

Spécification Minstorm

Auteurs : Luxon JEAN-PIERRE & Brice GENTE

Sommaire

- I / Description.....3
- II / Architecture.....4
 - 1/ Déplacement.....4
 - 2/ Detection.....5

I / Description

Ce projet consiste à développer un robot qui devra exécuter différentes tâches. Pour le moment, ces tâches sont liés au déplacement du robot (Suivre une ligne/courbe, ...).

II / Architecture

Pour le moment, le programme contiendra plusieurs modules que sont les suivants :

- Déplacement
- Détection

1/ Déplacement

Le module de déplacement aura comme responsabilité de gérer tout de qui concerne le déplacement du robot dans son environnement. Ce module permettra donc au robot d'avancer, de se retourner, mai aussi effectuer une correction de trajectoire.

2/ Detection