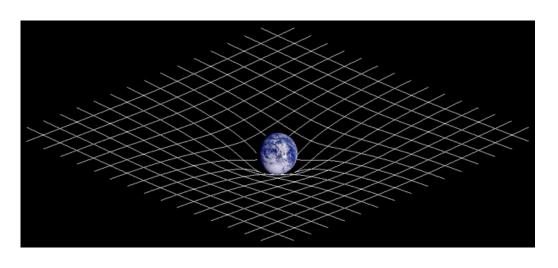


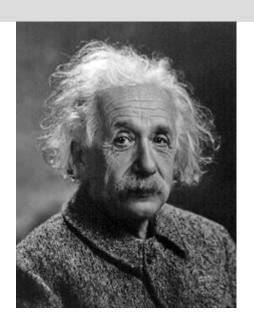
# Fundamentos de sistemas distribuídos

Tempo



## Medir o tempo não é tarefa simples



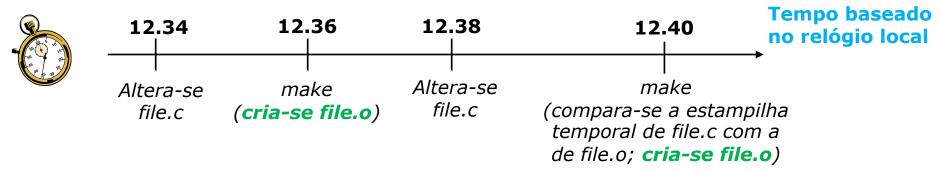


- É que o tempo é relativo
  - Já que a velocidade da luz é constante
- Em sistemas distribuídos a noção de tempo físico também é complicada
  - Não por causa da teoria da relatividade
    - os seus efeitos são negligenciáveis na maior parte dos contextos
  - O problema é outro: não há um relógio global

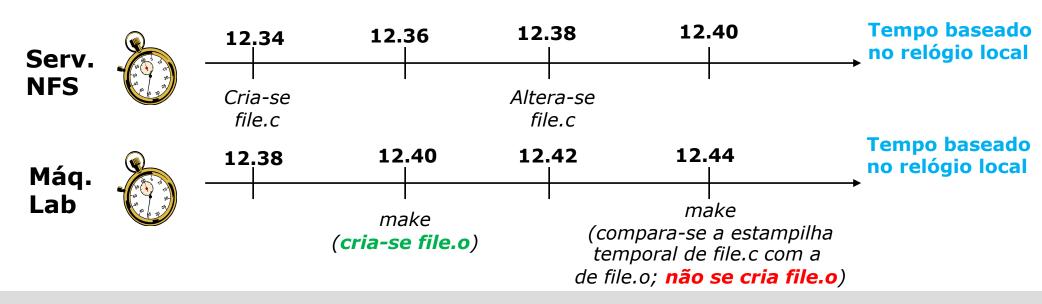


## Motivação

• Exemplo: comando *make* num único computador



• Exemplo: comando *make* num sistema distribuído





## **Problema**

 Dada a importância de termos relógios sincronizados, será possível sincronizar todos os relógios num sistema distribuído?



# Relógios físicos



## Funcionamento de um relógio físico

 Os relógios de um computador são normalmente baseados num cristal de quartzo, que quando submetido a uma dada tensão oscila a uma frequência bem definida



- 1. Contador é decrementado em cada oscilação do cristal
- 2. Quando o contador chega a 0, é gerada uma interrupção e o valor inicial é colocado no contador
- 3. Após cada interrupção, o valor do relógio local (denotado por C(t)), é incrementado num valor predefinido (T) de acordo com a frequência do cristal



## Erro entre relógios (clock skew)

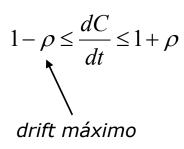
- Há vários factores que afetam a frequência de oscilação
  - tipo de cristal, corte do cristal, valor da tensão, temperatura
- Num sistema distribuído os cristais podem ter frequências ligeiramente diferentes e assim os relógios deixam de estar sincronizados
- Ao erro de sincronização entre computadores chama-se clock skew

