Análisis de Redes Sociales

Guillermo Jiménez Díaz (gjimenez@ucm.es) Alberto Díaz (albertodiaz@fdi.ucm.es)

2 de octubre de 2014

Prefacio

Estos son los apuntes de la asignatura Análisis de Redes Sociales, impartida en la Facultad de Informática de la Universidad Complutense de Madrid por los profesores Guillermo Jiménez Díaz y Alberto Díaz, del Departamento de Ingeniería del Software e Inteligencia Artificial.

Este material ha sido desarrollado a partir de distintas fuertes, destacando como referencia principal el libro *Network Science* de Laszlo Barabasi y el material de la asignatura *Social Network Analysis* impartido por Lada Adamic a través de Coursera.

Tema 2: Modelos de redes: El modelo de red aleatoria

La visualización de una red permite observar y calcular algunas de las propiedades vistas hasta ahora. Sin embargo, muchas de las redes reales son complejas de visualizar.

Un **modelo** es una representación simple de un sistema complejo del que podemos extraer y derivar propiedades matemáticamente. Por tanto, mediante un modelo que se aproxime a una red real podremos predecir propiedades de la misma. Además, los modelos nos ayudan a entender cómo y por qué se han formado las redes tal y como son ahora.

En este y en sucesivos capítulos estudiaremos algunos de los modelos más conocidos de redes sociales. El primero de ellos es el **modelo de red aleatoria**.

Modelo de Red Aleatoria: algoritmo de construcción

Una red aleatoria es una red en la que cada uno de los enlaces entre dos nodos se ha creado siguiendo un proceso completamente aleatorio. De manera más matemática podemos decir que una red aleatoria es una red que tiene N nodos donde cada nodo puede estar conectado con otro con una probabilidad p. Se representa como G(N,p) y se construye siguiendo el siguiente algoritmo:

- 1. Crear N nodos aislados
- 2. Seleccionar un par de nodos y generar un número aleatorio entre 0 y 1. Si es mayor que p entonces añadimos un enlace entre ellos. En otro caso, los dejamos desconectados.
- 3. Repetir el paso 2 para los $\frac{N(N-1)}{2}$ pares de nodos de la red.

El modelo de red aleatoria también se conoce como el modelo de Erdös-Renyi en honor de los dos matemáticos húngaros que las estudiaron inicialmente y que proporcionaron gran cantidad de información sobre las propiedades contenidas en este tipo de redes.

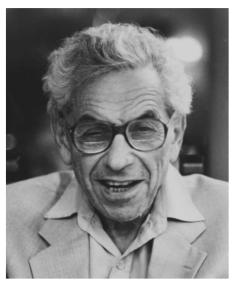




Figure 1: Pal Erdös y Alfred Renyi, matemáticos hungaros principales investigadores del modelo de red aleatoria.

El modelo de red aleatoria también puede caracterizarse como G(N,L), donde L es el número de enlaces de la red. En este caso, la red se forma seleccionando aleatoriamente 2 nodos y, si no existe un enlace entre ellos, se añade. Este proceso se repite hasta conseguir un total de L enlaces. Esta forma de caracterizar la red se usa menos.

Número de enlaces

Las redes aleatorias G(N,p) tienen un número variable de enlaces (L). Sin embargo, usando probabilidades básicas podemos calcular la probabilidad de que la red tenga exactamente L enlaces.

Para aproximar este cálculo se utiliza la distribución binomial que describe el número de éxitos (x) que se pueden conseguir en la realización de n experimentos independientes donde la probabilidad de acierto es p y la de fracaso, 1-p.

$$B(n,x,p) \to p_x = \binom{n}{x} p^x (1-p)^{n-x}$$

De esta función de distribución nos interesan las siguientes métricas:

- Media de la distribución: $\langle x \rangle = \sum_{x=1}^N x \cdot p_x = n \cdot p$ Varianza de la distribución: $\sigma_x^2 = p \cdot (1-p) \cdot n$
- Desviación estándar de la distribución: $\sigma_x = [p \cdot (1-p) \cdot n]^{\frac{1}{2}}$

De acuerdo a esto podemos representar la probabilidad de una red de tener exactamente L enlaces como:

$$p_L = B(L_{max}, L, p) \rightarrow p_L = {L_{max} \choose L} p^L (1-p)^{L_{max}-L}$$

De acuerdo a esto podemos calcular el número medio de enlaces esperados en G(N, p) como:

$$\langle L \rangle = p \cdot L_{max} = p \cdot \binom{N}{2} = p \cdot \frac{N(N-1)}{2}$$

Por tanto, el grado medio de esta red¹ es:

$$\langle k \rangle = \frac{2\langle L \rangle}{N} = p \cdot (N-1)$$

De acuerdo a esto, una de las primeras características que podemos extraer de las redes aleatorias es que cuanto mayor sea p mayor es el grado medio y, por tanto, más densa se vuelve la red.

