

Aprendizado de Máquina  
18 de novembro de 2025

# Trabalho 2: Redes Neurais Profundas

---

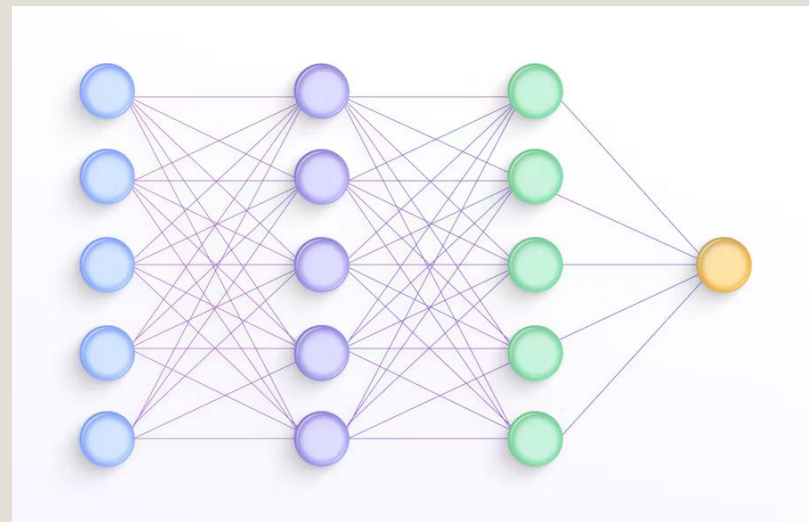
Guilherme Malgarizi Vásquez, Henrique Zapella Rocha, Pedro Mezacasa Muller

# Contents

1.  
Referencial teórico e tecnologias
2.  
Desenvolvimento
3.  
Coleta de dados e pré-processamento
4.  
Treino e avaliação do modelo
5.  
Resultados e melhorias
6.  
Referências

# Referencial Teórico

O objetivo do projeto é classificar sinais mão em três classes: “down”, “ok” e “up”. Utilizamos uma arquitetura de rede neural convolucional. As camadas convolucionais conseguem extrair características das imagens pelos kernels que deslizam sobre a imagem original. Utilizamos a função de ativação ReLU para quebrar a linearidade. Essa função zera valores negativos e mantém os positivos iguais. As operações são seguidas de operações de *pooling* para realizar a diminuição da dimensão. Ao final, usamos camadas totalmente conectadas para fazer a classificação.



# Tecnologias

## PyTorch

Utilizamos o PyTorch para criar nossa rede neural e montar o dataset com os dados em formato de tensors para usar com o modelo.

## Pandas

Usamos o pandas para fazer a leitura dos arquivos csv que guardam as informações das classes de cada imagem do dataset.

## Scikit-learn

Usamos o scikit para ter acesso ao *train\_test\_split* para separar o dataset em partes para treinamento do modelo e teste do modelo.

## Matplotlib & Seaborn

Utilizamos essas duas bibliotecas para montar os gráficos apresentados no notebook e mostrados na apresentação.

# Desenvolvimento

```
1 class ConvNeuralNet(nn.Module):
2     def __init__(self):
3         super().__init__()
4
5         self.conv1 = nn.Conv2d(3, 24, kernel_size=5) # (24, 60, 60)
6         self.pool = nn.MaxPool2d(2, 2) # (24, 30, 30)
7         self.conv2 = nn.Conv2d(24, 48, kernel_size=5) # (48, 26, 26) → (48, 13, 13) → Flatten (48 * 13 * 13)
8         self.fc1 = nn.Linear(48 * 13 * 13, 120)
9         self.fc2 = nn.Linear(120, 84)
10        self.fc3 = nn.Linear(84, 3)
11
12    def forward(self, x):
13        x = self.pool(nn.functional.relu(self.conv1(x)))
14        x = self.pool(nn.functional.relu(self.conv2(x)))
15        x = torch.flatten(x, 1)
16        x = nn.functional.relu(self.fc1(x))
17        x = nn.functional.relu(self.fc2(x))
18        x = self.fc3(x)
19        return x
```