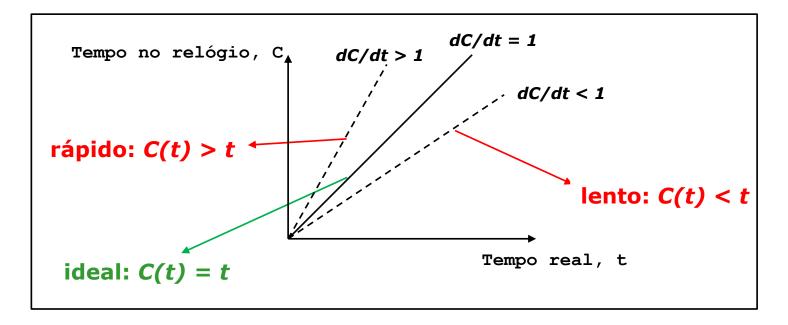


## Taxa de deriva (drift rate)

 Pretendemos que os processos cheguem a um acordo em relação ao tempo nos seus relógios, e eventualmente também que esse tempo seja próximo do tempo real (tempo medido num relógio de referência "perfeito")

Especificação do fabricante:





- Problema: os relógios físicos têm taxas de deriva (drift rates) diferentes
  - Para garantir um erro entre relógios (*clock skew*) menor que δ, é preciso ressincronizar os relógios periodicamente com período  $P < \delta/2\rho$

### refletir.com

- Considere o comportamento de dois computadores num sistema distribuído. Ambos têm relógios com cadência especificada de 1000 vezes por milisegundo, mas na realidade um deles tem uma cadência inferior, de apenas 990 vezes por milisegundo.
  - Se as actualizações do relógio ocorrerem uma vez por minuto, qual é o erro entre relógios (clock skew) que vai ocorrer?



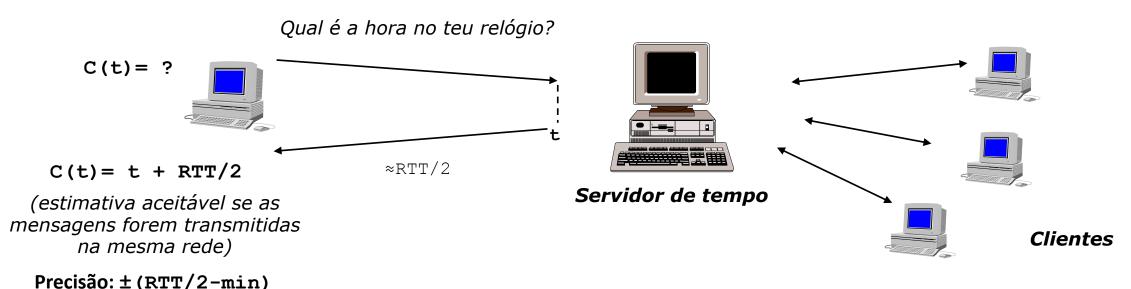
## Algoritmos de sincronização de relógios

- Sincronização
  - Externa: relógios dos processos são sincronizados através de uma referência externa
  - Interna: relógios dos processos de um sistema sincronizam-se entre si
- Algoritmos
  - 1. Algoritmo de Cristian
  - 2. Algoritmo de Berkeley
  - 3. Network Time Protocol (NTP)



## Algoritmo de Cristian

- Relógios dos clientes sincronizados pelo relógio de um servidor de tempo (sincronização externa) [Cristian1989]
  - Normalmente com acesso a um relógio muito preciso (e.g., usando GPS)
- O atraso do envio da mensagem pela rede vai influenciar o valor reportado
  - É necessário ter uma boa estimativa desse atraso.
- Algoritmo probabilístico: só existe sincronização se o RTT entre cliente e servidor for pequeno relativamente à precisão necessária



### refletir.com

• Um cliente tenta sincronizar-se com um servidor. Para tal, guarda os RTT e os tempos enviados pelo servidor, de acordo com a tabela abaixo.

