

Professora: Simone Leal Schwertl

1. VETORES

1.1 Segmentos orientados

Considere o segmento orientado AB:



Observe que o segmento orientado AB é caracterizado por três aspectos assim definidos:

- comprimento (denominado módulo)
- direção
- sentido (de A para B)

Um segmento orientado é determinado por um par ordenado de pontos.

O primeiro elemento é chamado de **origem** e o segundo elemento é a **extremidade**. **AB≠BA**

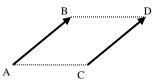
1.2 Segmentos Equipolentes

Eqüipolência é uma relação entre dois segmentos orientados.

Dois segmentos (A, B) e (C, D) são equipolentes se têm as mesmas coordenadas canônicas.

Denotaremos a relação de equipolência por (A, B) ~ (C, D).

Quando $(A,B) \sim (C, D)$, a figura formada pelos pontos ABCD no espaço afim é um paralelogramo, ver figura.



1.3 Vetor

Conjunto infinito de todos os segmentos orientados do espaço que são eqüipolentes entre si, <u>ou seja</u>, o conjunto infinito de todos os segmentos orientados que possuem o mesmo comprimento, a mesma direção e o mesmo sentido de AB.

Assim, a idéia de vetor nos levaria a uma representação do tipo:

$$\overrightarrow{AB} = B - A$$



<u>Na prática</u>, para representar um vetor, tomamos apenas um dos infinitos segmentos orientados que o compõe. Guarde esta idéia, pois ela é importante!



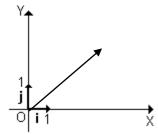
Professora: Simone Leal Schwertl

2. Representação analítica de um vetor

2.1 No plano \mathbb{R}^2: Vetor no plano é o par ordenado (x,y) de números reais e se representa por:

$$\overrightarrow{v} = (x, y)$$
 ou ainda $\overrightarrow{v} = \overrightarrow{i} + y \overrightarrow{j}$

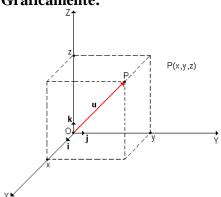
Graficamente:



2.2 No Espaço \mathbb{R}^3: um vetor no espaço é a terna ordenada (x,y,z) de números reais e se representa por:

$$\vec{u} = (x, y, z)$$
 ou $\vec{u} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$

Graficamente:

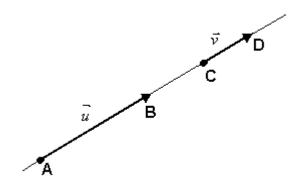


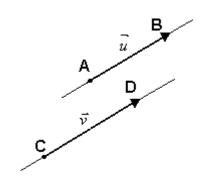
3. Algumas definições importantes

3.1. Vetores Colineares: Dois vetores \vec{u} e \vec{v} são colineares se tiverem a mesma direção. Em outras palavras: \vec{u} e \vec{v} são colineares se tiverem representantes **AB** e **CD** pertencentes a uma mesma reta ou a retas paralelas.



Professora: Simone Leal Schwertl





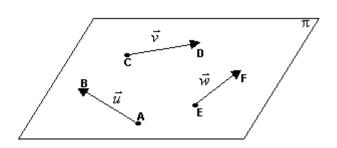
Analiticamente:

Dois vetores $\overrightarrow{u} = (x_1, y_1, z_1)$ e $\overrightarrow{v} = (x_2, y_2, z_2)$ são colineares (ou paralelos) se existe um **número real m** tal que:

$$\overrightarrow{u} = \overrightarrow{m}\overrightarrow{v}$$
 ou seja: $m = \frac{x_1}{x_2} = \frac{y_1}{y_2} = \frac{z_1}{z_2}$ (as componentes são multipla

IMPORTANTE: Fazer exemplo

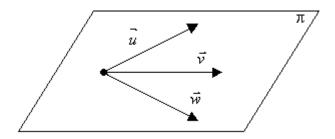
3.2 *Vetores Coplanares:* Se os vetores não nulos \vec{u} , \vec{v} e \vec{w} (não importa o número de vetores) possuem representantes **AB**, **CD** e **EF** pertencentes a um mesmo plano π diz-se que eles são coplanares.



