

juc并发编程

1.多线程的概念，目的，困难

1.1 多线程的基本概念

1.2 多线程的目的

1.3 多线程带来的问题

2. 线程的创建，状态，通信

3. 线程安全问题的根源

3.1 jmm内存模型

3.2 volatile的可见性和有序性

4. 如何保证线程安全

4.1 synchronized控制线程安全

4.2 lock锁保证线程安全

4.3 原子类保证线程安全

4.4 并发容器和框架

4.5 并发工具包

1.多线程的概念，目的，困难

1.1 多线程的基本概念

1. 线程与进程：进程是系统调度的基本单位，一个进程就相当于电脑的应用，对于线程而言，线程是cpu资源分配的基本单位，并发执行，宏观上并发执行，微观上实际是串行的。
2. 上下文切换：实际上说的是当前线程cpu时间片结束后，调用另外一个线程所消耗的资源，叫上下文切换，举个例子：我们只有一核cpu,cpu可以支持多个线程，cpu为每隔线程分配时间片，当一个线程的时间片结束时，调用另外一个线程所消耗的资源。
3. 资源受限：说的是多线程并不是越多越好，执行效率就越高，实际上这个和你的硬件资源也有关系，受限与别的资源。

1.2 多线程的目的

1. 提高代码的执行效率

1.3 多线程带来的问题

- 死锁问题: 就相当于多个线程来争抢多个临界资源, 由于顺序推进不当, 形成了环路等待的条件: 什么意思: 举例: 两个人去吃西餐: 一个人用刀, 一个人用叉, 结果都吃不到西餐, 互不相让, 最终两人只能在这等着, 谁也别吃。
- 数据不准确: 由于多线程改变数据, 可能导致数据错乱更改, 与我们的结果不一致问题。

2. 线程的创建, 状态, 通信

2.1 线程的创建方式

- 继承Thread这个类, 重写run()方法;
- 实现Runnable接口, 实现run()方法;
- 实现Callable接口, 实现run()方法; 这个接口的方法有返回值, 可以抛异常, 但是他在创建线程的时候需要配合FutureTask使用;
- 使用线程池: 线程池呢, 他最大父类就是Executor 可以通过Executors工具类获取三种类型的线程池, 固定类型, cache线程池, 单线程池; 实际上这三个线程池都实现了一个叫ThreadPoolExecutor的类, 他有五个核心参数, 核心线程数, 最大线程数, 队列类型, 线程的存活时间, 拒绝处理; 我们的单线程池和固定类型的线程池核心线程数是, 一个或者固定数量, 队列为无限队列, 当有1000000个任务提交给这个线程池, 首先核心线程数会先去执行任务, 剩下大量的任务都会放在无限队列中, 这会导致oom, 而cache线程池, 无核心线程数, 来一个任务创建一个线程去处理, 这就意味这来百万个任务, 我得开启百万个线程去处理, 不仅cpu会100%;也可能会导致oom; 所以实际上我们是自己new ThreadPoolExecutor()线程池对象去处理任务, 根据自己的业务指定一个固定大小的队列, 既不会oom, 也不会cpu100%;

2.2 线程的状态

- 线程的状态: 分为新生, 就绪, 执行, 终止, 阻塞
- 新生就是我们new Thread () 的时候为新生态, 当我们调用start()方法的时候会成为一个就绪的状态, 争抢到cpu资源会变为执行态, 正常执行结束叫终止态, 阻塞分为两种 sleep()睡眠阻塞, 还有就是wait()这种加锁原因导致阻塞。

2.3 线程间如何通信

- 线程通信, 指的是线程与线程之间可以进行通信, 从而避免一些线程带来的死锁, 或者数据不一致问题, 1.5版本之前, synchronized关键字解决线程安全问题, synchronized需要一个锁对象, 我们的任何对象都可以是一把锁, 对象有wait()方法, 等待, notify notifyall唤醒的方法, 可以用于线程之间的一个通信。

- Interface Condition,可以通过lock锁的获取, Condition这个类
- 调用await()和signal()方法阻塞和唤醒线程
- 必须结合lock一起使用

