

École Polytechnique de l'Université de Tours 64, Avenue Jean Portalis 37200 TOURS, FRANCE Tél. +33 (0)2 47 36 14 14 www.polytech.univ-tours.fr

Département Informatique 5^e année 2010 - 2011

Projet de réalité virtuelle

Construction en Kapla

Encadrant
Sebastien Aupetit
aupetit@univ-tours.fr

Emmanuel Néron

emmanuel.neron@univ-tours.fr

Université François-Rabelais, Tours

Étudiants

Guillaume Smaha guillaume.smaha@etu.univ-tours.fr

Pierre Vittet pierre.vittet@etu.univ-tours.fr

DI5 2010 - 2011

Version du 8 mai 2011

Table des matières

1	Intro	oduction	6
	1.1	Présentation du projet	6
	1.2	Objectifs	6
	1.3	Détail des attentes	7
	1.5	Detail des atteilles	1
2	Cho	ix techniques	8
	2.1	Contexte	8
	2.2	Liste des outils	8
		2.2.1 Librairie utilisée	8
			8
		2.2.2 Documentation technique	0
3	Réa	lisation	12
	3.1	Gestion des évènements claviers/souris	12
	3.2	Gestion de la caméra	12
	3.3	Gestion de la physique des briquettes	13
	• • •		
	3.4	Sélection des briquettes	13
	3.5	Déplacement d'un briquette	13
	3.6	Menus	14
	3.7	Gestion des révisions	16
		3.7.1 GestSnapShoot	17
	3.8	Gestion du jeu	17
	5.0	destion du jeu :	
4	Con	clusion	18
5	Rikl	liographie	19
J	וטוט	iugrapine	тЭ

Table des figures

1.1	Un exemple typique de l'application en cours de fonctionnment	6
1.2	Les briquettes sont toutes orientés de la même façon suivant le même axe	7
2.1	Légende du graphe	S
2.2	Le code permettant de générer le graphe de légende	9
2.3	Graphe de collaboration de la classe GestViewport	10
2.4	Graphe des dépendances par inclusion de la classe GestViewport	10
2.5	Graphe d'inclusion direct et indirect de la classe GestViewport	11
2.6	Graphe d'appels de la méthode addViewport de la classe GestViewport	11
3.1	lci l'on voit que la caméra n'est plus centré autours du point central de la table mais sur	
	une des briquettes de la structure, permettant d'étudier plus précisément celle-ci	12
3.2	On peut voir explicitement sur cette image le plan de collision qui est nécessaire au dépla-	
	cement de la briquette	14
3.3	Le menus d'introduction au jeu	15
3.4	Le menus en cours de jeu	15
2 E	La grapha de callaboration de la classe CostEnanCheet	16

Liste des tableaux

Introduction

1.1 Présentation du projet

Ce projet se place dans le cadre de l'option Réalité Virtuelle pour les élèves de 5^{ième} année de l'école Polytech'Tours.

Ce projet a été proposé par Emmanuel Néron afin de répondre à la demande de concrétiser le problème d'ordonnancement pour un cas particulier du jeu de "Kapla". Le problème d'ordonnancement est, pour un nombre donné de briquettes, de trouver la meilleure architecture permettant d'avoir une structure stable et d'être éloigner le plus possible du support de départ.

1.2 Objectifs

L'objectif du projet est de proposer un environnement 3D dans lequel un utilisateur peut positionner un ensemble de briquettes afin de créer des structures. A partir d'une table, l'utilisateur doit essayer d'obtenir une structure qui est la flèche la plus grande possible (c'est à dire qui soit éloigné autant que possible du bord de la table). Bien sur, chaque briquette est soumis à la force de gravité rendant plus complexe l'élaboration de structures stables. Ce document décrit les technologies utilisé ainsi que le fonctionnement du logiciel.