Round-trip (ms)	Time (hr:min:sec)
22	10:54:23.674
25	10:54:25.450
20	10:54:28.342

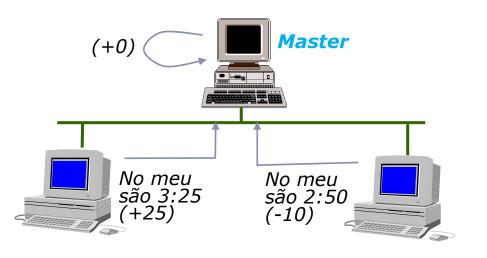
- Com qual deste valores é que o servidor deve acertar o seu relógio de modo a conseguir a melhor precisão?
- Qual o valor com que o deve acertar?
- Qual a precisão desse acerto?
- E se soubermos que o tempo de envio de uma mensagem é no mínimo de 8ms, essa precisão é alterada? Se sim, qual o novo valor?



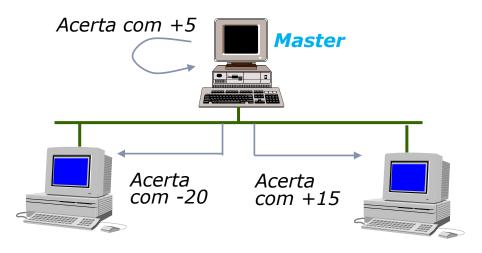
## Algoritmo de *Berkeley* [Gusella1989]

- Sincronização dos relógios é feita de forma distribuída entre as várias máquinas
  - evitando a necessidade de um relógio de grande precisão disponível
- Periodicamente o master pergunta aos outros computadores qual o valor dos seus relógios (polling)





Média = 3:05 (+5)



### refletir.com

Considere uma rede em que três máquinas, A, B e C, sincronizam os seus relógios periodicamente utilizando o algoritmo de Berkeley. Se o servidor de tempo de A perguntar a todas as máquinas o valor de seus relógios locais (enviando a sua hora, 13:15:15) e receber como respostas 13:15:05 e 13:16:07, de B e C, respetivamente, qual o acerto dos relógios que o master enviará a cada uma das máquinas?

A = 13:15:15

B = 13:15:05

C = 13:16:07



## 3. NTP: Network Time Protocol [Mills1995]

- Algoritmo usado para sincronização de relógios na Internet
  - Para mitigar os atrasos existentes nesta rede, que podem ser grandes e variáveis, usa técnicas estatísticas para filtrar os dados e discrimina servidores.
  - Consegue uma precisão numa gama entre 1 e 50 milissegundos
- Três modos de funcionamento
  - Multicast, para usar em LANs de alta velocidade
    - Servidores enviam, por multicast, o tempo aos outros computadores que assim acertam os seus relógios (assumindo pequeno atraso na rede)
  - Chamada a procedimento
    - Operação similar ao algoritmo de Cristian (ver próximo slide para detalhes)
    - Maior precisão do que modo *multicast*
  - Simétrico
    - Usado para os servidores que necessitam ainda de maior precisão
    - Mantém-se associação entre servidores que é mantida para a precisão ir melhorando com o passar do tempo