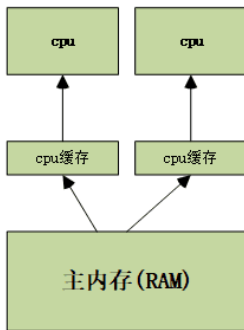
park unpark

3. 线程安全问题的根源

3.1 jmm内存模型

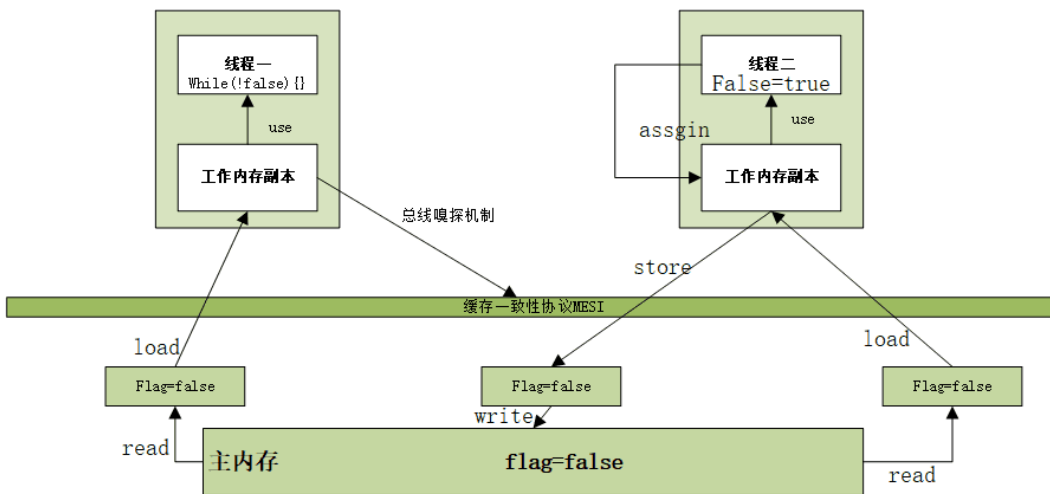
- 从硬件的角度而言, 我们经常会存在cpu和磁盘IO速度不匹配问题, 可以通过高速缓冲区解决问题, cache1,cache2等, jvm是模拟真实计算机的, 所以他的结构同样有主内存, 线程,工作内存副本来解决速度不匹配问题;

显示计算机内存模型



volatile第二大作用为有序性，可防止指令重排，由于cpu为了提高运算效率，有时候会对我们的代码进行指令重排，指令重排有两个原则，第一as-if-serial原则，在单线程环境下不影响结果的前提下进行指令重排，第二个原则就是happens-before原则happens-before原则有很多规则，例同步代码不能指令重排，被volatile修饰的不能进行指令重排，这边是保证有序性。

java多线程内存工作机制



volatile为了保证可见性会将工作内存副本中的数据立即同步到主内存，并开启缓存一致性协议，让其他线程工作内存中的数据失效，重新加载

3.2 volatile的可见性和有序性

- volatile的可见性：volatile关键字加上有这么几个作用，能够将工作内存副本的数据快速同步回主内存，开启MESI缓存一致性协议，让其他工作内存副本的数据失效。最好介绍jmm内存模型的流程；
- volatile的有序性：cpu为了提高效率经常对我们的程序，在单线程情况下，不影响执行结果的时候会对其进行指令重排，单线程环境下不会影响结果，但是多线程就有可能不同；而volatile可以防止指令重排，不指令重排的条件有两个，一个叫happens-before原则，和as-if-as原则，而在happens-before中就有许多规则，比如volatile关键字规则，锁标记规则等；举个例子，我们在写单例模式的时候会写一个双重检测的单例模式，由于我们的变量是静态私有的，我们创建对象有一个过程，先类