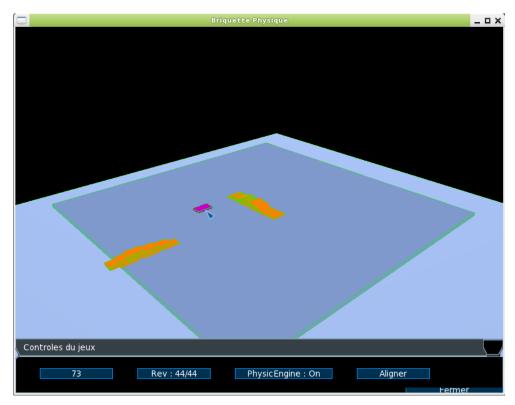


FIGURE 1.1 – Un exemple typique de l'application en cours de fonctionnment

1.3 Détail des attentes

Aprés avoir discuter avec notre encadrant, nous nous sommes données les objectifs suivants :

- Un menus permettant de gérer différents niveaux de difficulté. Dans un premier temps la seul différence viendra du nombre de briquettes disponibles, mais il est également possible de travailler sur le poid ou la taille des briquettes.
- Saisis des objets et déplacement des briquettes via la souris
- Possibilité de revenir à un état précédant ou sucesseur du jeu : Aprés chaque placement de briquette,
 l'état du jeu est mémorisé et on permet d'y revenir.
- Les briquettes ne doivent pas pouvoir être posés n'importe ou mais seulement le long d'un axe. De même, leur orientation est vérouillé, l'utilisateur ne pouvant pas placer ces briquettes en travers. Cela permet de réduire la complexité du problème lorsque l'on recherche des solutions efficaces au problème. Le jeu n'est donc en réalité pas un jeu 3D mais 2D, seul la visualisation est en 3D.

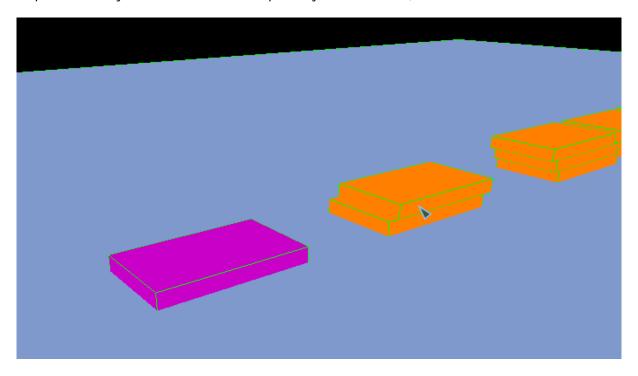


FIGURE 1.2 – Les briquettes sont toutes orientés de la même façon suivant le même axe.

Choix techniques

2.1 Contexte

L'encadrant de projet nous à laissé libre de choisir les technologies et les outils que l'on souhaitait utilisé pour le projet. Nos choix techniques ont été pris de manière à offrir un logiciel facilement utilisable sur différentes plateformes mais également en vue d'aller aussi loins que possible dans le projet en considérant le temps imparti. Nous avons fait le choix de réutiliser autant que possible les outils que nous connaissions déja. Cela nous à permis d'avoir une vue d'ensemble et une maitrise que nous n'aurions pas eu autrement. Et nous avons pu améliorer nos idées mises en place pour le projet collectif de Réalité Virtuelle^[8].

2.2 Liste des outils

2.2.1 Librairie utilisée

Afin de faciliter la mise en œuvre, il est nécessaire d'utiliser des librairies. Nous avons donc d'utiliser les librairies suivantes.

- Ogre^[2]: Moteur 3D open source (http://www.ogre3d.org/) supportant aussi bien OpenGL que Direct3D.
- CEGUI^[3]: Crazy Eddie's GUI System (http://www.cegui.org.uk) fournissant des outils de créations de menus et de fenetre dans un environnement 3D.
- Bullet^[4]: Librairie de simulation de la physique http://bulletphysics.org/

Notre expérience dans l'utilisation de ces librairies ayant été facilité par leur utilisation dans le projet collectif^[8], il avons grandement amélioré la structure du programme.

