

1. El problema planteado está definido de la forma

$$\mathbf{v} A = \lambda_l \mathbf{v}.$$

Recordando que \mathbf{v} es vector fila podemos trasponer y conjugar el problema:

$$A^* \mathbf{v}^* = \lambda_l^* \mathbf{v}^*,$$

el cual es un problema de valores propios sobre la matriz A^* . El siguiente algoritmo toma en cuenta esta transformación.

Algoritmo 1 Left Power Iteration

```
function LPI( $A, \mathbf{x}_0$ )
    ( $\mathbf{u}_{\text{dom}}, \lambda_{\text{dom}}$ )  $\leftarrow$  PI( $A^*, \mathbf{x}_0$ )
    return ( $\mathbf{u}_{\text{dom}}^*, \lambda_{\text{dom}}^*$ )
end function
```

donde PI(\cdot) es el algoritmo Power Iteration y \mathbf{x}_0 es el initial guess.

Puntajes

10 puntos por enunciar que los valores y vectores propios de A^* son los valores y vectores propios de A pero traspuestos conjugados y proponer el traspuesto conjugado del problema.
10 puntos por seleccionar un algoritmo numérico para encontrar \mathbf{u}_{dom} y λ_{dom}
5 puntos por trasponer el resultado obtenido para encontrar lo pedido.

2. (a) ■ Matriz A_1 : se usará Power Iteration sobre la matriz A_1 , ya que sus valores están ordenados por magnitud y se obtendrá $\lambda_1 = 5$.
■ Matriz A_2 : se usará Power Iteration sobre la matriz A_2 , ya que sus valores están ordenados por magnitud y se obtendrá $\lambda_1 = 1$.
■ Matriz A_3 : se usará Power Iteration sobre la matriz A_3 . Aunque los valores no están ordenados por magnitud, el valor propio dominante es λ_5 , el cual es mayor al valor más positivo λ_1 . Se obtendrá $\lambda_5 = -4.32340428$.
■ Matriz A_4 : se usará Inverse Power Iteration sobre la matriz A_4 con shift $s = 10$ para obtener $\lambda_1 = 5.75851194$.

Puntajes

2 puntos por respuesta correcta en cada matriz.

- (b) ■ Matriz A_1 : se usará Inverse Power Iteration con shift $s = 0$ sobre la matriz A_1 . Se obtendrá el valor propio $\lambda_5 = 1$.
■ Matriz A_2 : se usará Inverse Power Iteration con shift $s = 0$ sobre la matriz A_2 . Se obtendrá el valor propio $\lambda_5 = -0.19107781$.
■ Matriz A_3 : se usará Inverse Power Iteration sobre la matriz A_3 con un shift $\varepsilon > 0$ muy cercano a cero. Se obtendrá el valor propio $\lambda_2 = 0$.
■ Matriz A_4 : se usará Inverse Power Iteration sobre la matriz A_4 con un shift $\varepsilon > 0$ muy cercano a cero. Se obtendrá el valor propio $\lambda_3 = 0$.

Puntajes

3 puntos por respuesta correcta en cada matriz.

- (c) Es necesario encontrar un shift s tal que los valores propios queden ordenados por magnitud. Considerar el valor propio λ_1 , el cual se encuentra en al menos uno de los discos de Gerschgorin, es decir, se cumple:

$$-R_i \leq \lambda_1 - a_{ii} \leq R_i \quad (1)$$

para algún $i \in 1, \dots, 5$ y $R_i = \sum_{j \neq i} |a_{ij}|$. Al considerar cualquier disco i -ésimo que cumpla con (1) y restar R_i en la inecuación, se tiene:

$$-2R_i \leq \lambda_1 - a_{ii} - R_i \leq 0 \quad (2)$$

Debido a que $\lambda_1 > \lambda_2 > \lambda_3 > \lambda_4 > \lambda_5$, entonces al desplazar todos los valores propios en $s = -a_{ii} - R_i$, la desigualdad se mantiene y $\lambda_5 - a_{ii} - R_i$ es el valor propio dominante de la matriz $A_j + sI_5$, con $j \in 1, \dots, 4$. Usando Power

Iteration sobre esta matriz se encuentra el valor $\lambda_5 - a_{ii} - R_i$, el cual puede ser llevado al valor λ_5 desplazandolo en un shift $s_2 = a_{ii} + R_i$.

Puntajes

- 5 puntos si se encuentra una cota para los valores propios.
- 5 puntos si se establece un *shift* válido para encontrar λ_5 mediante alguno de los métodos señalados.

