e 4 nas fendas da peça 5.



4 Encaixe a perna 6 na fenda entre as peças 1 e 5 com a base do pé apontando para a frente. Insira o motor entre as peças 3 e 4. Assegure-se de que o eixo entre no buraco existente na peça 6.



5 Encaixe a peça 5 nas pernas laterais. Encaixe as peças 1 e 5, certificando-se de que o motor se encaixa no lugar.



7 Encaixe os braços nas pernas laterais e na perna central.



9 Encaixe a peça 5. Por fim, insira a peça 6.



CONSTRUA UM ROBÔ QUE ANDA

Uma perna central movida a pistão direciona o robô ao seu destino sem hesitar!



1 Encaixe a peça **1** na perna **2**.

2

1



2 Encaixe as partes **3** e **4** na peça **1**.

3 Encaixe a peça **5** no topo da perna **2** e, então, as peças **3** e **4** nas fendas da peça **5**.

5



4 Encaixe a perna **6** na fenda entre as peças **1** e **5** com a base do pé apontando para a frente. Insira o motor entre as peças **3** e **4**. Assegure-se de que o eixo entre no buraco existente na peça **6**.

MOTOR

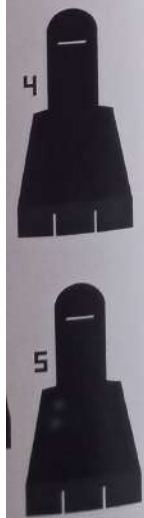
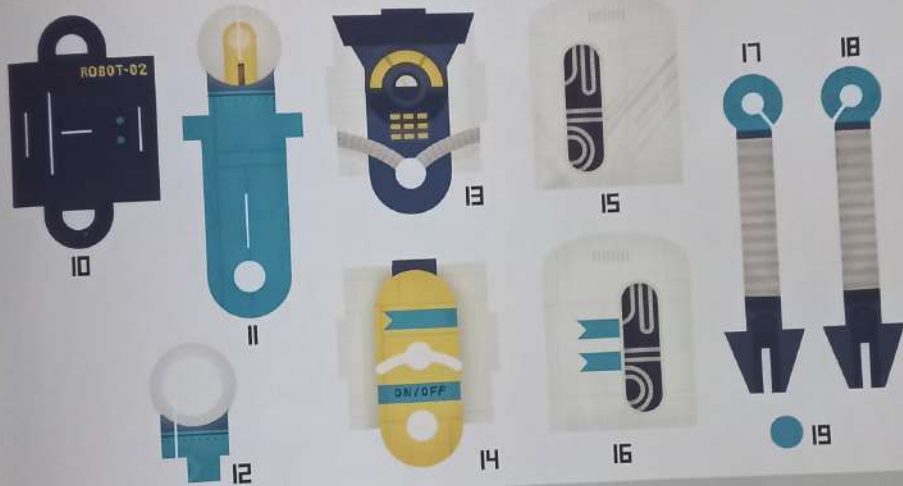
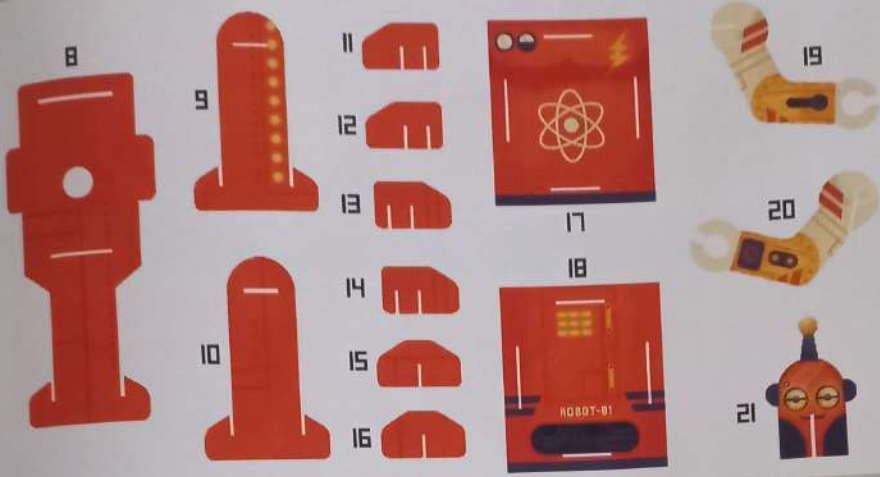
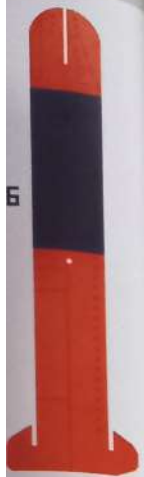
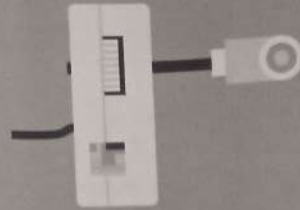
6



de
e
m
ma
ôô.