2.2.2 Documentation technique

Il est intéressant de concevoir une documentation technique, ce qui faciliterait son étude par une personne tierce dans le cas d'une reprise du projet.

Nous avons utilisé pour se faire le logiciel Doxygen^[7]. Ce logiciel permet à partir de commentaires spécifiques dans les fichiers d'en-tête de générer la documentation au format html et pdf. Le format html est intéressant puisqu'il permet d'être facilement diffusé sur Internet.

L'avantage majeur d'utilisé Doxygen et qu'il permet la génération de graphique :

- Graphe de collaboration
- Graphe des dépendances par inclusion
- Graphe d'inclusion direct et indirect
- Graphe d'appels d'une fonction

La légende est très simple à comprendre :

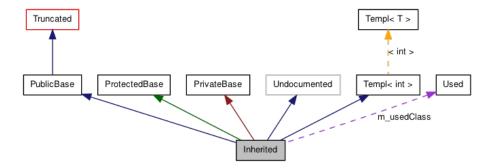


FIGURE 2.1 – Légende du graphe

Le code permettant de générer ce graphe :

```
/*! Invisible class because of truncation */
class Invisible { };
/*! Truncated class, inheritance relation is hidden */
class Truncated : public Invisible { };
/*! Class not documented with doxygen comments */
class Undocumented { };
/*! Class that is inherited using public inheritance */
class PublicBase : public Truncated { };
/*! A template class */
template < class T> class Templ { };
/*! Class that is inherited using protected inheritance */
class ProtectedBase { };
/*! Class that is inherited using private inheritance */
class PrivateBase { };
/*! Class that is used by the Inherited class */
class Used { };
/*! Super class that inherits a number of other classes */
class Inherited : public PublicBase,
                  protected ProtectedBase,
                  private PrivateBase,
                  public Undocumented,
                  public Templ<int>
  private:
    Used *m_usedClass;
```

FIGURE 2.2 – Le code permettant de générer le graphe de légende

Pour présenter les différents, nous utiliserons la classe la moins utilisé dans le programme (GestViewport) car les graphes deviennent rapidement très grand et ils ne seraient pas correctement visible dans le rapport.

Graphe de collaboration

Le graphe de collaboration de la classe GestViewport.

Chapitre 2. Choix techniques

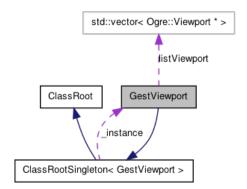


FIGURE 2.3 – Graphe de collaboration de la classe GestViewport

Graphe des dépendances par inclusion

Le graphe des dépendances par inclusion de la classe GestViewport.

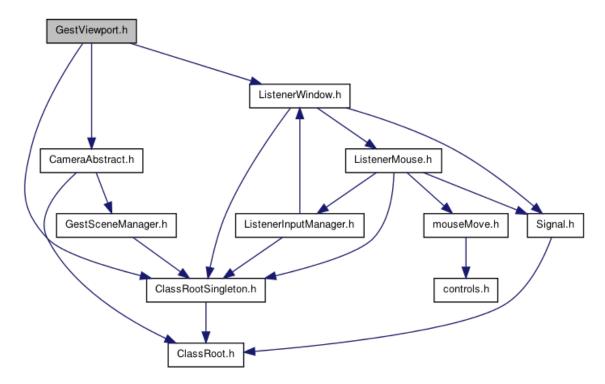


FIGURE 2.4 – Graphe des dépendances par inclusion de la classe GestViewport

Graphe d'inclusion direct et indirect

Le graphe d'inclusion direct et indirect de la classe GestViewport.