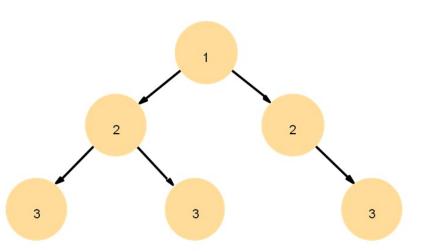
## NTP: modo de chamada a procedimento

- Cada par de máquinas A e B aplica o algoritmo de Cristian simetricamente
- Cada máquina armazena os últimos 8 pares ( $\vartheta$ =offset, $\delta$ =atraso) calculados
- Cada máquina escolhe o par  $(\vartheta, \delta)$  tal que  $\delta$  seja o menor atraso de entre os 8 pares armazenados, e acerta o seu relógio com  $C += \vartheta$
- Problema: se aplicarmos esta ideia "indiscriminadamente" pela rede pode ocorrer uma máquina com um relógio mais preciso se acertar com uma máquina de relógio menos preciso (o que não seria bom)



## NTP: divisão em níveis

- Para evitar este problema, as máquinas são divididas em níveis (stratum):
- Máquina com relógio atómico = stratum 1 (o melhor)
- Máquina A só sincroniza o seu relógio com máquina B se estiver num stratum de número superior (i.e., o relógio de A é menos preciso)
- Após a sincronização:
  - stratum(A) = stratum(B) + 1





# Relógios lógicos



## Relógios lógicos

- Para muitas aplicações é suficiente que os processos cheguem a um acordo em relação à ordem com que ocorrem certos eventos
  - Não é necessário os processos chegarem a acordo sobre o tempo "real"
  - Mas podemos usar um esquema de causalidade semelhante
  - E isso permite-nos construir um relógio lógico.
- Relação happens-before/aconteceu-antes (→) [Lamport1978]
  - 1. se  $a \in b$  são eventos do mesmo processo, e a ocorre antes de b, então  $a \rightarrow b$
  - 2. se  $\alpha$  indica um evento envio de mensagem, e b o evento da recepção dessa mesma mensagem, então  $\alpha \rightarrow b$

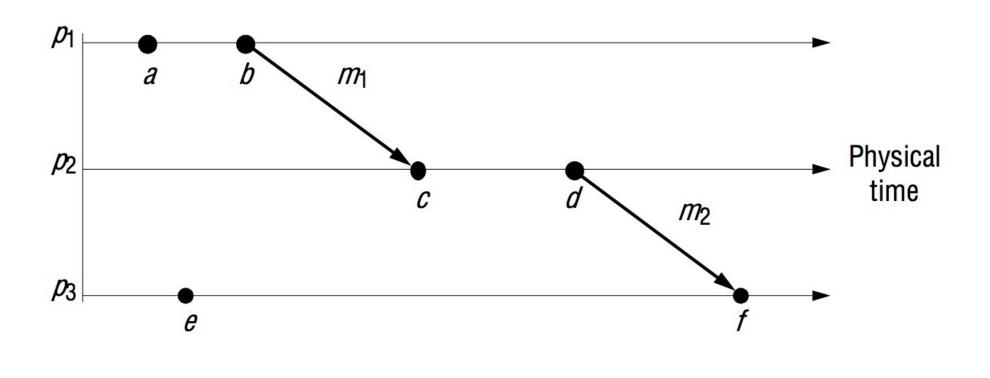
### Propriedades:

Transitividade: se  $a \rightarrow b$  e  $b \rightarrow c$  então  $a \rightarrow c$ 

Eventos concorrentes: sem nem  $a \rightarrow b$ , nem  $b \rightarrow a$ , então  $a \mid b$ 



# Exemplos de causalidade



a → b

c → d

b → c

a → f

a || e

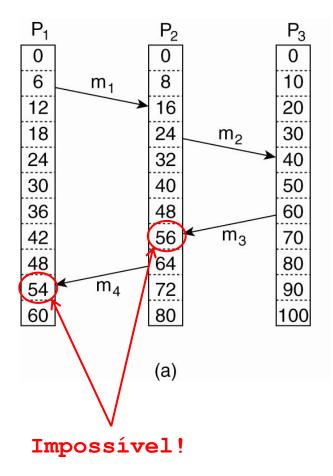


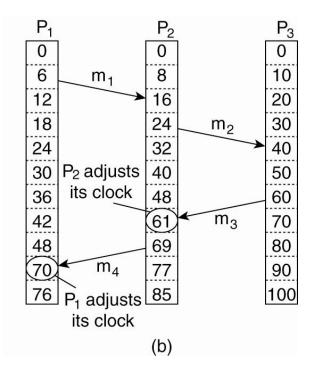
## Relógios lógicos de Lamport [Lamport1978]

