

Sistemas de equações lineares

Um sistema de equações lineares com n equações e n incógnitas é representado genericamente por

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + a_{23}x_3 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2 \\ a_{31}x_1 + a_{32}x_2 + a_{33}x_3 + \cdots + a_{3n}x_n = b_3 \\ \vdots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + a_{n3}x_3 + \cdots + a_{nn}x_n = b_n \end{cases}.$$

Este sistema pode ser escrito na forma matricial

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & \cdots & a_{2n} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & \cdots & a_{3n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & a_{n3} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix},$$

ou seja, temos uma equação matricial da forma $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$, sendo \mathbf{A} a matriz dos coeficientes, \mathbf{x} a matriz (vetor) das incógnitas e \mathbf{b} a matriz (vetor) dos termos independentes.

Triangularização

A triangularização consiste em transformar um sistema de equações lineares da forma $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$ em um sistema triangular equivalente (com o mesmo conjunto solução) utilizando o método de eliminação gaussiana. Este processo será realizado com duas operações:

1. $l_i \leftarrow l_i - ml_k$: a linha i é trocada por ela menos um múltiplo ($m \in \mathbb{R}$) da linha k .
2. $l_i \leftrightarrow l_k$: trocar a linha i e a linha k de posição.

Exemplo 1
$$\begin{cases} x_1 & & + x_3 & = & 0 \\ x_1 & + & x_2 & & = & 1 \\ 2x_1 & + & 3x_2 & + & x_3 & = & 1 \end{cases}.$$

Considere um sistema de equações lineares na forma matricial $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$:

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & \cdots & a_{2n} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & \cdots & a_{3n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & a_{n3} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix}.$$

Na coluna 1 eliminamos os elementos da primeira coluna que estão abaixo da diagonal:

$$l_i = l_i - \frac{a_{i1}}{a_{11}}l_1, \text{ para } i = 2, \dots, n.$$

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \cdots & a_{1n} \\ 0 & a_{22} & a_{23} & \cdots & a_{2n} \\ 0 & a_{32} & a_{33} & \cdots & a_{3n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & a_{n2} & a_{n3} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix}.$$

Na coluna 2 eliminamos os elementos da segunda coluna que estão abaixo da diagonal:

$$l_i = l_i - \frac{a_{i2}}{a_{22}}l_2, \text{ para } i = 3, \dots, n.$$

Na coluna 3 eliminamos os elementos da terceira coluna que estão abaixo da diagonal:

$$l_i = l_i - \frac{a_{i3}}{a_{33}}l_3, \text{ para } i = 4, \dots, n.$$

De modo geral, na coluna k eliminamos os elementos da k -ésima coluna que estão abaixo da diagonal:

$$l_i = l_i - \frac{a_{ik}}{a_{kk}}l_k, \text{ para } i = k + 1, \dots, n.$$

Triangularização (sem trocas de linhas):

```
Dados: A, b, n
for k=1:n-1
    for i=k+1:n
        m(i,k)=a(i,k)/a(k,k);
        a(i,k)=0;
        for j=k+1:n
            a(i,j)=a(i,j)-m(i,k)*a(k,j);
        end % loop j
        b(i)=b(i)-m(i,k)*b(k);
    end % loop i
end % loop k
```

Sistemas triangulares

Definição 1 Um sistema triangular superior é aquele em que os coeficientes abaixo da diagonal principal são todos nulos.

Exemplo 2
$$\begin{cases} 2x_1 - x_2 + x_3 = 2 \\ x_2 + 2x_3 = 3 \\ 5x_3 = 5 \end{cases} \text{ ou } \begin{bmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 5 \end{bmatrix}.$$

Exemplo 3
$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 & 5 & -2 \\ 0 & 3 & 4 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & 5 & -3 & 7 \\ 0 & 0 & 0 & 4 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -6 \\ 0 \\ 19 \\ 2 \\ -4 \end{bmatrix}.$$

Um sistema triangular superior pode ser resolvido por substituição regressiva (de trás pra frente). A i -ésima equação de um sistema triangular superior genérico

$$a_{ii}x_i + a_{i,i+1}x_{i+1} + a_{i,i+2}x_{i+2} + \cdots + a_{in}x_n = b_i$$

pode ser escrita como

$$a_{ii}x_i + \sum_{k=i+1}^n a_{ik}x_k = b_i.$$

Isolando x_i temos

$$x_i = \frac{b_i - \sum_{k=i+1}^n a_{ik}x_k}{a_{ii}}.$$

Substituição regressiva:

```
Dados: A, b, n
for i=n:-1:1
    soma=b(i);
    for k=i+1:n
        soma=soma-a(i,k)*x(k);
    end
    x(i)=soma/a(i,i);
end
```