## Pràctica 1

• Modificar el programa para que incluya el envio de datos (ON y OFF) al puerto serie. Añadir la iunicialización del puerto serie y el envio cada vez que cambia el estado del led.

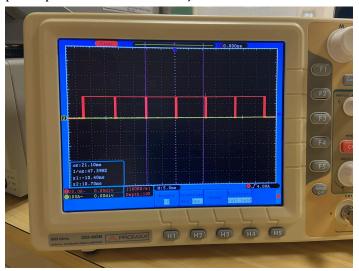
```
void setup() {
 pinMode(LED_BUILTIN, OUTPUT); // Configurar el pin del LED como salida
 Serial.begin(115200);
                           // Inicializar el puerto serie a 115200 baudios
}
void loop() {
 digitalWrite(LED_BUILTIN, HIGH); // Encender el LED
 Serial.println("ON");
                          // Enviar "ON" al puerto serie
 delay(DELAY);
                          // Esperar 1000 ms (1 segundo)
 digitalWrite(LED_BUILTIN, LOW); // Apagar el LED
                           // Enviar "OFF" al puerto serie
 Serial.println("OFF");
 delay(DELAY);
                          // Esperar 1000 ms (1 segundo)
}
```

• Modificar el programa para que actue directamente sobre los registros de los puertos de entrada y salida

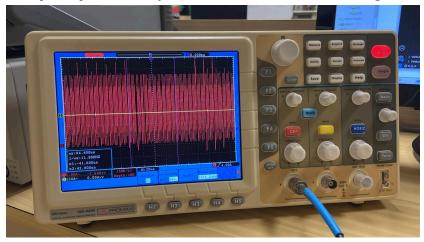
```
void setup() {
  // Configurar el pin del LED como salida accediendo directamente a los registros GPIO
  uint32_t *gpio_enable = (uint32_t *)GPIO_ENABLE_REG; // Puntero al registro de habilitación
de GPIO
  *gpio_enable |= (1 << LED_BUILTIN);
                                               // Habilitar el pin 2 como salida
}
void loop() {
  uint32_t *gpio_out = (uint32_t *)GPIO_OUT_REG; // Puntero al registro de salida de GPIO
  // Encender el LED (establecer el bit correspondiente al pin 2)
  *gpio_out |= (1 << LED_BUILTIN);
  delay(DELAY); // Esperar 500 ms
  // Apagar el LED (limpiar el bit correspondiente al pin 2)
  *gpio_out &= \sim(1 << LED_BUILTIN);
 delay(DELAY); // Esperar 500 ms
}
```

Eliminar los delay modificar el pin de salida a uno cualquiera de los que estan disponibles i medir con el osciloscopio cual es la màxima frecuencia de apagado encendido que permite el microcontrolador. Medir la frecuencia en estos cuatro casos:

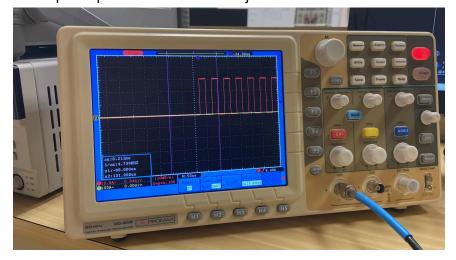
Con el envio por el puerto série del mensaje i utilizando las funciones de Arduino



• Con el envio por el puerto série y accediendo directamente a los registros



• Sin el envio por el puerto série del mensaje i utilizando las funciones de Arduino



• Responder a la siguiente pregunta: en el programa que se ha realizado cual es el tiempo libre que tiene el procesador ?

En el programa que se ha realizado, el tiempo libre que tiene el procesador es de 10ms.