加载---验证---准备，准备阶段就会定义类变量，分配内存，初始化类变量，给一个默认值，最后进行实际的初始化；如果我们不加`volatile`关键字，cpu对我们的代码程序进行指令重排，如果返回值先返回在new对象赋值之前返回，我们会得到一个默认值为null的对象，这会导致空指针异常，所以对其加上`volatile`关键字。

4. 如何保证线程安全

4.1 synchronized控制线程安全

1. synchronized关键字jdk1.5版本之前

synchronized在5以前，他的实现比较简单，我们synchronized一般有三种用法，同步代码块，实例方法上（锁的对象是当前对象），对于静态方法而言（锁的对象是类对象）；实际的原理是如何的，加上这个关键字，我们的多个线程来访问临界资源的时候，不管怎样，都会做这么一大堆操作，需不需要加锁，加锁，没有得到锁，切换上下文，去阻塞队列等待，这些大多数都是操作系统层面的操作，非常耗费系统资源；

2. jdk1.6之后对锁升级过程

jdk1.6对锁有了一个升级过程，先是一个无锁的状态，偏向锁，轻量级锁，重量级锁，这些锁是如何实现的，实际上我们对对象在生成的时候不仅要生成实例数据，还要生成对象头，数据部分，对其填充，对其填充没有什么作用，数据部分就是我们要初始化的数据部分，对象头是关键在64位的虚拟地址中，31位代表hash值，25位为空闲的高位，4位表示分代年龄，2位代表锁标记，1位代表偏向锁，1位空闲，锁标记位：00 01 10 11刚好能代表四种锁标记的状态，下面说一下锁的升级过程；当没有任何线程来访问的时候，是一个无锁的状态，有一个线程来访问的时候，会将这个线程的线程id放在对象头的markword中，如果下次还是当前线程，就直接放行，如果不是会升级成一个轻量级锁，轻量级锁：就是我们的线程是公平的，没有加锁，都去争抢临界资源，谁抢到谁去执行，没抢到就在自旋加锁，如果有高并发的线程都来访问，这个时候，如果使用自旋加锁，可能会导致大量空旋；cpu100%这个时候还不如升级为重量级锁，直接去阻塞队列等着；

4.2 lock锁保证线程安全

1. AQS

- 原理：维护两个东西，一个叫阻塞队列，结点的特点，另一个叫state,所谓的加锁，就是改变state的状态，如果为0，空闲状态，为1被占用了。
- 公平锁的源码剖析

```
abstract void lock();
```

```
static final class FairSync extends Sync {  
    private static final long serialVersionUID = -3000897897090466540L;  
  
    final void lock() {  
        acquire( arg: 1); ① 公平锁的实现, 进方法  
    }  
}
```

```
public final void acquire(int arg) {  
    if (!tryAcquire(arg) &&  
        acquireQueued(addWaiter(Node.EXCLUSIVE), arg))  
        selfInterrupt();  
}
```

① 情况一：先去尝试加锁，没有加到锁，就会进行将结点添加到队列中去

```
protected final boolean tryAcquire(int acquires) {
```

```
    final Thread current = Thread.currentThread();
```

```
    int c = getState();
```

```
    if (c == 0) {
```

```
        if (!hasQueuedPredecessors() &&
```

```
            compareAndSetState( expect: 0, acquires)) {
```

```
            setExclusiveOwnerThread(current);
```

```
            return true;
```

```
        }
```

① 获取锁的时候会先看阻塞队列有没有，没有，返回false才会去通过cas获取锁

```
    }  
    else if (current == getExclusiveOwnerThread()) {
```

```
        int nextc = c + acquires;
```

```
        if (nextc < 0)
```

```
            throw new Error("Maximum lock count exceeded");
```

```
        setState(nextc);
```

```
        return true;
```

② 这里代表可重入

```
    }
```

```
    return false;
```

```
}
```

```
}
```

```

*/
public final boolean hasQueuedPredecessors() {
    // The correctness of this depends on head being initialized
    // before tail and on head.next being accurate if the current
    // thread is first in queue.
    Node t = tail; // Read fields in reverse initialization order
    Node h = head;
    Node s;
    return h != t &&
        ((s = h.next) == null || s.thread != Thread.currentThread());
}

