

## Parte II: IA Simbólica ou Good Old-Fashioned Artificial Intelligence (GOFAI).

Prof. Fabiano Araujo Soares, Dr. / FGA 0221 - Inteligência Artificial

Universidade de Brasília

2025



# Resolvendo problemas por busca: Ambientes complexos



Por que encontrar soluções eficientes em ambientes complexos é um dos maiores desafios da inteligência artificial moderna?

# Resolvendo problemas por busca: Ambientes complexos



**Por que encontrar soluções eficientes em ambientes complexos é um dos maiores desafios da inteligência artificial moderna?**

Buscar soluções em ambientes complexos não é apenas um desafio computacional – é o próprio exercício de transformar incerteza em inteligência.

# Busca em Ambientes Complexos

- Muitos problemas de inteligência artificial — como otimização de layout de circuitos, programação automática, logística, design de portfólios e alocação de recursos — focam na obtenção de uma **configuração final ótima**, conforme critérios de desempenho ou custo.
- Nesses cenários, o **caminho percorrido** até a solução é irrelevante; importa apenas a qualidade do estado final alcançado.
- Ambientes complexos normalmente envolvem um espaço de busca muito grande, características estocásticas, múltiplos objetivos e restrições, o que torna métodos tradicionais de busca sistemática inviáveis ou caros computacionalmente.

# Busca em Ambientes Complexos

- Algoritmos de **busca local** e otimização — como *hill climbing*, *simulated annealing*, algoritmos genéticos e *beam search* — avaliam apenas o estado corrente e seus vizinhos, sem armazenar trajetórias completas.
- Essas estratégias são essenciais em aplicações que requerem decisões rápidas, atuam em ambientes dinâmicos ou lidam com incerteza, como robótica, indústria, jogos, planejamento logístico e sistemas embarcados.

# Busca Local - Introdução

- A busca local inicia a partir de um **estado inicial** e explora sistematicamente apenas seus **estados vizinhos imediatos**, ou sucessores, sem recuperar ou armazenar o caminho percorrido.
- Ao contrário da busca sistemática, que mantém memória de todos os estados visitados para evitar redundâncias e ciclos, a busca local consome **muito menos memória**, focando na melhoria incremental da solução atual.
- A busca local é geralmente **estocástica** e não sistemática, o que significa que pode:
  - Não explorar todas as regiões do espaço de estados;
  - Ficar presa em máximos ou mínimos locais, ou mesmo áreas planas (platôs);
  - Não garantir encontrar a solução global ótima.

- Essas características a tornam adequada para problemas com espaços de estados muito grandes, onde o custo de expandir todo o espaço é proibitivo.
- Exemplos comuns incluem algoritmos como **hill-climbing**, **simulated annealing** e **algoritmos genéticos**, amplamente utilizados em otimização e resolução de problemas reais complexos.

# Exemplos de Algoritmos de Busca Local

- Hill-climbing (ou Gradient Descent),
- Random-restart hill-climbing,
- Simulated annealing,
- Beam search,
- Algoritmos genéticos.

# Hill-Climbing - Introdução

- Hill-Climbing é um algoritmo de busca local para otimização.
- A ideia principal é iterativamente mover para o vizinho que melhora a solução atual.
- O processo continua até que não existam vizinhos melhores, indicando um ótimo local.

# Hill-Climbing - Funcionamento

- ① Comece com uma solução inicial (estado qualquer).
- ② Avalie os estados vizinhos da solução atual.
- ③ Se algum vizinho for melhor, mova para ele.
- ④ Repita até que nenhum vizinho seja melhor.

Exemplo: Encontrar o máximo na função  $f(x) = -x^2 + 4x + 1$

- Espaço de estados: valores inteiros de  $x$  entre 0 e 5.
- Avaliação:  $f(x)$  para cada  $x$ .

$x$	$f(x)$
0	1
1	4
2	5
3	4
4	1
5	-4

## Exemplo (continuação): Passos do Hill-Climbing

- Estado inicial:  $x = 0$ , valor  $f(0) = 1$ .
- Vizinhos:  $x = 1$  (vizinho à direita), valor  $f(1) = 4$ .
- Melhor vizinho:  $x = 1$ , mover para  $x = 1$ .

