Définition: Étant donné un ensemble de processus choisir un unique chef (sûreté) en un temps fini (vivacité)

Applications:

- réseaux radio et wifi
- réseaux filaires
 - Construction d'arbre couvrant : le chef devient la racine de l'arbre et peut initier cette construction par diffusion
- cloud ou systèmes « maître esclave »
 - en cas de la défaillance du maître, élire un nouveau maître

Théorème Il n'existe pas d'algorithme déterministe d'élection de chef dans les réseaux anonymes et uniformes.

Idée de la preuve :

- I.Le réseau est anonyme donc la configuration de départ peut être symétrique
- 2. La configuration objectif (celle où un leader est élu) est une configuration asymétrique
- 3. Il existe une exécution du système telle qu'à partir d'une configuration symétrique on passe toujours dans une configuration symétrique

- Contourner les résultats d'impossibilité :
 - utilisation des identifiants
 - Chang et Roberts
 - Hirshberg-Sinclair
 - Diffusion
 - utilisation des probabilistes
 - Itai et Rodeh



Algorithme Chang-Roberts

 Topologie: anneau unidirectionnel (chaque site «i» dispose d'un pointeur vers son successeur succ[i])

• Idée : chaque candidat diffuse autour de l'anneau sa candidature ; le processus ayant l'identifiant max gagne

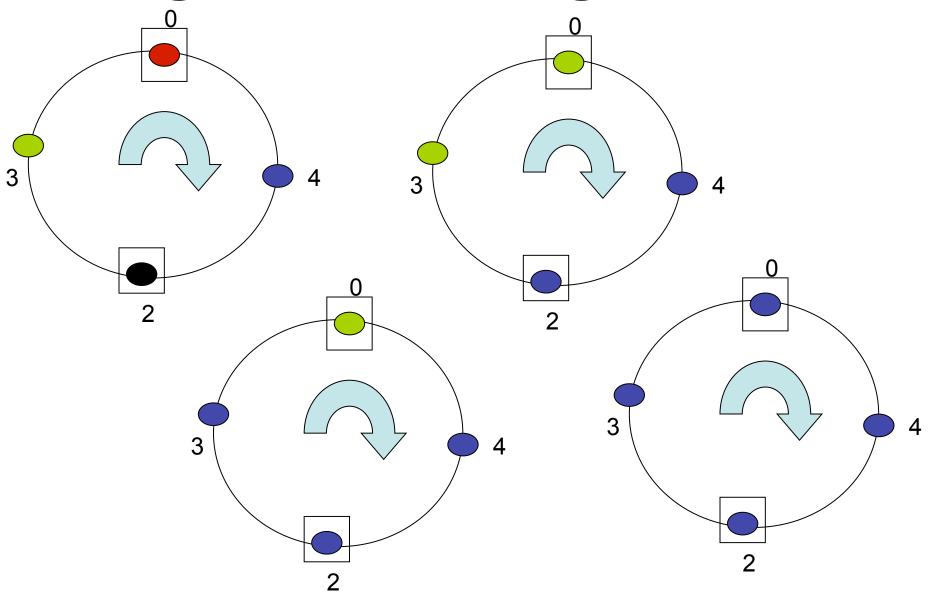
Algorithme Chang-Roberts

Candidature site «i»

```
candidat_i = vrai
envoyer(CHEF,i) à succ[i] /* i diffuse sa candidature
```

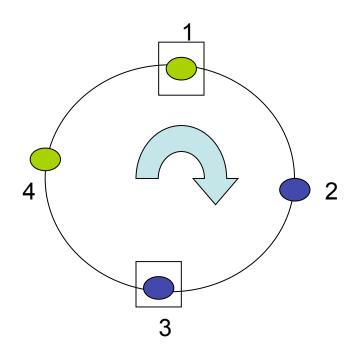
Réception sur site «i» du message (CHEF,j) depuis site «j»

Algorithme Chang-Roberts



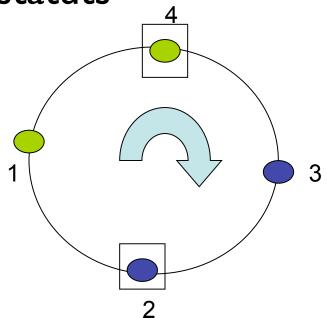
Complexité Meilleur cas : O(n)

Les identifiants sont ordonnés dans l'ordre croissant autour de l'anneau



Complexité Pire cas : O(n²)

- Les identifiants sont ordonnés dans l'ordre décroissant autour de l'anneau
- L'identifiant « i » visite i noeuds avant de décider son statuts



Complexité Moyenne: O(nlog(n))

- * Répertorier toutes les possibilités d'arranger les identifiants autour de l'anneau : (n-1)!
- * Variable aléatoire X_k: Nombre de messages si l'élection était partie du noeud k
 - * $E[\sum X_k] = \sum E[X_k]$ pour k de I à n

Algorithme «Diffusion»

Algorithme «Diffusion I»

· Idée:

- chaque candidat envoie son identité aux autres nœuds du réseau
- -un site répond à ceux de numéro inférieur au sien
- un processus qui ne reçoit pas de réponse est le chef
- **Hypothèse :** communication fiable et synchrone (borne connue sur le temps de communication)