```

1 阻塞队列有没有

链表不为Null 2 false,进一步判断后面有没有

```

public final void acquire(int arg) {
    if (!tryAcquire(arg) &&
        acquireQueued(addWaiter(Node.EXCLUSIVE), arg))
        selfInterrupt();
}

```

1 回到此处, 没加到锁, 走acquireQueued()

```

volatile int waitStatus;

```

初始值为0, 当有线程添加队列的时候被改为1

```

/** Link to predecessor node that current node/thread relies on ...*/
volatile Node prev;

```

前指针

```

/** Link to the successor node that the current node/thread ...*/
volatile Node next;

```

后指针

```

/** The thread that enqueued this node. Initialized on ...*/
volatile Thread thread;

```

value值就是当前线程

```

private Node addWaiter(Node mode) {
    Node node = new Node(Thread.currentThread(), mode);
    // Try the fast path of enq; backup to full enq on failure
    Node pred = tail;
    if (pred != null) {
        node.prev = pred;
        if (compareAndSetTail(pred, node)) {
            pred.next = node;
            return node;
        }
    }
    enq(node);
    return node;
}

```

1 cas

2 没有进入阻塞队列的线程一定要保证自旋添加成功

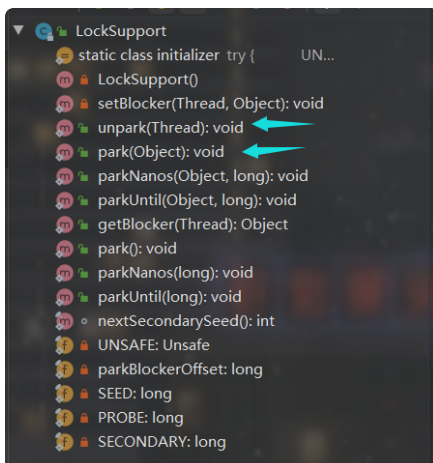

```

    */
    final boolean acquireQueued(final Node node, int arg) {
        boolean failed = true;
        try {
            boolean interrupted = false;
            for (;;) {
                final Node p = node.predecessor();
                if (p == head && tryAcquire(arg)) {
                    setHead(node);
                    p.next = null; // help GC
                    failed = false;
                    return interrupted;
                }
                if (shouldParkAfterFailedAcquire(p, node) &&
                    parkAndCheckInterrupt())
                    interrupted = true;
            }
        } finally {
            if (failed)
                cancelAcquire(node);
        }
    }
}

```

1 将线程使用park进行阻塞住

lockSupport方法中有 park()或者unpark方法用于阻塞的，线程放弃当前所有资源，阻塞线程。



- 非公平锁的源码剖析


```

    */
    final void lock() {
        if (compareAndSetState( expect: 0, update: 1))
            setExclusiveOwnerThread(Thread.currentThread());
        else
            acquire( arg: 1);
    }

```

1 上来就去争抢一次锁

2 没抢到, 尝试加锁

```

    public final void acquire(int arg) {
        if (!tryAcquire(arg) &&
            acquireQueued(addWaiter(Node.EXCLUSIVE), arg))
            selfInterrupt();
    }

```

1 非公平锁这里的实现方式不一样了

```

    protected final boolean tryAcquire(int acquires) {
        return nonfairTryAcquire(acquires);
    }

```

```

    final boolean nonfairTryAcquire(int acquires) {
        final Thread current = Thread.currentThread();
        int c = getState();
        if (c == 0) {
            if (compareAndSetState( expect: 0, acquires)) {
                setExclusiveOwnerThread(current);
                return true;
            }
        }
        else if (current == getExclusiveOwnerThread()) {
            int nextc = c + acquires;
            if (nextc < 0) // overflow
                throw new Error("Maximum lock count exceeded");
            setState(nextc);
            return true;
        }
        return false;
    }

```

与公平锁的区别, 在尝试获取一次

2. 独占锁可重入锁

可重入锁也叫独占锁，实际也是基于AQS实现的，他只是在AQS的判断基础之上，加锁成功后会将锁加锁的线程存起来，下次线程如果是当前存入的，直接返回加锁成功，达到一个可重入的作用；