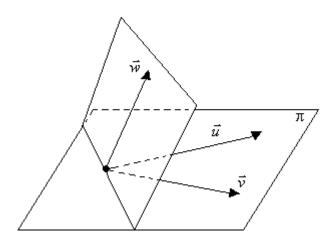
Professora: Simone Leal Schwertl

- •<u>Dois</u> vetores \vec{u} e \vec{v} quaisquer <u>são</u> <u>sempre coplanares</u>, pois podemos sempre tomar um ponto no espaço e, com origem nele, imaginar os dois representantes de \vec{u} e \vec{v} pertencendo a um plano π que passa por este ponto.
- Três vetores poderão ou não ser coplanares.

 \vec{u} , \vec{v} e \vec{w} são coplanares :



 \vec{u} , \vec{v} e \vec{w} não são coplanares:



3.3 Norma de um vetor (módulo ou comprimento)

Norma é o comprimento do vetor \vec{v} .

Indicação $\|\vec{v}\|$ ou $|\vec{v}| \rightarrow$ lê-se norma de \vec{v} .

No plano
$$\|\vec{v}\| = \sqrt{x^2 + y^2}$$
.

No espaço
$$\|\vec{v}\| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$



Professora: Simone Leal Schwertl

Exemplo: Determinar a norma ou comprimento dos vetores v=(1,4,0) ou u=(2,5). Graficar.

7.4. Vetor Unitário ou Versor

É um vetor cuja norma vale 1. $\| \vec{u} \| = 1$ ou $|\vec{u}| = 1$

Exemplos determinar o módulo dos vetores:

- \vec{i} (unitário, de coordenadas (1, 0, 0))
- \vec{j} (unitário, de coordenadas (0, 1, 0))
- \overrightarrow{k} (unitário, de coordenadas (0, 0, 1)).

3 Adição de Vetores

Dados os vetores

$$\vec{u} = (x_1, y_1) e \vec{v} = (x_2, y_2)$$

Definimos: $\vec{u} + \vec{v} = (x_1 + x_2, y_1 + y_2)$, o mesmo vale para vetores no espaço.

Exemplo: determinar a soma dos vetores u=(1,2,3) e v=(1,4,5).

4 Multiplicação de um número real (escalar) por um vetor

Dados os vetores $\vec{u} = (x_1, y_1)$ e r um escalar $r \in \Re$.

Definimos: $\vec{r} \cdot \vec{u} = (rx_1, ry_1)$, o mesmo vale para vetores no espaço.

Obs.:

Se r>0 o novo vetor possui a mesma direção de \vec{v} e tem como comprimento r vezes o comprimento de \vec{v} .

Se r<0 o novo vetor será o oposto do vetor $|r| \vec{v}$.

Se r=0 o novo vetor é o vetor nulo.

Exemplo: Seja u=(2,5), determinar: 2u, -u, e(0,5)u

5 Igualdade em operações no R³

IGUALDADE:

Dois vetores $\overrightarrow{u} = (x_1, y_1, z_1)$ e $\overrightarrow{v} = (x_2, y_2, z_2)$ são iguais somente se; e somente se:

- i) Possuem a mesma direção
- ii) o mesmo sentido
- iii) $x_1 = x_2$; $y_1 = y_2$ e, $z_1 = z_2$. (o mesmo vale para vetores no plano)



Professora: Simone Leal Schwertl

6. Produto entre Vetores

- interno ou escalar (a resposta é um número)
- externo ou vetorial (a resposta é um vetor)
- misto (a resposta é um número)

6.1 Produto interno ou escalar (entre 2 vetores)

Na física o *produto escalar* é utilizado para descrever grandezas físicas tais como: trabalho mecânico, energia potencial gravitacional, potencial elétrico, potencia elétrica e densidade de energia eletromagnética.

