

INSTITUTO DE ENGENHARIA DE SISTEMAS E COMPUTADORES (INESC) DE COIMBRA



Exercícios - Nível Normal

Objetivos

Pretende-se com este trabalho colocar a interagir com robô EDURobot a traves da programando por blocos.

Notas

O trabalho deve ser implementado e testado na placa de desenvolvimento DOIT ESP32 DevKit V1 do programa Arduino IDE, opcionalmente com uma ligação de porta série ao computador da bancada de trabalho.

Para obter informação sobre o ambiente de trabalho do Ardublock, consulte o link http://blog.ardublock.com/.

Preparação

O robô deve estar montado como descrito pelo guia de montagem.

Recomendações

Para a realização deste trabalho prático recomenda-se a consulta da seguinte documentação:

• Documento tutorial 1 – Nível iniciante.

MICROCONTROLADORES E SISTEMAS EMBEBIDOS

Preparação / Realização Laboratorial

Trabalho Preparação/Execução — EDURobot

Alunos:		Grupo:	Turma:
		Professor:	
		Classificação:	
Exercícios:		1 PGP22	
1. Faça um pro	ograma em blocos que faça piscar o led	do ESP32.	
2. Faça um programa em blocos que faça com que o robô ande a roda.			

3. Faça um programa em blocos que o robô ande aleatoriamente. 4. Faça um programa em blocos é controla o robô por Bluetooth.
4. Faça um programa em blocos é controla o robô por Bluetooth.
4. Faça um programa em blocos é controla o robô por Bluetooth.
4. Faça um programa em blocos é controla o robô por Bluetooth.
4. Faça um programa em blocos é controla o robô por Bluetooth.
4. Faça um programa em blocos é controla o robô por Bluetooth.
4. Faça um programa em blocos é controla o robô por Bluetooth.
4. Faça um programa em blocos é controla o robô por Bluetooth.
4. Faça um programa em blocos é controla o robô por Bluetooth.
4. Faça um programa em blocos é controla o robô por Bluetooth.
4. Faça um programa em blocos é controla o robô por Bluetooth.
4. Faça um programa em blocos é controla o robô por Bluetooth.
4. Faça um programa em blocos é controla o robô por Bluetooth.
4. Faça um programa em blocos é controla o robô por Bluetooth.
4. Faça um programa em blocos é controla o robô por Bluetooth.
4. Faça um programa em blocos é controla o robô por Bluetooth.
4. Faça um programa em blocos é controla o robô por Bluetooth.
4. Faça um programa em blocos é controla o robô por Bluetooth.
4. Faça um programa em blocos é controla o robô por Bluetooth.
4. Faça um programa em blocos é controla o robô por Bluetooth.
5. Faça um programa em blocos que faça que o robô siga uma linha.