

Ayudantía 12

1.- $u_t(x,t) = \alpha^2 u_{xx}(x,t)$, $x \in [0, l_0]$, $t \in [0, T]$
 $u(x, 0) = f(x)$
 $u_x(0, t) = 0$
 $u(l_0, t) = 0$

a) Enfoque Crank-Nicholson:

$$u_{xx}(x_i, t_j) \approx \frac{1}{2} \left(\frac{w_{i+1,j} - 2w_{i,j} + w_{i-1,j}}{h^2} \right) + \frac{1}{2} \left(\frac{w_{i+1,j-1} - 2w_{i,j-1} + w_{i-1,j-1}}{h^2} \right)$$

Con: $x_i = ih$, $t_j = jk$, $w_{ij} = u(ih, jk)$, $h = \frac{l_0}{n}$, $k = \frac{T}{m}$.
Además:

$$u_t(x_i, t_j) \approx \frac{w_{ij} - w_{i,j-1}}{k} \quad \text{Backward difference.}$$

Reemplazando en la EDP.

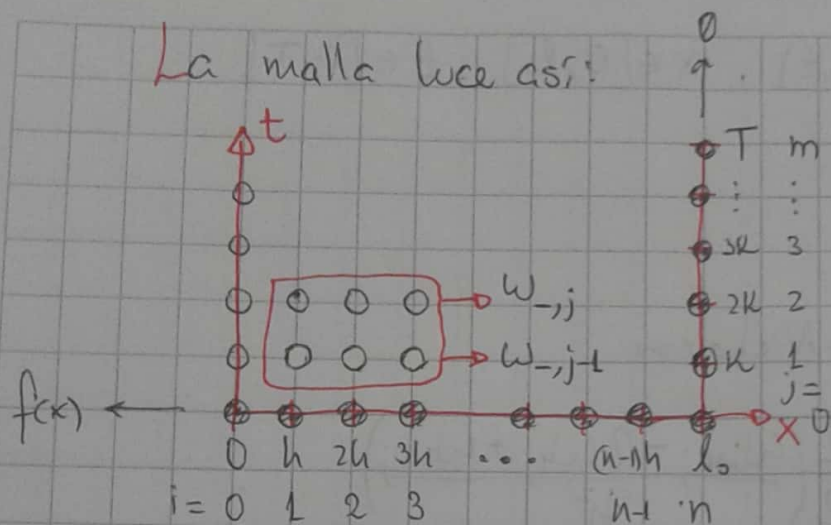
$$\frac{w_{ij} - w_{i,j-1}}{k} = \frac{\alpha^2}{2h^2} \left[w_{i+1,j} - 2w_{i,j} + w_{i-1,j} + w_{i+1,j-1} - 2w_{i,j-1} + w_{i-1,j-1} \right] / \sigma = \frac{\alpha^2 k}{2h^2}$$

Luego, agrupamos tiempos iguales (j a un lado, $j-1$ al otro)

$$(5) -\sigma w_{i+1,j} + (2\sigma + 1)w_{i,j} - \sigma w_{i-1,j} = \sigma w_{i+1,j-1} + (1 - 2\sigma)w_{i,j-1} + \sigma w_{i-1,j-1}$$

Así tenemos un esquema para encontrar valores w_{ij} a partir de tiempos anteriores.

La malla luce así:



Luego, en el borde izquierdo se tiene información de la derivada.

$$u_x(0,t) = 0 \approx \frac{w_{1,j} - w_{0,j}}{h} \quad \text{Forward difference.}$$

$$\rightarrow w_{0,j} \approx w_{1,j} \quad (6)$$

Así, reemplazando en la expresión (5) con $i=1$.

$$-\tau w_{2,j} + (2\tau + 1)w_{1,j} - \tau w_{0,j} = \tau w_{2,j-1} + (1 - 2\tau)w_{1,j-1} + \tau w_{0,j-1}$$

Reemplazando (6).

$$-\tau w_{2,j} + 2\tau w_{1,j} = \tau w_{2,j-1} + (1 - \tau)w_{1,j-1}$$

Luego, matricialmente el sistema:

PÁG. SIGUIENTE \rightarrow

$$\begin{array}{c} \overbrace{\begin{bmatrix} 2\tau & -\tau & 0 & 0 & \dots & 0 \\ -\tau & (2\tau+1) & -\tau & 0 & \dots & 0 \\ 0 & -\tau & (2\tau+1) & -\tau & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & -\tau & (2\tau+1) \end{bmatrix}}^A \end{array} \begin{array}{c} \overrightarrow{w_j} \\ w_{1j} \\ w_{2j} \\ w_{3j} \\ \vdots \\ w_{n+1,j} \end{array} = \begin{array}{c} \overbrace{\begin{bmatrix} (1-\tau) & \tau & \dots & 0 & 0 \\ \tau & (1-2\tau) & \tau & 0 & 0 \\ 0 & \tau & (1-2\tau) & \tau & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \tau & (1-2\tau) \end{bmatrix}}^B \end{array} \begin{array}{c} \overrightarrow{w_{j-1}} \\ w_{1,j-1} \\ w_{2,j-1} \\ w_{3,j-1} \\ \vdots \\ w_{n+1,j-1} \end{array} + \tau \cdot \begin{array}{c} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} \end{array}$$