A arquitetura da rede foi criada com apoio de vídeos. Aproveitamos a organização das camadas de convolução e totalmente conectadas. Nosso modelo se diferencia nos parâmetros que passamos para criar cada camada já que isso depende diretamente dos nossos dados. Começamos com 3 entradas, 1 para representar cada canal de cor da imagem. Os valores de *features* foram escolhidos na base de teste juntamente com o *kernel*. Os comentários no código colocam o passo a passo para criarmos as camadas seguintes. Para a camada conectada, nos baseamos na *LeNet* que utiliza 120, 84 e 10 saídas. Nesse caso, alteramos a saída de 10 para 3 já que temos apenas 3 classes *target*.

# Coleta de Dados

- 300 imagens
  - 100 por classe
    - “Up”
    - “Down”
    - “Ok”
- Fotos tiradas em proporção 1:1
- Diferentes
  - Níveis de luz
  - Sujeitos
- Arquivo csv
  - Nome do arquivo
  - Classe

“Up”



“Down”



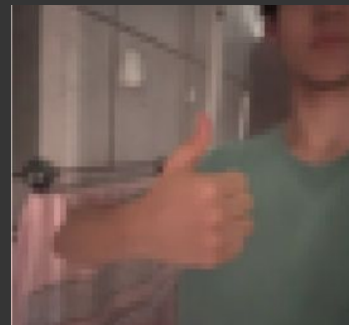
“Ok”



# Pré-processamento

- **Resize**
  - 3024x3024 -> 64x64
- **Grayscale**
  - Resultado ficou pior

“Up”



“Down”



“Ok”

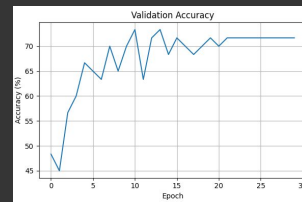
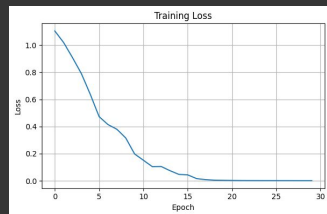


# Treinamento



```
Epoch 5/30 | Loss: 0.6377 | Val Acc: 66.67%  
Epoch 10/30 | Loss: 0.1979 | Val Acc: 70.00%  
Epoch 15/30 | Loss: 0.0469 | Val Acc: 68.33%  
Epoch 20/30 | Loss: 0.0031 | Val Acc: 71.67%  
Epoch 25/30 | Loss: 0.0008 | Val Acc: 71.67%  
Epoch 30/30 | Loss: 0.0005 | Val Acc: 71.67%
```

```
Final Training Loss: 0.0005  
Final Validation Accuracy: 71.67%
```



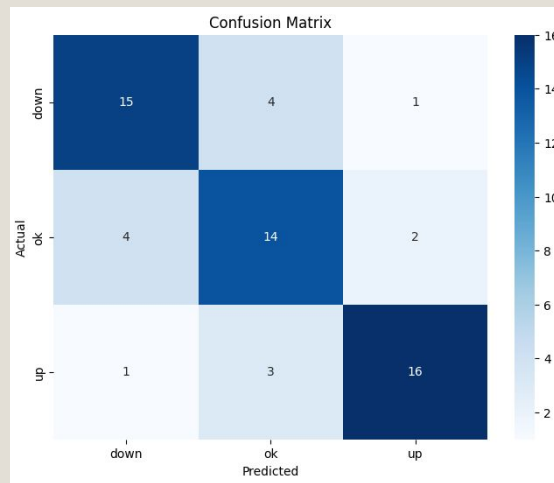
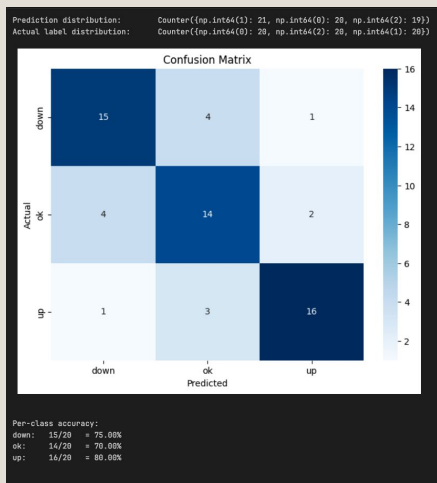
Treinamos o modelo usando 30 epochs. Usamos batch\_size de 32. Usamos máquina local para treinar e testar (Apple M2).