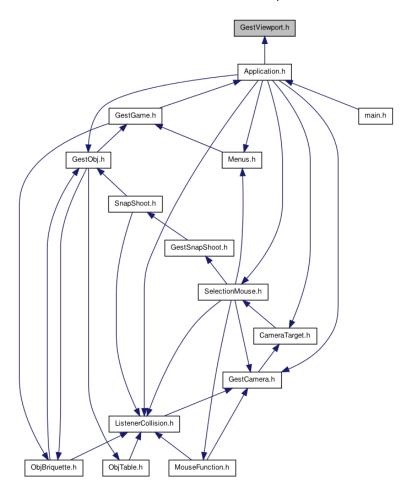


Figure 2.5 – Graphe d'inclusion direct et indirect de la classe GestViewport

Graphe d'appels d'une fonction

Le graphe d'appels de la méthode addViewport de la classe GestViewport.



FIGURE 2.6 – Graphe d'appels de la méthode addViewport de la classe GestViewport

Réalisation

3.1 Gestion des évènements claviers/souris

Nous utilisons une classe PlayerControl qui redirige l'ensemble des évènements claviers et souris en des évènements logiques. C'est cette classe qui permet de lier les touches à des actions, permettant d'abstraire la configuration des touches par la suite.

3.2 Gestion de la caméra

Dans ce projet, il n'y a pas besoin de fournir de multiples caméras à l'utilisateur. Nous avons convenu que la caméra la plus adapté serait une caméra capable de pivoter autours de la table. La caméra est toujours orienté vers un point central, qui au départ est le centre de la table, cela permet d'avoir une orientation correcte, de plus l'axe de lacet de la caméra est fixé sur l'axe Z de façon à ce que la table soit toujours vue droite. Les rotations se font à l'aide de la souris, il est également possible de zoomer à l'aide des touches du clavier ou de la touche centrale de la souris (molette). Au départ, nous avons permis avec les touches directionnelles du clavier de déplacer le point central qui sert de repère à la caméra, en pratique ce n'est pas très utile car peu maîtrisable pour l'utilisateur. Par contre, un système beaucoup plus intéresant consiste à déplacer ce point central à la position d'une briquette en effectuant un clic droit sur celle-ci. La caméra se tourne alors vers la position de la briquette et les rotations se font autour de celle-ci.

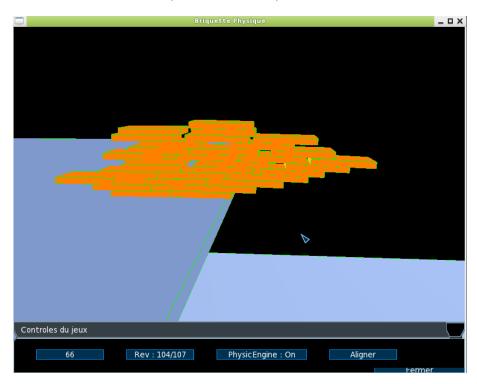


FIGURE 3.1 – Ici l'on voit que la caméra n'est plus centré autours du point central de la table mais sur une des briquettes de la structure, permettant d'étudier plus précisément celle-ci.



3.3 Gestion de la physique des briquettes

La physique est géré avec la librairie Bullet. La technique consite à lier à l'objet d'Ogre, un 'corps' particulier à bullet sur lequel s'exerceront des forces et sur lequel on surveillera les possibles collisions. Bullet permet de rajouter une force d'attraction globale au monde et un poid à chacun des objets. Une des difficultés était de pouvoir outre-passer la gestion de la physique offerte par bullet lors de la sélection des briquettes pour les replacer. Pour cela il a faut désactiver l'ensemble des forces s'exercant sur l'objet, permettre les deplacements de l'objet (lorsqu'un objet est stable, et qu'il n'y a pas de risque que celui ci subisse de nouvelle collision, bullet le bloque de façon à ne pas avoir à contrôler continuellement son état), et enfin empécher la mise à jour de l'objet et l'application des nouvelles forces avant que l'utilisateur n'est fini de positionner l'objet.

