# ECM303 - Sistemas de Controle Primeira Prova

Vanderlei C. Parro e-mail: vparro@ieee.org

Primavera 2020

#### • Pares de transformadas de Laplace:

$f(t)$ para $t \ge 0$	F(s)
Impulso unitário: $\delta(t)$	1
Degrau unitário: $1(t)$	$\frac{1}{s}$
$t^n \text{ para } n = 1, 2, 3, \dots$	$\frac{n!}{s^{n+1}}$
$e^{-at}$	$\frac{1}{s+a}$
$\sin{(\omega t)}$	$\frac{\omega}{s^2 + \omega^2}$
$\cos{(\omega t)}$	$\frac{s}{s^2 + \omega^2}$

- Tempo de subida:  $t_r = \frac{\pi \beta}{\omega_d}$
- Instante de pico:  $t_p = \frac{\pi}{\omega_d}$
- Tempo de acomodação  $(t_s)$ :  $t_s(2\%) = \frac{4}{\sigma} = \frac{4}{\zeta \cdot \omega_n}$
- Sobressinal máximo  $(M_p)$ :  $M_p [\%] = 100 \cdot e^{-\pi} \frac{\zeta}{\sqrt{1-\zeta^2}}$

## 1 Questão

Um sistema dinâmico pode ser modelado pela função de transferência da Equação 1, que representa seu comportamento em malha aberta, onde o ganho -  $K_p$  é ajustável.

$$G_{ma}(s) = \frac{K_p(s+1)}{(s-4)(s+8)} \tag{1}$$

Considerando que o sistema opera em malha fechada, com realimentação unitária e o ganho  $K_p = 1$ , verifique se o sistema é estável nesta condição. Verifique se existe uma faixa de ganho que garanta a estabilidade do sistema.

### 2 Questão

Um sistema dinâmico operando em malha aberta pode ser modelado pela função de transferência da Equação 2. Para controlar este sistema tem-se disponível um controlador do tipo **proporcional** com ganho ajustável -  $K_p$  para operar em malha fechada e realimentação unitária.

$$G_{ma}(s) = \frac{4}{s(s+4)} \tag{2}$$

O sistema deve atender as especificações de desempenho descritas. Verifique se existe um valor de ganho ou uma faixa do ganho  $K_p$  que atende a estas especificações.

- 1. O erro estacionário ao degrau deve ser nulo;
- 2. O erro estacionário quando a entrada R(s) for uma rampa deve ser inferior a 10%.
- 3. O amortecimento deve ser:  $\zeta > 0.707$ .
- 4. O sobressinal deve ser:  $M_p < 20\%$

### 3 Questão

No gráfico da figura 1 as respostas temporais na segunda coluna referem-se a entrada degrau (unitário) aplicada aos sistemas em malha fechada. Na primeira coluna temos o lugar das raízes, tendo como parâmetro livre o ganho K. A resposta temporal pode corresponder, **mas não necessariamente,** a mais de um lugar das raízes.

Para cada um dos casos determine a função de transferência de malha aberta  $G_{ma}(s)$  tendo como parâmetro livre o ganho  $K_p$  (1.5 pontos) e relacionando cada resposta temporal como o lugar das raízes coerente (1.0 ponto).

#### 4 Questão

No gráfico da figura 2 temos a resposta ao degrau unitário de um sistema de segunda ordem operando em malha fechada, com realimentação unitária. Determine com base na análise temporal a função de transferência de malha fechada. É possível estimar a função de transferência de malha aberta? se sim qual seria?

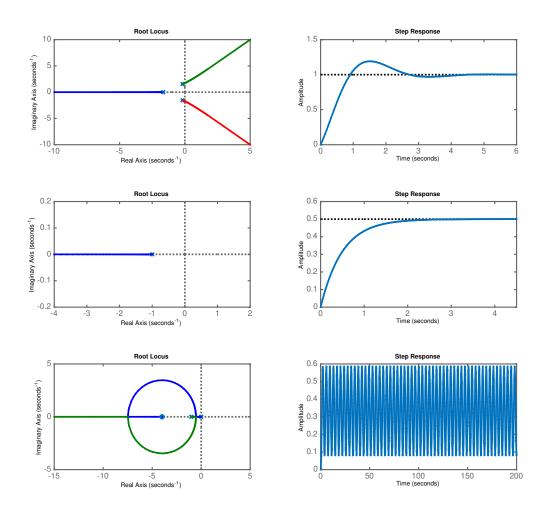


Figura 1: Lugar das raízes na coluna esquerda e resposta temporal na coluna direita.

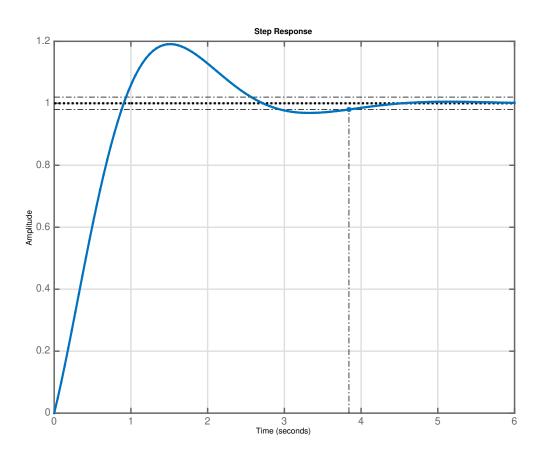


Figura 2: Resposta temporal de um sistema de segunda ordem