No final do treinamento, geramos um gráfico para ver a progressão do *loss* da rede. Conseguimos ver que a rede chega próxima de uma assíntota e converge.

Também construímos um gráfico da acurácia do modelo com os dados de teste durante o treinamento. Podemos acompanhar e ver que a acurácia se estabiliza junto com o *loss*.



# Avaliação



Avaliamos a performance do modelo nos dados de teste e percebemos uma melhor performance em acertar o up, com 80%. Mas os valores absolutos ainda são próximos para ter alguma significância.

# Resultados e Conclusões

Modelo final ficou com acurácia de 73.33% nos dados de validação que a rede não conhecia ainda. Ela acertou 11 dos 15 dados.

Um ponto importante sobre nosso trabalho foi o tamanho do dataset e a variedade de imagens. Mesmo fazendo algumas mudanças nos parâmetros da rede ainda foi difícil conseguir extrair mais performance do modelo sendo treinado do zero.

Se usarmos um modelo pré treinado e apenas fizemos ajustes nele para nosso dataset é possível que possamos conseguir uma performance melhor sem resultar em *overfitting*.

Image: IMG_2937.jpeg	Label: up	Prediction: up
Image: IMG_2938.jpeg	Label: down	Prediction: down
Image: IMG_2939.jpeg	Label: ok	Prediction: ok
Image: IMG_2940.jpeg	Label: down	Prediction: ok
Image: IMG_2941.jpeg	Label: down	Prediction: down
Image: IMG_2942.jpeg	Label: down	Prediction: down
Image: IMG_2943.jpeg	Label: down	Prediction: down
Image: IMG_2944.jpeg	Label: ok	Prediction: ok
Image: IMG_2945.jpeg	Label: ok	Prediction: ok
Image: IMG_2946.jpeg	Label: ok	Prediction: ok
Image: IMG_2947.jpeg	Label: ok	Prediction: ok
Image: IMG_2948.jpeg	Label: up	Prediction: ok
Image: IMG_2949.jpeg	Label: up	Prediction: ok
Image: IMG_2950.jpeg	Label: up	Prediction: down
Image: IMG_2951.jpeg	Label: up	Prediction: up

Evaluation Accuracy: 73.33% (11/15)

# Apoio

*Image Classification CNN in PyTorch*. YouTube, NeuralNine, 6 Aug 2024, [youtube.com/watch?v=CtzfbUwrYGI](https://youtube.com/watch?v=CtzfbUwrYGI).

*Image Classifier in PyTorch*. YouTube, Kie Codes, 19 Mar 2024, [youtube.com/watch?v=igQeI29FIQM](https://youtube.com/watch?v=igQeI29FIQM).

PyTorch. *Build the Neural Network*. 24 Jan 2025, [docs.pytorch.org/tutorials/beginner/basics/buildmodel\\_tutorial.html#further-reading](https://docs.pytorch.org/tutorials/beginner/basics/buildmodel_tutorial.html#further-reading).

PyTorch. *Datasets & DataLoaders*. 24 Sep 2025, [docs.pytorch.org/tutorials/beginner/basics/data\\_tutorial.html](https://docs.pytorch.org/tutorials/beginner/basics/data_tutorial.html).

*PyTorch Project: Handwritten Digit Recognition*. YouTube, NeuralNine, 22 Aug 2023, [youtube.com/watch?v=vBLO87ZAiiw](https://youtube.com/watch?v=vBLO87ZAiiw).

Zhang, A. et al. *Dive into Deep Learning*. Cambridge University Press. 7 Dec 2023. [https://d2l.ai/chapter\\_convolutional-neural-networks/lenet.html](https://d2l.ai/chapter_convolutional-neural-networks/lenet.html)



Obrigado