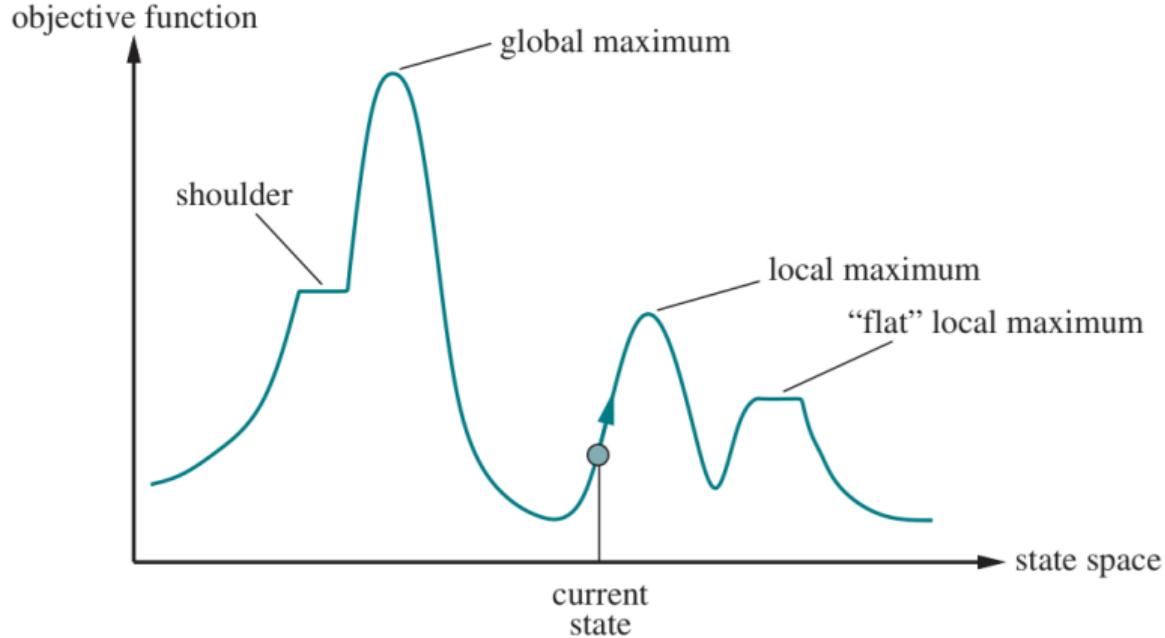
## Exemplo (continuação): Passos do Hill-Climbing

- Estado atual:  $x = 1$ , valor  $f(1) = 4$ .
- Vizinhos:  $x = 0$  ( $f(0) = 1$ ),  $x = 2$  ( $f(2) = 5$ ).
- Melhor vizinho:  $x = 2$ , mover para  $x = 2$ .

## Exemplo (continuação): Passos do Hill-Climbing

- Estado atual:  $x = 2$ , valor  $f(2) = 5$ .
- Vizinhos:  $x = 1$  ( $f(1) = 4$ ),  $x = 3$  ( $f(3) = 4$ ).
- Nenhum vizinho é melhor, pois  $5 > 4$ .
- Parada: ótimo local encontrado em  $x = 2$  com valor 5.

# Considerações sobre Hill-Climbing



# Considerações sobre Hill-Climbing

- Converge rápido ao ótimo local.
- Pode ficar preso em máximos locais, sem garantir a solução global.
- Estratégias como reinício aleatório e simulated annealing ajudam a superar ótimos locais.

# Simulated Annealing - Introdução

- Metaheurística de busca local probabilística inspirada no processo físico de recocimento (annealing) na metalurgia.
- Permite aceitar soluções piores temporariamente para escapar de mínimos locais.
- A "temperatura" controla a probabilidade de aceitar soluções ruins e vai diminuindo ao longo do tempo.

# Simulated Annealing - Funcionamento

- ① Comece com uma solução inicial e uma temperatura alta.
- ② Em cada iteração, escolha um estado vizinho aleatório.
- ③ Se o vizinho for melhor, aceite-o.
- ④ Se for pior, aceite-o com probabilidade  $p = e^{-\Delta E/T}$ , onde  $\Delta E$  é a piora da função objetivo e  $T$  a temperatura atual.
- ⑤ Diminua a temperatura gradualmente (resfriamento).
- ⑥ Repita até a temperatura estar muito baixa ou critério de parada ser atingido.

Exemplo: Maximizar  $f(x) = -x^2 + 4x + 1$  com  $x \in [0, 5]$

$x$	$f(x)$
0	1
1	4
2	5
3	4
4	1
5	-4

- Inicialize em  $x = 0$ ,  $f(0) = 1$ , temperatura alta.
- Escolha um vizinho aleatório, por exemplo,  $x = 1$ .
- Como  $f(1) = 4$  é melhor, aceite-o.