- Mecanismo para expressar relação aconteceu-antes numericamente
  - 1. se  $a \rightarrow b$  então C(a) < C(b)
    - se os eventos ocorrerem no mesmo processo, e  $\alpha$  ocorre antes de b, então  $C(\alpha) < C(b)$
    - se a for o evento envio de mensagem e b a sua recepção, então C(a) < C(b)</li>
  - 2. o valor de *C(e)* nunca decresce
    - As correções ao relógio devem ser feitas sempre por incrementos



## Relógio de Lamport: ideia-base



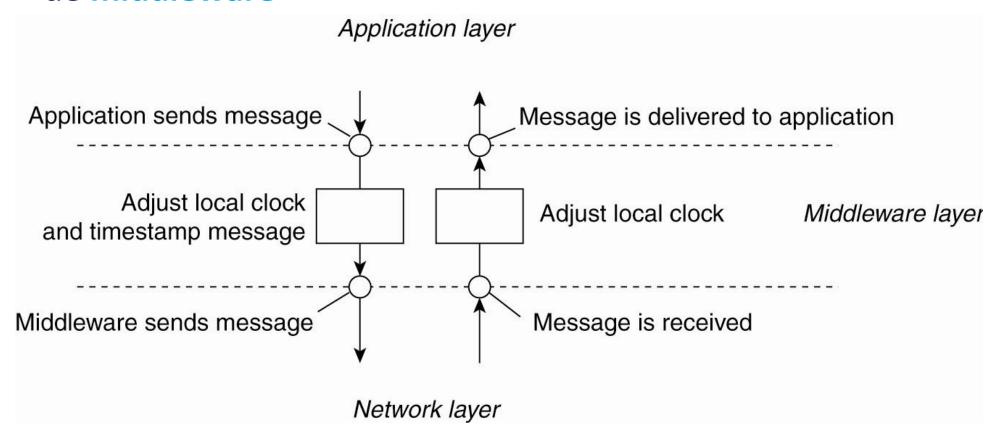


"Correção" de Lamport



## Posicionamento do relógio lógico de Lamport

 Os relógios lógicos são normalmente concretizados na camada de middleware





## Implementação de relógio de Lamport

- 1. Manter um contador  $C_i$  em cada processo  $P_i$  que é inicializado a 0
- 2. Sempre que ocorre um evento interno no processo (por exemplo, quando envia uma mensagem), incrementar o contador

$$C_i \leftarrow C_i + 1$$

- 3. Quando  $P_i$  transmite mensagem, envia-se junto com os dados o valor actual do contador  $C_i$
- 4. Quando  $P_j$  recebe uma mensagem, incrementa o contador segundo a fórmula:

$$C_j \leftarrow \max\{C_j, C_i\} + 1$$

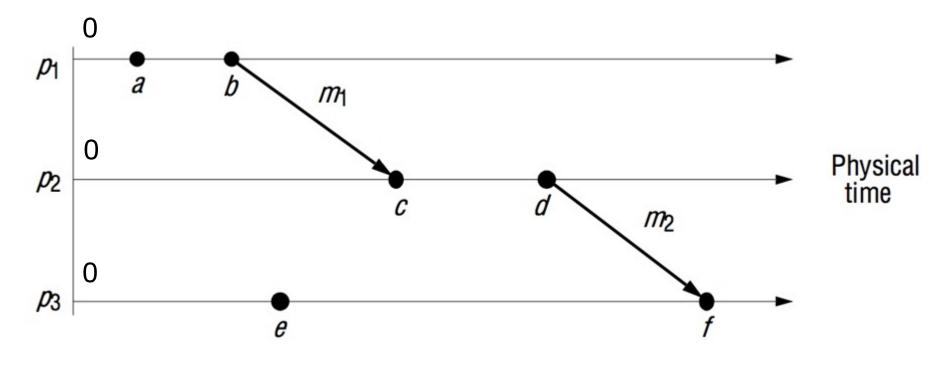
Recordar o que se pretendia do relógio C:

1. se  $a \rightarrow b$  então C(a) < C(b)

2. o valor de *C(e)* nunca decresce



## Relógio lógico de Lamport: exemplo



 $x \to y$  então C(x) < C(y)

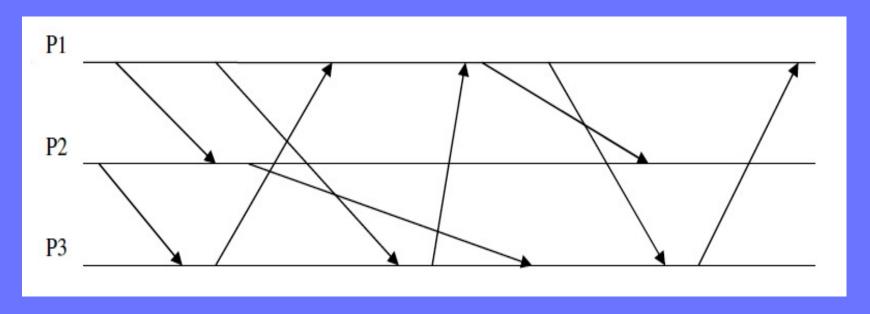


$$C(x) < C(y)$$
 então  $x \to y$ 

(Dois exemplos:  $e \mid\mid b, e \mid\mid c$ )

### refletir.com

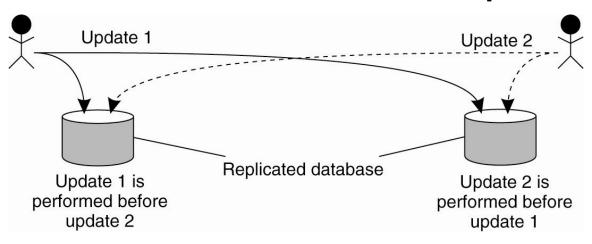
• Observe o seguinte diagrama temporal onde está representada a execução de três processos P1, P2 e P3. Pretende-se ordenar os eventos de envio e receção de mensagens usando relógios lógicos de Lamport. Assuma que os relógios locais são inicializados a zero. Represente na figura o valor do relógio associado a cada um dos eventos de envio e recepção.





## Exemplo de aplicação de relógios de Lamport

### Problema: incoerência entre réplicas



### • Exemplo:

- Base da dados contém conta bancária com €1000
- Update 1 = "Deposite €100" e Update 2 = "Incremente 1%"
- Estado da base de dados final incoerente: €1111 numa, €1110 noutra
- Como resolver o problema da coerência?
  - Fazer com que todas as réplicas processem a mesma sequência de operações, na mesma ordem (difusão totalmente ordenada – totally-ordered multicast)



## Difusão totalmente ordenada com relógios de Lamport

#### **Pressupostos**

- Cada mensagem é estampilhada com o tempo lógico atual do emissor
- A transmissão é fiável (nenhuma mensagem é perdida) e as mensagens enviadas por um processo são recebidas na ordem em que foram enviadas

### **Algoritmo**

- Todas as mensagens são enviadas a todos os processos do sistema (incluindo, conceptualmente, o próprio)
- 2. Cada processo do sistema mantém uma fila de mensagens ordenada pela estampilha. Quando um processo recebe uma mensagem, a mensagem é colocada nesta fila e uma confirmação é enviada a todos os processos do sistema.
  - Nota: no caso de os tempos lógicos serem iguais, pode usar-se ID do processo para resolver "conflito" e decidir ordem
  - Como resultado todos os processos vão ter a mesma cópia da fila local.
- 3. Uma mensagem *m* da fila só é processada quando a) *m* está na cabeça da fila e b) *m* foi confirmada por todos os processos do sistema