 $^{^{-1}}$ Si la red se representa como G(L,p) entonces ya sabemos el número exacto de enlaces por lo que $\langle k \rangle = \frac{2L}{N}$.

Distribución del grado de los nodos

Al igual que antes, podemos representar esta distribución como una binomial.

$$p_k = B(N-1, k, p) \to p_k = \binom{N-1}{k} p^k (1-p)^{N-1-k}$$

- El grado medio será: $\langle k \rangle = (N-1) \cdot p$
- La varianza de kserá: $\sigma_k^2 = p \cdot (1-p) \cdot (N-1)$
- La desviación estándar de k será: $\sigma_k = [p \cdot (1-p) \cdot (N-1)]^{\frac{1}{2}}$

Sin embargo, sabemos que la mayoría de las redes reales son dispersas, lo que implica que $\langle k \rangle \ll N$. En este caso, la distribución de grados de los nodos se aproxima mejor usando una distribución de Poisson:

$$P(x,\lambda) \to p_x = e^{-\lambda} \cdot \frac{\lambda^x}{x!}$$

En esta distribución sabemos que:

- Media de la distribución: $\langle x \rangle = \lambda$
- Varianza de la distribución: $\sigma_x^2 = \lambda$
- Desviación estándar: $\sigma_x = \lambda^{\frac{1}{2}}$

Podemos ver visualmente las diferencias entre la distribución binomial y la Poisson:

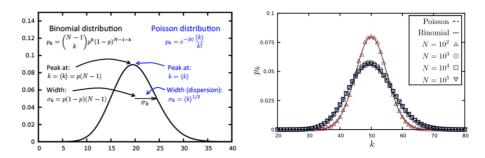


Figure 2: Representación gráfica de la distribución binomial y de la distribución de Poisson

Vemos que ambas distribuciones tienen propiedades comunes:

• Tienen un pico en $\langle x \rangle$ de modo que si modificamos p entonces el pico se desplaza hacia la derecha.

• Cuanto más densa es la distribución entonces más ancha es la distribución.

Si estamos seguros de que tenemos una red en la que $N \gg k$ y aproximamos su distribución de grados mediante una Poisson entonces se cumple que:

$$p_k = P(k, \langle k \rangle) \to p_k = e^{-\langle k \rangle} \cdot \frac{\langle k \rangle^k}{k!}$$

De modo que:

- Varianza de k: $\sigma_x^2=\langle k\rangle$ Desviación estándar de k: $\sigma_x=\langle k\rangle^{\frac{1}{2}}$

De acuerdo a esto podemos sacar las siguientes propiedades de las redes aleatorias dispersas:

- La distribución de grados no depende de N por lo que dos redes con igual $\langle k \rangle$ y distinto tamaño N tienen funciones de distribución de grado indistinguibles.
- La mayoría de los nodos tienen un grado entorno a la media $(\langle k \rangle)$ y los nodos de mayor grado tienen solo unos pocos más que la media.
- Las redes aleatorias no tienen **concentradores o hubs**: nodos con conectividad o grado muy alto ya que la probabilidad de tener nodos con grado muy alto es extremadamente baja.

Por ejemplo, en una red con $\langle k \rangle = 1000$ se puede calcular que $\sigma_x = 31,62$ por lo que los nodos tienen entre 970 y 1030 enlaces. También podemos realizar aproximaciones² para calcular el grado máximo y mínimo, que quedaría en $k_{max} = 1185 \text{ y } k_{min} = 816.$

Más adelante veremos que este modelo de red aleatoria no se ajusta correctamente al compararlo con algunas redes reales por lo que será necesario modificarlo.

Evolución de una red aleatoria

La creación de una red aleatoria parte de un conjunto de nodos aislados que se van uniendo aleatoriamente. Si simulamos el algoritmo de creación podemos ver cómo varía el grado medio de la red y cómo aparece un componente gigante cuyo tamaño va variando a medida que se modifica dicho grado medio. En la siguiente figura podemos ver la evolución del tamaño del componente gigante con respecto al grado medio de la red $(\langle k \rangle)$. En lugar de observar solo el número de nodos del componente (N_G) vamos a tener en cuenta el porcentaje del mismo con respecto al número total de nodos de la red $(\frac{N_G}{N})$.

 $^{^2}$ Los cálculos para aproximar el máximo y el mínimo se pueden consultar en el libro "Network Science", cap 3, pp 72.

