# ADAM : Une méthode pour l'optimisation stochastique

Guillaume BERNARD-REYMOND, Guillaume BOULAND, Camille MOTTIER, Abel SILLY

14 octobre 2024

#### L'article

#### Adam: A Method for Stochastic Optimization

Diederik P. Kingma Université d'Amsterdam, OpenAl Jimmy Lei Ba Université de Toronto

Première année de publication : 2014



Objectif de l'article : introduire un algorithme d'optimisation stochastique

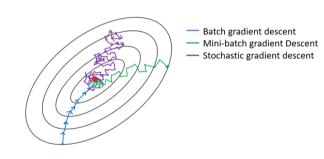
# L'objectif

 $f(\theta)$ : fonction-objectif stochastique

Exemple: 
$$f(\theta) = \sum_{i=1}^{n} L(x_i|\theta)$$

$$\mathsf{Mini-batch} : f_t(\theta) = \sum_{i \in L} L(x_i | \theta)$$

Objectif : minimiser  $\mathbb{E}[f(\theta)]$ 

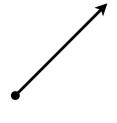


#### Méthode d'ordre 1

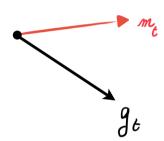
Qu'est-ce qu'une méthode d'ordre 1?  $\longrightarrow$  Évaluation de  $f(\theta)$  et de  $\nabla_{\theta} f(\theta)$ 

```
Algorithme: Adam
 Entrées : f(\theta), \alpha, \beta_1, \beta_2, \varepsilon, \theta_0
 m_0 \leftarrow 0
 v_0 \leftarrow 0
 t \leftarrow 0
tant que \theta_t ne converge pas faire
                                      t \longleftarrow t + 1
                            egin{aligned} egin{aligned} egin{aligned} egin{aligned} egin{aligned} egin{aligned} egin{aligned} eta_t \leftarrow eta_t \cdot egin{aligned} eta_{t-1} + (1-eta_1) \cdot egin{aligned} egin{aligned\\ egin{aligned} egin
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                          ( Estimateur de \mathbb{E}[g_t] )
Sorties : \theta_t
```

Gradient à l'instant *t-1* 

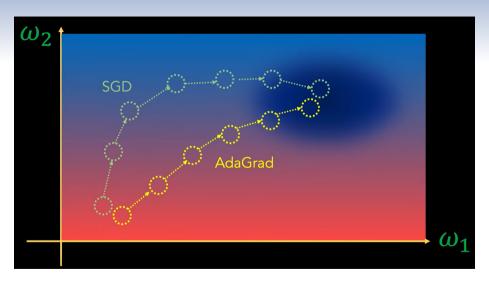


À l'instant t



```
Algorithme: Adam
Entrées : f(\theta), \alpha, \beta_1, \beta_2, \varepsilon, \theta_0
m_0 \leftarrow 0
v_0 \leftarrow 0
t \leftarrow 0
tant que \theta_t ne converge pas faire
     t \longleftarrow t + 1
    g_t \leftarrow \nabla_{\theta} f_t(\theta_{t-1})
     m_t \leftarrow \beta_1 \cdot m_{t-1} + (1 - \beta_1) \cdot g_t
                                                                               (Estimateur de \mathbb{E}[g_t])
fin
Sorties : \theta_t
```

```
Algorithme: Adam
Entrées : f(\theta), \alpha, \beta_1, \beta_2, \varepsilon, \theta_0
m_0 \leftarrow 0
v_0 \leftarrow 0
t \leftarrow 0
tant que \theta_t ne converge pas faire
      t \longleftarrow t + 1
     g_t \leftarrow \nabla_{\theta} f_t(\theta_{t-1})
     m_t \longleftarrow \beta_1 \cdot m_{t-1} + (1 - \beta_1) \cdot g_t
                                                                                    (Estimateur de \mathbb{E}[g_t])
     v_t \leftarrow \beta_2 \cdot v_{t-1} + (1 - \beta_2) \cdot g_*^2
                                                                                    (Estimateur de \mathbb{E}[g_t^2])
       \theta_t \longleftarrow \theta_{t-1} - \alpha \cdot m_t / (\sqrt{v_t} + \varepsilon)
                                                                                        ( Mise à jour )
fin
Sorties : \theta_t
```



