Software zur Auslese und Analyse der Experimente des Netzwerks Teilchenwelt

Kurzfassung:

Python-Script zur Auswertung der Daten der CosMO-Detektoren und der Kamiokanne des Netzwerks Teilchenwelt mit einem USB- Oszilloskop der Firma PicoTechnology

Beschreibung der Software

Das Netzwerk Teilchenwelt, http://www.Teilchenwelt.de stellt Experimente zum Nachweis von Myonen aus der kosmischem Strahlung zur Verfügung. Dies sind die Szitillationszähler des CosMO-Experiments und der aus einer Kaffeekanne mit aufgesetzter Photoröhre bestehende Wasser-Cherenkov-Zähler "Kamiokanne". Diese Detektoren liefern kurze Signale von ca. 100 ns Dauer und einigen 10 bis 100 mV Pulshöhe, die mit einem Oszillographen sichtbar gemacht werden können.

Moderne USB-Oszilloskope wie das PicoScope der Firma PichoTechnology, siehe http://www.picotech.com, erlauben es, die Pulsformen nicht nur anzuzeigen, sondern auch in Echtzeit aufzuzeichnen und zu analysieren. Diesem Zweck dient das hier beschriebene Projekt "picoCosmo". Es ist auf Linux-Systemen und auch auf dem Raspberry Pi lauffähig.

Die Analyse der aufgezeichneten Pulsformen verläuft in drei Schritten:

1. Validierung der Trigger-Schwelle des Oszilloskops

Dazu wird der Signalverlauf um den Triggerzeitpunkt mit einem Musterpuls verglichen und das Signal akzeptiert, wenn die Form gut übereinstimmt und eine Mindest-Pulshöhe überschritten wird.

1.Suche nach Koinzidenzen

Als nächstes werden Pulse auf allen aktiven Kanälen in der Nähe des Triggerzeitpunkts gesucht. Bei mehr als einem angeschlossenen Detektor wird ein aufgezeichnetes Ereignis akzeptiert, wenn mindestens zwei in zeitlicher Koinzidenz auftreten.

1.Suche nach verzögerten Pulsen

Im optionalen dritten Schritt werden weitere Pulse auf allen aktiven Kanlälen gesucht und die Zeitdifferenz zum Triggerzeitpunkt festgehalten. Solche Pulse treten auf, wenn ein Myon aus der kosmischen Strahlung nach Durchgang durch den bzw. die Detektoren gestoppt und das aus dem Zerfall entstandene Elektron registriert wird. Die registrierten individuellen Lebensdauern folgen einer Exponential-Verteilung mit einer mittleren Lebensdauern von 2,2 µs, die auf diese Weise bestimmt werden kann.

Die Software bietet Echtzeit-Anzeigen der Myon-Rate, der aufgenommenen Pulshöhen und der Myon-Lebensdauern. Zusätzlich können Mehrfach-Pulse als Rohdaten der registrierten Pulsformen oder als Bilder im .png-Format gespeichert werden.

Abhängigkeiten von anderen Paketen

Der hier bereit gestellte Code hängt von anderen Software-Paketen ab, die zuvor auf Ihrem System installiert sein müssen:

- •das Datennahme-Paket ('Data Acquisition') *picoDAQ*, https://github.com/GuenterQuast/picoDAQ
- •das pyhton -Interface pico-python, https://github.com/colinoflynn/pico-python
- •die Gerätetreibern und C-Bibliotheken aus dem 'Pico Technlology Software Development Kit', das zusammen mit der PicoScope-Software installiert wird, siehe https://www.picotech.com/downloads

Auch auf dem Raspberry Pi können die Treiber installiert werden, die grafische Oberfläche PicoScope ist allerdings (noch) nicht verfügbar.

Programmausführung

Der Code kann entweder auf der Linux-Kommandozeile über das Script runCosmo.py oder über eine grafische Oberfläche, CosmoGui.py, gestartet werden.