## Exemplo (continuação): Aceitando solução pior

- De  $x = 2$  ( $f = 5$ ) para  $x = 3$  ( $f = 4$ ) — piora!
- Aceite com probabilidade  $p = e^{-\Delta E/T}$ .
- Se a temperatura for alta, há boa chance de aceitar para evitar mínimos locais.
- Conforme a temperatura diminui, a chance de aceitar soluções piores também diminui.

## Benefícios e Limitações

- Evita ficar preso em mínimos ou máximos locais ao permitir movimentos para soluções piores.
- A escolha adequada da temperatura inicial e resfriamento é fundamental.
- Pode ser computacionalmente mais custoso que Hill-Climbing puro.

- **Random-restart hill-climbing:** Executa várias vezes o hill-climbing, guarda o melhor resultado.
- **Beam Search:** mantém  $k$  estados, seleciona os melhores vizinhos para próxima geração.

# Algoritmos Genéticos - Introdução

- Algoritmos Genéticos (AG) são métodos de busca e otimização inspirados no processo de evolução natural.
- Utilizam uma **população** de candidatas a solução (chamadas indivíduos).
- O objetivo é **evoluir** essa população ao longo de gerações para encontrar soluções cada vez melhores.

# Representação dos Indivíduos

- Cada indivíduo é representado por um **DNA**, uma codificação das variáveis da solução.
- Exemplo: posições das rainhas no problema das 8 damas podem ser representadas por um vetor onde cada posição indica a linha da rainha em uma coluna específica.
- A escolha da representação é crítica para o desempenho do algoritmo.

# Parâmetros do Algoritmo Genético

- **Tamanho da população:** número de indivíduos por geração.
- **Número de parentes ( $\rho$ ):** indivíduos que irão gerar prole (comum  $\rho = 2$ ).
- **Seleção:** método para escolher quais indivíduos serão pais.
- **Recombinação (crossover):** combinação do DNA dos pais para criar descendentes.
- **Mutação:** alteração aleatória em parte do DNA para introduzir diversidade.
- **Nova geração:** como substituir ou manter indivíduos antigos (elitismo, descarte, etc.).

# Ciclo do Algoritmo Genético

- ① Inicialização: cria a população inicial aleatoriamente ou baseada em heurísticas.
- ② Avaliação: calcula o **fitness** de cada indivíduo (qualidade da solução).
- ③ Seleção: escolhe pais para gerar descendentes.
- ④ Recombinação: cria novos indivíduos combinando os pais.
- ⑤ Mutação: aplica mutações nos descendentes.
- ⑥ Substituição: forma a próxima geração com descendentes e possivelmente alguns pais.
- ⑦ Repetição até condição de parada (número de gerações ou critério de convergência).

# Problema das 8 Damas - Representação

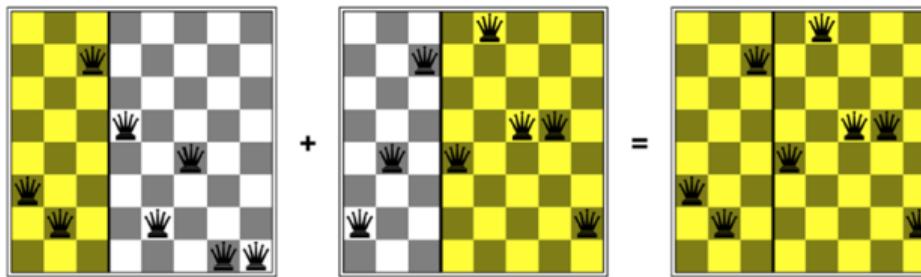
- O problema consiste em colocar 8 damas em um tabuleiro de xadrez para que nenhuma ataque outra.
- Representação típica: vetor de tamanho 8, cada elemento indica a linha da dama na respectiva coluna.
- Exemplo: [1, 3, 5, 7, 2, 0, 6, 4].
- Fitness pode ser baseado no número de pares de damas que não se atacam.