Youtube, Optimization for Deep Learning

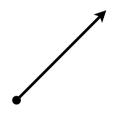
```
Algorithme: Adam
Entrées : f(\theta), \alpha, \beta_1, \beta_2, \varepsilon, \theta_0
m_0 \leftarrow 0
v_0 \leftarrow 0
t \leftarrow 0
tant que \theta_t ne converge pas faire
      t \longleftarrow t + 1
     g_t \leftarrow \nabla_{\theta} f_t(\theta_{t-1})
     m_t \longleftarrow \beta_1 \cdot m_{t-1} + (1 - \beta_1) \cdot g_t
                                                                                   (Estimateur de \mathbb{E}[g_t])
     v_t \leftarrow \beta_2 \cdot v_{t-1} + (1 - \beta_2) \cdot g_*^2
                                                                                   (Estimateur de \mathbb{E}[g_t^2])
       \theta_t \longleftarrow \theta_{t-1} - \alpha \cdot m_t / (\sqrt{v_t} + \varepsilon)
                                                                                       ( Mise à jour )
fin
Sorties : \theta_t
```

```
Algorithme: Adam
Entrées : f(\theta), \alpha, \beta_1, \beta_2, \varepsilon, \theta_0
m_0 \leftarrow 0
v_0 \leftarrow 0
t \leftarrow 0
tant que \theta_t ne converge pas faire
      t \longleftarrow t + 1
     g_t \leftarrow \nabla_{\theta} f_t(\theta_{t-1})
     m_t \longleftarrow \beta_1 \cdot m_{t-1} + (1 - \beta_1) \cdot g_t
                                                                                           (Estimateur de \mathbb{E}[g_t])
     v_t \leftarrow \beta_2 \cdot v_{t-1} + (1 - \beta_2) \cdot g_t^2
                                                                                          (Estimateur de \mathbb{E}[g_t^2])
     \widehat{m}_t \longleftarrow m_t/(1-\beta_1^t)
                                                                                           ( « débiaisage » )
     \widehat{\mathbf{v}}_t \longleftarrow \mathbf{v}_t/(1-\beta_2^t)
     \theta_t \longleftarrow \theta_{t-1} - \alpha \cdot \frac{\widehat{m}_t}{(\sqrt{\widehat{v}_t} + \varepsilon)}
                                                                                           ( Mise à jour )
fin
```

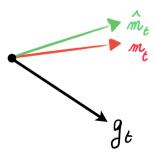
Sorties :  $\theta_t$ 

# Correction de biais

Gradient à l'instant t-1

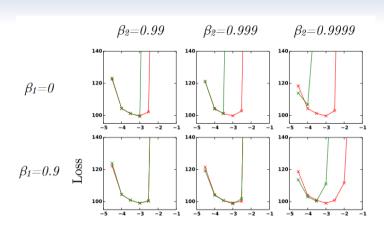


#### À l'instant t



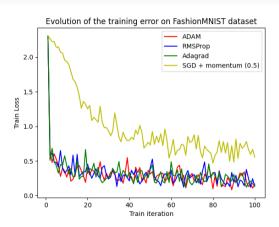
#### Correction de biais

$$egin{aligned} m_t &= (1-eta_1) \sum_{i=1}^t eta_1^{t-i} \cdot g_i \ &\mathbb{E}[m_t] &= \mathbb{E}[g_t] \underbrace{\left(1-eta_1^t
ight)}_{<1} + \zeta \ &\widehat{m}_t \longleftarrow m_t/(1-eta_1^t) \end{aligned}$$

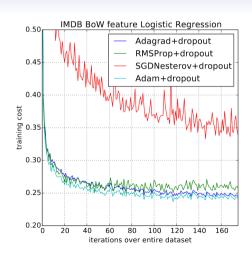


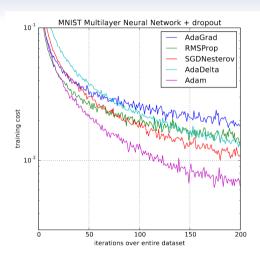
after 100 epochs

# Simulations numériques



#### Simulations numériques





#### Résultat de convergence

On définit le regret par :

$$R(T) = \sum_{t=1}^{T} f_t(\theta_t) - \min_{\theta \in \mathcal{X}} \sum_{t=1}^{T} f_t(\theta)$$

#### Théorème

Sous certaines hypothèses de majoration du gradient de  $f_t$ , et de l'écart entre les valeurs de  $\theta_n$  on a :

$$\frac{R(T)}{T} = O\left(\frac{1}{\sqrt{T}}\right)$$

#### Conclusion

#### ADAM est un algorithme :

- facilement implémentable
- peu gourmand en mémoire
- efficace dans de nombreux cas

D'où son succès!

Limite de l'article : manque de support théorique

# MERCI!