On utilise en réalité Bullet via OgreBullet pour l'intégrer avec Ogre, cependant OgreBullet est limité dans ces possiblités et il nous a parfois fallut travailler directement sur l'objet Bullet pour pouvoir obtenir le comportement souhaité.

Les briquettes tombant à côté de la table sont réinitialisées au centre de la table sur l'axe de construction.

3.4 Sélection des briquettes

Pour sélectionner nos briquettes nous fournissons à l'utilisateur un curseur de souris. Lors du clic, un rayon est émis dans la direction de celui-ci et qui rapporte l'identifiant d'une briquette éventuellement atteinte. C'est également la librairie Bullet qui nous fournis les primitives nécessaires. Lorsqu'une briquette est sélectionné, celle-ci prend une couleur violette pour avertir l'utilisateur.

3.5 Déplacement d'un briquette

Pour le déplacement d'une briquette, nous avons tout d'abord voulu utiliser la distance parcourue par la souris sur l'écran , puis de directement déplacer la briquette en fonction de cette distance en X et Y. Le problème est que selon l'orientation de la caméra, la distance en X peut s'inverser et donc un déplacement de la souris vers la droit déplacerait la briquette vers la gauche.

Nous avons donc utilisé une autre méthode. Lors de la saisi d'une briquette, on crée un plan sur l'axe de positionnement des briquettes, puis nous effectuons un lancer de rayon depuis la position de la souris à l'écran. Ce plan possède la même largeur que celle d'une briquette. Le plan doit absolument être détruit après le lancer de rayon, sinon celui-ci intérargira avec les briquettes comme s'il y avait une collision, et les briquettes seraient alors projeté en dehors de leur axe commun Y. Lors du déplacement de la souris, le rayon lancé percute alors un point du plan , il nous suffit alors de récupérer ce point et de déplacer la briquette aux mêmes coordonnées en X et Z que le point de collision (Y étant l'axe commun à toutes les briquettes). C'est pour cela, que le centre de la face latérale de la briquette est toujours situé à la même position que la souris. Deplus le plan ayant une taille limité, il limite alors le déplacement de la briquette dans la scène.

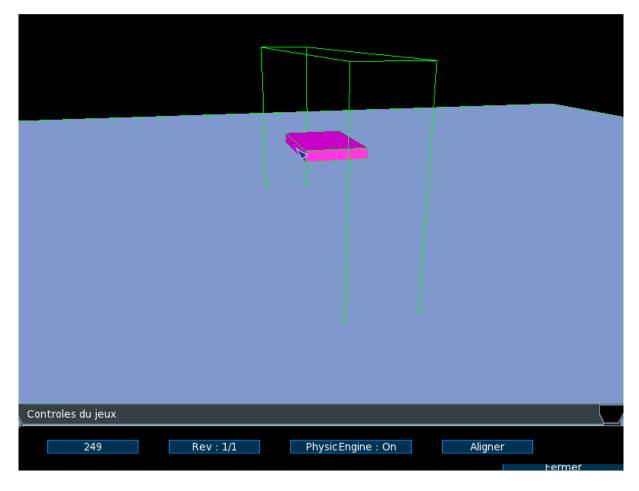


FIGURE 3.2 – On peut voir explicitement sur cette image le plan de collision qui est nécessaire au déplacement de la briquette.

3.6 Menus

Le menus à été réalisé en utilisant la bibliothèque CEGUI. Une classe virtuelle Fenetre à été utilisé pour permettre de créer différents types de Fenetre. Elle permet en particulier de mettre en place des mécanismes en gardant la même apparence graphique pour les différentes fenêtres que l'on crée, en offrant des méthodes pour les créer simplements. Il suffit d'insérer les boutons ou les éléments graphiques sur une fenetre créé automatiquement.