- > Esquema es implícito.
- > Con $j=1$, se tendrá que vector $\overrightarrow{w_{j-1}}$ posee los valores de $f(x_i)$
- > Aquí deberían ir valores de borde. Pero en este caso, son nulos.
- > El algoritmo es de la forma:


```

for j in range(1, m):
    w_j = solve(A, Bw_{j-1})
      
```

b) Para encontrar cuando la vanilla no excede los β grados Celsius basta con añadir código luego del solve, de la forma;

```

time = j
T_max = max(w_j)
if T_max <= beta:
    break
...
return time

```


2- a) $u_{tt}(x,t) = c u_{xx}(x,t)$, $x \in [0,1]$, $t \in [0,T]$ (5)
 $u(x,0) = \sin(\pi x)$ (6)
 $u_t(x,0) = 0$ (7)
 $u(1,t) - u(0,t) = 0$ (8)

Utilizando la discretización:

$$h = \frac{1}{n}, \quad k = \frac{T}{m}, \quad x_i = i \cdot h, \quad t_j = j \cdot k$$

$$w_{ij} = u(x_i, t_j).$$

Con diferencias finitas:

$$\frac{w_{i,j+1} - 2w_{ij} + w_{i,j-1}}{k^2} = c \left(\frac{w_{i+1,j} - 2w_{ij} + w_{i-1,j}}{h^2} \right) / \sigma^2 = \frac{ck^2}{h^2}$$

Multiplicando por k^2 a ambos lados de la ecuación.
 Despejando $w_{i,j+1}$:

$$w_{i,j+1} = \sigma^2 w_{i+1,j} + (2 - 2\sigma^2) w_{ij} + \sigma^2 w_{i-1,j} - w_{i,j-1} \quad (9)$$

Como ya sabemos, la formulación anterior tiene un problema en $j=0$. Al no conocer $w_{i,-1}$ se realiza una estimación utilizando la derivada temporal en $t=0$.

$$u_t(x_i, 0) = 0 \approx \frac{w_{i,1} - w_{i,-1}}{2k}$$

Central difference.

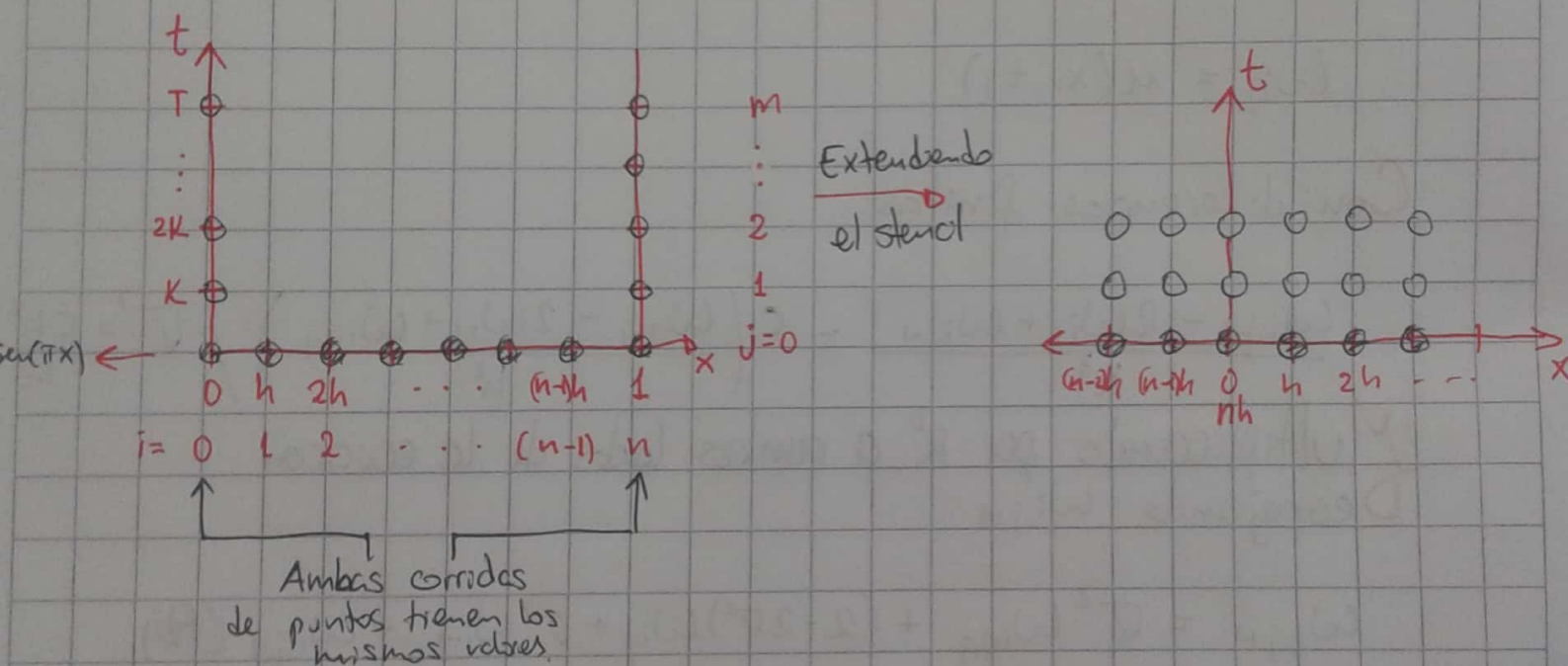
$$\rightarrow w_{i,-1} \approx w_{i,1}$$