3. (a) Considerando $\mathbf{l}(s) = \langle \cos(s), \sin(s), 0 \rangle$, $s \in [0, 2\pi]$ se tiene que $\mathbf{l}'(s) = \langle -\sin(s), \cos(s), 0 \rangle$, luego reemplazando se obtiene:

$$\oint_C \mathbf{H}(\mathbf{l}) \cdot d\mathbf{l} = \int_0^{2\pi} \mathbf{H}(\mathbf{l}(s)) \cdot \mathbf{l}'(s) ds \quad (3)$$

$$= \int_0^{2\pi} -\mathbf{H}_x(\mathbf{l}(s)) \sin(s) + \mathbf{H}_y(\mathbf{l}(s)) \cos(s) ds \quad (4)$$

Puntajes

- 5 puntos si el desarrollo explícitamente queda en función de s luego de haber reemplazado la parametrización de curva y desarrollado regla de la cadena.

- (b) El orden de convergencia puede estimarse mediante dos pares de datos (e_i, h_i) , por ejemplo los elegidos en la Tabla 1. Si se modela el error como $e = Ch^p$, donde las incógnitas son C y el orden p , basta con plantear y resolver el sistema

i	e_i	h_i
2	0.235309	1.570796
7	0.000151	0.049087

Tabla 1: Errores $e_i = I_{i+1} - I_i$, con sus h respectivos

lineal en base logarítmica.

$$\log(e_2) = \log(C) + p \log(h_2)$$

$$\log(e_7) = \log(C) + p \log(h_7)$$

luego, $C \approx 9.02897214e - 02$ y $p \approx 2.12115377$. La estimación puede mejorarse si se consideran todos los datos, en ese caso el sistema quedará sobre determinado y deberá usarse mínimos cuadrados para encontrar C y p .

Puntajes

- 3 puntos por modelar los errores y plantear ecuaciones relacionadas.
- 10 puntos por estimar el orden de convergencia, ya sea utilizando dos pares de error y h o bien resolviendo un sistema de mínimos cuadrados.
- 2 puntos por enunciar que la estimación al considerar todos los puntos provoca un sistema sobredeterminado.

- (c) Para obtener la medición se propone el siguiente algoritmo: Una vez obtenido el modelo de error como $e = Ch^p$ se puede realizar una búsqueda de ceros en la función $f(h) = Ch^p - 10^{-14}$, el valor obtenido h^* es el tamaño de intervalo necesario para la medición, luego se puede inferir qué medición se necesita en función del intervalo original.

Algoritmo 2 Encontrar la medición con error de 10^{-14}

```

function GETMEASURESTEP
     $h^* \leftarrow \text{bisection}(f(h))$ 
    return  $\log_2(\frac{\pi}{h^*}) + 1$ 
end function

```

El resultado aproximado es, con $h^* \approx 10^{-7}$, en la medición $i = 25$. Note que no es necesario un algoritmo numérico en caso de despejar directamente los valores, pero debe establecerse el desarrollo correctamente para encontrar la medición i .

Puntajes

- 5 puntos por proponer un algoritmo justificado para resolver la estimación o plantear la ecuación correspondiente
- 5 puntos por encontrar aproximadamente el valor.

4. (a) El siguiente algoritmo calcula la integral $I_a(x)$ tomando como parámetros de entrada x , a , una tolerancia γ y la función $p(x)$. Se utilizará la regla del trapecio para calcular la integral, aunque algún otro método visto en clases también puede ser empleado.

Algoritmo 3 Cálculo de $I_a(x)$

```
1: function OPERADORINTEGRAL( $x, a, \gamma, p$ )
2:    $m = 1$ 
3:    $I_{i+1} = \text{trapecio}(x - a, x + a, p, m)$ 
4:    $e_i = \infty$ 
5:   while  $e_i \geq \gamma$  do
6:      $I_i = I_{i+1}$ 
7:      $m = m + 1$ 
8:      $I_{i+1} = \text{trapecio}(x - a, x + a, p, m)$ 
9:      $e_i = |I_{i+1} - I_i|$ 
10:  end while
11:  return  $I_{i+1}$ 
12: end function
```

Puntajes

2 puntos por establecer parámetros de entrada correctamente.
3 puntos por proponer un método numérico apropiado para calcular la integral.
3 puntos por determinar el error absoluto.
2 puntos por entregar el resultado de $I_a(x)$ que cumpla con el criterio de error solicitado.
0 puntos en la pregunta si se utiliza la función $f(x)$ o $\varepsilon(x)$ directamente.

- (b) Para encontrar el máximo de $I_a(x)$ se debe derivar la expresión:

$$\frac{d}{dx} \int_{x-a}^{x+a} p(y) dy = p(x+a) \frac{d}{dx}(x+a) - p(x-a) \frac{d}{dx}(x-a) = p(x+a) - p(x-a)$$

Sea $F(x, a) = p(x+a) - p(x-a)$. El máximo de $I_a(x)$ se obtiene encontrando un cero para $F(x, a)$. Se usará x_0 como *initial guess*, ya que el máximo debería mantenerse alrededor de ese valor para pequeñas variaciones de a . El output correspondería al valor α tal que $F(\alpha, a) = 0$

Puntajes

8 puntos por argumentar cómo se determinará el máximo de $I_a(x)$.
7 puntos por proponer un método numérico para encontrar el máximo.