



Código: 8653C1 Área: Engenharias Modalidade: Ciência Aplicada/Inovação Tecnológica

CARRINHO DE CONTROLE REMOTO COM FUNÇÃO DE SEGUIDOR DE LINHA

Ryan Ralphsajane dos Santos Silva. Lucas Pantuza Amorim (orientador).

INTRODUÇÃO

A prototipagem exerce um papel fundamental no processo de aprendizagem, impulsionando a criatividade e inovação. Nesse sentido, com o objetivo de explorar e aplicar conhecimentos teóricos e práticos adquiridos durante o curso, foi desenvolvido um protótipo de carrinho de controle remoto com função de seguidor de linhas, capaz de desviar de obstáculos.

OBJETIVOS

- 1. Selecionar os materiais, sensores, microcontroladores necessários à construção do protótipo.
- 2. Desenvolver um esquema eletrônico do protótipo e montá-lo.
- 3. Definir os softwares, bibliotecas e tecnologias que serão utilizados.
- 4. Desenvolver a lógica de funcionamento do protótipo.
- 5. Desenvolver rotinas e situações para teste e avaliação.

METODOLOGIA

- 1. Escolha dos materiais, sensores e microcontroladores necessários à construção do protótipo.
- 2. Montagem do protótipo, de acordo com o design do esquema eletrônico.
- 3. Seleção e configuração dos softwares, bibliotecas e tecnologias que permitam ou auxiliem o funcionamento do protótipo.
- 4. Construção dos programas para o carro. =
- 5. Realização de testes e ajustes. em diferentes ambientes para calibrar e aprimorar o desempenho do carrinho.)

