

UNIVERSITÉ PAUL SABATIER



MASTER INTELLIGENCE ARTIFICIELLE ET
RECONNAISSANCE DES FORMES
MASTER ROBOTIQUE : DÉCISION ET COMMANDE

Étape 1 - TP recherche balle Manuel Utilisateur

Navigation Autonome de Robot Mobile

Auteur :

Thibaut AGHNATIOS
Marine BOUCHET
Bruno DATO
Tristan KLEMPLE
Thibault LAGOUTE

Tuteur :

Frédéric LERASLE
Michaël LAUER
Michel TAIX

LAAS-CNRS

7 novembre 2016

Suivi du document

Nom du document	Version Majeure	Version Majeure	Date de création	Dernière version
Étape 1 - Manuel Utilisateur	A	0	27/10/2016	09/11/2016

Auteurs du document

Rédaction	Intégration	Relecture	Validation Interne
Equipe	Marine Bouchet	Bruno Dato Thibaut Aghnatos	Bruno Dato Thibaut Aghnatos

Validation du document

Validation	Nom	Date	Visa

Liste de diffusion

Le plan de développement qualité est diffusé à l'ensemble des clients et des intervenants externes aux projets.

Historiques de révision

Version	Modification apportée	Auteur	Date
A.0	Création et intégration du document	Marine Bouchet	07/11/2016
A.0	Ajout de la section ??	Bruno Dato	09/11/2016

Table des matières

1	Introduction	3
---	--------------	---

1 Introduction

Table des figures

ANNEXE