Walter R. Evans

Evans was born in Saint Louis, Missouri, and his love of math began at an early age.

His father was an engineer, and Walt knew when he was young that he wanted to be one, too.

Walt earned his B.S. in Electrical Engineering from Washington University in St. Louis in 1941, completed the three-year Advanced Engineering Training Program at the General Electric Company in 1944, worked as an instructor at Washington University from 1946 to 1948, and obtained his M.S. in Electrical Engineering from the University of California, Los Angeles, in 1951.

Walter R. Evans



Born January 15, 1920

led July 10, 1999 (aged 79)

Citizenship American

Alma mater University of California, Los

Angeles

Washington University in St.

Louis

Known for Root locus

Awards Rufus Oldenburger Medal (1987)

Richard E. Bellman Control Heritage Award (1988)

Scientific career

Fields Control theory

get the approximate answer."

"The main key to learning, in my opinion, is to treat the

problem as a game using all the simplifications possible to

Control System Synthesis by Root Locus Method

WALTER R. EVANS

Synopels: The root locus method determines all of the roots of the differential equation of a control system by a graphical plot which readily permits synthesis for desired transient response or frequency response. The base points for this plot on the complex plane are the zeros and poles of the open loop transfer function, which are readily available. The locus of roots is a plot of the values of a which make this transfer function equal to -1 as loop gain is increased from zero to infinity. The plot can be established in approximate form by inspection and the significant parts of the locus calculated accurately and quickly by use of a simple device. For multiple loop systems, one solves the innermost loop first, which then permits the next loop to be solved by another root locus plot. The resultant plot gives a complete picture of the system, which is particularly valuable for unusual systems or those which have wide variations in parameters.

THE root locus method is the result of an effort to determine the roots of the The opening section in this paper, Background Theory, outlines the over-all pattern of analysis. The following section on Root Locus Plot points out the great usefulness of knowing factors of the open loop transfer function in finding the roots.

The graphical nature of the method requires that specific examples be used to demonstrate the method itself under the topics: Single Loop Brample, Multiple Loop System, and Corrective Networks. The topic Correlation with Other Methods suggests methods by which experience in frequency methods can be extended to this method. The topic Other Applications includes the classic problem of solving an ath degree polynomial. Finally, the section on Graphical Calculations describes the key features of a plastic device called a "Spirule", which permits calculations to be made from direct measurement on the

_ Transactions of the American Institute of Electrical Engineers, Walter R. Evans, "Control System Synthesis by Root Locus Method," Vol. 69, 1950, pp. 66-69.

Ziegler delivered his critical assessment, writing:

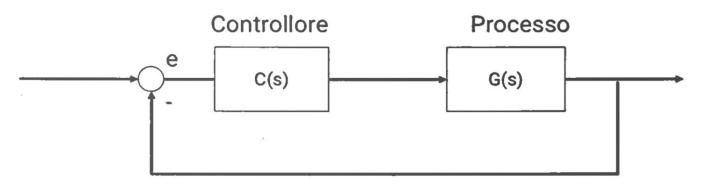
The basic conclusion of my review is that this book, if published in present form, would not do justice to the author's reputation.... It is not an easy task for a technical industrialist to find time to write a book. It is

also difficult for someone as steeped as I in the field to review such a book with the proper perspective.

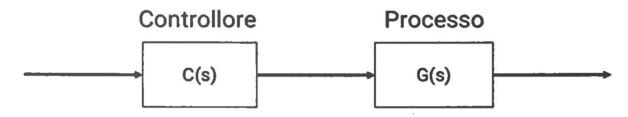
While I think a stranger to the control field with only a general technical background would have a very difficult time with Mr. Evans' presentation, I am not at all sure of this.

I am quite sure, however, that a scholar in the field would find too little new in this book by Mr. Evans.

