Algoritmos de Ordenação (Parte 2)

Prof. Jefferson T. Oliva

Algoritmos e Estrutura de Dados I (AE42CP) Engenharia de Computação Departamento Acadêmico de Informática (Dainf) Universidade Tecnológica Federal do Paraná (UTFPR) Campus Pato Branco





Sumário

- Quicksort
- Heapsort
- Shell sort

Sumário

Quicksort

- Ordenação por troca
- O quicksort adota a estratégia de divisão e conquista
 - Divisão: particionar o arranjo X[p...q] em dois sub-arranjos X[p...r-1] e X[r+1...q], tais que $X[p...r-1] \leq X[r] \leq X[r+1...q]$
 - Conquista: ordenar os dois sub-arranjos X[p...r-1] e X[r+1...q] por chamadas recursivas do *quicksort*

4

- Procedimento quicksort(X, p, q)
 - definir o pivô r e as posições i = p e j = q
 - 2 enquanto $i \leq j$, trocar de posição os elementos maiores (lado esquerdo do arranjo) com os itens menores (lado direito) que o pivô
 - \odot quicksort(X, p, j)
 - \bullet quicksort(X, i, q)

E

• Implementação (quando o pivô fica entre as posições esq e dir)

```
void quicksort(int x[], int esq, int dir){
   int i = esq, j = dir, pivo = x[(i + j) / 2], aux;
   do {
     while (x[i] < pivo)
        i++;
     while (x[j] > pivo)
        j--;
     if (i <= j) {
        aux = x[i];
        x[i] = x[j];
        x[j] = aux;
        i++;
        j--;
   }while (i <= j);
   if (j > esq)
     quicksort(x, esq, j);
   if (i < dir)
     quicksort(x, i, dir);
```

Exemplo

x[0]	x[1]	x[2]	x[3]	x[4]	x[5]	x[6]	x[7]
25	57	48	37	12	92	86	33

• Para esq = 0, dir = 7 e pivo = X[(0+7)/2] = X[3] = 37, temos

i	j	pivo	x[0]	x[1]	x[2]	x[3]	x[4]	x[5]	x[6]	x[7]
0	7	37	25	57	48	37	12	92	86	33
1	7	37	25	57	48	37	12	92	86	33
1	7	37	25	33	48	37	12	92	86	57
2	6	37	25	33	48	37	12	92	86	57
2	5	37	25	33	48	37	12	92	86	57
2	4	37	25	33	48	37	12	92	86	57
2	4	37	25	33	12	37	48	92	86	57
3	3	37	25	33	12	37	48	92	86	57
4	2	37	25	33	12	37	48	92	86	57

Troca Após troca

Troca Após troca

Novas partições

- Após a execução, fazemos mais duas chamadas recursivas
 - quicksort(v, esq, j) => quicksort(x, 0, 2)
 - quicksort(v, i, dir) => quicksort(x, 4, 7)

7

- Exemplo (continuação: quicksort(x, 0, 2))
 - Para esq = 0, dir = 2 e pivo = X[(0+2)/2] = X[1] = 33, temos

i	j	pivo	x[0]	x[1]	x[2]	x[3]	x[4]	x[5]	x[6]	x[7]
0	2	33	25	33	12	37	48	92	86	57
1	2	33	25	33	12	37	48	92	86	57
1	2	33	25	12	33	37	48	92	86	57
2	1	33	25	12	33	37	48	92	86	57

Troca Após Troca Nova partição

- Após a execução, fazemos mais uma chamada recursiva (uma chamada não é realizada porque i é igual a dir)
 - quicksort(v, esq, j) => quicksort(x, 0, 1)

- Exemplo (continuação: quicksort(x, 4, 7)), supondo que quicksort(x, 0, 1) foi executada
 - Para esq = 4, dir = 7 e pivo = X[(4+7)/2] = X[5] = 92, temos

i	j	pivo	x[0]	x[1]	x[2]	x[3]	x[4]	x[5]	x[6]	x[7]
4	7	92	12	25	33	37	48	92	86	57
5	7	92	12	25	33	37	48	92	86	57
5	7	92	12	25	33	37	48	57	86	92
6	6	92	12	25	33	37	48	57	86	92
7	5	92	12	25	33	37	48	57	86	92