La charte graphique provient de deux "skins" CEGUI pré-existants et placé sous licence libre. Il s'agit de "TaharezLook" qui est le thème par défaut de CEGUI et le thème "Sleekspace" que l'on peut télécharger sur le site. Ce thème est élégant mais n'est ni complet ni à jour. Je l'ai légèrement modifié pour le faire fonctionner (par exemple les labels n'apparaissaient plus correctement). Les thèmes utilisent un document xml pour décrire le apparence qui est appelé le "Falagard looknfell system". J'ai donc travailler dans le fichier xml présent dans media/CEGUI/looknfeel/TaharezLook.looknfeel. Le logiciel dispose d'un menus d'introdution, simple qui permet de choisir le niveau de difficulté via 3 boutons : facile, intérmédiaire, difficile.



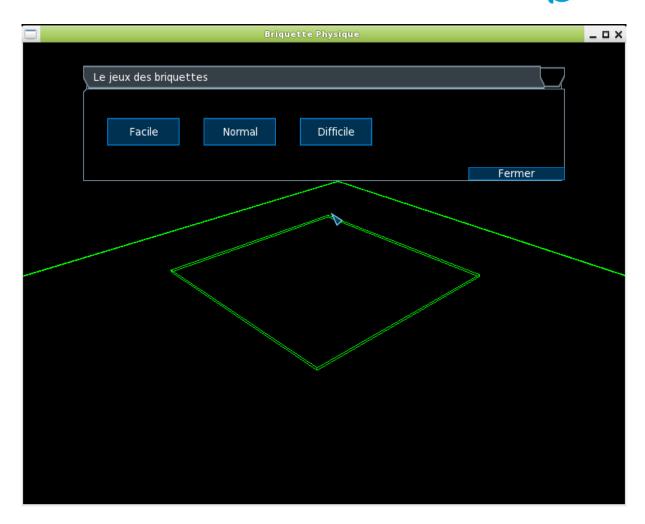


Figure 3.3 – Le menus d'introduction au jeu

Pendant le jeux, un menus est disponible en bas de l'écran. Il est également très simple. Il dispose de 4 boutons, le premier affiche le nombre de briquettes dont l'utilisateur peut disposé (qui ne sont pas encore en jeu). Un clic sur ce bouton permet de faire apparaître une briquette sur le plateau de jeu. Le second bouton permet de suivre les révision (voir la partie sur les Snapshoots). Celui ci est composé de 2 numéros, le premier annonce la révision actuelle sur laquelle on se trouve, le deuxième, le nombre de révisions accessibles. Les deux derniers boutons permettent respectivement d'activer ou de désactiver le moteur physique et d'aligner les briquettes sur l'axes de construction.



Figure 3.4 – Le menus en cours de jeu

Au départ, nous avions une souris gérée par Ogre (avec un overlay) qui permettait à l'utilisateur de viser les briquettes. CEGUI apporte sa propre souris. Le plus simple à été de ne conservé visible que la souris de CEGUI tout au long du jeu. En pratique, l'on a conservé de l'ancienne souris d'ogre qu'un jeu de coordonnées mis à jour à chaque déplacement de la souris de CEGUI afin de garder la synchronisation

entre les deux.

3.7 Gestion des révisions

La plus grande difficulté d'utilisation du jeu était de ne pas faire d'erreurs pour ne pas devoir tout recommencer. Nous avons alors créer un système permettant de se déplacer parmi tous les changements effectués. Ces changements correspondent à l'ajout d'une nouvelle briquette , à l'alignement des briquettes, au déplacement d'une briquette ou tout simplement à l'ajout d'une révision par l'utilisateur.