# Algoritmo Genético no Problema das 8 Damas

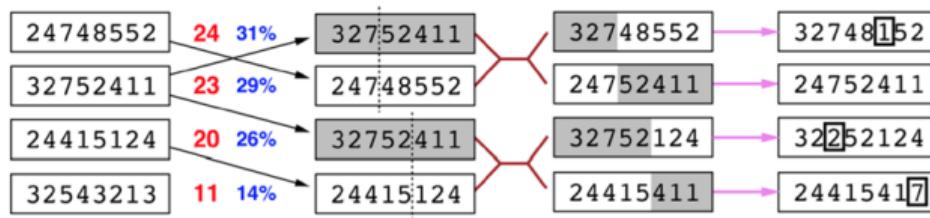
## Genetic algorithms

### Crossover

Taken from the edX course ColumbiaX: CSMM.101x Artificial Intelligence (AI)



Generate successors from pairs of states.



Fitness

Selection

Pairs

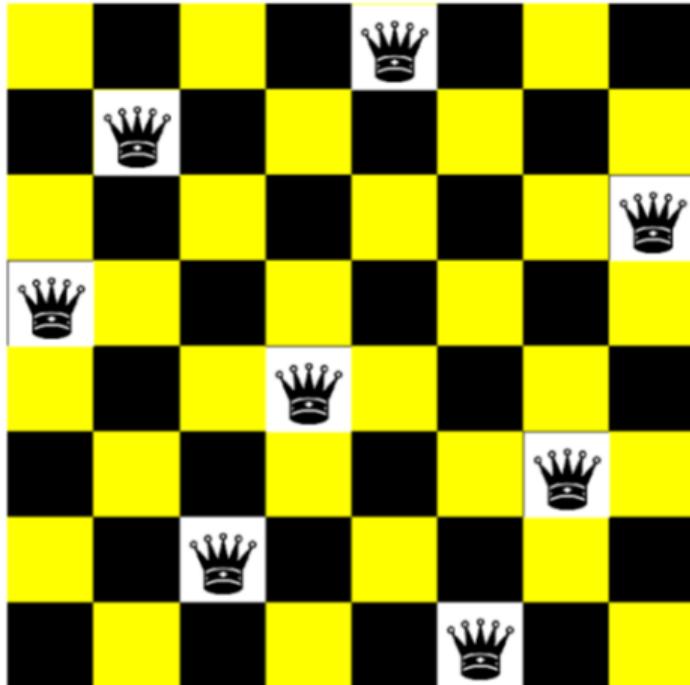
Cross-Over

Mutation

# Algoritmo Genético no Problema das 8 Damas

- População inicial: gera várias configurações aleatórias.
- Avaliação: conta conflitos entre damas para definir fitness.
- Seleção: pais com melhor fitness têm maior chance de reprodução.
- Recombinação: mistura as posições das rainhas entre pares de pais.
- Mutação: altera aleatoriamente a posição de uma rainha para aumentar diversidade.
- Nova geração: repete o processo até encontrar solução sem conflitos.

# Algoritmo Genético no Problema das 8 Damas - Solução



# Algoritmos Genéticos: Vantagens e Desafios

- **Vantagens:**

- Efetivo para problemas com grandes espaços de busca.
- Robusto contra mínimos locais.
- Fácil paralelização.

- **Desafios:**

- Definir boa função de fitness.
- Ajustar parâmetros (população, taxa de mutação, etc.).
- Pode convergir prematuramente (diversidade insuficiente).

# Referência do Código do Algoritmo

- Algoritmo extraído de [https://github.com/chengxi600/RLStuff/blob/master/Genetic%20Algorithms/8Queens\\_GA.ipynb](https://github.com/chengxi600/RLStuff/blob/master/Genetic%20Algorithms/8Queens_GA.ipynb)
- Disponível em Python, inclui todos os passos descritos.
- Pode ser usado para estudo e adaptação para outros problemas.

- Estratégias locais e informadas são essenciais para IA eficiente em grandes espaços de busca.
- Variantes de busca local (hill-climbing ou gradient descent, simulated annealing, beam search, algoritmos genéticos) são ferramentas práticas.
- Escolha da técnica depende do problema, do custo computacional e da natureza do objetivo.

## Referências

- Russell, S. J., & Norvig, P. (2021). *Artificial Intelligence: A Modern Approach*. 4<sup>a</sup> ed.
- Slides oficiais: [aima.cs.berkeley.edu](http://aima.cs.berkeley.edu)
- Outros: materiais complementares em IA.

# Obrigado!

E-mail: fabianosoares@unb.br

LinkedIn: <https://www.linkedin.com/in/fabiano-soares-06b6a821a/>

Site do curso: <https://www.fabianosoares.eng.br/fga0221-inteligencia-artificial>

