ADAM : Une méthode pour l'optimisation stochastique

Guillaume BERNARD-REYMOND, Guillaume BOULAND, Camille MOTTIER, Abel SILLY

14 octobre 2024

L'article

Adam: A Method for Stochastic Optimization

Diederik P. Kingma Université d'Amsterdam, OpenAl Jimmy Lei Ba Université de Toronto

Première année de publication : 2014



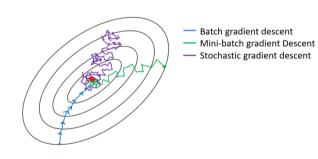
L'objectif

 $f(\theta)$: fonction-objectif stochastique

Exemple:
$$f(\theta) = \sum_{i=1}^{n} L(x_i|\theta)$$

$$\mathsf{Mini-batch}: f_t(\theta) = \sum_{i \in L} L(x_i | \theta)$$

Objectif : minimiser $\mathbb{E}[f(\theta)]$



Méthode d'ordre 1

Rappel : Qu'est-ce qu'une méthode d'ordre 1? Évaluation de $f(\theta)$ et de $\nabla_{\theta} f(\theta)$

```
\begin{array}{l} \textbf{Algorithme 1}: \mathsf{Descente \ de \ gradient \ stochastique} \\ \textbf{Entrées}: f(\theta), \ \alpha, \ \theta_0 \\ t \longleftarrow 0 \\ \textbf{tant \ que} \ \theta_t \ \textit{ne \ converge \ pas \ faire} \\ \mid \ t \longleftarrow t+1 \\ \mid \ g_t \longleftarrow \nabla_\theta f_t(\theta_{t-1}) \\ \mid \ \theta_t \longleftarrow \theta_{t-1} - \alpha \cdot g_t(\theta_{t-1}) \\ \textbf{fin} \\ \textbf{Sorties}: \ \theta_t \end{array}
```

```
Algorithme 2: Adam
Entrées : f(\theta), \alpha, \beta_1, \beta_2, \varepsilon, \theta_0
m_0 \leftarrow 0
v_0 \leftarrow 0
t \leftarrow 0
tant que \theta_t ne converge pas faire
     t \longleftarrow t + 1
    g_t \leftarrow \nabla_{\theta} f_t(\theta_{t-1})
    m_t \leftarrow \beta_1 \cdot m_{t-1} + (1 - \beta_1) \cdot g_t
                                                                              (Estimateur de \mathbb{E}[g_t])
fin
Sorties : \theta_t
```

 $III ustration \ Guibou \ !$

```
Algorithme 3: Adam
Entrées : f(\theta), \alpha, \beta_1, \beta_2, \varepsilon, \theta_0
m_0 \leftarrow 0
v_0 \leftarrow 0
t \leftarrow 0
tant que \theta_t ne converge pas faire
     t \longleftarrow t + 1
     g_t \leftarrow \nabla_{\theta} f_t(\theta_{t-1})
     m_t \longleftarrow \beta_1 \cdot m_{t-1} + (1 - \beta_1) \cdot g_t
                                                                                 (Estimateur de \mathbb{E}[g_t])
     v_t \leftarrow \beta_2 \cdot v_{t-1} + (1 - \beta_2) \cdot g_t^2
                                                                                 (Estimateur de \mathbb{E}[g_t^2])
fin
```

Sorties : θ_t

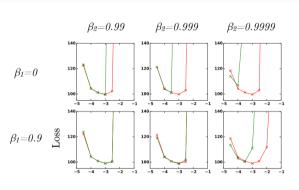
```
Algorithme 4 : Adam
```

```
Entrées : f(\theta), \alpha, \beta_1, \beta_2, \varepsilon, \theta_0
m_0 \leftarrow 0
v_0 \leftarrow 0
t \leftarrow 0
tant que \theta_t ne converge pas faire
      t \longleftarrow t + 1
     g_t \leftarrow \nabla_{\theta} f_t(\theta_{t-1})
     m_t \leftarrow \beta_1 \cdot m_{t-1} + (1 - \beta_1) \cdot g_t
                                                                                       (Estimateur de \mathbb{E}[g_t])
     v_t \leftarrow \beta_2 \cdot v_{t-1} + (1 - \beta_2) \cdot g_t^2
                                                                                       (Estimateur de \mathbb{E}[g_t^2])
                                                                                        ( « débiaisage » )
     \widehat{m}_t \longleftarrow m_t/(1-\beta_1^t)
      \widehat{\mathbf{v}}_t \longleftarrow \mathbf{v}_t/(1-\beta_2^t)
Sorties : \theta_t
```

```
Algorithme 5: Adam
Entrées : f(\theta), \alpha, \beta_1, \beta_2, \varepsilon, \theta_0
m_0 \leftarrow 0
v_0 \leftarrow 0
t \leftarrow 0
tant que \theta_t ne converge pas faire
      t \longleftarrow t + 1
     g_t \leftarrow \nabla_{\theta} f_t(\theta_{t-1})
     m_t \leftarrow \beta_1 \cdot m_{t-1} + (1 - \beta_1) \cdot g_t
                                                                                        (Estimateur de \mathbb{E}[g_t])
     v_t \leftarrow \beta_2 \cdot v_{t-1} + (1 - \beta_2) \cdot g^2
                                                                                        (Estimateur de \mathbb{E}[g_t^2])
                                                                                         ( « débiaisage » )
     \widehat{m}_t \longleftarrow m_t/(1-\beta_1^t)
     \widehat{\mathbf{v}}_t \longleftarrow \mathbf{v}_t/(1-\beta_2^t)
     \theta_t \longleftarrow \theta_{t-1} - \alpha \cdot \widehat{m}_t / (\sqrt{\widehat{v}_t} + \varepsilon)
                                                                                         ( Mise à jour )
fin
Sorties : \theta_t
```

Correction de biais

$$egin{aligned} & \mathbb{E}[m_t] \ &= & (1-eta_1)\sum_{i=1}^teta_1^{t-i}\mathbb{E}[g_i] \ &= & \mathbb{E}[g_t]\underbrace{(1-eta_1^t)}_{<1} + \underbrace{(1-eta_1)\sum_{i=1}^teta_1^{t-i}(\mathbb{E}[g_i] - \mathbb{E}[g_t])}_{\zeta} \end{aligned}$$



after 100 epochs

Résultats de convergence

On définit le regret par :

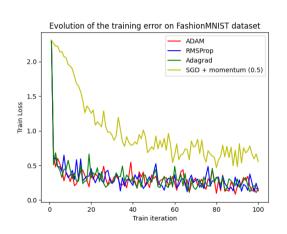
$$R(T) = \sum_{t=1}^{T} f_t(\theta_t) - \min_{\theta \in \mathcal{X}} \sum_{t=1}^{T} f_t(\theta)$$

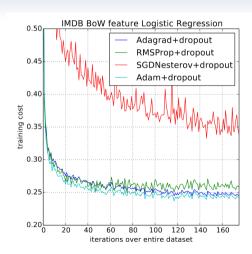
Théorème

Sous certaines hypothèses de majoration du gradient de f_t , et de l'écart entre les valeurs de θ_n on a :

$$\frac{R(T)}{T} = O\left(\frac{1}{\sqrt{T}}\right)$$

Simulations numériques





Conclusion

ADAM est un algorithme :

- facilement implémentable
- peu gourmand en mémoire
- efficace dans de nombreux cas

D'où son succès!!

Limite de l'article : manque de support théorique