3. 共享锁读写锁

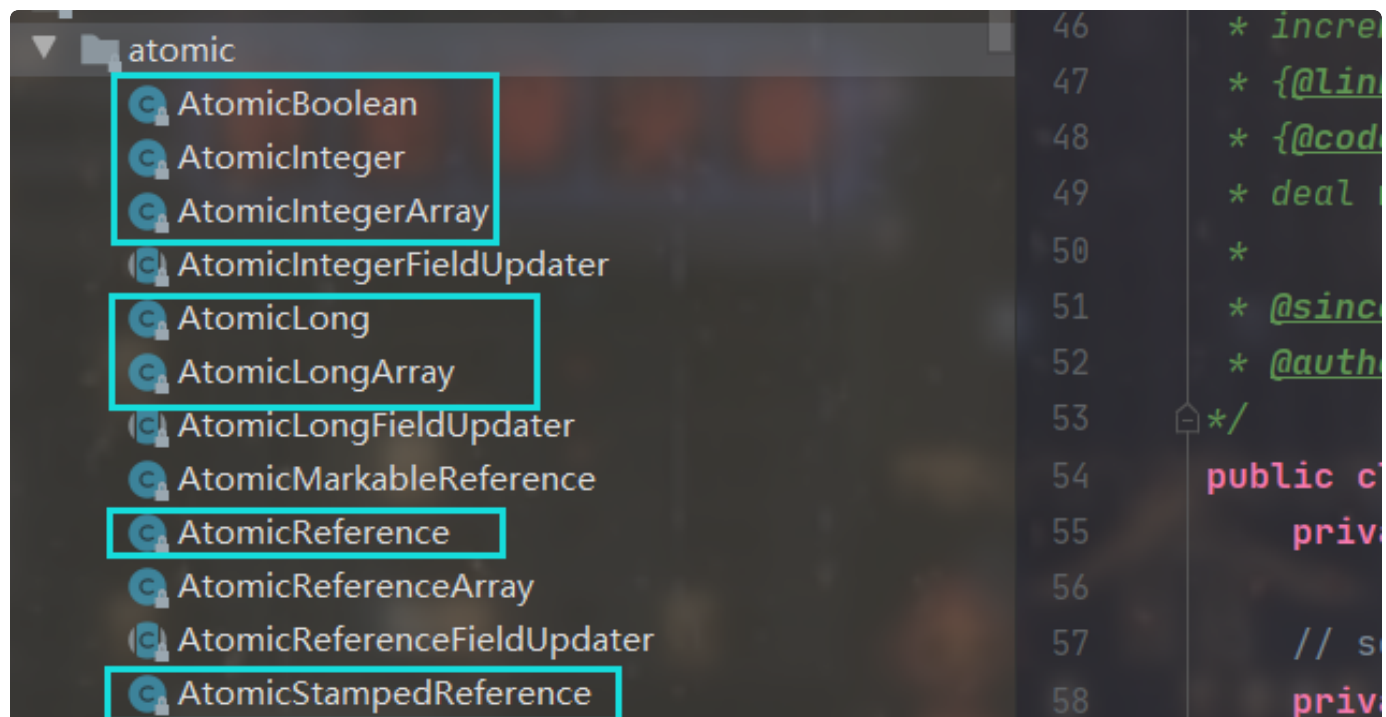
保证线程安全，其实不仅可以使得多线程实际上按照单线程的方式去执行，其实也可多线程去访问，比如读写锁，读锁：读与读可以并发执行，读与写，写和写互斥，提高我们的读写效率。

4.3 原子类保证线程安全

- cas概念---->我们一定要提到unsafe这个类

```
Class<Unsafe> unsafeClass = Unsafe.class;
Constructor<Unsafe> constructor = unsafeClass.getConstructor();
Unsafe unsafe = constructor.newInstance();
```

cas:compareAndSwap比较在交换：什么意思举个例子：当前有连个线程都来修改某一个值，我们cas一般有三个关键的变量，如果原来的值和副本不一样，ok，代表被线程篡改了，我就不再修改了，如果没有，就可以通过修改值；所带来的缺点：ABA问题，只能针对某一个数进行修改。分别都有相应的解决方案。