Die benötigten Information zur Konfiguration des USB-Oszilloskops, der Pufferverwaltung zur Bereitstellung der Daten und die Pulsanalyse werden in Konfigurationsdateien im .yaml-Format bereit gestellt. Die für eine spezielle Konfiguration verwendeten Dateien sind in einer Datei im .yaml-Format mit der Endung .dag enthalten.

Der Start der Software auf der Kommandozeile erfolgt mit dem Befehl

./runCosmo xxx.daq

```
- xxx = Cosmo : Konfiguration für Cosmo-Panels- xxx = Kanne : Konfiguration für die Kamiokanne
```

Die Datei enthält die Namen der Konfigurationsdateien, die für das PicoScope, den Puffer-Manager und die Pulsanalyse verwendet werden.

Auch die grafische Oberfläche kann analog mit einer Konfiguration initialisiert werden:

```
./CosmoGui xxx.dag
```

Die Konfigurationsdatei kann aber auch mittels der grafischen Oberfläche geladen und die Konfiguration editiert werden. Über die grafische Oberfläche kann ein Name für die Datennahme festgelegt werden. Alle für eine Datennahme (einen sogenannten Run) benötigten Konfigurationsdateien und die Programmausgaben werden in einem eigenen Verzeichnis abgelegt, deren Name aus dem Namen für die Datennahme und dem Startzeitpunkt abgeleitet wird.

Installation der Software

Zunächst werden alle Dateien dieses Projekts über den Link https://github.com/GuenterQuast/picoCosmo herunter geladen und in einem Arbeitsverzeichnis abgelegt. Vor der Verwendung müssen die folgenden Pakete installiert werden:

- •PicoTech Software Development Kit: https://www.picotech.com/library/oscilloscopes/picoscope-software-development-kit-sdk.
- •das pico-pyhton Paket: https://github.com/colinoflynn/pico-python.
- •das picoDAQ Paket, vers. >= 0.7.2: https://github.com/GuenterQuast/picoDAQ.

Zur Vereinfachung sind im Unterverzeichnis whl/ kompatible Versionen der Module picoscope aus dem Paket pico-pyhton und picodaqa aus dem Paket picoDAQ als python-wheels enthalten, die mittels

pip install package-<vers\>-<tags\>.whl

installiert werden können.

Details zu Konfiguration

Wie oben beschrieben, wir die Datanaufnahme und Analyse entweder über die grafische Oberfläche (./CosmoGui.py xxx.daq) oder über die Kommandozeile (./runCosmo xxxx.daq gestartet.

Nach dem Start eines Runs startet die grafische Oberfläche des Puffer-Managers und die in der Konfiguration festgelegten Echtzeit-Anzeigen. Über die Kontrollflächen des Puffer-Managers kann die Datennahme pausiert (Pause), wieder aufgenommen (Resume) oder beendet werden kann (Stop und EndRun). In gestopptem Zustand werden die Ausgabedateien geschlossen, aber alle Fenster bleiben noch geöffnet, so dass Grafiken betrachtet oder gespeichert und statistische Information ausgewertet werden können. Wird der Run beendet, verschwinden alle Fenster.

Eine Hilfsanwendung, plotDoublePulses.py ermöglicht das Einlesen der abgespeicherten Pulsformen und deren Anzeige als Grafiken. Code zum Speichern im .png-Format ist enthalten, aber auskommentiert.

Die Konfigurationsdateien für das USB-Oszilloskop, den Puffer-Manager und die Signalanalyse werden sind in jeweils einer Datei vom Typ .yaml im Unterverzeichnis config/ festgelegt. Die Dateinamen sind in Dateien vom Typ .daq enthalten, also Kanne.daq für Kamiokanne and Cosmo.daq für die CosMO-Panels.