Metodo per studiare **nel piano complesso** l'effetto della reazione negativa sui poli del sistema in catena chiusa, a partire dalla conoscenza della funzione di trasferimento in catena aperta *G(s)*

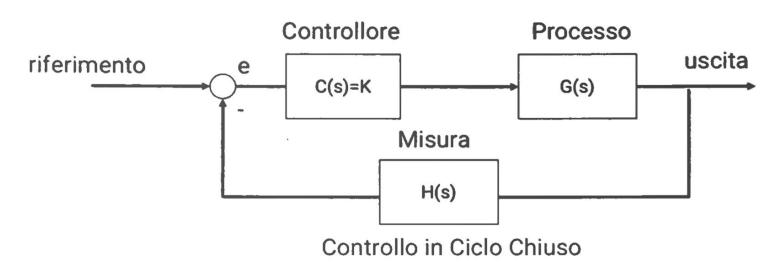


Metodo per studiare **nel piano complesso** l'effetto della reazione negativa sui poli del sistema in catena chiusa, a partire dalla conoscenza della funzione di trasferimento in catena aperta *G(s)*

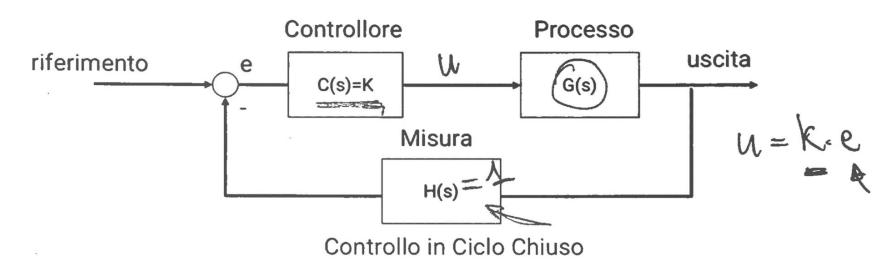


Controllo in Ciclo Aperto

Metodo per studiare **nel piano complesso** l'effetto della reazione negativa sui poli del sistema in catena chiusa, a partire dalla conoscenza della funzione di trasferimento in catena aperta *G(s)*



Metodo per studiare **nel piano complesso** l'effetto della reazione negativa sui poli del sistema in catena chiusa, a partire dalla conoscenza della funzione di trasferimento in catena aperta *G(s)*



Metodo per studiare **nel piano complesso** l'effetto della reazione negativa sui poli del sistema in catena chiusa, a partire dalla conoscenza della funzione di trasferimento in catena aperta *G(s)*

Il luogo delle radici permette l'analisi grafico-visuale delle variazioni dei poli in catena chiusa al variare di uno o più parametri (eventualmente introdotti da un controllore)

$$K\cdot G(s)=K\cdot rac{\prod_{i=1}^m(s-z_i)}{\prod_{i=1}^n(s-p_i)}=K\cdot rac{n(s)}{d(s)}$$
 Anello aperto $W(s)=rac{K\cdot G(s)}{1+K\cdot G(s)}=rac{K\cdot n(s)}{d(s)+K\cdot n(s)}$ Anello chiuso

Anello aperto

I poli in catena chiusa sono le radici del polinomio

$$d(s) + K \cdot n(s)$$

Chiamiamo la seguente equazione con il nome di equazione caratteristica

$$d(s) + K \cdot n(s) = 0$$

Luogo delle radici

Insieme delle radici di $d(s) + K \cdot n(s) = 0$ al variare di K

Regola #1

Il numero di radici in ciclo chiuso e' uguale numero di poli della funzione in ciclo aperto

Questo significa che il numero di rami del luogo delle radici e' uguale al numero di poli della funzione di trasferimento in cicle aperto.

$$d(s) + K \cdot n(s) = 0$$
 $\frac{n(s)}{d(s)} = -\frac{1}{K}$

Il luogo delle radici si ricava da questa equazione

Applicare questa condizione significa costruire il luogo delle radici

Ogni 2PI la fase si ripete e torno nello stesso punto nel piano di Gauss

$$d(s) + K \cdot n(s) = 0 \longrightarrow \left| \frac{n(s)}{d(s)} = -\frac{1}{K} \right|$$