Após Troca

- Após a execução, fazemos mais uma chamada recursiva (uma chamada não é realizada porque i é igual a dir)
 - quicksort(v, esq, j) => quicksort(x, 4, 5)

C

Implementação (quando o pivô fica na posição esq)

```
void troca(int *a, int *b) {
   int aux = *a:
   *a = *b;
   *b = aux;
int particionar(int v[], int esq, int dir) {
   int pivo = v[esq], i = esq + 1, j = dir;
   while (i <= j) {
     while ((v[i] \le pivo) \&\& (i \le dir))
        i++;
     while ((v[j] > pivo) \&\& (j >= esq))
        j--;
     if (i < j)
        troca(&v[i], &v[j]);
   troca(&v[esq], &v[i]);
   return j;
void quicksort2(int v[], int esq, int dir){
   if (esq < dir) {
     int j = particionar(v, esq, dir);
     quicksort2(v, esq, j - 1);
     quicksort2(v, j + 1, dir);
```

Exemplo

x[0]	x[1]	x[2]	x[3]	x[4]	x[5]	x[6]	x[7]
25	57	48	37	12	92	86	33

• Para esq = 0, dir = 7 e pivo = X[esq] = X[0] = 25, temos

i	j	pivo	X[0]	X[1]	X[2]	X[3]	X[4]	X[5]	X[6]	X[7]
-	-	-	25	57	48	37	12	92	86	33
1	7	25	25	57	48	37	12	92	86	33
1	6	25	25	57	48	37	12	92	86	33
1	5	25	25	57	48	37	12	92	86	33
1	4	25	25	57	48	37	12	92	86	33
1	4	25	25	12	48	37	57	92	86	33
2	3	25	25	12	48	37	57	92	86	33
2	2	25	25	12	48	37	57	92	86	33
2	1	25	25	12	48	37	57	92	86	33
2	1	25	25	12	48	37	57	92	86	33
2	1	25	12	25	48	37	57	92	86	33

troca após troca

parada do loop última troca

- Após a execução, fazemos mais duas chamadas recursivas
 - quicksort(v, esq, j 1) => quicksort(x, 0, 0)
 - quicksort(v, j + 1, dir) => quicksort(x, 2, 7)

Exemplo

x[0]	x[1]	x[2]	x[3]	x[4]	x[5]	x[6]	x[7]
25	57	48	37	12	92	86	33

• Para esq = 2, dir = 7 e pivo = X[esq] = X[2] = 8, temos

i	j	pivo	X[0]	X[1]	X[2]	X[3]	X[4]	X[5]	X[6]	X[7]
-	-	-	12	25	48	37	57	92	86	33
3	7	48	12	25	48	37	57	92	86	33
4	7	48	12	25	48	37	57	92	86	33
4	7	48	12	25	48	37	33	92	86	57
5	7	48	12	25	48	37	33	92	86	57
7	6	48	12	25	48	37	33	92	86	57
7	5	48	12	25	48	37	33	92	86	57
7	4	48	12	25	48	37	33	92	86	57
7	4	48	12	25	48	37	33	92	86	57
7	4	48	12	25	33	37	48	92	86	57

troca após troca

parada do loop última troca

- Após a execução, fazemos mais duas chamadas recursivas
 - quicksort(v, esq, j 1) => quicksort(x, 2, 3) // já ordenado
 - quicksort(v, j + 1, dir) => quicksort(x, 5, 7)

Exemplo

x[0]	x[1]	x[2]	x[3]	x[4]	x[5]	x[6]	x[7]
25	57	48	37	12	92	86	33

• Para esq = 5, dir = 7 e pivo = X[esq] = X[5] = 92, temos

i	j	pivo	X[0]	X[1]	X[2]	X[3]	X[4]	X[5]	X[6]	X[7]
-	-	-	12	25	33	37	48	92	86	57
6	7	92	12	25	33	37	48	92	86	57
7	7	92	12	25	33	37	48	92	86	57
8	7	92	12	25	33	37	48	92	86	57
8	7	92	12	25	33	37	48	92	86	57
8	7	92	12	25	33	37	48	57	86	92

parada do loop única troca

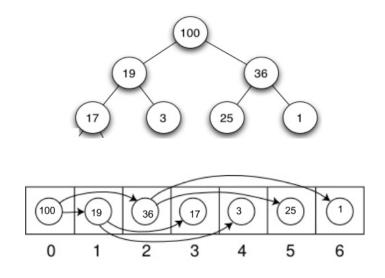
- Após a execução, fazemos mais duas chamadas recursivas
 - quicksort(v, esq, j 1) => quicksort(x, 5, 3) // (i > j)
 - quicksort(v, j + 1, dir) => quicksort(x, 5, 5)