Motor

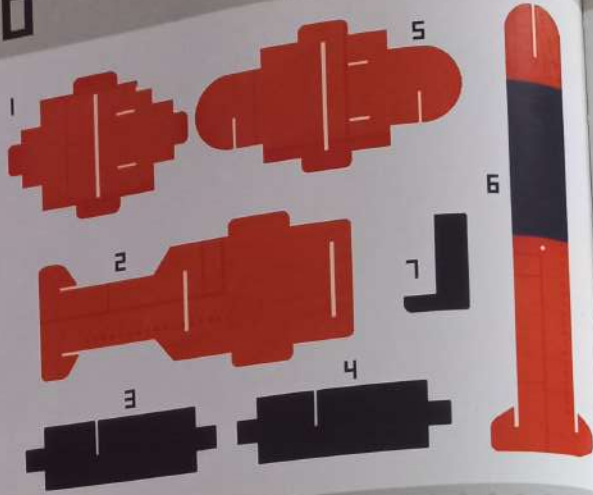
Robô que balança
Robô que acena
Robô que anda



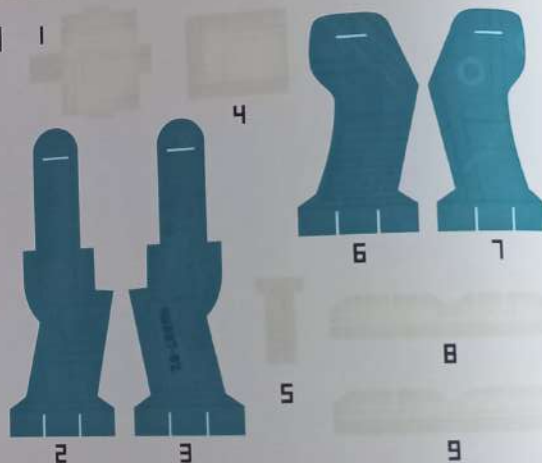
COMPONENTES DE UM MODELO DE ROBÔ

Imprima os componentes de cada modelo e organize-os em três pilhas: uma para cada robô.

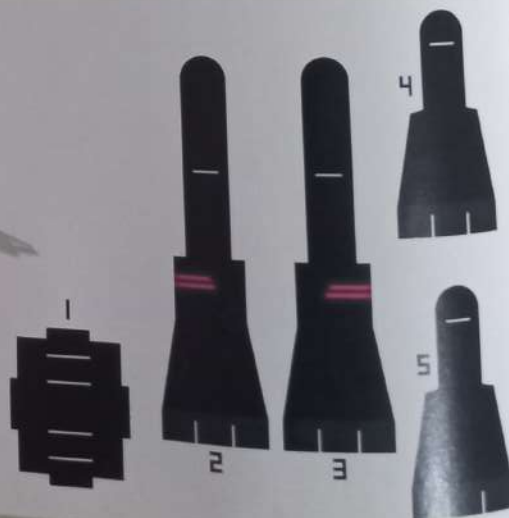
ROBÔ QUE ANDA 1



ROBÔ QUE BALANÇA 1



ROBÔ QUE ACENA



5 Deslize 13 para o encaixe em 11 e o topo dos braços nos espaços. Deslize 13 para o encaixe na peça 12 e o topo dos braços até os espaços.



6 Deslize 16 nos encaixes em 11 e 12.



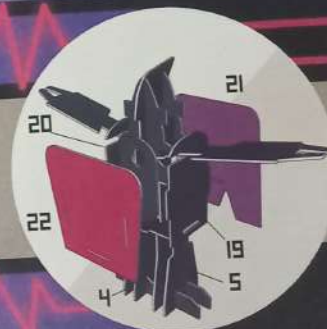
7 Deslize as duas seções juntas para que as peças 2 e 3 encaixem nas laterais da peça 16.



8 Deslize o espaço em 17 até a aba na peça 13. Deslize o eixo no motor para o espaço na peça 17. Pressione o eixo.



9 Deslize 19 e 20 sob os braços 14 e 15 e encaixe em 1. Encaixe 21 e 22 nas peças 19 e 20.



Seu ROBO QUE ACENA está pronto para a ação. Finalize-o e veja como ele se move!