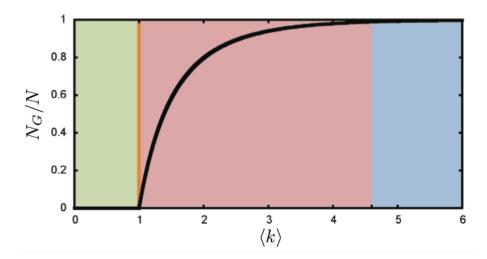


Figure 3: Evolución del tamaño del componente gigante con respecto al grado medio de la red $\langle k \rangle$

Se puede ver que partimos de nodos aislados y que a partir de $\langle k \rangle = 1$ el valor de $\frac{N_G}{N}$ comienza a crecer rápidamente, lo que implica que comienza la aparición de un componente gigante.

Con respecto a la probabilidad p podemos sacar las siguientes conclusiones:

- Si p=0 entonces $\langle k \rangle = 0$, $N_G=1$ y $\frac{N_G}{N}\sim 0$. Si p=1 entonces $\langle k \rangle = N-1$, $N_G=N$ y $\frac{N_G}{N}=1$.
- Cuantos más nodos tenga la red N, menor p es necesario para crear un componente gigante.

Observando la evolución de la red podemos diferenciar 4 etapas con sus características propias:

• Etapa subcrítica

Se produce cuando $0 < \langle k \rangle < 1 \rightarrow p < \frac{1}{N}$. Durante esta etapa se crean pares de enlaces. Según incrementa el grado medio algunos de estos pares crean pequeños grupos, tan pequeños que $\frac{N_G}{N}\sim 0$. En general, la mayoría de los grupos pequeños tienen un tamaño parecido (no hay un componente gigante definido). El tamaño del componente más grande es $N_G \sim lnN$.

• Punto crítico

Se produce cuando $\langle k \rangle = 1 \rightarrow p = \frac{1}{N}$. En este momento existe un gran número de componentes de pequeño tamaño cuya distribución sigue una función de ley potencial o power-law, las cuales se caracterizan por tener una larga cola. En este caso, el tamaño del componente más grande es $N_G \sim N^{\frac{2}{3}}.$

• Etapa supercrítica

Se produce cuando $\langle k \rangle > 1 \to p > \frac{1}{N}$. Cerca de este punto aparece el componente gigante, cuyo tamaño es $\frac{N_G}{N} \sim \langle k \rangle - 1 \to N_G \sim (p-p_c) \cdot N$, donde $p_c = \frac{1}{N}$. En este momento se puede considerar realmente que el componente gigante tiene una proporción significativa de los nodos de la red. Siguen existiendo componentes aislados que conviven con el componente gigante.

• Etapa conectada

Se produce cuando $\langle k \rangle \geq lnN \rightarrow p \geq \frac{lnN}{N}$. Cuando p es lo suficientemente grande el componente gigante absorbe todos los nodos y componentes de la red, lo que implica que $N_G \sim N$. En este momento toda la red es conexa.

Como resultados importantes podemos destacar que:

- Si $\langle k \rangle > 1$ entonces la red puede comenzar a considerarse como tal (existe un componente gigante)
- Si $\langle k \rangle \sim lnN$ entonces todos los componentes son absorbidos, creando una red global conectada.

Redes reales frente a redes aleatorias

Si suponemos que las redes reales siguen el modelo de red aleatoria entonces se cumplirán las propiedades vistas anteriormente. Vamos a observar los datos de una serie de redes reales tomadas del libro de Barabasi (cap. 3, pág 60):

De acuerdo a estos datos todas estas redes cumplen que $\langle k \rangle > 1$ por lo que tienen un componente gigante. Sin embargo se aprecia que en la mayoría de ellas (salvo en la red de actores) no se cumple que $\langle k \rangle \sim lnN$ por lo que deberíamos suponer que se encuentran en la fase supercrítica y que, por tanto, existen nodos y componentes aislados. Si las redes reales se modelan de acuerdo al modelo de Erdös-Renyi entonces deberían existir nodos desconectados del componente gigante. Como ejemplo, en el caso de la red Internet, esto supondría que existen subredes que no están conectados a la red global. Si esto fuese así, ¿cómo los alcanzaríamos?. Estamos ante la evidencia de que tal vez este modelo no es del todo válido para algunas redes reales.

Network	N	L	<k></k>	In N
Internet	192,244	609,066	6.34	12.17
Power Grid	4,941	6,594	2.67	8.51
Science Collaboration	23,133	186,936	8.08	10.04
Actor Network	212,250	3,054,278	28.78	12.27
Yeast Protein Interactions	2,018	2,930	2.90	7.61

Figure 4: Datos sobre algunas redes reales