

Implementazione sequenziale e parallela del K-means

Guido Ciardi 7090798 guido.ciardi@stud.unifi.it

Esame orale di Parallel Computing

Università degli studi di Firenze



Pseudocodice algoritmo di clustering K-means

Input: Dataset di "numPoints" punti e "numClusters" centroidi;

Output: Insieme di "numClusters" clusters;

Steps:

Per ogni punto p_i del dataset considerato:

Ripeti:

- Calcola la distanza da ogni punto ad ogni centroide;
- Inserisci tale punto all'interno del cluster del centroide ad esso più vicino;

Per ogni centroide:

a) Aggiorna le sue coordinate facendo la media delle rispettive coordinate di ogni punto presente nel cluster attualmente considerato;

Finchè:

Le coordinate dei centroidi non cambiano più;

(Criterio di convergenza)



Codice sequenziale

- Inizializzazione dei punti/centroidi;
- 2. Funzione k_means:
 - a) Aggiornamento dele coordinate dei centroidi;
 - Calcolo distanza Euclidea;
 - b) Funzione newCentroidCoordinate;
- 3. Stampa dei risultati;



Inizializzazione di punti/centroidi

```
point point_Initialization(double x, double y){
    point p = {x, y, .clusterId: -1};
    return p;
}
```

- Caso punto standard → clusterId = -1;
- Caso punto centroide → clusterId = numero del cluster

```
typedef struct{
    double x;
    double y;
    int clusterId;
}point;
```

Logica di memorizzazione dei punti usata: Arrays of Structures (AoS)



Funzione K_means

- Condizione di convergenza: while(convergence == 0){
- Calcolo del centroide più vicino al punto attuale:

```
for (int i = 0; i < numPoints; i++) { // Scansione dei punti
    centroidIndex = nearestCentroid( actualPoint: points[i], clusters);
    points[i].clusterId = centroidIndex; // Il punto "i" viene asso</pre>
```

Fase di aggiornamento delle coordinate dei centroidi:

```
if(newX != clusters[centroid].x || newY != clusters[centroid].y){
    clusters[centroid].x = newX;
    clusters[centroid].y = newY;
    convergence = 0;
}
```



Funzione nearestCentroid

```
int nearestCentroid(point actualPoint, point clusters[]){
   double distance;
   int centroidIndex = 0;
   // Confronto del punto col primo centroide per inizializzare la distanza
   double minDistance = euclideanDistance( a: actualPoint, b: clusters[0]);
   // minDistance viene usata per mantenersi la distanza minore ed individu
    for (int centroid = 1; centroid < numClusters; centroid++) { // Scansion</pre>
        distance = euclideanDistance( a: actualPoint, | b: clusters[centroid]);
        if (distance < minDistance) {</pre>
            minDistance = distance;
            centroidIndex = centroid;
   return centroidIndex;
```



Aggiornamento delle coordinate dei centroidi

```
for(int centroid = 0; centroid < numClusters; centroid++){
   newX = 0;
   newY = 0;
   numPointsOfCluster = 0;

for(int i = 0; i < numPoints; i++){
    if(points[i].clusterId == centroid){
        newX = newX + points[i].x;
        newY = newY + points[i].y;
        numPointsOfCluster++;
}</pre>
```

```
if(numPointsOfCluster != 0){
    newX = newX / numPointsOfCluster;
    newY = newY / numPointsOfCluster;
}
else{
    newX = clusters[centroid].x;
    newY = clusters[centroid].y;
}
```

```
if(newX != clusters[centroid].x || newY != clusters[centroid].y){
    clusters[centroid].x = newX;
    clusters[centroid].y = newY;
    convergence = 0;
}
```



Esempio di output in un'esecuzione sequenziale

```
Cluster numero: 0
Lista dei punti associati al centroide (1.000000, 5.000000):
(0.000000, 6.000000) (1.000000, 5.000000) (2.000000, 4.000000)
Cluster numero: 1
Lista dei punti associati al centroide (3.500000, 2.500000):
(3.000000, 3.000000) (4.000000, 2.000000)
Cluster numero: 2
Lista dei punti associati al centroide (5.000000, 1.000000):
(5.000000, 1.000000)
Tempo di esecuzione dell'algoritmo: 0.019000
```



Codice parallelo

Introduzione della macro: #define nThreads 8

Inizializzazione parallela dei punti:

```
#pragma omp parallel num_threads(nThreads)
#pragma omp for schedule(auto) nowait
        for(int i = 0; i < numPoints; i++){</pre>
            points[i] = point_Initialization(x i, y numPoints - i);
        // Si utilizza nowait perchè i due cicli sono indipendenti e nor
        // La schedule(auto) decide se schedulare/distribuire i valori
#pragma omp for schedule(auto)
        for(int i = 0; i < numClusters; i++){</pre>
            clusters[i] = point_Initialization( x (i * numClusters) % (n
            clusters[i].clusterId = i;
```



Funzione k_means parallela

Calcolo del cluster di appartenenza per ciascun punto:

Aggiornamento delle coordinate dei centroidi:



Stampe finali parallelizzate

```
#pragma omp parallel for schedule(auto) num_threads(nThreads)

for(int point = 0; point < numPoints; point++) {
    if(points[point].clusterId == i){
        printf("(%f, %f) ", points[point].x, points[point].y);
    }
}
}</pre>
```



Confronto delle prestazioni

numPoints = 10000; numClusters = 150;

(Per il caso parallelo anche:) nThreads = 8;

TEMPI DI ESECUZIONE		
CASO SEQUENZIALE	CASO PARALLELO	
14.582	2.006	

$$Speedup = \frac{T_S}{T_P} = \frac{14.582}{2.006} = 7.2692$$



Aumento del numero di centroidi

Nota: La parallelizzazione viene fatta per centroidi, quindi all'aumentare del numero di centroidi si avrà un aumento dello speedup.

numPoints = 10000; numClusters = 150; (Per il caso parallelo anche:) nThreads = 8;

TEMPI DI ESECUZIONE		
CASO SEQUENZIALE	CASO PARALLELO	
46.489	3.895	

$$Speedup = \frac{T_S}{T_P} = \frac{46.489}{3.895} = 11.93556$$



Confronto delle prestazioni

Tempi di esecuzione con numPoints = 10000 e numClusters = 200		
Sequenziale	46.489	
nThreads = 2	17.689	
nThreads = 4	11.288	
nThreads = 6	8.423	
nThreads = 8	3.895	
nThreads = 10	9.965	