原子类操作，是原子性的，可以解决并发安全问题，也是基于unsafe.java去实现 13种原子类，列：long int boolean intergerArray LongArray reference 等。看上图。

原子类：分为三个类

- unsafe 里面的基本实现 interger long object

- 数组的引出: intergerArray longArray referenceArray =====>用于对数组里的某个元素进行操作
- 引用类型的: 带版本号的StampedReference 带标记的 AtomicMarkableReference =====>对象本省的cas
- 操作字段的: LongFieldUpdater IntergerFieldUpdater RefenceFieldUpdater===>对象种的某一个字段

4.4 并发容器和框架

1. list: CopyOnWriteArrayList的原理

- copyonwriteArrayList是通过读写锁实现的, 若对list是一个读操作, 怎不会加锁, 当我们要改变list集合的元素的时候copyonwriteArraylist会先复制出一份来, 加上锁, 做到读写分离, 互不影响, 修改成功后, 将修改后的数组赋值给原来的数组的引用地址即可;

2. set: CopyOnWriteArraySet的原理

- copyonwriteArraySet是基于copyonwriteArraylist集合实现的, 大致原理和他相同, 唯一不同的是我们在添加元素的时候, 会先遍历一下集合种的元素, 因为是set集合, 做到不可重复原则;

3. queue:

- currentLinkedQueue 高并发场景下高效安全队列: currentLinkedQueue用于解决LinkedList线程安全问题;
- BlockQueue 生产者消费者问题: 队列满的时候: 阻塞插入线程, 唤醒消费线程; 反之, 与之相反; 举例: 阻塞队列, 当我们的阻塞队列为null的时候可以唤醒生产者线程来生产, 阻塞消费者线程去消费队列; 相反: 我们的阻塞队列满的时候, 可以唤醒消费者线程来消费, 阻塞生产者线程生产;
- 固定队列, 无限队列, 同步队列: 分别为固定大小, 无限大小, 大小为1的----->只有被线程消费了才可以继续入队;

4. map: currentHashMap的原理

略----->请看我后续笔记 (较为复杂, 我会单独出一篇去介绍) 。

4.5 并发工具包

1. 都是基于AQS实现的, 各自的与原理说清除.

```
1  CountdownLatch countDownLatch = new CountdownLatch(4); //设置计数的时间  
   countdown-1  
2  Semaphore semaphore = new Semaphore(5); //资源个数  
3  CyclicBarrier cyclicBarrier = new CyclicBarrier(3,new Runnable()); //设置  
   到达的线程数, 优先执行的线程
```

2. CountdownLatch: 用于让一个线程或者多个线程等待其他线程同时出发; 只能触发一次, 构造器里面的参数是用来设置要等几个线程, 来一个countDown就会减一, 到达0的时候同时出发; 相当于一个计数器, 当多个线程执行时, 他能控制多个线程同时去执行, 里面有一些计数的方法: 就好比跑步一样: 时间到, 大家都同时出发; **AQS实现**
3. CyclicBarrier: 循环屏障; 这个并发工具类的构造函数提供了两个参数, 一个是需要到达线程的个数, 一个是优先执行的线程; 啥意思, 到达线程个数为3--ok, 只有当最后一个, 也就是第三个线程到达, 三个才会一起执行, 假如你启动两个: 代表这第三个永远不会到达, 意味着三个线程都不会执行了; 当然循环体现在它里面有一个重置的方法, 可以再次使用, 循环使用 (这也是与countDownLatch的区别) **可重入锁实现**
4. Semaphore: 相当于信号量; 多个线程过来争夺信号量, 假如我现在通过构造函数设置了10个信号量, 一个线程需要6, 一个需要5个, 另一个需要1个, ok执行顺序就是6, 1, 5类似操作系统的银行家算法。 **AQS实现**