- No melhor caso e caso médio, o algoritmo tem custo de tempo de $O(n \log_2 n)$
- Dependendo da forma em que o pivô é escolhido e da forma que o arranjo está organizado, o custo pode ser de $O(n^2)$ (pior caso)
- O método não é estável

- Links interessantes:
 - Dança húngara: https://www.youtube.com/watch?v=ywWBy6J5gz8
 - Simulador gráfico do quicksort: https://visualgo.net/bn/sorting

Sumário

- Ordenação por seleção
- Baseado no princípio de ordenação por seleção em árvore binária
- O método consiste em duas fases distintas:
 - Montagem da árvore binária (HEAP)
 - Seleção dos elementos na ordem desejada



Em uma heap

- O sucessor à esquerda do elemento de índice i é o elemento de índice 2*(i+1)-1, se 2*(i+1)-1 < n, caso contrário não existe
- O sucessor à direita do elemento de índice i é o elemento de índice 2*(i+1), se 2*(i+1) < n, caso contrário não existe

 Código para rearranjar um vetor para que o mesmo atenda a condição para ser uma heap

```
void gerarHeap(int v[], int n) {
  int esq = n / 2;

while (esq >= 0) {
   refazer(v, esq, n - 1);
   esq--;
  }
}
```

 Código para rearranjar um vetor para que o mesmo atenda a condição para ser uma heap (continuação)

```
void refazer(int v[], int esq, int dir) {
   int j = (esq + 1) * 2 - 1;
   int x = v[esq];
   while (j \le dir) \{
     if ((j < dir) && (v[j] < v[j + 1]))
       j++;
     if (x \ge v[j])
       break:
    v[esq] = v[j];
    esq = i;
     j = (esq + 1) * 2 - 1;
   v[esq] = x;
```

• Função principal

```
void heapsort(int v[], int n){
  int x;
  int dir = n - 1;
  gerarHeap(v, n);
  while (dir > 1) {
    x = v[0];
    v[0] = v[dir];
    v[dir] = x;
    dir--;
    refazer(v, 0, dir);
```

Exemplo

iteração	x[0]	x[1]	x[2]	x[3]	x[4]	x[5]	x[6]	x[7]
fazheap: i=3	25	57	48	37	12	92	86	33
fazheap: i=2	25	57	92	37	12	48	86	33
fazheap: i=1	25	57	92	37	12	48	86	33
fazheap: i=0	92	57	86	37	12	48	25	33
heapsort: i=7	86	57	48	37	12	33	25	92
heapsort: i=6	57	37	48	25	12	33	86	92
heapsort: i=5	48	37	33	25	12	57	86	92
heapsort: i=4	37	25	33	12	48	57	86	92
heapsort: i=3	33	25	12	37	48	57	86	92
heapsort: i=2	25	12	33	37	48	57	86	92
heapsort: i=1	12	25	33	37	48	57	86	92

- À primeira vista, parece que o heap sort não apresenta bons resultados
- Não é um algoritmo de ordenação estável
- O algoritmo não é recomendado para pequenos conjuntos de elementos
- Custo de tempo (melhor, médio e pior caso): $O(n \log_2(n))$

- Exercício: aplicar o *heap sort* em um arranjo de 10 elementos:
 - Organizado em ordem crescente
 - Organizado em ordem decrescente

- Links interessantes:
 - Dança húngara: https://www.youtube.com/watch?v=Xw2D9aJRBY4&list= RDCMUCIqiLefbVHsOAXDAxQJH7Xw&index=10
 - Simulador gráfico do *heap sort*: https://www.cs.usfca.edu/~galles/visualization/HeapSort.html