Así, reemplazando en la expresión (7) con $j=0$

$$W_{i,1} = \sigma^2 W_{i+1,0} + (2-2\sigma^2) W_{i,0} + \sigma^2 W_{i-1,0} - W_{i,-1} \rightarrow -W_{i,1}$$

$$W_{i,1} = \frac{\sigma^2}{2} W_{i+1,0} + \frac{(2-2\sigma^2)}{2} W_{i,0} + \frac{\sigma^2}{2} W_{i-1,0}$$

Además, con $i=1$ o $i=n-1$ se necesita información en los bordes. En la ecuación (8) se tienen condiciones periódicas.



Luego, para considerar las condiciones periódicas se considera un stencil "cilíndrico" donde borde izquierdo y derecho se unen. De esta manera pasamos de tener $(n-1)$ incógnitas por tiempo, a n incógnitas.

~~Además~~ Reemplazando, primero consideramos el sistema $j=0$ con $t=0$.

$j=0$

A la izquierda de $w_{0,0}$ está $w_{n-1,0}$



$$\begin{bmatrix} w_{0,1} \\ w_{1,1} \\ w_{2,1} \\ \vdots \\ w_{n-1,1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} (1-\sigma^2) & \sigma^2/2 & 0 & \dots & 0 & \sigma^2/2 \\ \sigma^2/2 & (1-\sigma^2) & \sigma^2/2 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & \sigma^2/2 & (1-\sigma^2) & \sigma^2/2 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \sigma^2/2 & 0 & \dots & \dots & 0 & \sigma^2/2(1-\sigma^2) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} w_{0,0} \\ w_{1,0} \\ w_{2,0} \\ \vdots \\ w_{n-1,0} \end{bmatrix}$$



A la derecha de $w_{n-1,0}$ está $w_{0,0}$



$j \geq 1$

$$\begin{bmatrix} w_{0,j+1} \\ w_{1,j+1} \\ w_{2,j+1} \\ \vdots \\ w_{n-1,j+1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} (2-2\sigma^2) & \sigma^2 & 0 & 0 & \dots & \sigma^2 \\ \sigma^2 & (2-2\sigma^2) & \sigma^2 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \sigma^2 & (2-2\sigma^2) & \sigma^2 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \sigma^2 & 0 & \dots & \dots & 0 & \sigma^2(2-2\sigma^2) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} w_{0,j} \\ w_{1,j} \\ w_{2,j} \\ \vdots \\ w_{n-1,j} \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} w_{0,j-1} \\ w_{1,j-1} \\ w_{2,j-1} \\ \vdots \\ w_{n-1,j-1} \end{bmatrix}$$

Algoritmo:

$$h = 1/n, \quad K = T/m, \quad \sigma^2 = cK^2/h^2, \quad \vec{x} = \text{range}(0, 1, h)$$

$$\vec{w}_0 = \text{sen}(\pi \vec{x})$$

$$A_0 = \text{fill_}A_0(\sigma^2)$$

$$A = \text{fill_}A(\sigma^2)$$

$$\vec{w}_j = A_0 \cdot \vec{w}_0, \quad w_{j-1} = \vec{w}_0$$

for j in $\text{range}(1, m)$:

$$\vec{w}_{j+1} = A \cdot \vec{w}_j - w_{j-1}$$

$$\vec{w}_{j-1} = \vec{w}_j$$

$$\vec{w}_j = \vec{w}_{j+1}$$

return \vec{w}_j