Die folgenden Beispiele gelten für den Kamiokanne-Detektor:

```
# file Kanne.daq
# -----
# configuration files for Kamiokanne
```

DeviceFile: config/PMpulse.yaml # Oscilloscope configuration

file

BMfile: config/BMconfig.yaml # Buffer Manager configuration config/PFconfig.yaml # Pulse Filter Configuration

Die Oszilloskop-Konfiguration enthält Informationen zum Typ des Oszilloskops, den aktiven Kanälen und zum Trigger:

```
# file PMpulse.yaml
# -----
# configuration file for PicoScope 2000 Series connected to a PM
tube
```

PSmodel: 2000a # model type here (2000a is default)

picoChannels: [A]

ChanRanges: [0.5, 0.2] ChanOffsets: [0.4, 0.45]

sampleTime: 16.E-6 # scientific format with '.' and signed

exponent

Nsamples: 3500

trgChan: A

trgThr: -45.E-3 trgTyp: Falling

trgTO: 5000 # time-out after which read-out occurs

pretrig: 0.05

ChanColors: [darkblue, sienna, indigo]

Die Datei für den Puffer-Manager gibt an, wie viele Puffer verwendet werden, welche Anzeige-Module gestartet werden und ob ein Log-File erstellt werden soll:

```
# file BMconfig.yaml
# -----
# configuration of picoDAQ Buffer Manager
```

NBuffers: 16 # number of buffers to store raw waveforms

BMmodules: [mpOsci] # BufferMan modules to start

verbose: 1 # set verbosity level

LogFile: BMsum # write log-file entries with current statistics

Die Konfiguration der Pulsanalyse spezifiziert die gewünschten Ausgabedateien und gibt die Pulsform und die Pulshöhe für jeden Kanal sowie die zu startenden Anzeige-Module an. Sie enthält auch die Spezifikation der Echtzeit-Histogramme für Pulshöhen, Myon-Rate und Lebensdauer. Ein Beispiel ist hier gezeigt:

```
# file PFconfig.yaml
# -----
# Configuration file for PulseFilter with Kamiokanne
#logFile: pFilt  # store all pulses, put Null if no output
wanted
logFile: Null # store all pulses, put Null if no output
wanted
                    # store double-pulses only, put Null if not
logFile2: dpFilt
rawFile: rawDP # store raw wave forms, put Null if not wanted
pictFile: pictDP
                    # save pictures of double-pulse wave forms
# pulse parameters
#
#
#
# pulse shape(s) for channels
          if only one given, it is used for all channels
pulseShape:
- pheight: -0.035
   taur : 20.E-9
   tauon : 12.E-9
   tauf
         : 128.E-9
# pulse shape for trigger signal
          optional - if not given, uses pulseShape
trgPulseShape:
- pheight: -0.045
   taur : 20.E-9
   tauon : 12.E-9
   tauf : 128.E-9
# Display Modules to be started
modules: [RMeter, Display, Hists]
# Definition of Histograms
histograms:
# min max Nbins ymax title
- [0., 0.4, 50, 20., "noise Trg. Pulse (V)", 0]

- [0., 0.8, 50, 15., "valid Trg. Pulse (V)", 0]

- [0., 15., 45, 7.5, "Tau (μs)", 1]
- [0., 0.8, 50, 15., "Pulse Height (V)", 0]
```

doublePulse: True # switch for double-pulse search

Beispielausgabe

Das Verzeichnis ./output enthält Ergebnisse einer Langzeitmessung (ca. 20 Tage) mit der Kanne und einer etwa eintägigen Messung mit zwei Cosmo-Panels.

Die gepackte Datei rawDP_<date>.dat.zip enthält die Rohdaten der aufgezeichneten Pulsformen für erkannte Doppelpulse. Das Script plotDoublePulses.py erlaubt das Einlesen der entpackten Datei und die grafische Darstellung der Pulse. Die Bilder sind in der gepackten Datei dpFigs-<date>.zip enthalten. Die aus den Doppelpulsen bestimmten Lebensdauern sind in der Datei dpKanne2_180403.dat enthalten. Eine Anpassung einer Exponentialfunktion an gemessene Lebensdauern zwischen 1.5 µs and 15. µs kann mit dem Skript fit_dpData.py ausgeführt werden; das Ergebnis zeigt die Grafikdatei life-ofMU_180403.png.