Condizione di modulo
$$\left| \frac{n(s)}{d(s)} \right| = \frac{1}{|K|}$$

Applicare questa condizione significa "tarare" il luogo delle radici

Regola #2 - da dove parte il luogo e da dove arriva?

$$d(s) + K \cdot n(s) = 0$$

Ponendo K=0 il luogo parte dai poli a ciclo aperto del sistema (cioe' da d(s)=0)

$$\frac{1}{\kappa} \cdot d(s) + n(s) = 0$$

Ponendo K=Inf il luogo arriva agli zeri a ciclo aperto del sistema

Regola #2 - da dove parte il luogo e da dove arriva?

$$d(s) + K \cdot n(s) = 0$$

Ponendo K=0 il luogo parte dai poli a ciclo aperto del sistema (cioe' da d(s)=0)

$$\frac{1}{K} \cdot d(s) + n(s) = 0$$

Ponendo K=Inf il luogo arriva agli zeri a ciclo aperto del sistema

Il luogo delle radici parte dai poli del sistema a ciclo aperto, arriva sugli zeri del sistema a ciclo aperto.

- 1) Il numero di rami del luogo è pari al numero di poli, al variare di K.
- 2) Il luogo parte, per K = 0, dai poli a ciclo aperto.
- 3) Il luogo evolve sino a terminare, per $K = \pm \infty$, sugli zeri a ciclo aperto al finito o all'infinito.

- 1) Il numero di rami del luogo è pari al numero di poli, al variare di K.
- 2) Il luogo parte, per K = 0, dai poli a ciclo aperto.
- 3) Il luogo evolve sino a terminare, per $K = \pm \infty$, sugli zeri a ciclo aperto al finito o all'infinito.

$$K \cdot G(s) = \frac{K}{s \cdot (s+1)}$$
 Equazione caratteristica $s \cdot (s+1) + K = 0$

Ponendo K=0 si ottengono i punti di partenza s_1 =0, s_2 =-1, i poli in ciclo aperto.

Regola #3 - Tutto l'asse reale appartiene al luogo delle radici

Se K>0 il luogo lascia alla propria destra un numero dispari di punti critici poli e zeri) sull'asse reale.

Regola #3 - l'asse reale appartiene al luogo delle radici

Se K>0 il luogo lascia alla propria destra un numero dispari di punti critici (poli e zeri) sull'asse reale.

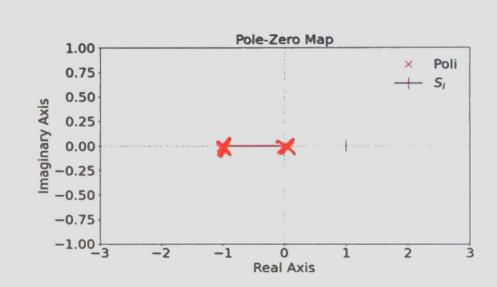
Condizione di fase
$$\begin{cases} \angle n(s) - \angle d(s) = -\pi \pm 2h\pi & ext{se } K > 0 \ \ \angle n(s) - \angle d(s) = \pm 2h\pi & ext{se } K < 0 \end{cases}$$

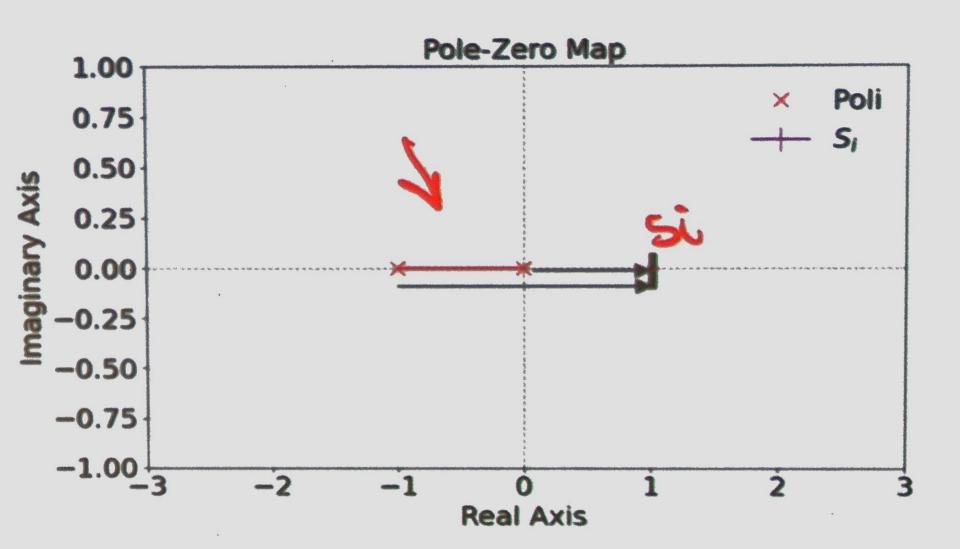
Un punto s nel piano di Gauss appartiene al luogo delle radici se la somma delle fasi dei vettori che partono dalle singolarità (poli o zeri) e terminano nel punto s è uquale a $-\pi$ (o 0 se K<0).