Algorithme «Diffusion 2»

· Idée:

- chaque candidat envoie son identité aux autres nœuds du réseau et attend les identités des autres sites
- Calcul du max/min sur l'ensemble d'identités reçues

• **Hypothèse**: communication fiable et connaissance du nombre de processus dans le réseau

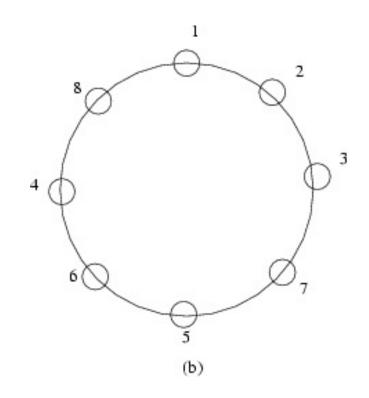


Hirschberg-Sinclair

- Topologie: anneau bidirectionnel
- L'algorithme travaille en rounds
- Uniquement les processus qui gagnent l'élection du round r participent au round r + l
- Algorithme: P_i est le leader dans le round r ssi P_i est l'identifiant maximal dans l'ensemble de noeuds à distance au plus 2^r de P_i

Hirschberg-Sinclair

- Initialement:
 - Tous les processus sont chefs
- Round 0:
 - -6, 7 et 8 sont chefs
- Round 1:
 - -7, 8 sont chefs
- Round 2:
 - -8 est le seul chef
 - au plus log(N) rounds



Algorithme Itai-Rodeh

Algorithme Itai-Rodeh

- Basé sur l'algorithme de Chang et Roberts
- Chaque processus choisit aléatoirement un identifiant dans l'ensemble I..n (deux processus peuvent choisir le même identifiant)
- Chaque processus candidat envoie un jeton avec deux champs:
 - "counter" initialisé à I
 - "another" initialisé à faux (dès que le jeton rencontre un candidat avec le même identifiant, "another" passe à vrai)
- Les leaders de la round "i" recommencent l'algorithme
- L'algorithme se termine avec probabilité I

Election de leader Application

- Un unique arbre couvrant est construit (sûreté) en un temps fini (vivacité)
- Utilisation d'un chef
 - Le chef commence la construction de l'arbre couvrant en envoyant un message spécifique M à ses voisins; un processus qui reçoit le message M prend comme père l'expéditeur du message et le diffuse à son tour

• Structures:

- Parent : pointer vers le père du nœud dans l'arbre couvrant (initialement NULL)
- Children : ensemble des fils (initialement vide)
- Others : les voisins qui ne sont pas de fils (initialement vide)

Site i ne reçoit pas de message

if chef and parent=NULL then envoyer M aux voisins; parent=i

Site i reçoit message M depuis site j

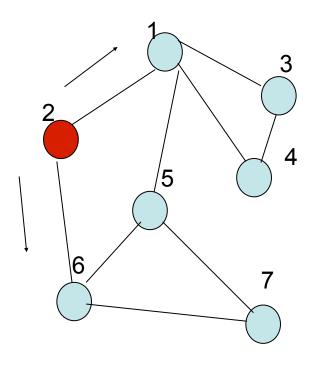
if parent=NULL then
parent=j
envoyer <parent> à j
envoyer M aux voisins k, tels que k≠j
else envoyer <rejet> to j

Site i reçoit <parent> depuis site j

children=children U {j}
if children U others=voisins \ {parent} then
fin

Site i reçoit <rejet> depuis site j

others=others U {j}
if children U others=voisins \ {parent} then
fin



Site i ne reçoit pas de message

if chef and parent=NULL then envoyer M aux voisins; parent=i

Site i reçoit message M depuis site j

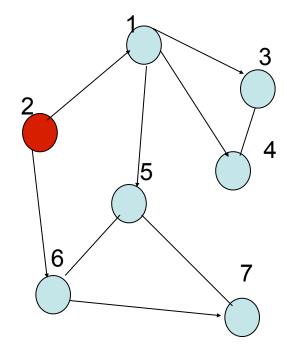
if parent=NULL then
parent=j
envoyer <parent> à j
envoyer M aux voisins k, tels que k≠j
else envoyer <rejet> to j

Site i reçoit <parent> depuis site j

children=children U {j}
if children U others=voisins \ {parent} then
fin

Site i reçoit <rejet> depuis site j

others=others U {j}
if children U others=voisins \ {parent} then
fin



Others(6)={5} Others(5)={7,6} Others(3)={4} Others(4)={3} Others(7)={5}

Applications

- Calcul de la taille d'un réseau
- Mettre en place d'un système de type publish/ subscribe
- Implémenter l'allocation de ressources en exclusion mutuelle
- Accès aux données répliquées
- Implémenter le consensus
- Détecter la terminaison d'un algorithme
- Sortir des situations de blocage

Conclusion

- Réseaux de robots
 - Solutions probabilistes
- Réseaux de capteurs, wifi, radio
 - Mise en place des algorithmes locaux probabilistes
- Réseaux P2P
 - Difficile de choisir un leader car il peut à tout moment quitter le système (ici des solutions alternatives s'imposent)