

3.4.1 PROCEDIMENTO PARA REFERENCIAMENTO DO ROBÔ

Masterização

Para a utilização deste procedimento o alarme SRVO-062 – BZAL (bateria zero alarm) deverá estar sendo exibido.

Para resetar o alarme SRVO – 062 – BZAL

- Menu
- 0 (Next)
- System
- F1 (Type)
- Master/Cal (Caso não encontre esta opção, siga procedimento abaixo para habilitar esta tela)
- F3 (RES_RCA)
- F4 (YES)
- Desligar o controlador. (botão ON/OFF no painel)
- Após 5 segundos ligar o controlador.

Masterizar todos os eixos pela marca zero.

- Menu
- 0 (Next)
- System
- F1 (Type)
- Master/Cal (Caso não encontre esta opção, siga procedimento abaixo para habilitar esta tela)
- Mover os eixos para as marcas zero utilizando modo de movimentação JOINT.
- ZERO POSITION MASTER (Caso ocorra o alarme SRVO-075 siga o procedimento abaixo)
- F4 (YES)
- CALIBRATE
- F4 (YES)
- F5 (DONE)
- Testar os programas em baixa velocidade.

Masterizar um único eixo.

- Menu
- 0 (Next)
- System
- F1 (Type)
- Master/Cal (Caso não encontre esta opção, siga procedimento abaixo para habilitar esta tela).

-SINGLE AXIS MASTER.

- Levar o eixo que se deseja masterizar para a posição zero.
- Na coluna (MSTR_POS) digitar 0 + enter na frente do eixo que se deseja masterizar.
- Na coluna (SEL) digitar 1 + enter na frente do eixo que se deseja masterizar.
- Com a chave ON/OFF do teach pendant em ON pressionar F5 (EXEC).
- Pressionar a tecla PREV, para retornar à tela Master/Cal.

-CALIBRATE

-F4 (YES)

- F5 (DONE)

- Testar os programas em baixa velocidade.

Caso a opção master/cal não apareça:

-Menu

-0 (Next)

-System

-F1 (Type)

- Variables

-\$MASTER_ENB=1

Caso ocorra o alarme SRVO-075 – Pulse not established

-Menu

-Alarm

-F3 (HIST)

- Verificar para quais eixos foram emitidos este alarme e girá-los mais que 30 graus, o suficiente para uma volta completa do motor.
- Pressionar tecla RESET
- Repetir o procedimento Masterizar.