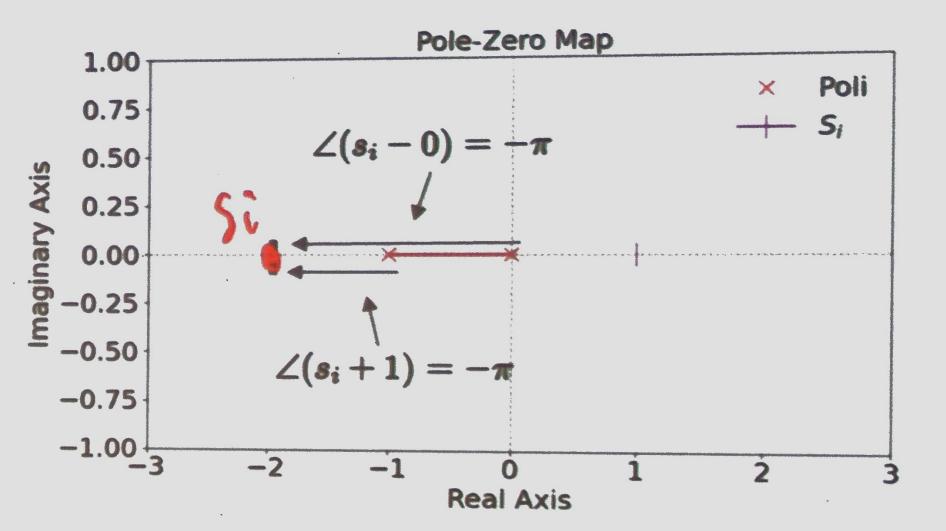
Condizione di fase
$$\begin{cases} \angle n(s) - \angle d(s) = -\pi \pm 2h\pi & ext{se } K > 0 \\ \angle n(s) - \angle d(s) = \pm 2h\pi & ext{se } K < 0 \end{cases}$$

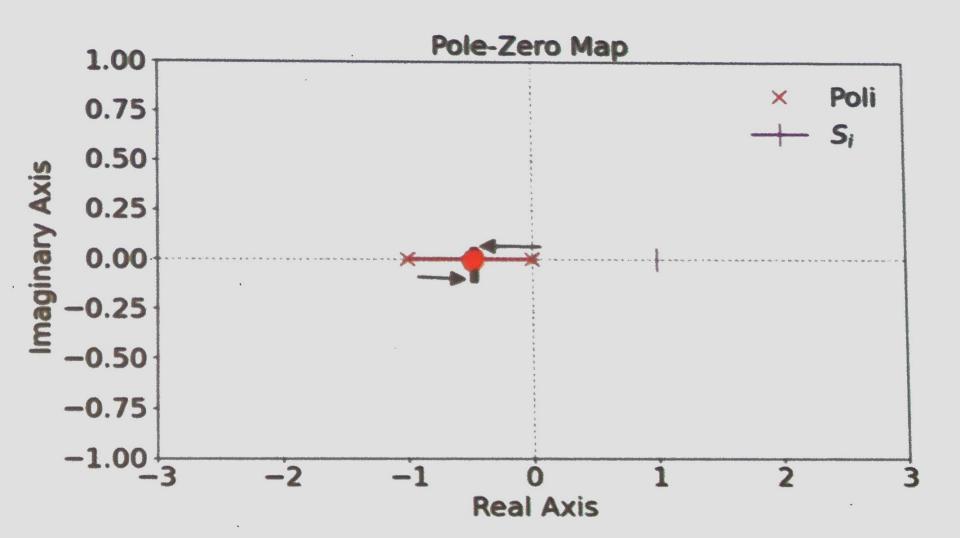
Nel nostro esempio, per K>0:

$$\angle \frac{1}{s \cdot (s+1)} = -\pi \pm 2h\pi$$









Regola #4

Se K>0 appartengono al luogo delle radici tutti i punti dell'asse reale che lasciano alla propria destra un numero dispari di singolarità

Regola #5

Se K<0 appartengono al luogo delle radici tutti i punti dell'asse reale che lasciano alla propria destra un numero pari di singolarità' (lo zero e' considerato un numero pari)

Regola #6

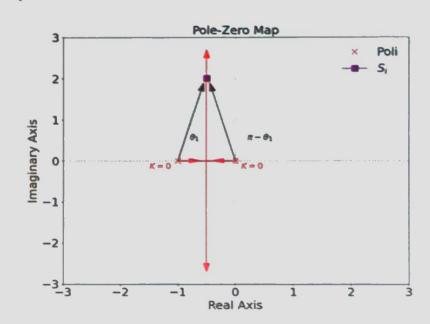
Il luogo delle radici e' simmetrico rispetto all'asse reale.

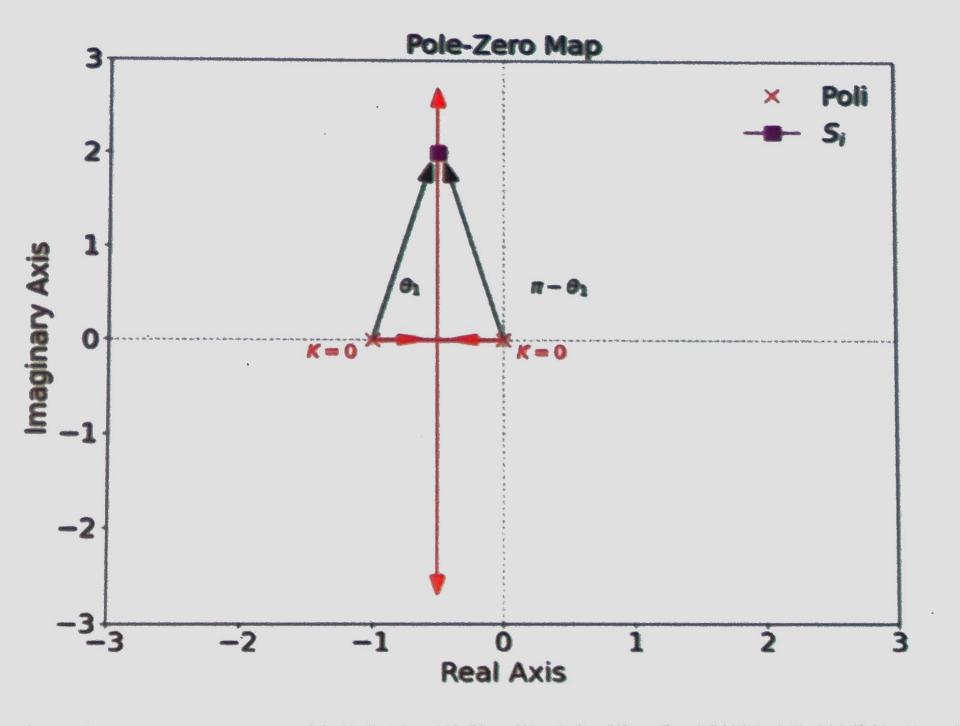
Regola #6

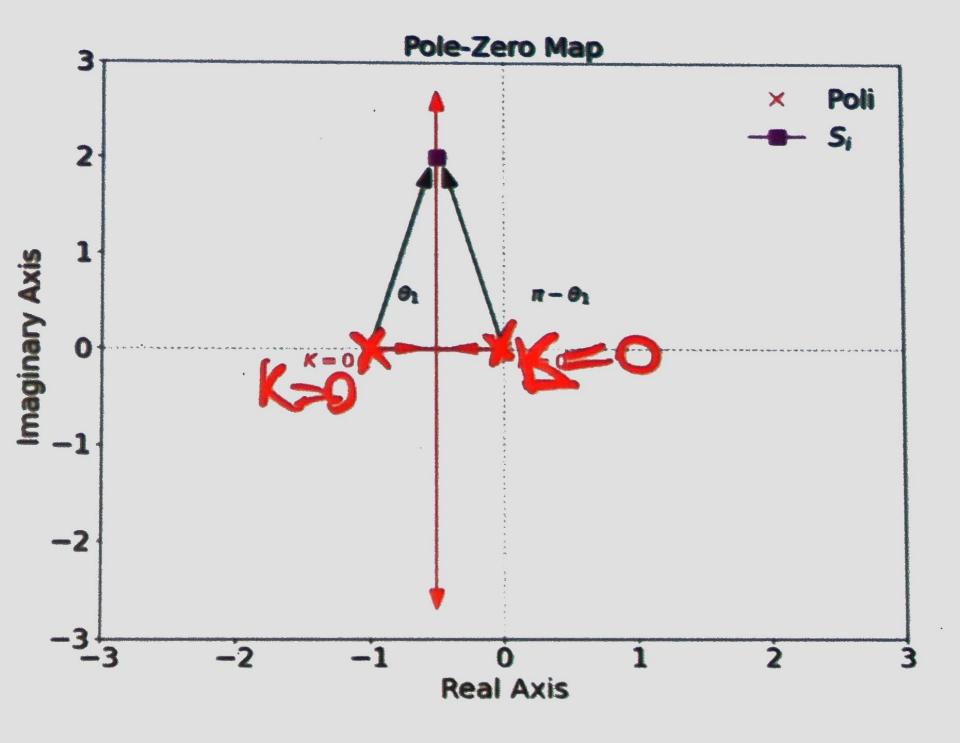
Il luogo delle radici e' simmetrico rispetto all'asse reale.

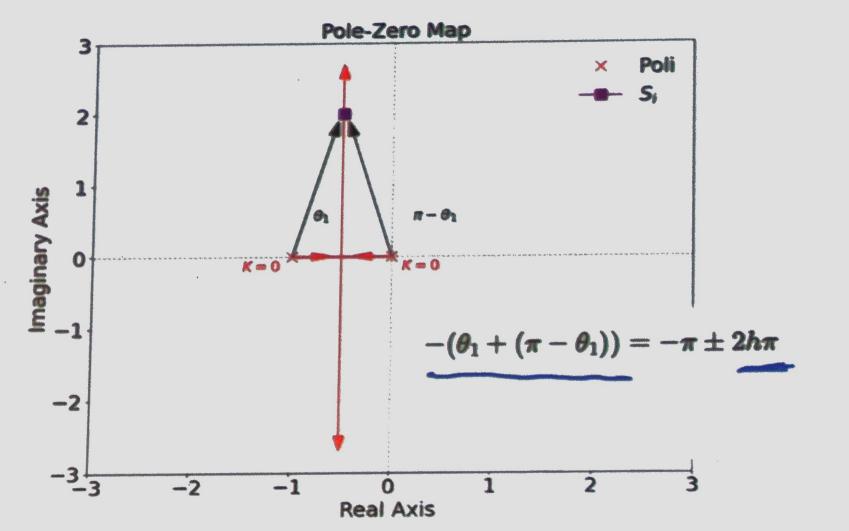
Condizione di fase

$$\angle \frac{1}{s \cdot (s+1)} = -\pi \pm 2h\pi$$









Regola #6

Il luogo delle radici e' simmetrico rispetto all'asse reale.