Ce système est composé de 3 structures, comme on peut le voir sur le graphique de collaboration de la classe GestSnapShoot :

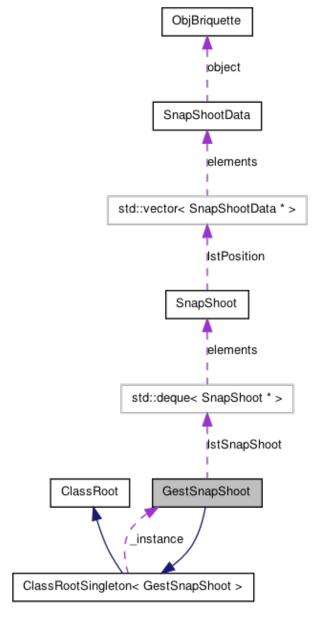


Figure 3.5 – Le graphe de collaboration de la classe GestSnapShoot

Maintenant, nous allons vous expliquer en détails le fonctionnement de ces 3 structures :



3.7.1 GestSnapShoot

Cette classe permet de gérer l'ensemble des révisions, elle contient une liste du type deque (liste "queue" accessible dans les deux sens). La classe permet d'ajouter une révision, d'en supprimer un ensemble depuis le début ou la fin, d'annuler une modification, de re-effectuer une modification et surtout d'appliquer une révision donnée.

3.8 Gestion du jeu

La plupart des actions effectuées par l'utilisateur, comme par exemple la gestion des révisions, n'appellent pas directement une méthode de GestSnapShoot. Elles appellent une méthode du même nom contenu par GestGame, cette sur-couche effectue l'action demandée par l'utilisateur mais elle permet de faire aux méthodes d'actualisation de l'affichage car au niveau structurel GestSnapShoot ne doit pas faire appel aux méthodes d'affichage. Deplus, GestGame permet de gérer le niveau de difficulté et par conséquent le nombre maximum de briquettes en jeu.

Conclusion

Bibliographie

- [1] Ogre Wiki, *Utilisation des quaternions dans Ogre*, http://www.ogre3d.org/tikiwiki/Quaternion+and+Rotation+Primer
- [2] Ogre Documentation, Documentation Doxygen d'Ogre, http://www.ogre3d.org/docs/api/html/index.html
- [3] CEGUI Wiki, Utilisation de CEGUI, http://www.cegui.org.uk/wiki/index.php/Main_Page
- [4] Bullet Wiki, Utilisation de Bullet, http://bulletphysics.org/wordpress/
- [5] Ogre Wiki, Tutorial d'utilisation d'OgreBullet, http://www.ogre3d.org/tikiwiki/OgreBullet
- [6] Site du Zéro, Signaux avec QT, http://www.siteduzero.com/tutoriel-3-11268-les-signaux-et-les-slots.html
- [7] Doxygen, Génération de documentation, http://www.stack.nl/~dimitri/doxygen/
- [8] Simulation Spatiale, Projet Polytech'Tours de Réalité Virtuelle, 2011, http://code.google.com/p/rv-simulation-interactive-ba

Construction en Kapla

Département Informatique 5^e année 2010 - 2011

Projet de réalité virtuelle

Résumé: Ce rapport présentera notre projet de logiciel 3D de construction de Kapla. L'objectif de ce projet était de développer une simulation physique d'un jeu de Kapla. Nous y expliquerons les différentes techniques utilisées (signaux, déplacements, ...) pour obtenir le résultat le plus réaliste possible.

Mots clefs: Ogre3D, Bullet, Kapla, simulation

Abstract: This report will describe our project of a 3D software for building with Kapla. The main goal of this project was to develop a physic simulation of a Kapla game. We will describe the different techniques (signals, movement, ...) used to obtain the most realistic result.

Keywords: Ogre3D, Bullet, Kapla, simulation

Encadrant
Sebastien Aupetit
aupetit@univ-tours.fr
Emmanuel Néron
emmanuel.neron@univ-tours.fr

Étudiants
Guillaume Smaha
guillaume.smaha@etu.univ-tours.fr
Pierre Vittet
pierre.vittet@etu.univ-tours.fr