

Métodos iterativos

Usados para resolver sistemas de equações lineares em que a matriz dos coeficientes é esparsa (por exemplo, sistemas lineares provenientes da discretização de equações diferenciais). Iniciam com uma aproximação (chute) inicial e constroem novas aproximações que, espera-se, convirjam para a solução exata do sistema.

Método de Jacobi

Para resolver o sistema linear $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$,

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \cdots + a_{nn}x_n = b_n \end{cases},$$

isolamos x_i na i -ésima equação:

$$a_{i1}x_1 + a_{i2}x_2 + \cdots + a_{ii}x_i + \cdots + a_{in}x_n = b_i \Rightarrow x_i = \frac{1}{a_{ii}} \left(b_i - \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij}x_j - \sum_{j=i+1}^n a_{ij}x_j \right)$$

para $i = 1, 2, \dots, n$.

Dada uma aproximação $\mathbf{x}^{(k)}$ para a solução \mathbf{x}^* do sistema linear $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$, o método constrói uma nova aproximação $\mathbf{x}^{(k+1)}$ por

$$x_i^{(k+1)} = \frac{1}{a_{ii}} \left(b_i - \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij}x_j^{(k)} - \sum_{j=i+1}^n a_{ij}x_j^{(k)} \right), \text{ para } i = 1, 2, \dots, n.$$

Critério de parada: especificada uma tolerância $\varepsilon > 0$, repetimos o procedimento até que

$$\max_{1 \leq i \leq n} |x_i^{(k+1)} - x_i^{(k)}| < \varepsilon.$$

Convergência: se a matriz dos coeficientes \mathbf{A} é diagonalmente dominante por linhas então a sequência gerada pelo método de Jacobi converge para a solução do sistema linear independente da escolha do chute inicial.

Obs. 1 A matriz \mathbf{A} é dita diagonalmente dominante por linhas quando para cada $i = 1, 2, \dots, n$ tem-se

$$|a_{ii}| > \sum_{j=1, j \neq i}^n |a_{ij}|.$$

Exemplo 1
$$\begin{cases} 10x_1 + 2x_2 + x_3 = 7 \\ x_1 + 5x_2 + x_3 = -8 \\ 2x_1 + 3x_2 + 10x_3 = 6 \end{cases}$$

```
% Dados: A, b, x(:,1) (chute inicial), tol, itmax
A=[10 2 1; 1 5 1; 2 3 10];
b=[7;-8;6];
n=length(b);
x(:,1)=zeros(n,1);
tol=10^(-3);
itmax=100;
for k=1:itmax
    for i=1:n
        soma=b(i);
        for j=1:i-1
            soma=soma-a(i,j)*x(j,k);
        end
        for j=i+1:n
            soma=soma-a(i,j)*x(j,k);
        end
        x(i,k+1)=soma/a(i,i);
    end
    d=max(abs(x(:,k+1)-x(:,k)));
    if d<tol
        break
    endif
end
```

Método de Gauss-Seidel

Para resolver o sistema linear $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$, isolamos x_i na i -ésima equação e usamos os valores $x_i^{(k+1)}$ já calculados na etapa atual. Dada uma aproximação $\mathbf{x}^{(k)}$ para a solução \mathbf{x}^* do sistema linear $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$, o método constrói uma nova aproximação $\mathbf{x}^{(k+1)}$ por

$$x_i^{(k+1)} = \frac{1}{a_{ii}} \left(b_i - \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij}x_j^{(k+1)} - \sum_{j=i+1}^n a_{ij}x_j^{(k)} \right), \text{ para } i = 1, 2, \dots, n.$$

Critério de parada: idem método de Jacobi.

Convergência: idem método de Jacobi.

Exercícios

Use suas implementações dos métodos de Jacobi e Gauss-Seidel para resolver os sistemas de equações lineares com tolerância $\varepsilon = 0.0005$.

$$1. \begin{cases} x_1 + 5x_2 - 3x_3 = -40 \\ 2x_1 - x_2 - 9x_3 = -26 \\ 7x_1 + 2x_2 - 5x_3 = -18 \end{cases}.$$

2. O sistema definido por

$$\begin{aligned} -2(1+h^2)x_1 + x_2 &= 1, & (i=1) \\ x_{i-1} - 2(1+h^2)x_i + x_{i+1} &= 0, & \text{para } i=2:n-1 \\ x_{n-1} - 2(1+h^2)x_n &= 1, & (i=n) \end{aligned}$$

com $h = 0.1$ e $n = 5, 10$ e 30 .