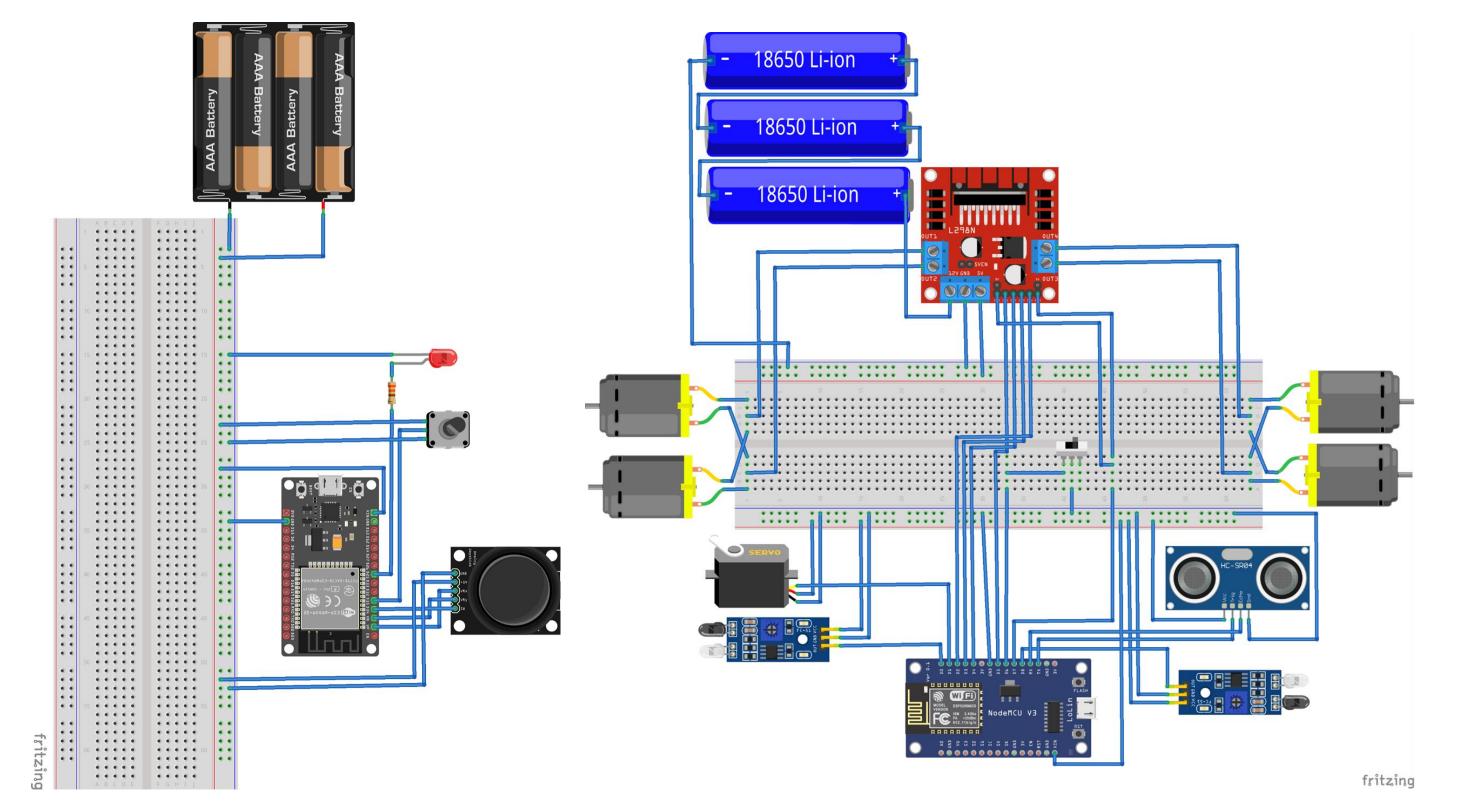


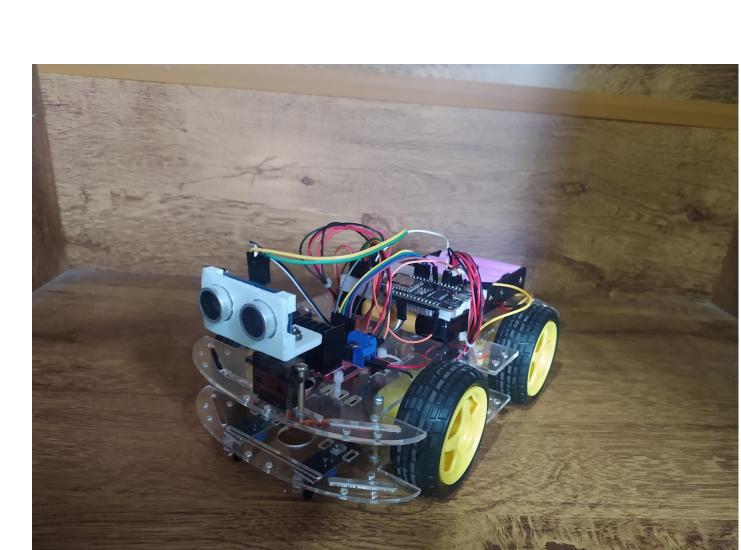
Figura 1 – Esquema dos circuitos utilizados.

DADOS OBTIDOS E RESULTADOS

O protótipo apresentou um bom funcionamento quando controlado pelo joystick em uma distância testada de até 35 metros. Para distâncias maiores o delay entre comando e a resposta do carrinho é perceptível.

Para o controle via plataforma Blynk, há bom funcionamento desde que haja boa conexão com a internet.

O protótipo foi capaz de completar circuitos montados com fita isolante sobre piso de cerâmica e ele foi ajustado para desviar de objetos de tamanho aproximado a uma caixa de sapatos.



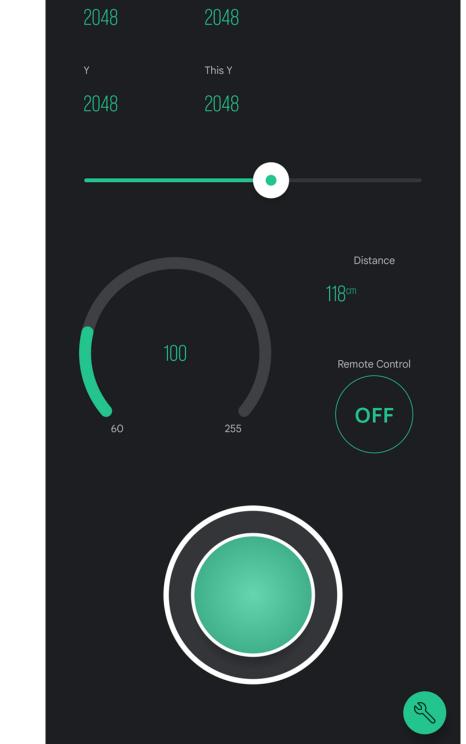


Figura 2 – Protótipo do carrinho e interface de controle.

CONCLUSÕES

O protótipo apresenta resultados promissores, sendo seu controle por joystick e smartphone, responsivo e com razoável precisão. Ele foi capaz de completar circuitos lineares e curvos, desviando de objetos apenas em trajetórias lineares ou de pouca curvatura.

CONSIDERAÇÕES FINAIS

O trabalho abre portas para novas aplicações e aprimoramentos futuros, como a inclusão de diferentes sensores (câmera, por exemplo) para maior autonomia e implementação de recursos mais avançados de navegação.

A limitação do número de portas analógicas e digitais, denotou que o microcontrolador ESP8266, pode não ser o mais adequado a aplicação, sendo a diferença de preço entre ele e o ESP32 (mais robusto) não muito distante.

O protótipo demonstrou preço relativamente baixo, em torno de 200 reais, podendo cair para versões mais simples do protótipo.

Os autores do trabalho agradecem à DIRGRAD/CEFET-MG pelo suporte à realização do trabalho através do Programa Institucional de Educação Tutorial.

REFERÊNCIAS

OLIVEIRA, Sérgio de. Internet das Coisas com ESP8266, Arduino e Raspberry Pi. São Paulo: Novatec Editora, 2017.

BERGLUND, Anders; GRIMHEDEN, Martin. The importance of prototyping for education in product innovation engineering. In: ICORD 11: Proceedings of the 3rd International Conference on Research into Design Engineering, Bangalore, India, 10.-12.01. 2011. 2011.