#### Resultado

Todos os processos acabam por remover a mesma sequência de mensagens da fila, i.e., processam as mensagens ordenadamente



### **Vector clocks**

 Foram propostos [Mattern1989][ Fidge1991] para resolver uma limitação dos relógios de Lamport:

$$C(x) < C(y), x \rightarrow y$$

- Um *vector clock* V é um vetor com N inteiros (para os N processos).
  - Cada processo mantém o seu vetor  $V_{\underline{i}}$  e envia-o em todas as mensagens.



## Vector clocks: implementação

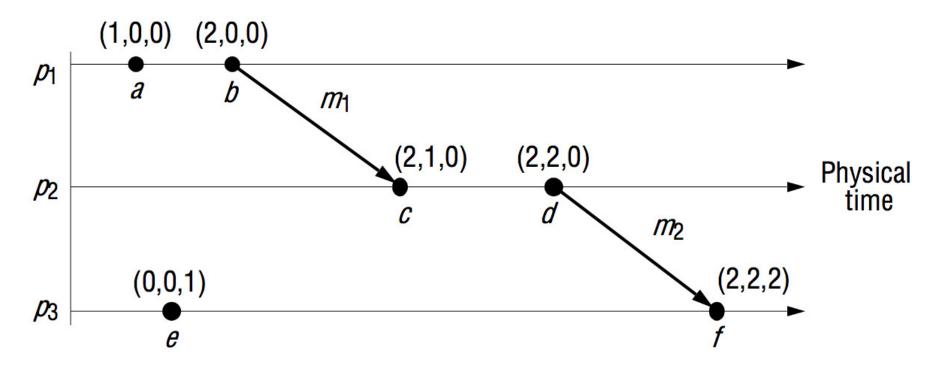
- 1. Processo i coloca todos os elementos do seu vetor  $V_i$  a zero.
- 2. Sempre que ocorre um evento: V<sub>i</sub> [i]=V<sub>i</sub> [i]+1
- 3. O vetor  $V_i$  é incluido (t [ j ] ) em todas as mensagens enviadas
- 4. Quando um processo recebe uma mensagem, além de incrementar o seu contador, **atualiza** o seu vetor:

$$V_i[j] = \max(V_i[j], t[j])$$
 para  $j=1, 2, ..., N$ 

V<sub>i</sub><V<sub>j</sub> se pelo menos um elemento de V<sub>i</sub> for menor e nenhum for maior que V<sub>i</sub>



## Vector clocks: exemplo



 $x \rightarrow y$  então V(x) < V(y)

V(x) < V(y) então  $x \to y$ 



(Rever exemplo e || b)

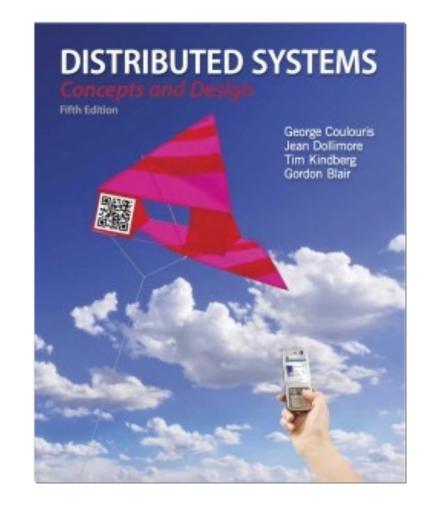
Fonte: [Tanenbaum2007]



## Bibliografia recomendada

- [Coulouris et al]
  - Secções 14.1 a 14.4

- [van Steen, A.S. Tanenbaum]
  - Secções 6.1 e 6.2



Sistemas Distribuídos 33