Sumário

- Extensão da ordenação por inserção (insertion sort)
 - Caso o menor item estiver na última posição, serão necessárias n-1 movimentações para colocá-lo em sua devida posição
 - No seguinte exemplo, devem ser realizadas, no total, 10 movimentações, sendo que, apenas os itens 7, 1 e 4 estão fora de suas posições: {7,2,3,1,5,6,4}
- Shell sort contorna o principal problema do insertion sort possibilitando troca de registros que estão distantes um do outro
 - Por exemplo, em vez de comparar uma chave com todos os outros elementos em uma única passagem (e.g., o maior elemento está na primeira posição do vetor), inicialmente é considerado um passo maior: ao invés do passo ser de "um em um" (j+1), é considerado um incremento maior (j+h)
 - o valor de h é chamado de incremento

- Shell sort consiste em classificar sub-arranjos do original
 - Por exemplo, se h é 5, o sub-arranjo consiste dos elementos x[0], x[5], x[10], etc
 - Sub-arranjo 1: x[0], x[5], x[10]
 - Sub-arranjo 2: x[1], x[6], x[11]
 - Sub-arranjo 3: x[2], x[7], x[12]
 - Sub-arranjo 4: x[3], x[8], x[13]
- Esses sub-arranjos contêm todo h-ésimo elemento do arranjo original e são ordenados da mesma forma que na ordenação por inserção

- Após a ordenação dos sub-arranjos:
 - Define-se um novo incremento menor que o anterior
 - Gera-se novos sub-arquivos
 - Aplica-se novamente o método da inserção
- O processo é realizado repetidamente até que h seja igual a 1
- O valor de *h* pode ser definido de várias formas

•
$$h(s) = 3h(s-1) + 1$$
, para $s > 1$

- h(s) = 1, para s = 1
- Nessa recorrência, s é o tamanho do conjunto

• Implementação

```
void shellsort(int v[], int n){
   int h = 1;
   int x, i, j;
   while (h < n)
     h = 3 * h + 1;
   h /= 3;
   while (h >= 1) {
     for (i = h; i < n; i++) {
         x = v[i];
         j = i;
         while ((j >= h) \&\& (x < v[j - h])){
             v[j] = v[j - h];
             j -= h;
         v[j] = x;
      h /= 3:
```

Exemplo

х	h	i	v[0]	v[1]	v[2]	v[3]	v[4]	v[5]	v[6]	v[7]
-	-	-	25	57	48	37	12	92	86	33
12	4	4	25	57	48	37	12	92	86	33
92	4	5	12	57	48	37	25	92	86	33
86	4	6	12	57	48	37	25	92	86	33
33	4	7	12	57	48	37	25	92	86	33
33	4	8	12	57	48	33	25	92	86	37
57	1	1	12	57	48	33	25	92	86	37
48	1	2	12	57	48	33	25	92	86	37
33	1	3	12	48	57	33	25	92	86	37
25	1	4	12	33	48	57	25	92	86	37
92	1	5	12	25	33	48	57	92	86	37
86	1	6	12	25	33	48	57	92	86	37
37	1	7	12	25	33	48	57	86	92	37
37	1	8	12	25	33	37	48	57	86	92

• Quando h=1, o comportamento é o mesmo em comparação com o *insertion sort*

- Estima-se que a complexidade do *Shell sort* esteja entre $O(n^{1,25})$ e $O(n^2)$
- Tempo de execução sensível à ordem dos dados
- Uma dificuldade do shell sort é a escolha dos incrementos que fornece os melhores resultados
- A razão pela qual esse algoritmo é eficiente ainda é desconhecida
- Ótima opção para arquivos de tamanho moderado
- Não estável

Links interessante:

https://www.youtube.com/watch?v=CmPA7zE8mx0

Referências I

- Cormen, T. H., Leiserson, C. E., Rivest, R. L., Stein, C. Introduction to Algorithms. Third edition, The MIT Press, 2009.
- Horowitz, E., Sahni, S. Rajasekaran, S. Computer Algorithms. Computer Science Press, 1998.
- Rosa, J. L. G.
 Métodos de Ordenação. SCE-181 Introdução à Ciência da Computação II.
 Slides. Ciência de Computação. ICMC/USP, 2018.
- Ziviani, N.

 Projeto de Algoritmos com implementações em Java e C++.

 Thomson, 2007.