Prova pratica di Calcolatori Elettronici

C.d.L. in Ingegneria Informatica, Ordinamento DM 270

19 luglio 2023

1. Siano date le seguenti dichiarazioni, contenute nel file cc.h:

```
struct st {
         long vv2[4];
         char vv1[4];
class cl {
         st s;
public:
         cl(char v[]);
         void elab1(st& ss, int d);
         void stampa()
                 for (int i = 0; i < 4; i++)
                          cout << (int)s.vv1[i] << ', ';</pre>
                 cout << '\t';
                 for (int i = 0; i < 4; i++)
                          cout << s.vv2[i] << ', ';
                 cout << endl;</pre>
                 cout << endl;</pre>
        }
};
Realizzare in Assembler GCC le funzioni membro seguenti.
void cl::elab1(st& ss, int d)
{
         for (int i = 0; i < 4; i++) {
                 if (d \ge ss.vv2[i])
                          s.vv1[i] += ss.vv1[i];
                 s.vv2[i] = d - i;
        }
}
```

2. Colleghiamo al sistema delle periferiche PCI di tipo ce, con vendorID 0xedce e deviceID 0x1234. Ogni periferica ce usa 16 byte nello spazio di I/O a partire dall'indirizzo base specificato nel registro di configurazione BAR0, sia b.

Le periferiche ce sono semplici periferiche con un registro RBR di ingresso, tramite il quale è possibile leggere il prossimo byte disponibile. Se abilitata scrivendo 1 nel registro CTL, la perifica invia una richiesta di interruzione quando il registro RBR contiene un nuovo byte. La periferica non invia nuove richieste di interruzione fino a quando il registro RBR non viene letto.

Nel sistema è installata un'unica perififerica ce, ma vogliamo fare in modo che gli utenti possano usarne diverse versioni "virtuali", dette vce. Ciascuna periferica vce contiene un buffer (realizzato con un array circolare) che può contenere un certo numero di byte letti dalla periferica ce (al massimo VCE_BUFSIZE). Ad ogni istante una sola periferica vce è attiva. Le interruzioni della periferica ce sono sempre abilitate e il modulo I/O provvede a leggere i byte e a depositarli nel buffer della vce attiva (se il buffer è pieno il byte letto viene perso).

Ciascuna vce è identificata da un numero da 0 a VCE_NUM meno 1. Gli utenti possono usare la primitiva

```
void vceread_n(natl vn, char *vetti, natq quanti)
```

per leggere quanti byte dalla vce numero vn, ricevendoli nel vettore vetti. La periferica copierà i byte dal buffer interno della vce, sospendendosi fino a quando non sono stati ricevuti tutti. I processi possono accedere concorrentemente a vce diverse, ma solo uno alla volta su ciascuna vce. In qualunque momento, un processo può cambiare la vce attiva invocando la primitiva vceswitch(vn).

Per descrivere le periferiche ce e vce aggiungiamo le seguenti strutture dati al modulo I/O:

```
struct vce_buf {
        char buf[VCE_BUFSIZE];
        natl head;
        natl tail;
        natl n;
        natl mutex;
};
struct vce_des {
        vce_buf buf;
        natl mutex;
        natl sync;
};
struct ce_des {
        vce_des vces[VCE_NUM];
        natl active;
        ioaddr iRBR, iCTL;
        natl mutex;
} ce;
```

La struttura vce_buf descrive i buffer interni alle vce: buf è l'array circolare; i byte vanno inseriti all'indice tail ed estratti dall'indice head; il campo n conta il numero di byte contenuti nell'array; il campo mutex è l'indice di un semaforo di mutua esclusione per gli accessi ai campi del vce_buf.

La struttura vce_des descrive una periferica vce: buf è il buffer interno; mutex è l'indice di un semaforo di mutua esclusione per l'utilizzo del vce e sync è un semaforo che contiene un gettone per ogni byte contenuto nel buffer.

Infine, la struttura ce_des descrive la periferica ce: il campo vces contiene un descrittore per ogni vce; il campo active è l'indice della vce attiva; i campi iRBR e iCTL contengono gli indirizzi dei rispettivi registri; il campo mutex è l'indice di un semaforo di mutua esclusione per l'accesso al campo active.

Modificare i file io.s e io.cpp in modo da realizzare le parti mancanti.