Cálculo:

Em R²: Dados dois vetores (não nulos) $\vec{a} = (x_1,y_1)$ e $\vec{b} = (x_2,y_2)$, o produto interno é definido por:

$$\vec{a} \circ \vec{b} = x_1 \cdot x_2 + y_1 \cdot y_2$$

Em R³: Dados dois vetores (não nulos) $\vec{a} = (x_1,y_1,z_1)$ e $\vec{b} = (x_2,y_2,z_2)$, o **produto interno** é definido por:

$$\vec{a} \circ \vec{b} = x_1 \cdot x_2 + y_1 \cdot y_2 + z_1 \cdot z_2$$

Obs.: o resultado do produto interno ou escalar entre dois vetores será sempre um número real.

Exemplo: determinar o produto interno dos vetores: A) u=(2,3,-1) e v=(2,4,4). B) u=(-1,2) e v=(4,3).

6.2 Produto Vetorial ou Produto Externo

Dados dois vetores (não nulos) $\vec{a} = (x_1, y_1, z_1)$ e $\vec{b} = (x_2, y_2, z_2)$, o **produto vetorial** é definido por: axb

Cálculo:

$$\vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \end{vmatrix} = \text{vetor ortogonal aos vetores dados}$$

Obs.: A resposta do <u>produto vetorial</u> é um vetor ortogonal aos vetores dados Atenção!!! só é calculado para vetores no espaço

Exemplo: determinar o produto interno dos vetores: u=(3,4,0) e v=(1,5,0). Graficar



Professora: Simone Leal Schwertl

6.3 Produto Misto

Dados 3 vetores (não nulos) $\vec{a} = (x_1, y_1, z_1)$, $\vec{b} = (x_2, y_2, z_2)$ e $\vec{c} = (x_3, y_3, z_3)$, o **produto misto** é definido por: $(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c})$ ou $\vec{a} \circ (\vec{b} \times \vec{c})$

Cálculo:

$$\begin{pmatrix} \overrightarrow{a}, \overrightarrow{b}, \overrightarrow{c} \end{pmatrix} = \begin{vmatrix} x_1 & y_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{vmatrix} = \text{número}$$

Obs1.: A resposta do <u>produto misto</u> é um número Atenção!!! só é calculado para vetores no espaço

Obs2.: Quando o produto misto é igual a zero os vetores são coplanares ou seja estão no mesmo plano.

Exemplo: determinar o produto interno dos vetores: u=(3,4,0), v=(1,5,0) e w=(1,2,4).

7.5 Ângulo entre dois vetores $\stackrel{\rightarrow}{u}$ $\stackrel{\rightarrow}{e}$ $\stackrel{\rightarrow}{v}$

$$\cos(x) = \frac{u \cdot v}{|u| |v|}, \quad 0 \le x \le \pi$$

onde x é o ângulo formado entre u e v.



Exemplo: Determine o ângulo entre u = (1, 3) e v = (-2, 4). Graficar

$$\cos(x) = \frac{u.v}{|u|.|v|} =$$

IMPORTANTE !!! podemos escrever : $\mathbf{u.v} = |\mathbf{u}| |\mathbf{v}| \cos(\mathbf{x})$, logo o produto interno "u.v" será zero apenas quando $\cos(\mathbf{x})$ for zero e isso acontecerá quando $\mathbf{x} = 90^\circ$, pois "x" deve estar entre 0° e 180° . Assim quando o produto interno "u.v" é nulo dizemos que os vetores são ortogonais, ou seja, o ângulo entre eles é 90° .

Exemplo: calcular: i.j = (1,0,0).(0,1,0)=